Prova Scritta di Algoritmi Paralleli e Sistemi Distribuiti Appello del 13 luglio 2022

Durata della Prova: 2 ore

1. (3 punti) Il seguente codice eseguito in un contesto a memoria condivisa:

```
int a;
int b;

/* The two following functions are running concurrently: */
int threadA(void)
{
    int s = 0;
    int i;
    for (i = 0; i < 1000000; ++i)
        s += a;
    return s;
}
void threadB(void)
{
    int i;
    for (i = 0; i < 1000000; ++i)
        b = b + 1;
}</pre>
```

Presenterà problematiche di false sharing:

- a. Sempre
- b. Mai
- c. In base alla posizione in memoria di a e b
- d. In base all'ordine di esecuzione

- 2. (3 *punti*) Ricordando la formula dell'efficienza di un programma parallelo in termini di overhead (To) e tempo sequenziale (Ts), e fissato le dimensioni di un problema, all'aumentare del numero di processi l'**efficienza**:
 - a. Aumenta sempre
 - b. Diminuisce sempre
 - c. Dipende dalla frazione seriale del problema
 - d. Dipende dal problema specifico
- 3. (fino a *4 punti*) Si scriva un programma in OpenMP che faccia il prodotto scalare di due vettori in modo ottimale (master slave, con padding, etc), evitando di utilizzare operazioni di riduzione
- 4. (4 punti) L'esecuzione del seguente programma:

```
void* run(void* arg) {
    int* p = (int*)arg;
    sleep(*p);

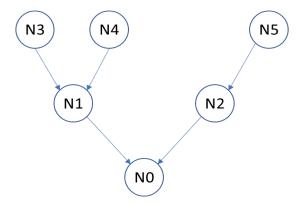
}
int main(int argc, char* argv[]) {
    pthread_t thid[3];
    int s[3];
    for(int i=0;i<3;i++) {
        s[i]=i+1;
        pthread_create(&thid[i], NULL, &run, &s[i]);
    }
    sleep(2);
    for(int i=0;i<3;i++)
        pthread_join(thid[i], NULL);

return 0;
}</pre>
```

Su una architettura quad-core, durerà all'incirca:

- a. Poco più di 8 secondi
- b. Poco più di 5 secondi
- c. Poco più di 3 secondi
- d. Poco più di 2 secondi

5. (fino a 6 *punti*) Si vuole realizzare un sistema multithread che esegua in parallelo dei job il cui ordine di esecuzione dipenda da un albero di precedenza. Si consideri, come **esempio**, l'albero mostrato nella seguente figura:



Ogni nodo dell'albero corrisponde ad un job da eseguire. L'esecuzione parallela, **nel** caso dell'albero in figura, prevederebbe quindi i seguenti vincoli: (i) il job del nodo N1 può eseguire solo quando sono terminati i job dei nodi N3 ed N4, (ii) Il job del nodo N2 può eseguire solo quando è terminato quello di N5, (iii) il job di N0 può eseguire solo quando sono finiti i job dei nodi N1 ed N2.

Si consideri il seguente codice:

```
struct Node{
      int id;
      Node* left;
      Node* right;
      void job()
};
Node* tree;
void* executeTree(void* arg) {
      . . .
}
int main(int argc, char* argv[]) {
    tree=buildTree();
    pthread t thid;
    pthread create(&thid, NULL, &executeTree, tree);
    pthread join(thid, NULL);
    return 0;
}
```

Si consideri la funzione buildTree() come già realizzata. In particolare, tale funzione costruisce un albero di oggetti Node dove il metodo job() è già definito.

Si implementi la funzione executeTree (void* arg) in modo da eseguire in parallelo i metodi job () dei nodi dell'albero costruito da buildTree (), rispettando i vincoli di precedenza definiti dall'albero stesso. E' lasciato allo studente la possibilità di definire ulteriori variabili e/o funzioni ausiliarie.

