e5_CarAckermanCtrl 阿克曼底盘无人车控制实验

本文件夹中的所有实验均为本讲中进阶功能性实验,包括阿克曼底盘无人车速度和位置控制实验

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	Python 控制阿克曼底盘无 人车位置软/硬件在环仿真	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过 平台位置控制接口实现单辆/多辆无人车位置控	1.CarAckermanPosCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
		制。		
2	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的位置控制的软硬件在	2.CarAckermanPosCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿真	环仿真。		
3	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	3.CarAckermanVelCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	平台速度控制接口实现单辆/多辆无人车速度控		
		制。		
4	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的速度控制的软硬件在	4.CarAckermanVelCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	环仿真。		
5	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	1.CarAckermanPosCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿真	平台位置控制接口实现单辆/多辆无人车位置控		
		制。		
6	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的位置控制的软硬件在	2.CarAckermanPosCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿真	环仿真。		
7	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	3.CarAckermanVelCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	平台速度控制接口实现单辆/多辆无人车速度控		
		制。		

8	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的速度控制的软硬件在	4.CarAckermanVelCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	环仿真。		

所有文件列表

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	阿克曼底盘无人车控制实	本文件夹中的所有实验均为本讲中进阶功能性	readme.pdf	集合版
	验	实验,包括阿克曼底盘无人车速度和位置控制		
		实验		
2	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	1.CarAckermanPosCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿	平台位置控制接口实现单辆/多辆无人车位置		
	真	控制。		
3	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的位置控制的软硬件在	2.CarAckermanPosCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿	环仿真。		
	真			
4	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	3.CarAckermanVelCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	平台速度控制接口实现单辆/多辆无人车速度		
		控制。		
5	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的速度控制的软硬件在	4.CarAckermanVelCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	环仿真。		
6	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	1.CarAckermanPosCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿	平台位置控制接口实现单辆/多辆无人车位置		
	真	控制。		
7	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的位置控制的软硬件在	2.CarAckermanPosCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车位置软/硬件在环仿	环仿真。		
	真			
8	Python 控制阿克曼底盘无	软硬件在环仿真模式下,以 Python 的方式通过	3.CarAckermanVelCtrl_Py\Readme.pdf	个人集合版

	人车速度软硬件在环仿真	平台速度控制接口实现单辆/多辆无人车速度控制。		
9	Matlab 控制阿克曼底盘无	Matlab 运行多辆无人车的速度控制的软硬件在	4.CarAckermanVelCtrl_Mat\Readme.pdf	个人集合版
	人车速度软硬件在环仿真	环仿真。		

备注

注 1: 各版本区别说明详见: http://rflysim.com/doc/RflySimVersions.xlsx。更高版本获取请见: https://rflysim.com/download.html, 或咨询service@rflysim.com。