1、实验名称及目的

QGC 显示共享内存图像实验:在进行仿真时,QGC 显示 RflySim3D 模拟传感器的图像数据。

2、实验原理

RflySim3D 模拟传感器获取图像数据,写入到指定的共享内存中,QGC 从指定的共享内存中获取数,进行解析后将图像显示在 QGC 界面中。并且 QGC 可以通过特定协议,设置 RflySim3D 模拟传感器参数。

3、实验效果

本实验利用共享内存及 UDP 协议实现图像数据的显示及模拟传感器的参数设置。 QGC 显示共享内存图像界面:

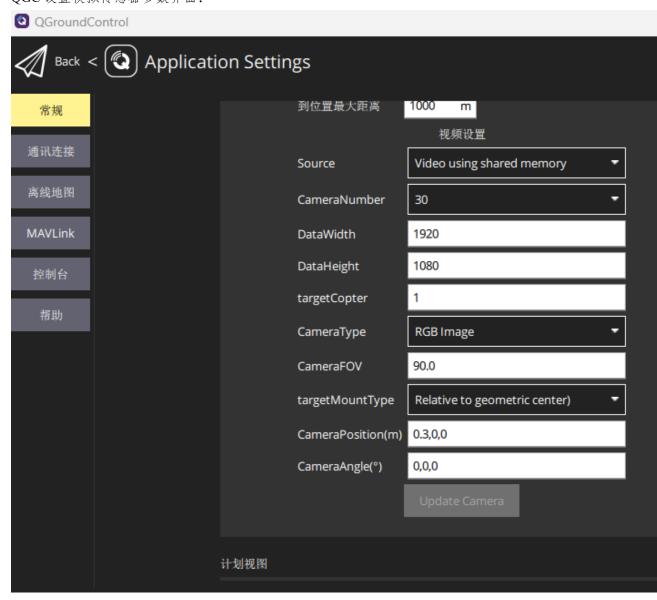




RflySim3D-0



QGC 设置模拟传感器参数界面:



4、运行环境

(所用软件版本须注明)

这是	序号 软件要求	硬件要求	
11, 4		名称	数量
1	Windows 10 及以上版本	笔记本/台式电脑 ^①	1
2	RflySim 平台高级版		

①: 推荐配置请见: https://doc.rflysim.com/1.1InstallMethod.html

6、实验步骤

Step 1: QGC 显示共享内存图像实验

双击 SITLRun, 待 QGC 显示 connect 后,, 点击 QGC 图标-》Application Settings-》常

规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Update Camera。

预期结果: 1、Update Camera 相关 UI 变灰,不可以被再次点击,见图 1

2、点击 Back 按钮, QGC 左下角显示从 RlySim3D 中的相机获取的图像数据,

见图 2

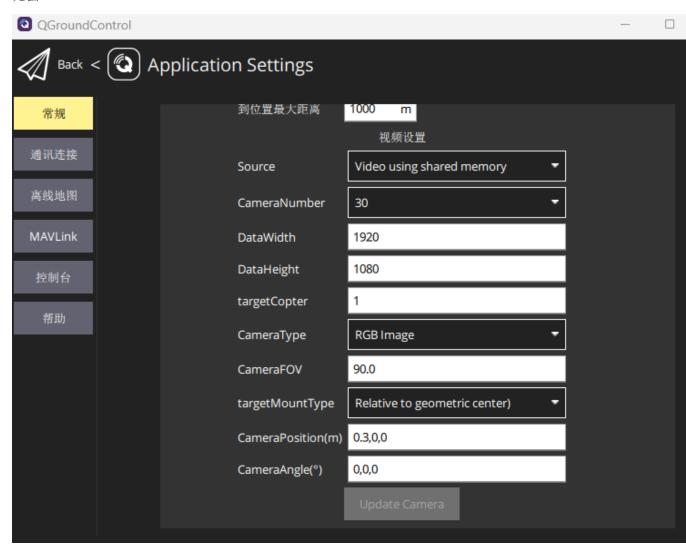




图 2

Step 2: QGC 设置模拟传感器步骤

2.1 图像像素设置

测试方法: 启动平台,点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Update Camera 后-》修改 DataWidth或 DataHeight(最高分辨率由电脑性能决定)

预期结果: 1、Update Camera 相关 UI 变亮,可以被再次点击。

- 2、点击 Back 按钮, QGC 左下角显示等待视屏数据
- 3、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,再点击 Back 按钮,QGC 左下角显示 从 RlySim3D 中的相机获取的新尺寸图像数据

测试结果: 符合预期

video settings					
Source	Video using shared memory				
CameraNumber	28				
DataWidth	2048				
DataHeight	720				
targetCopter	1				
CameraType	RGB Image ▼				
CameraFOV	90.0				
targetMountType	Relative to geometric center)				
CameraPosition(m)	0.3,0.0,0.0				
CameraAngle(°)	0,0,0				
	Update Camera				

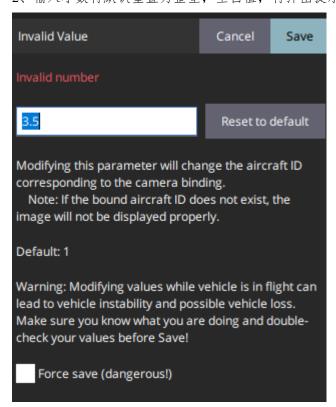


2.2 相机绑定飞机 ID 设置

测试方法: 启动平台,点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Update Camera -》修改 tagetCopter 对应值

