## 1、实验名称及目的

.exe 文件生成实验: MATLAB 本身会占用大量的 CPU 和内存资源(见右图),在运行复杂的 Simulink 控制程序时,一方面计算量太大导致算法运行缓慢,无法达到实时要求(Simulink 中运行 1s 中大于现实时钟 1s),这样就无法实时控制仿真系统(或真实系统)的集群飞机。第二方面,在仿真时 Simulink 如果占用大量的计算资源,会导致 RflySim3D 和 CopterSim 的计算资源分配较少,导致飞机仿真变差,飞机剧烈抖动甚至坠机。将 Simulink 控制器编译生成 exe 之后,算法可以脱离 MATLAB 运行,而且本身是二进制可执行文件,运行效率非常高,即使大型的控制算法,也能保证实时控制。本实验将以 4 架无人机仿真实验 demo 进行.exe 文件生成。

注: 生成 exe 需要安装 VS 编译器。

## 2、实验效果

该实验可将 Simulink 的控制器模型文件生成 Windows 中可执行的.exe 文件。

## 3、文件目录

文件夹/文件名称	说明	
RflyUdpUltraSimpleFour.bat	启动仿真配置文件	
RflyUdpUltraSimpleFour.slx	实现功能主文件	
RflyUdpFast.mexw64	RflyUdpFast 传输模块编译文件	
RflyUdpFast.cpp	RflyUdpFast.cpp 使用 C++编写的 Simulink 的 S 函数源文件	
Init.m 参数初始文件		
GenerateSwarmExe.p	.exe 文件生成脚本文件	

## 4、运行环境

序号	软件要求	硬件要求	
11. 4	<b>人们</b> 安尔	名称	数量
1	Windows 10 及以上版本	笔记本/台式电脑 <sup>①</sup>	1
2	RflySim 平台免费版		
3	MATLAB 2017B		

①: 推荐配置请见: https://doc.rflysim.com/1.1InstallMethod.html

## 5、实验步骤

#### Step 1:

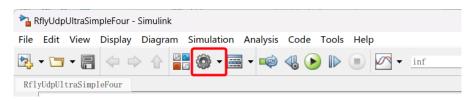
请学习本平台的 PPT 资料的"第 04 讲-载具运动建模与仿真.pdf"的第 1.4~1.5 小节内容配置 MATLAB,使其满足 MEX 编译环境。部署完成后,在 MATLAB 命令行输入 mex – setup 将出现如下显示:

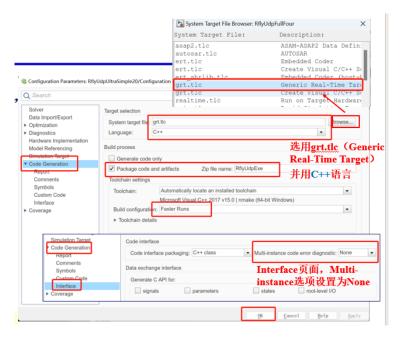
#### Step 2:

打开 MATLAB 软件, 打开"RflyUdpUltraSimpleFour.slx"文件(或任意新建一个slx文件, 但要保证 GenerateSwarmExe.p、RflyUdpFast.cpp 和 RflyUdpFast.mexw64 拷贝到同一目录)

#### Step 3:

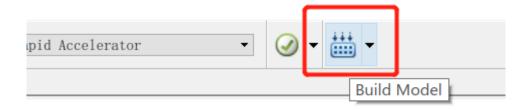
点击 Simulink 的设置按钮,按右图设置。其他的都使用默认即可,关键是:启用 grt.tl c、勾选 "Package Code and …"并输入名字为: "RflyUdpExe"、设置编译模式为: "faster r uns"(这一项非必须,设置后可以使运行速度更快)。

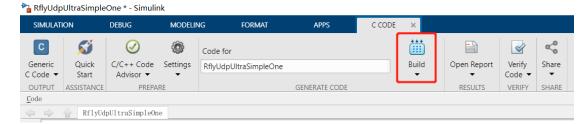




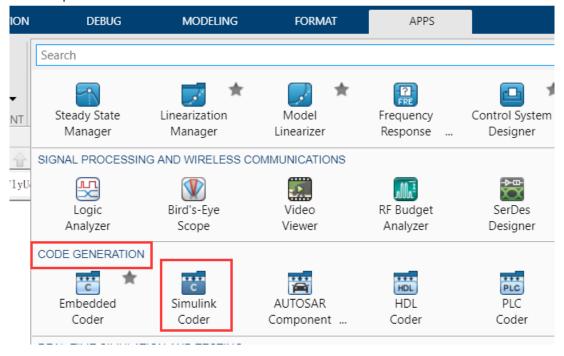
### Step 4:

