

TEG

Gilmário B. Santos

gilmario.santos@udesc.br

<http://www.joinville.udesc.br/portal/pagina/gilmario>

Grafos Hamiltonianos

Prof. Cid C. de Souza / IC-UNICAMP

Heurísticas são algoritmos que geram soluções viáveis para quais não se pode dar garantias de qualidade. Ou seja, não se sabe o quão distante a solução gerada está de uma solução ótima (5%?, 10%?, 50%?, 100%?, ...).

Tipos de heurísticas:

- Construtivas: normalmente adotam estratégias gulosas para construir as soluções. Tipicamente são aplicadas a problemas onde é relativamente fácil (mais trivial) obter uma solução viável.
- Busca local: partem de uma solução inicial e, através de transformações bem definidas, visitam outras soluções até atingir um critério de parada pré-definido

Grafos Hamiltonianos

O clássico Problema do caixeiro viajante:

O problema do caixeiro viajante ou *Traveling Salesman Problem* (TSP), consiste em determinar um percurso em um roteiro de cidades, passando uma única vez em cada cidade e voltando à cidade de origem, com custo total mínimo.

Pesquisa exaustiva pelo ciclo hamiltoniano de menor custo em K_n :

- Um grafo completo de ordem $n \geq 3$ tem $\frac{1}{2}(n - 1)!$ ciclos de Hamilton candidatos a ciclos de peso mínimo;
- Mesmo para valores de n não muito grandes, este número continua a ser muito elevado. Ex.: $n = 12$ obtêm-se $\frac{1}{2} * 11! = 19.958.400$ ciclos hamiltonianos candidatos a ciclos de peso mínimo.

Assim, a pesquisa exaustiva tem um custo computacional muito elevado, exigindo um esforço computacional que cresce exponencialmente com a quantidade de vértices (n).

Alternativamente ao método de pesquisa exaustiva, é comum, na prática, a utilização de métodos heurísticos.

Grafos Hamiltonianos

O algoritmo Branch and Bound (Ramificação e Limitação) é uma técnica geral usada para resolver problemas de otimização combinatória, especialmente aqueles que envolvem variáveis inteiras ou discretas, onde a enumeração exaustiva de todas as soluções possíveis é computacionalmente inviável.

O princípio central do Branch and Bound é uma combinação inteligente de busca exaustiva (enumeração) com poda (eliminação de ramos não promissores), visando encontrar a solução ótima sem ter que explorar todas as possibilidades.

Um algoritmo de branch and bound fornece uma solução ótima para um problema NP-Difícil explorando todo o espaço de busca identificando possíveis candidatos a soluções.

Grafos Hamiltonianos

"Branch and Bound" e seus dois pilares:

1. Branching (Ramificação)

Divisão do Problema: O processo de branching envolve dividir o problema original em subproblemas menores. Isso é feito criando-se uma árvore de busca, onde cada nó representa um subproblema e as ramificações representam as decisões tomadas para criar esses subproblemas.

2. Bounding (Limitação)

Para cada subproblema (nó da árvore), é calculado um limite (bound) para o valor da função objetivo.

Para problemas de minimização, calcula-se um limite inferior (lower bound), que é o menor valor possível que a solução ótima desse subproblema poderia ter.

Grafos Hamiltonianos

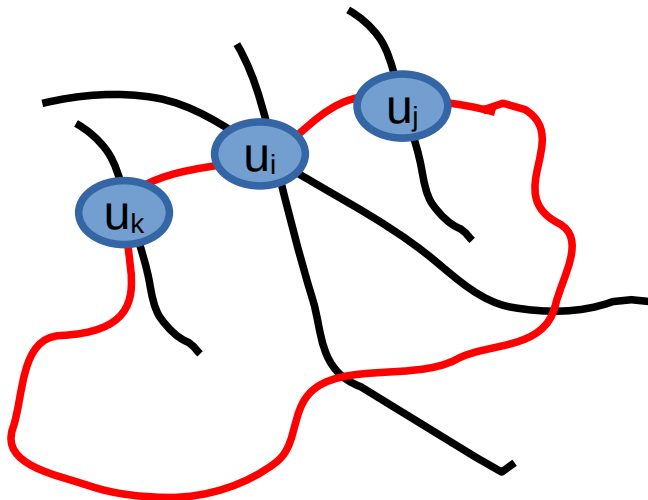
"Branch and Bound" para o TSP:

