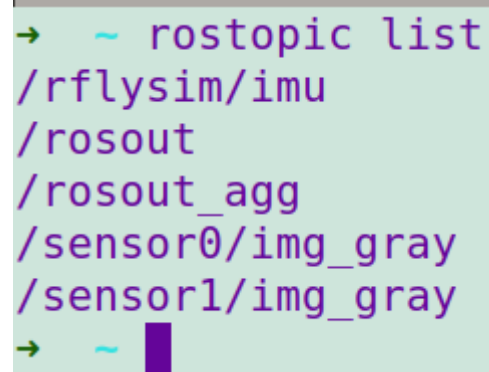


1. 在 windows 下运行以管理员 Client 文件夹下的 VisionCapAPIDemo.bat
2. 修改 Client 文件夹下 VisionCapAPIDemo.py 代码, vis.RemotSendIP = '192.168.31.173', 改成 Ubuntu 系统的 IP;
3. 运行 Client 文件下的 Python38Run.bat 文件,并输入命令 python VisionCapAPIDemo.py 脚本
4. 拷贝 Server 文件夹到 ubuntu 系统,修改 server_ue4.py 中的代码 vis.RemotSendIP = "192.168.31.173" 改成 Ubuntu 系统的 IP
5. 运行命令 python3 server_ue4.py;

查看数据接口:

rostopic list



```
→ ~ rostopic list
/rflysim/imu
/rosout
/rosout_agg
/sensor0/img_gray
/sensor1/img_gray
→ ~
```