1. 实验名称及目的

RflySim3D 自定义多旋翼模型加载实验: 自定义的四旋翼模型在 3ds Max 中调整,将旋翼和机身分别以静态网格体导入 UE 中添加材质并烘焙,最后与配套 XML 文件一并导入 RflySim3D 并展示效果。

2、实验原理

首先,在 3ds Max 中调整四旋翼模型,区分出执行器(这里是四个旋翼)和机身(除仿真所需执行器以外的所有组件),并获得其相对位置。然后将调整好的旋翼和机身以静态网格体分别导入 UE 中。在 UE 中为旋翼和机身添加材质,即定义它们的外观和纹理。最后,进行烘焙操作以将模型打包发布到 windows 平台,同时这会将材质渲染到模型表面以提高渲染效果并减少计算负担。最后将烘焙好的四旋翼模型与配套的 XML 文件一同导入RflySim3D 中。

这里选用 3ds Max 软件处理模型具有以下优势:

- 1. 精细调整模型: 3ds Max 提供了丰富的编辑工具,可以对模型进行精细调整。3ds Max 还支持非破坏性编辑,可以在不影响原始模型的情况下进行修改。
- 2. 实时渲染: 3ds Max 内置了实时渲染器,可以在编辑过程中实时预览渲染效果。这 使得用户可以即时看到模型和场景的最终外观,从而更好地进行调整和设计。
- 3. 多种格式导入导出: 3ds Max 支持导入和导出多种文件格式,如 OBJ、FBX、STL、DWG等等。用户可以将 3ds Max 中的模型和场景导出到其他软件进行后期处理,或者导入其他软件中的模型和场景进行进一步编辑。

将 3ds Max 软件处理完成的模型导入 UE 进行后期处理时,需要注意以下要点:

- 1. 在将 3ds Max 中处理完成的模型导入到 UE 中进行后期处理之前,需要注意两者之间坐标系的差异。3Ds Max 是采用前左上的右手坐标系,UE4 采用前右上的左手坐标系。
- 2. 导入格式: FBX 是一种通用的 3D 文件格式,可以在不同的软件之间进行模型和 动画数据的交换。确保 3dsMax 导出时选择了正确的 FBX 版本,并按照 UE 的要 求进行设置,例如坐标系、轴向、缩放等参数。
- 3. 材质和纹理: 因为 3ds Max 和 UE4 使用不同的材质和纹理系统,导入 UE 后,需要重新调整和配置模型的材质和纹理。可以重新创建材质,或者导入 3ds Max 中使用的材质和纹理,并进行适当的调整和优化。

3、实验效果



图 1

4、文件目录

文件夹/文件名称	说明	
VehicleModel	del 待处理的模型数据	
DroneyeeX680	处理完成可直接导入的模型数据	

5、运行环境

序号		硬件要求	
1,1, 4	长日安 本	名称	数量
1	Windows 10 及以上版本	笔记本/台式电脑 ^①	1
2	RflySim 平台免费版		
3	3ds Max2021		
4	Unreal Engine4.27		

推荐配置请见: https://doc.rflysim.com

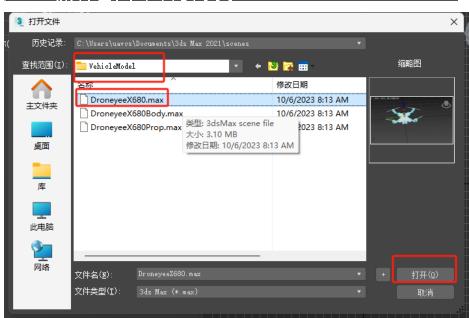
6、实验步骤

Step 1: 在 3dsMax 中处理模型



图 2





然后在"VehicleModel"目录中找到"DroneyeeX680.max",在 3Ds max 中选中所有组件,点击菜单栏"组"-"组",就可以将所有组件弄成一个整体,这时候可以调整飞机的位置,姿态,轴的位置,轴的方向等。需要满足以下要求:

- 1) 确保机头方向指向 3Ds Max 的 x 轴正方向, 机顶指向 z 轴正方向 (向上);
- 2) 确保飞机的质心在 3Ds Max 的中心;
- 3) 确保模型中没有隐形(不显示的)组件,如果有需要删除。 如下图,点击工具栏"移动"按钮,再点击选中机身或螺旋桨对象,就可以在下方状

态栏中读取对象的三维坐标(将坐标都输入为0就可以将对象挪到中心)。



图 3

点击机身就可以看到机身的三维坐标(x,y,z) = [-0.449, -0.363,0]

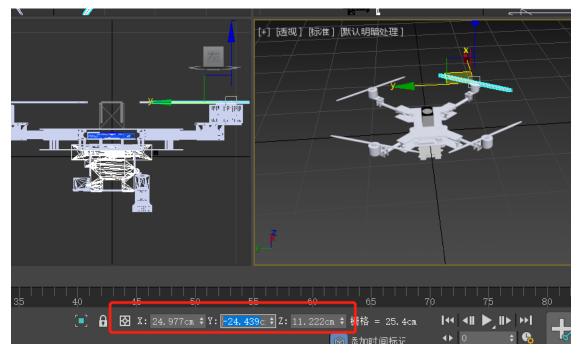


图 4

右上螺旋桨[24.977, -24.439, 11.222], 左下螺旋桨[-25.99, 22.528, 11.022], 左上螺旋桨[24.977, 24.693, 11.022], 右下螺旋桨[-25.99, -22.274, 11.022]。

将各个螺旋桨的坐标减去机体的坐标,就可以得到各个螺旋桨相对机体中心的三维坐标。由于 3Ds Max 是采用前左上的右手坐标系,UE 采用前右上的左手坐标系,因此需要对 y 轴进行反向。

这样就得到了右上、左下、右下、左上的坐标序列为: [25.4260,24.0760,11.2220], [-25.5410,-22.8910,11.0220], [25.4260, -25.0560,11.0220], [-25.5410,21.9110,11.0220], 这几个坐标

值留着备用。然后,记录飞机质心到地面(机体最低端)的距离,这里大约取 8cm。

将 DroneyeeX680.max 复制两份,分别命名为 DroneyeeX680Body.max 和 DroneyeeX680Prop.max。在 DroneyeeX680Body.max 文件中移除四个螺旋桨,并将机身移动到 3Ds Max 的坐标中心;在 DroneyeeX680Prop.max 中移除机体组件和三个螺旋桨,只留下一个,然后移动到 3Ds max 坐标中心。

导出得到 FBX 模型文件,分别点击 3Ds Max 的菜单-文件-导出-导出,按下图所示配置, 导出得到 DroneyeeX680Body.FBX 和 DroneyeeX680Prop.FBX 文件

关键导出配置如下图所示。注: 摄像机、动画、灯光都不要勾选



图 5



图 6

Step 2: 将该飞机导入 UE 中处理并烘培

任意打开一个 UE 工程,在其 Content 新建一个文件夹(这里命名为 DroneyeeX680),如下图进入该文件夹后,点击导入按钮,依次将 DroneyeeX680Body.FBX 和 DroneyeeX680 Prop.FBX 导入进来