点击 Simulink 的编译按钮,对于 2019a 及之前版本,工具栏样式见右上图,直接点击它的编译按钮即可。对于对于 2019b 及之后版本,如右图所示,点击 APPS-CODE GENER ATION - Simulink Coder 才能弹出代码生成工具栏,在其中如下图所示点击"Build"按钮就能编译生成代码



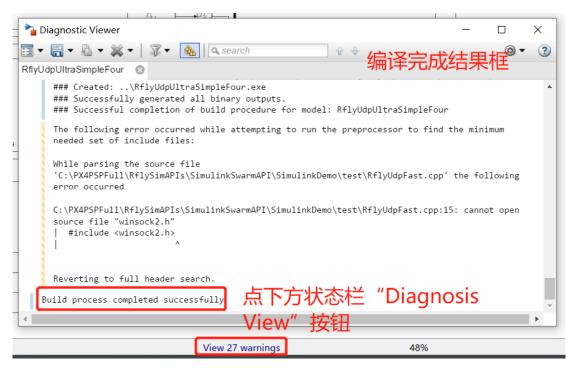


#### oUltraSimpleOne \* - Simulink

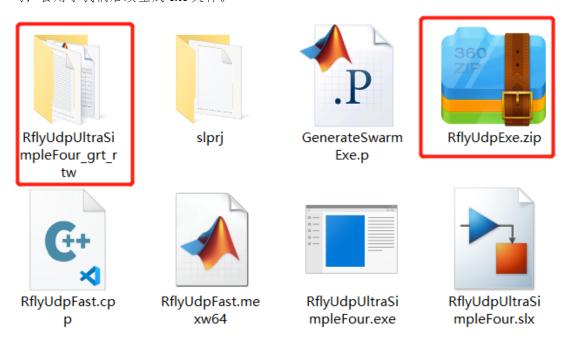


#### Step 5:

编译完成后,在"诊断视图"(Diagnostic Viewer)中得到左下图的编译成功完成提示(请忽略黄色的警告)

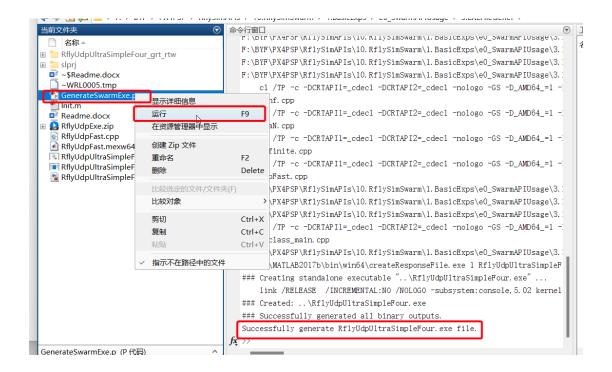


如右下图, 我们可以得到一个"RflyUdpExe.zip"压缩包文件, 里面包含所有生成的代码, 会用于我们后续生成 exe 文件。



### Step 6:

上一步编译命令时生成了一个"RflyUdpUltraSimpleFour.exe"文件,双击它可以运行,但是它不符合实时控制要求(始终以最快速度运行,不和现实时钟同步),因此需要运行我们的脚本来生成实时控制的 exe 文件。如下图,鼠标右键点击 GenerateSwarmExe.p 文件,并点击"运行。或者直接在 MATLAB 命令行输入"GenerateSwarmExe",即可如下图所示得到 Simulink 文件名对应的.exe 文件"RflyUdpUltraSimpleFour.exe"。







#### Step 7:

双击 "RflyUdpUltraSimpleFour.bat", 开启 4 机 SITL 系统,点击上一步生成得到的 exe 文件即可同 Simulink 一样控制飞机起飞画圆, exe 运行窗口如右下图。

```
C:\Users\dream\Desktop\DroneyeeSwarm0505\SimulinkDemo\RflyUdp

*** Using a default buffer of size 1024 for logging var

** starting the model **

**May run forever. Model stop time set to infinity. **

** Sample Time: 0.033333 **
```



打开电脑的任务管理器,可以看到 RflyUdpUltraSimpleFour 程序的占用内存,几乎为 0.



# 7、参考资料

[1] 无