

1、实验名称及目的

AirSim 接口实验：通过平台提供的 python 接口进行无人机 AirSimAPI 控制。

2、实验效果

本实验通过平台 python 接口进行无人机 AirSimAPI 控制。

3、文件目录

文件夹/文件名称	说明
AirSimAPITest.bat	软件在环仿真实验脚本
AirSimAPITest.py	Python 实验脚本

4、运行环境

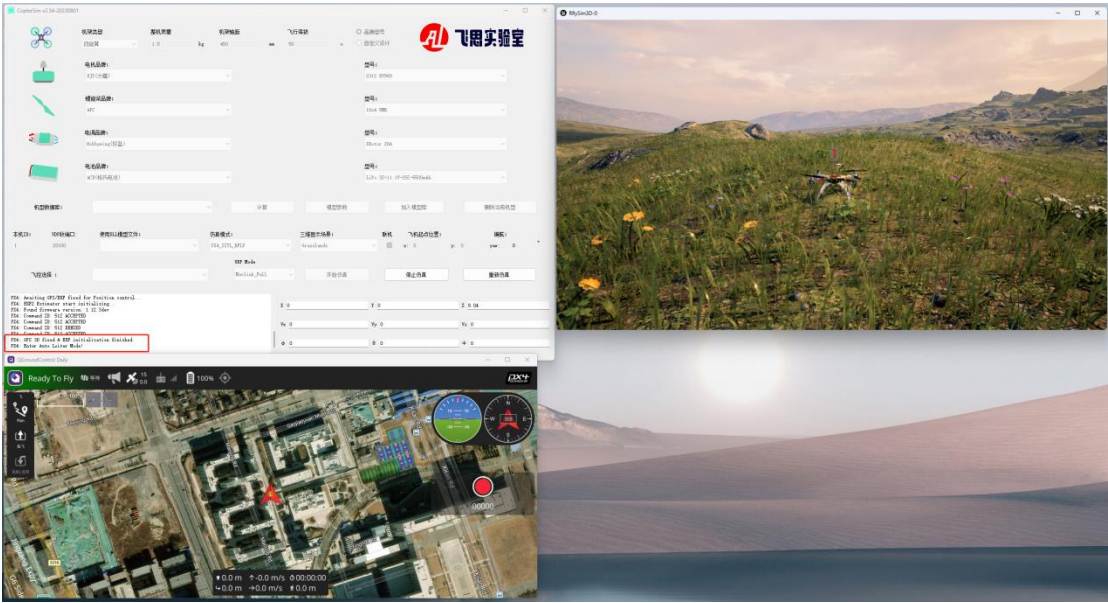
序号	软件要求	硬件要求	
		名称	数量
1	Windows 10 及以上版本	笔记本/台式电脑 ^①	1
2	RflySim 平台免费版及以上		
3	Visual Studio Code		

①：推荐配置请见：<https://doc.rflysim.com/1.1InstallMethod.html>

5、实验步骤

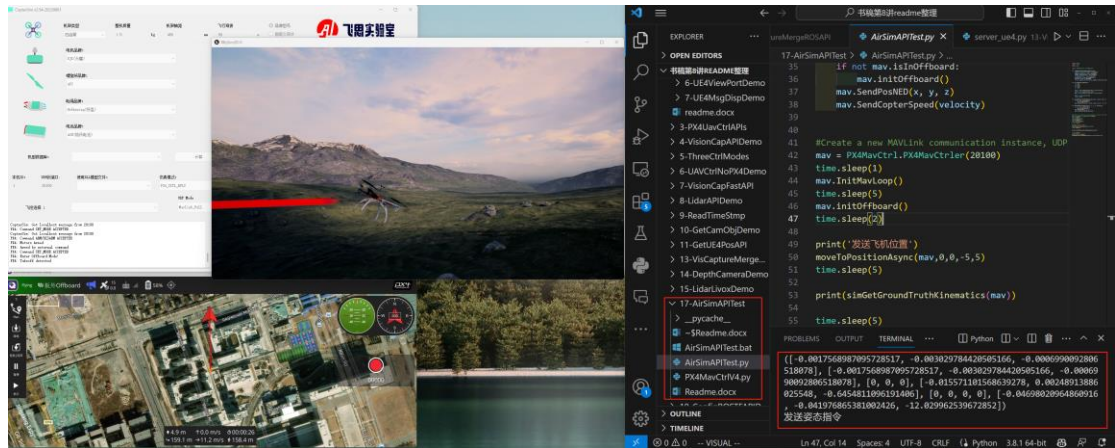
Step 1:

以管理员方式运行 AirSimAPITest.bat 开启一个飞机的软件在环仿真。将会启动 1 个 Q GC 地面站，1 个 CopterSim 软件且其软件下侧日志栏必须打印出 GPS 3D fixed & EKF initialization finished 字样代表初始化完成，并且 RflySim3D 软件内有 1 架无人机。



Step 2:

用 VScode 运行 AirSimAPITest.py 文件，可观察到控制无人机效果如下图所示。



Step 3:

在下图“AirSimAPITest.bat”脚本开启的命令提示符 CMD 窗口中，按下回车键（任意键）就能快速关闭 CopterSim、QGC、RflySim3D 等所有程序。



Step 4:

在下图 VScode 中，点击“终止终端”；可以彻底退出脚本运行。



6、参考资料

[1]. 无

7、常见问题

Q1: 无

A1: 无