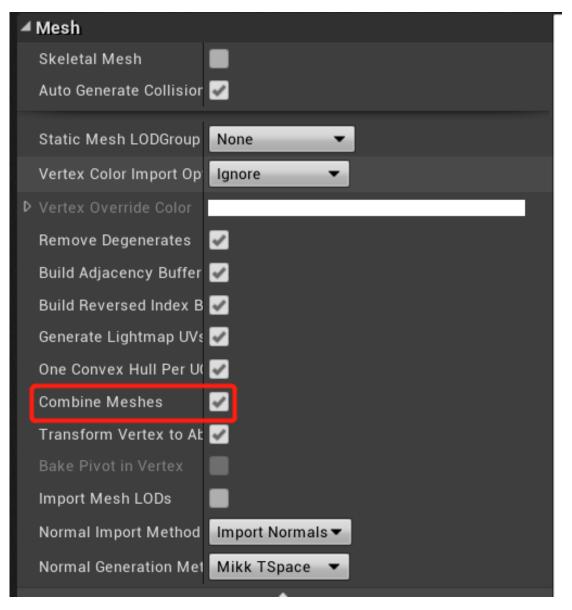


图 8

由于我们的模型没有定义材质,因此导入进来是白色的,并不美观。需要双击 Droney eeX680Body 组件,在其中对关键部件添加颜色材质,例如碳纤维的黑色。同时,复制一个 DroneyeeX680Prop 组件命名为 DroneyeeX680Prop_2,将其材质设置为不用的颜色,以区分飞机的靠前的两个螺旋桨和靠后的两个螺旋桨。如果导入其他的其他模型本身拥有材质贴

图,则需要保证贴图纹理贴在正确的位置上。



图 9

在上图中点击"保存所有内容",再点击 UE 菜单栏-文件-打包项目-Windows-Windows 64(需要按生成地图的教程方法,启用光线追踪和禁用 PAK 打包),就可以生成可以识别的三维文件了。去生成文件路径"WindowsNoEditor"-MyProj(项目名)-"Content"下,将整个"DroneyeeX680"目录复制出来备用。

Step 3: 编写 XML 文件并导入 RflySim3D

导出模型后,我们还需要编写 XML 文件来帮助 RflySim3D 识别螺旋桨位置、转动方向、材质等。RflySim3D 的 XML 文件编写方法见之前的 XML 接口例程。

该案例的 XML 文件可以去文件"RflySimAPIs\UE4MapSceneAPI\VehicleModel\Droneyee X680.xml"

将编写好的 XML 文件拷贝到之前生成的 DroneyeeX680 文件夹中,再一起拷贝到 Rfly Sim3D\ RflySim3D\Content 目录

打开 CopterSim 和 RflySim3D,按下 C 键可以切换飞机样式,看看自己的飞机模型是否已经导入。

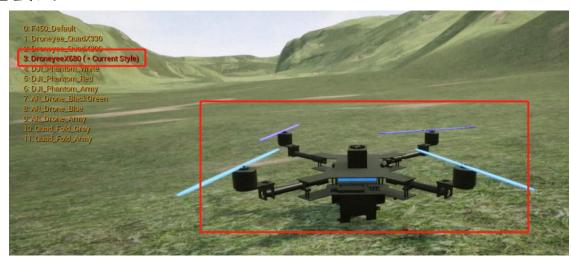


图 10

注: XML 中 DisplayOrder 数字小于 1000 就会超过内置模型排到最前边,变成默认显示飞机。详细教程如下:

RflySim: 如何将你的飞机三维模型导入到基于 UE 的 RflySim3D 程序中并用于视景仿

真, 本视频观看地址:

优酷: https://v.youku.com/v_show/id_XNDcwNjA4NzlxMg==.html

YouTube: https://youtu.be/mKUehJwqqsU

B站: https://www.bilibili.com/video/BV13a411i7sH?p=9

Step 4: 最终效果

此文件目录下有一个已经完成的例程,找到 VehicleModel\DroneyeeX680 目录,将其复制到 PX4PSP\RflySim3D\RflySim3D\Content 目录下。最后打开 RflySim3D, 鼠标双击地面+O+3,就能创建出这个 ClassID 为 3 的飞机,然后按 C 键切换到刚刚导入的 DroneyeeX680飞机即可。



图 11

7、参考资料

- [1]. XML文件规则..\..\API.pdf
- [2]. RflySim3D 快捷键接口总览..\..\API.pdf
- [3]. RflySim3D 模型导入总览..\..\API.pdf

8、常见问题

Q1: ****

A1: ****