O desafio em um branch and bound é determinar um limite para a melhor solução possível.

Seja o grafo $G(V,E)$ representando as cidades como vértices e estradas como arestas ponderadas

Seja T uma excursão por todas os vértices sem repetições e retornando ao vértice de partida.

O custo de T corresponde à soma dos custos de duas arestas adjacentes a cada vértice $u \in V$ na excursão T .



Grafos Hamiltonianos

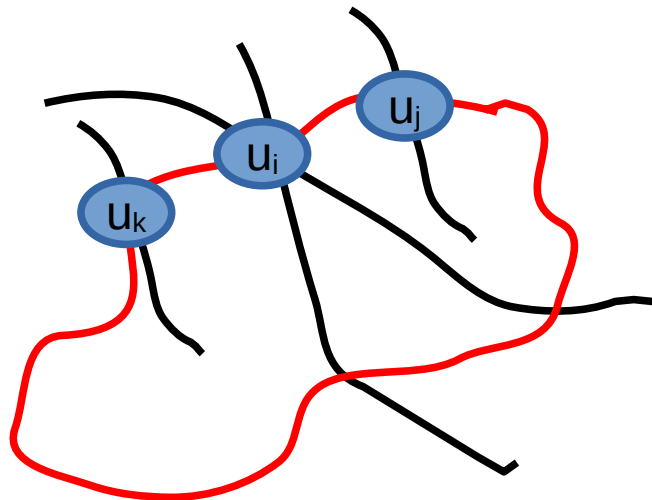
"Branch and Bound" para o TSP:

Para cada vértice u , se considerarmos suas duas arestas em T , e somarmos seus custos, a soma total para todos os vértices será o dobro do custo do percurso T (pois cada aresta ocorre duas vezes na soma).

Dessa forma o custo da excursão T será:

$$\text{custo}(T) = \left\lceil \frac{\sum_{i=1}^{|V|} S_i}{2} \right\rceil$$

S_i = soma do par de arestas adjacente a u_i em T .

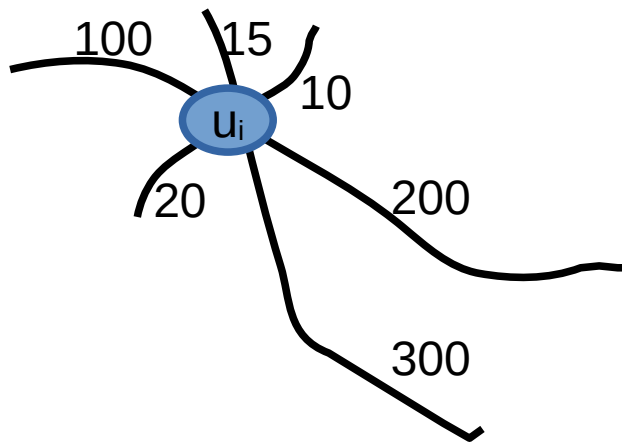


Grafos Hamiltonianos

"Branch and Bound" para o TSP:

Seja $u \in V$ na excursão T :

- A soma de duas arestas adjacentes ao vértice u
será sempre maior ou igual
à soma de duas arestas de menor custo adjacentes a u ;



Ordene as arestas pelo respectivo peso:

A soma de quaisquer pares de arestas distintas será sempre maior ou igual à soma das duas arestas de menor peso ($15+10=25$)

