

## e1\_BlueprintModel 蓝图模型导入

本文件夹中的实验包括 RflySim3D 的蓝图接口调用方法和导入蓝图模型的流程

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	RflySim3D 蓝图接口实验	在进行仿真前，保证 Copter 以“蓝图形式”导入 RflySim3D/RflySimUE5，仿真时通过调用蓝图接口来控制场景中的 Copter。	<a href="#">1.BlueprintBuild\Readme.pdf</a>	个人集合版
2	虚幻商城固定翼蓝图模型导入	熟悉将固定翼蓝图模型导入到 RflySim3D，并能确保其正常工作的流程	<a href="#">2.BPModelLoad\Readme.pdf</a>	个人集合版
3	Python 场景控制高级接口验证实验	在进行仿真时，Python 函数通过调用 RflySim3D 的命令接口函数或蓝图接口函数，实现包括发送命令、更新无人机状态、附加无人机等操作。	<a href="#">3.BPModelCtrlPy\Readme.pdf</a>	个人集合版
4	RflySim3D 蓝图接口实验	在进行仿真前，保证 Copter 以“蓝图形式”导入 RflySim3D/RflySimUE5，仿真时通过调用蓝图接口来控制场景中的 Copter。	<a href="#">1.BlueprintBuild\Readme.pdf</a>	个人集合版
5	虚幻商城固定翼蓝图模型导入	熟悉将固定翼蓝图模型导入到 RflySim3D，并能确保其正常工作的流程	<a href="#">2.BPModelLoad\Readme.pdf</a>	个人集合版
6	Python 场景控制高级接口验证实验	在进行仿真时，Python 函数通过调用 RflySim3D 的命令接口函数或蓝图接口函数，实现包括发送命令、更新无人机状态、附加无人机等操作。	<a href="#">3.BPModelCtrlPy\Readme.pdf</a>	个人集合版

## 所有文件列表

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	蓝图模型导入	本文件夹中的实验包括 RflySim3D 的蓝图接口调用方法和导入蓝图模型的流程	<a href="#">nan</a>	集合版
2	RflySim3D 蓝图接口实验	在进行仿真前，保证 Copter 以“蓝图形式”导入 RflySim3D/RflySimUE5，仿真时通过调用蓝图接口来控制场景中的 Copter。	<a href="#">1.BlueprintBuild\Readme.pdf</a>	个人集合版
3	虚幻商城固定翼蓝图模型导入	熟悉将固定翼蓝图模型导入到 RflySim3D，并能确保其正常工作的流程	<a href="#">2.BPModelLoad\Readme.pdf</a>	个人集合版
4	Python 场景控制高级接口验证实验	在进行仿真时，Python 函数通过调用 RflySim3D 的命令接口函数或蓝图接口函数，实现包括发送命令、更新无人机状态、附加无人机等操作。	<a href="#">3.BPModelCtrlPy\Readme.pdf</a>	个人集合版
5	RflySim3D 蓝图接口实验	在进行仿真前，保证 Copter 以“蓝图形式”导入 RflySim3D/RflySimUE5，仿真时通过调用蓝图接口来控制场景中的 Copter。	<a href="#">1.BlueprintBuild\Readme.pdf</a>	个人集合版
6	虚幻商城固定翼蓝图模型导入	熟悉将固定翼蓝图模型导入到 RflySim3D，并能确保其正常工作的流程	<a href="#">2.BPModelLoad\Readme.pdf</a>	个人集合版
7	Python 场景控制高级接口验证实验	在进行仿真时，Python 函数通过调用 RflySim3D 的命令接口函数或蓝图接口函数，实现包括发送命令、更新无人机状态、附加无人机等操作。	<a href="#">3.BPModelCtrlPy\Readme.pdf</a>	个人集合版

## 备注

注 1：各版本区别说明详见：<http://rflysim.com/doc/RflySimVersions.xlsx>。更高版本获取请见：<https://rflysim.com/download.html>，或咨询 [service@rflysim.com](mailto:service@rflysim.com)。