预期结果: 1、Update Camera 相关 UI 变亮,可以被再次点击。

2、输入小数将默认重置为整型,空白值,将弹出提示框,提示可输入的值及含义



3、点击 Back 按钮, QGC 左下角显示等待视屏数据

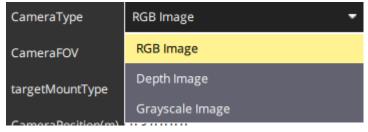


4、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,如果绑定飞机不存在,则提示更新相机失败,需要重新设置正确参数。创建成功 Update Camera 变灰,再点击 Back 按钮,QGC 左下角显示从 RlySim3D 中的相机获取的新尺寸图像数据

测试结果:符合预期

2.3.相机类型参数设置

测试方法: 启动平台, 点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Update Camera -》CamerType 下拉框选择对应值



预期结果: 1、Update Camera 相关 UI 变亮,可以被再次点击。

CameraType	Depth Image ▼	
CameraFOV	90.0	
targetMountType	Relative to geometric center)	
CameraPosition(m)	0.3,0.0,0.0	
CameraAngle(°)	0,0,0	
	Update Camera	

2、点击 Back 按钮, QGC 左下角显示等待视屏数据



3、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,如果设置失败,则提示更新相机失败,

需要重新设置正确参数。创建成功 Update Camera 变灰,再点击 Back 按钮,QGC 左下角显示对应类型图像。



测试结果: 符合预期

2.4.相机视场角参数设置

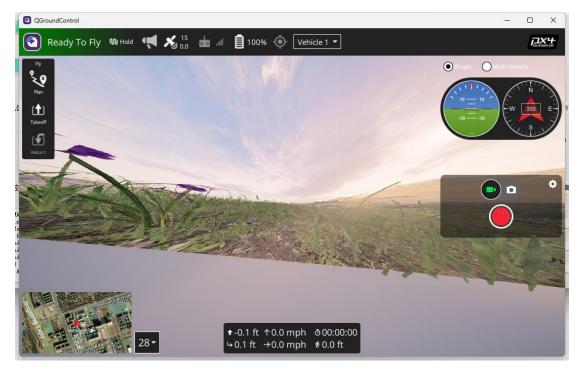
测试方法: 启动平台, 点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Update Camera -》修改 CameraFOV 对应值 预期结果:

- 1、空白值,将弹出提示框,提示可输入的值及含义,
- 2、点击 Back 按钮, QGC 左下角显示等待视屏数据



3、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,如果设置失败,则提示更新相机失败,需要重新设置正确参数。创建成功 Update Camera 变灰,再点击 Back 按钮,QGC 左下角显示图像发生改变。

CameraNumber	28 ▼	
DataWidth	1280	
DataHeight	1080	
targetCopter	2	
CameraType	RGB Image ▼	
CameraFOV	120.0	
targetMountType	Relative to geometric center)	
CameraPosition(m)	0.3,0.0,0.0	
CameraAngle(°)	0,0,0	
	Update Camera	



测试结果: 符合预期

2.5.相机绑定类型设置

测试方法:启动平台,点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Update Camera -》tagetMoutType 下拉框选择对应值 预期结果: 1、点击 Back 按钮,QGC 左下角显示等待视屏数据

2、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,如果设置失败,则提示更新相机失败,需要重新设置正确参数。创建成功 Update Camera 变灰,再点击 Back 按钮,



2.6.相机绑定位置设置

测试方法:启动平台,点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Create Camera-》修改 BindFlyNumber 对应值

预期结果: 1、按.左右匹配3个值,作为参数传入,(正则表达式匹配)

- 2、空白值, 默认设置为 0.3, 0.0, 0.0 测试结果: 符合预期
- 3、点击 Back 按钮, QGC 左下角显示等待视屏数据
- 4、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,如果设置失败,则提示更新相机失败,需要重新设置正确参数。创建成功 Update Camera 变灰,再点击 Back 按钮,

2.7.相机绑定角度设置

测试方法: 启动平台,点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 Create Camera-》修改 BindFlyNumber 对应值

预期结果: 1、按.左右匹配 3 个值,作为参数传入,(这个是正则表达式的一个算法。想表达的是只能按照 xxx,xxx,xxx 的格式输入)

- 2、空白值, 默认设置为 0.0, 0.0, 0.0
- 3、点击 Back 按钮, OGC 左下角显示等待视屏数据
- 4、回到视屏设置页面,点击 Update Camera 后,如果设置失败,则提示更新相机失败,需要重新设置正确参数。创建成功 Update Camera 变灰,再点击 Back 按钮,

测试结果: 符合预期

Step 3: QGC 保存相机修改参数

测试方法: 启动平台,点击 QGC 图标-》Application Settings-》常规-》Souce 下拉框选择 Video usiitng shared memory-》点击 update Camera-》在 QGC 修改 RlfSim3D 任意参数-》CameraNumber 选择新值(非原来值)-》CameraNumber 切换到原来值。

预期结果: 1、输入值的只能是 28~31,输入其他值将默认设置为 31。

- 2、输入小数或者空白值,将弹出提示框,提示可输入的值及含义
- 3、输入未创建过 CameraNumber, PixelWidth、PixlHeight、Create camera 相关 UI 变亮,可以编辑。

7、参考资料

[1]. 无

8、常见问题

Q1: ****

A1: ****