Grafos Hamiltonianos

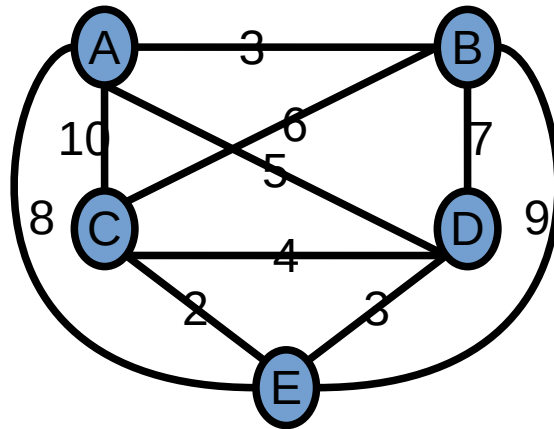
"Branch and Bound" para o TSP:

Seja $u \in V$:

- A soma de duas arestas adjacentes ao vértice u
será sempre maior ou igual
à soma de duas arestas de menor custo adjacentes a u ;
- Definiremos LB – Lower Bound (limite inferior) – como:
 - $LB = 1/2 * (\text{soma dos pesos de duas arestas de } \underline{\text{menor custo}} \text{ adjacentes a cada vértice } \underline{u \in V})$;
- $\text{O custo}(T) \geq \text{Lower Bound (LB)}$

Grafos Hamiltonianos

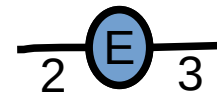
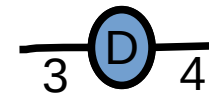
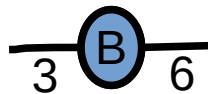
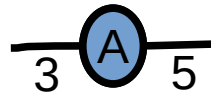
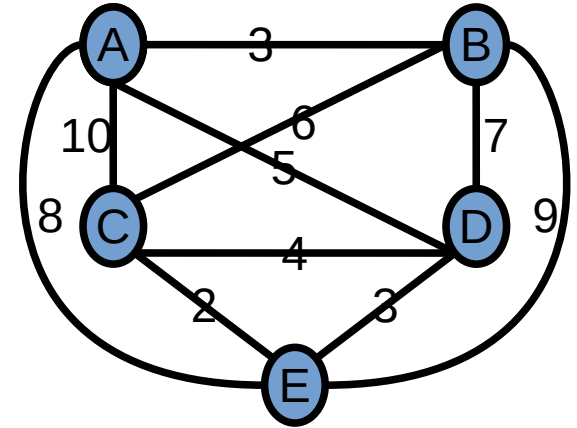
TSP - Travelling Salesman Problem usando um algoritmo de heurística local: Algoritmo Branch and Bound (algoritmo de Little, Marty, Sweeney & Karel):



Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

1. O Nó Raiz: sem perda de generalidade, assumimos que será o vértice "A", para o qual o limite inferior (LB) é calculado abaixo



$$LB = \left\lceil \frac{3 + 5 + 3 + 6 + 2 + 4 + 3 + 4 + 2 + 3}{2} \right\rceil = \left\lceil \frac{30}{2} \right\rceil = \lceil 15 \rceil = 15$$

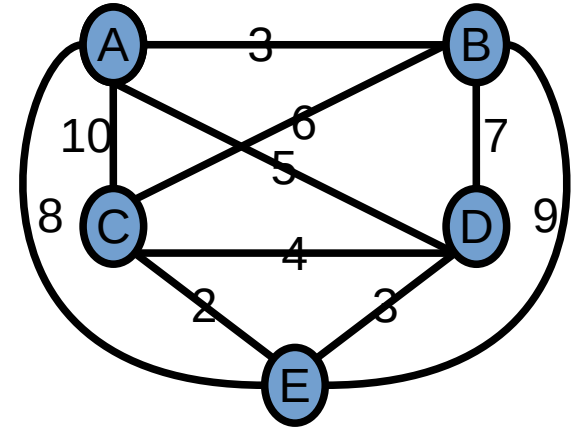
Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Sendo A a raiz da árvore de busca, a partir desse nó podemos construir ramos representando escolhas

