

1.CollisionExpAPI 飞机碰撞实验

实验通过使用飞机间的不同通信模式实现飞机碰撞的实验。演示了通过调用 RflySim 平台的碰撞 API 接口，来实现无人机在三维引擎中的碰撞效果。

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	RflySim3D 碰撞接口实验	本实验中演示了通过调用 RflySim 平台的碰撞 API 接口，来实现无人机在三维引擎中的碰撞效果。	1.CrashMonitorAPI\Readme.pdf	个人版
2	MAVLink 模式 2 机碰撞实验	RflySim 平台的三维场景仿真软件 RflySim3D 是基于 UE 进行开发而成的，在进行开发过程中，使其具有碰撞引擎模式，本例程中详细展示了两个飞机从起飞到碰撞的详细过程。	2.CollMAVLinkAPI_Py\Readme.pdf	个人版
3	UDP 模式 2 机碰撞实验	RflySim 平台的三维场景仿真软件 RflySim3D 是基于 UE 进行开发而成的，在进行开发过程中，使其具有碰撞引擎模式，本例程中详细展示了两个飞机从起飞到碰撞的详细过程。	3.CollUDPMODEAPI_Py\Readme.pdf	个人版
4	UDP 模式 2 机碰撞 (Simulink)实验	RflySim 平台的三维场景仿真软件 RflySim3D 是基于 UE 进行开发而成的，在进行开发过程中，使其具有碰撞引擎模式，本例程中详细展示了两个飞机从起飞到碰撞的详细过程。	4.CollUDPMODEAPI_Mat\Readme.pdf	个人版

所有文件列表

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	飞机碰撞实验	实验通过使用飞机间的不同通信模式实现飞机碰撞的实验。演示了通过调用 RflySim 平台的碰撞 API 接口, 来实现无人机在三维引擎中的碰撞效果。	2.AdvExps\e0_AdvApiExps\1.CollisionExpAPI\Readme.pdf	个人版
2	RflySim3D 碰撞接口实验	本实验中演示了通过调用 RflySim 平台的碰撞 API 接口, 来实现无人机在三维引擎中的碰撞效果。	2.AdvExps\e0_AdvApiExps\1.CollisionExpAPI\1.CrashMonitorAPI\Readme.pdf	个人版
3	MAVLink 模式 2 机碰撞实验	RflySim 平台的三维场景仿真软件 RflySim3D 是基于 UE 进行开发而成的, 在进行开发过程中, 使其具有碰撞引擎模式, 本例程中详细展示了两个飞机从起飞到碰撞的详细过程。	2.AdvExps\e0_AdvApiExps\1.CollisionExpAPI\2.CollMAVLinkAPI_Py\Readme.pdf	个人版
4	UDP 模式 2 机碰撞实验	RflySim 平台的三维场景仿真软件 RflySim3D 是基于 UE 进行开发而成的, 在进	2.AdvExps\e0_AdvApiExps\1.CollisionExpAPI\3.CollUDPMODEAPI_Py\Readme.pdf	个人版

		行开发过程中,使其具有碰撞引擎模式,本例程中详细展示了两个飞机从起飞到碰撞的详细过程。		
5	UDP 模式 2 机碰撞(Simulink)实验	RflySim 平台的三维场景仿真软件 RflySim3D 是基于 UE 进行开发而成的,在进行开发过程中,使其具有碰撞引擎模式,本例程中详细展示了两个飞机从起飞到碰撞的详细过程。	2.AdvExps\0_AdvApiExps\1.CollisionExpAPI\4.CollUDPMODEAPI_Mat\Readme.pdf	个人版

备注

注 1：各版本区别说明详见：<http://rflysim.com/doc/RflySimVersions.xlsx>。更高版本获取请见：<https://rflysim.com/download.html>，或咨询 service@rflysim.com。