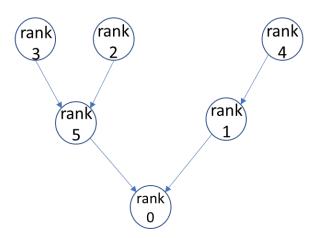
6. (4 *punti*) Data la seguente porzione di programma MPI:

```
for(int size=MINSIZE; size<MAXSIZE; size*=10)
   if (rank == 0) {
        MPI_Request request;
        data[0] = 2;
        MPI_Isend(&data[0], size, MPI_INT, 1, 17, MPI_COMM_WORLD, &request);
            data[0] = 6;
            MPI_Status status;
            MPI_Wait(&request, &status);
            data[0] = 8;

        } else if (rank==1) {
            MPI_Status status;
            MPI_Recv(data, size, MPI_INT, 0, 17, MPI_COMM_WORLD, &status);
            printf("%d", data[0]);
        }
}</pre>
```

Quale dei seguenti output non può essere mai stampato?

- a. 22222666
- b. 66666666
- c. 2222222
- d. 66622222
- 7. (fino a 6 *punti*) Si vuole realizzare un programma MPI che esegua in multiprocesso dei job il cui ordine di esecuzione dipenda da un albero di precedenza. Ogni nodo è associato ad uno specifico 'rank' di processo MPI. Si consideri, come **esempio**, l'albero mostrato nella seguente figura:



Ad ogni nodo dell'albero corrisponde un job da eseguire. L'esecuzione MPI, **nel caso dell'albero in figura**, prevederebbe quindi i seguenti vincoli: (i) il job del nodo associato al processo di rank 5 può eseguire solo quando sono terminati i job dei

nodi associati ai processi di rank 3 e 2, (ii) Il job del nodo associato al rank 1 può eseguire quando è terminato quello di rank 4, (iii) il job del nodo associato al rank 0 può eseguire solo quando sono finiti i job dei rank 1 e 2.

Si consideri il seguente codice:

```
int myrank;
struct Node{
    int rank;
    Node* left;
    Node* right;
    void job()
};

Node* tree;
int main(int argc, char *argv[]) {
    tree=buildTree();
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myrank);
    ...

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Si consideri la funzione buildTree () come già realizzata. In particolare, tale funzione costruisce un albero di oggetti Node dove il metodo job () è definito, e dove ogni nodo è associato ad un rank diverso. Si supponga, altresì, che il numero di processi MPI sia pari, almeno, al numero di nodi.

Si implementi la parte mancante della funzione main in modo che i metodi job () dei nodi dell'albero costruito da buildTree () siano eseguiti rispettando i vincoli di precedenza definiti dall'albero stesso. E' lasciato allo studente la possibilità di definire ulteriori variabili e/o funzioni ausiliarie.

Signature Posix

```
//creazione thread
int pthread create(pthread t * thread,
                       const pthread attr t * attr,
                       void * (*start routine)(void *),
                       void *arg);
// join
int pthread join (pthread t thread, void** value ptr );
//mutex
int pthread mutex init(pthread mutex t *mutex,
    pthread mutex attr *attr);
int pthread mutex lock(pthread mutex t* mutex );
int pthread mutex unlock(pthread mutex t* mutex );
int pthread mutex destroy(pthread mutex t *mutex);
//condition
int pthread cond init( pthread cond t *cond,
     pthread condattr t *cond attr )
int pthread cond destroy( pthread cond t *cond )
pthread cond wait(&a c v,&a mutex);
pthread cond signal (pthread cond t *cond)
pthread cond broadcast (pthread cond t *cond)
```

Signature OpenMP

```
#pragma omp parallel private(tid) shared (sum)
#pragma omp parallel for
```

Signature MPI

```
MPI Init (&argc, &argv);
MPI Comm size (comm, &size);
MPI Comm rank (comm, &rank);
MPI Finalize ();
int MPI Send( void *buf, int count, MPI Datatype datatype, int dest,
int tag, MPI Comm comm );
int MPI Recv( void *buf, int count, MPI Datatype datatype, int
source, int tag, MPI Comm comm, MPI Status *status );
MPI Get count (MPI Status *status, MPI Datatype datatype, int *count
);
int MPI Isend( void *buf, int count, MPI Datatype datatype, int dest,
int tag, MPI Comm comm, MPI Request *request );
int MPI Wait (MPI Request *request, MPI Status *status);
int MPI Test (MPI Request *request, int *flag, MPI Status *status)
int MPI Type vector(int block count, int block length, int stride,
MPI Datatype old datatype, MPI Datatype* new datatype);
int MPI Type commit (MPI Datatype* datatype);
int MPI Type free(MPI Datatype* datatype);
```