Raiz A

LB=15

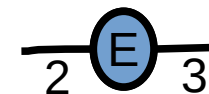
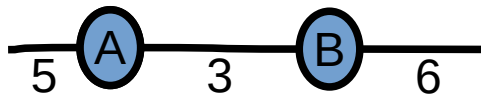
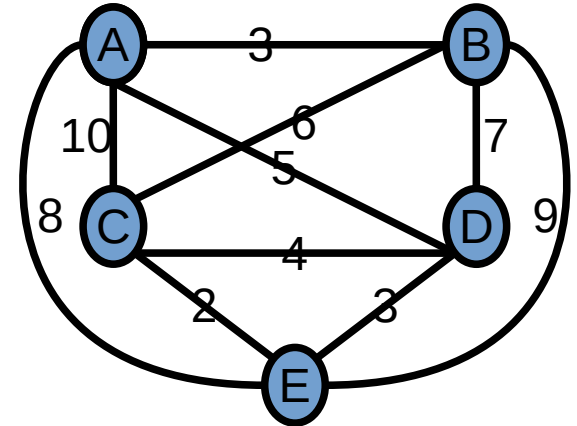


Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Nível 2:

Incluindo a aresta A-B



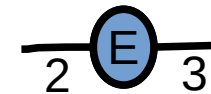
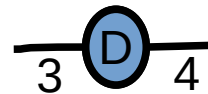
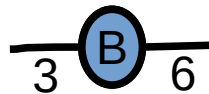
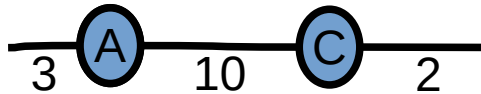
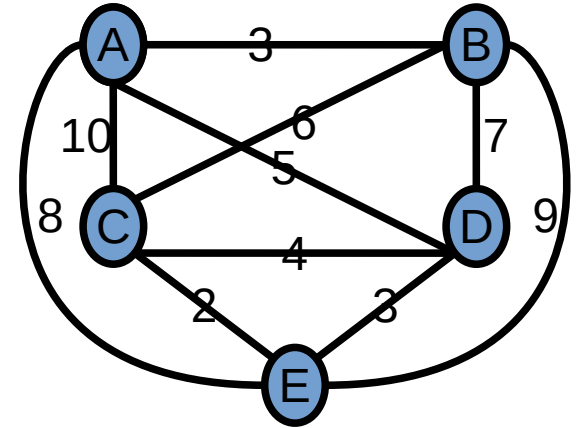
$$LB = \left\lceil \frac{3 + 5 + 3 + 6 + 2 + 4 + 3 + 4 + 2 + 3}{2} \right\rceil = \left\lceil \frac{30}{2} \right\rceil = \lceil 15 \rceil = 15$$

Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Nível 2:

Incluindo a aresta A-C



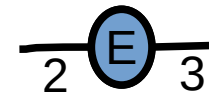
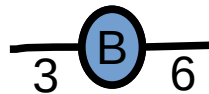
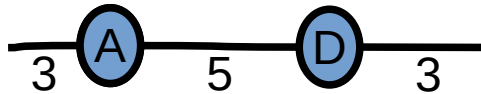
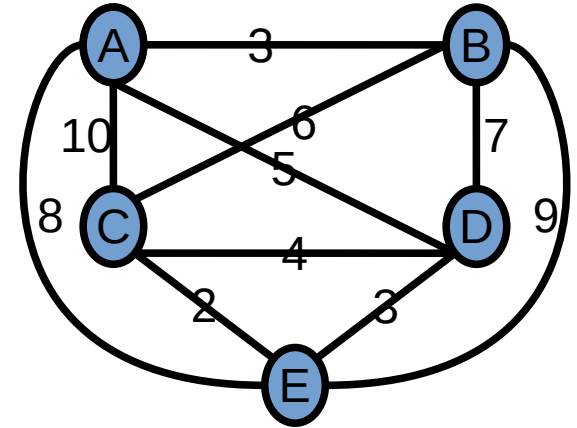
$$LB = \left\lceil \frac{3 + 10 + 10 + 2 + 3 + 6 + 3 + 4 + 2 + 3}{2} \right\rceil = \left\lceil \frac{46}{2} \right\rceil = 23$$

Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Nível 2:

Incluindo a aresta A-D



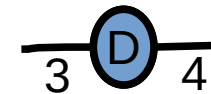
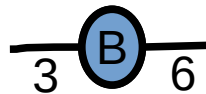
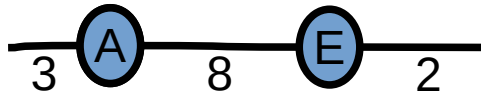
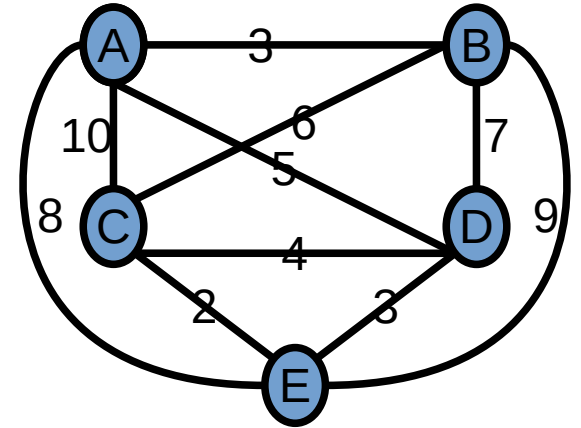
$$LB = \left\lceil \frac{3 + 5 + 5 + 3 + 3 + 6 + 2 + 4 + 2 + 3}{2} \right\rceil = \left\lceil \frac{36}{2} \right\rceil = 18$$

Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Nível 2:

Incluindo a aresta A-E



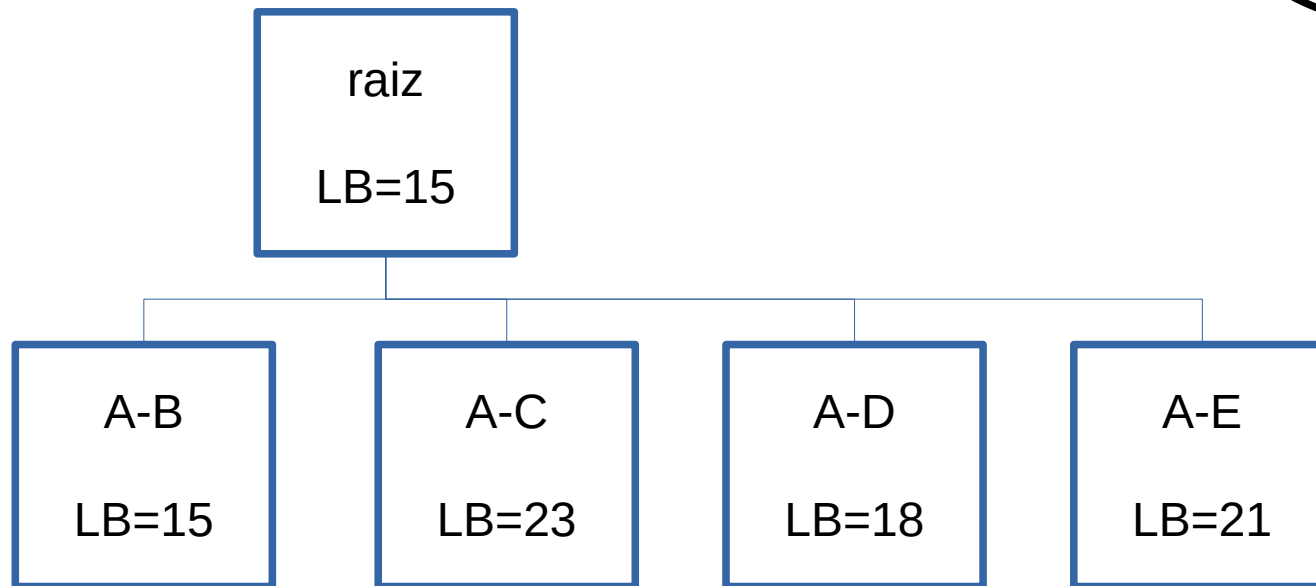
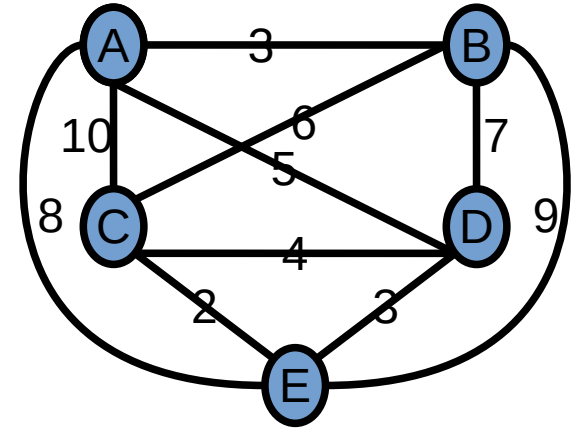
$$LB = \left\lceil \frac{3 + 8 + 8 + 2 + 3 + 6 + 2 + 4 + 3 + 4}{2} \right\rceil = \left\lceil \frac{41}{2} \right\rceil = 21$$

Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Nível 2:

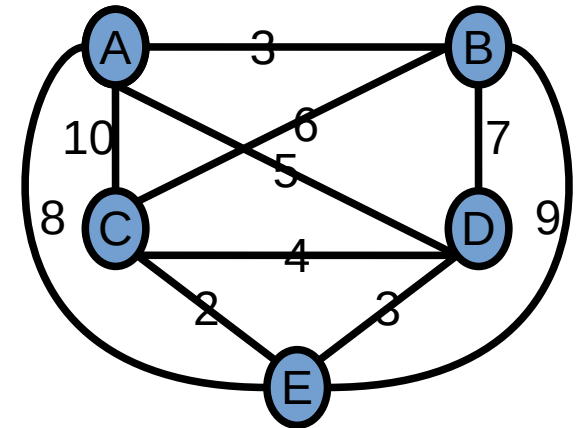
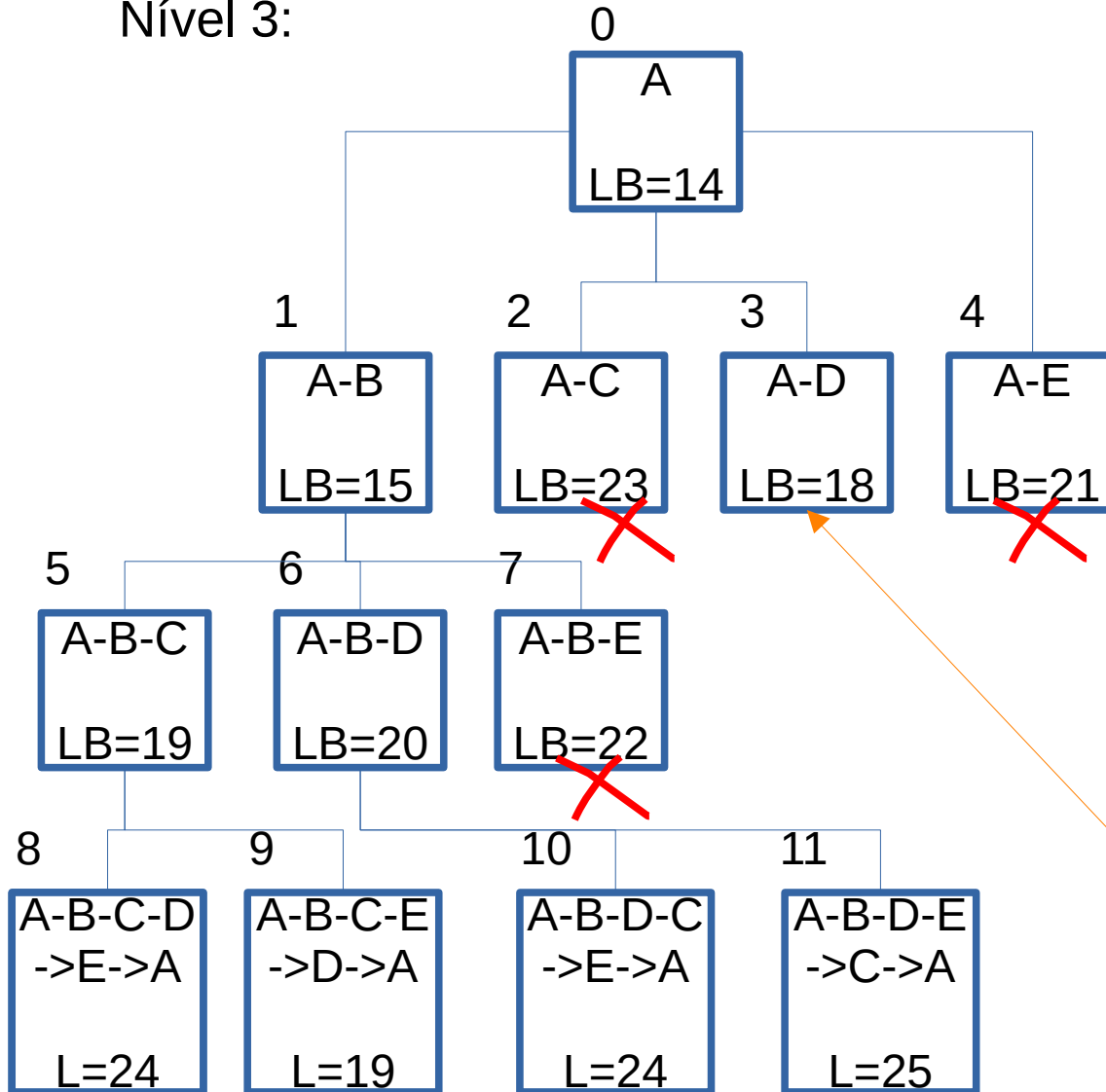
Poda:




Grafos Hamiltonianos

Branch and Bound

Nível 3:



 Indica que o LB foi maior do que o do nó ótimo (nó 3)

Você pode explorar os ramos a partir do nó 3

Pois o $LB_3 < L_9$

O ótimo, por enquanto

TEG

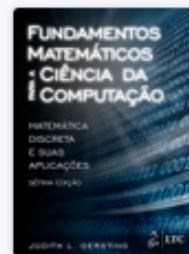
Vários livros podem ser acessados no formato eletrônico (e-book) via <https://www.udesc.br/bu/acervos/ebook>

NETTO, Paulo Oswaldo B.; JURKIEWICZ, Samuel. Grafos: introdução e prática. [Digite o Local da Editora]: Editora Blucher, 2017. E-book.



Teoria Computacional de Grafos - Os Algoritmos

Jayme Luiz Szwarcfiter



Fundamentos Matemáticos para a Ciência da Computação

Judith L. Gersting



Grafos

Marco Goldberg



Algoritmos - Teoria e Prática

Thomas Cormen