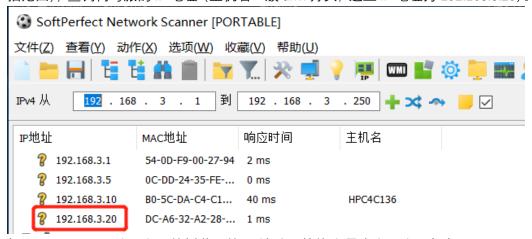
## 无显示器连接树莓派并配置方法

- 1、准备一个路由器,一台电脑,一个树莓派,网线
- 2、将树莓派插入路由器, 登录路由器管理页面, 查询树莓派(名字一般以 dhcp\*\*\*armv\*\*) 分配到的 IP 地址。(这里 IP 地址为 192.168.3.20)



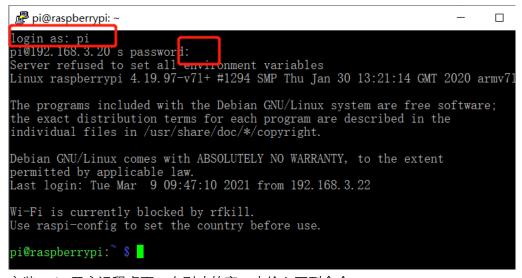
3、注: 如果无法访问路由器管理页面, 可选用备用方法手动查询。断开路由器下其他设备, 运行附件中的"netscan.exe"软件, 根据自己电脑的 IP 地址 (CMD 窗口输入 ipconfig 可以查看), 设定扫描范围 (如下图我的 IP 地址是 192.168.3.打头, 因此设定 1~250 的扫描范围), 查询树莓派的 IP 地址(主机名一般 arm 打头, 这里 IP 地址为 192.168.3.20)。



4、打开"putty.exe",输入自己的树莓派的 IP 地址,其他选项默认,然后点"打开"即可



5、输入用户名和密码(我们的树莓派账户密码都是 pi. 自己的树莓派需要自行确定)



6、安装 xrdp 开启远程桌面。在刚才的窗口中输入下列命令:

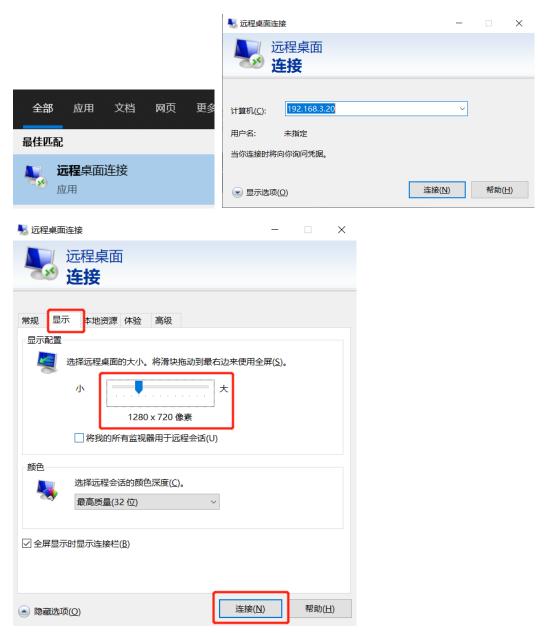
sudo apt-get update

sudo apt-get install xrdp

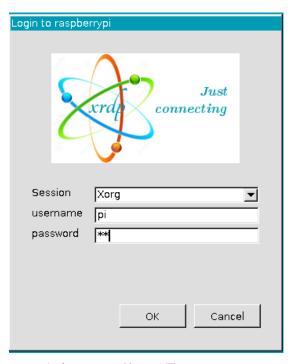
执行完毕后关闭窗口,重启树莓派

注: 第一条指令执行失败的话, 也可以直接执行第二条

7、在 Windows 开始菜单中搜索"远程桌面"并打开,在弹出界面中输入树莓派 IP,点击左下角的"显示选项",配置分辨率为"1280x720"像素,点击"连接"按钮即可。注:这里使用自定义分辨率是为了防止窗口全屏显示,便于同步观察其他窗口的运行情况。



8、在弹出的用户名和密码输入框中,输入账户密码(我们的树莓派都是 pi),再点击"OK"



9、即可看到下图所示的图形界面



10、 然后, ,安装目录下视觉例程文件夹给定的使用文档: "C:\PX4PSP\RflySimAPIs\PythonVisionAPI\RflyVisionTransV5\readme.docx",来进行初步的实验测试。

注: 也可以通过一条网线直接连接两台电脑,但是需要对两台电脑进行 IP 配置。可以参考如下网址 http://www.windows7en.com/it/46195.html