1、实验名称及目的

电机故障安全评估实验:对电机进行 pwm 输出故障建模,将故障建模的模型导出为 D LL 文件,再通过 CopterSim 加载 DLL 文件,最后通过 udp 模式 (python/matlab 形式)注入故障码进行安全测试,并记录测试结果。

2、实验效果

CopterSim 导入 DLL 文件后,成功注入电机故障进行安全测试,并记录测试结果完成仿真。





3、文件目录

| 文件夹/文件名称 | | 说明 |
|-------------|-----------|------------|
| AutoTestAPI | AutoTest | 故障测试用例文件。 |
| Data | | 生成的日志。 |
| Docs | | 说明文档。 |
| Model | Fixedwing | 固定翼故障注入文件。 |
| | Quadrotor | 四旋翼故障注入文件。 |
| | USV | 无人船故障注入文件。 |
| fault.db | | 数据库。 |

4、运行环境

| 序号 | 软件要求 | 硬件要求 | |
|-------|-------------------|-----------------------|----|
| 11, 4 | 长日安 本 | 名称 | 数量 |
| 1 | Windows 10 及以上版本 | 笔记本/台式电脑 ^① | 1 |
| 2 | RflySim 平台免费版 | | |
| 3 | MATLAB R2020B 及以上 | | |

①: 推荐配置请见: https://doc.rflysim.com/1.1InstallMethod.html

5、实验步骤

Step 1:

本实验需要按照 RflySimAPIs\7.RflySimPHM\1.BasicExps 中的 Readme,将本实验中的

el-HealthProjPlatform\Model中的三个例程进行实现,生成动态链接,进行本次的实验。

注:此例程中的文件已经进行编译,可以直接使用。

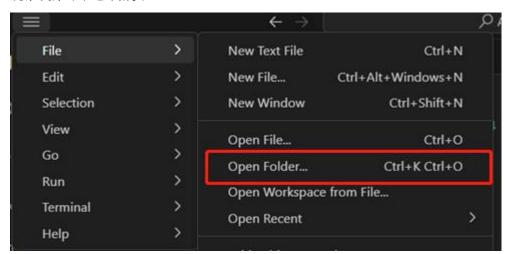
Step 2:

在 Model\Quadrotor\db.json 配置测试用例条电机故障测试用例设计如下:

```
"faultcase": [
                    "CaseID": 1,
                    "Subsystem": "Power",
                    "Component": "Motor", "FaultID": "123450",
6
                   "FaultType": "Motor Fault",
                    "FaultMode": "Decreased efficiency of motor execution",
                   "FaultParams": "1,1,1,0",
"ControlSequence": "2,1;1,1,5;2,3,0,0,-15;1,1,10;2,6,123450,123450,1,1,1,0;1,1,10",
10
11
                    "TestStatus": "Finished"
12
14
          "testcase": "1",
15
          "Vision": "off"
16
```

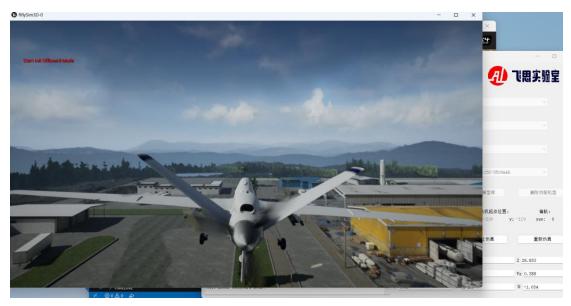
Step 3:

在 Visual Studio Code 打开 AutoTest.py 所在的文件夹,运行 AutoTestAPI\AutoTest.py,观察健康平台检测效果。

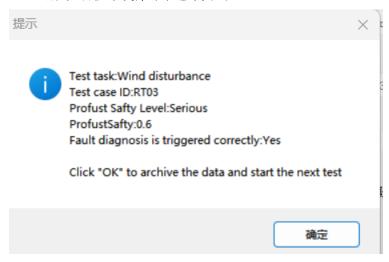




运行测试文件之后,会自动打开仿真软件进行仿真。



之后,会显示健康平台检测结果。



6、参考文献

[1]. 汇总得到故障用例结果如下:

| 故障 ID | 用例描述 | 控制指令序列 | 故障测试结果 |
|--------|----------|---|--|
| 123450 | 定高飞行电机故障 | 0S:解锁飞机; 5s:发送起飞命令,飞至离地面 15m高; 15s: 故障注入; 25s: 退出测试 | 故障类型:电机故障 故障参数: 1,1,1,0 是否触发失效保护: 否 飞机是否坠地: 是 坠地时间: 4s 坠地速度: 12.06m/s 坠地伤亡等级: 灾难 |