Вопросы к экзамену

- 1. Первообразная. Неопределенный интеграл и его свойства.
- 2. Методы нахождения неопределенных интегралов: непосредственное интегрирование, метод подстановки.
- 3. Методы нахождения неопределенных интегралов: интегрирование по частям.
- 4. Рациональные функции. Разложение правильной рациональной дроби на сумму простейших дробей.
- 5. Интегрирование рациональных функций.
- 6. Интегрирование иррациональных выражений. Первая подстановка Эйлера.
- 7. Интегрирование иррациональных выражений. Вторая подстановка Эйлера.
- 8. Интегрирование тригонометрических выражений.
- 9. Дифференциальный бином.
- 10. Определенный интеграл и его свойства.
- 11. Интеграл с переменным верхним пределом и его дифференцирование. Формула Ньютона Лейбница.
- 12. Метод подстановки и интегрирование по частям.
- 13. Интеграл от четных и нечетных функций.
- 14. Геометрические приложения определенных интегралов: вычисление площадей плоских фигур.
- 15. Геометрические приложения определенных интегралов: объемов тел.
- 16. Геометрические приложения определенных интегралов: длин дуг.
- 17. Несобственные интегралы 1-го рода, их свойства. Исследование на сходимость: признаки сравнения для интегралов от неотрицательных функций.
- 18. Абсолютная и условная сходимости несобственных интегралов 1-го рода. Главное значение.
- 19. Несобственные интегралы 2-го рода, их свойства. Исследование на сходимость: признаки сравнения для интегралов от неотрицательных функций.
- 20. Множества точек евклидова пространства. Связные и ограниченные множества. Понятие функции многих переменных (ФМП).
- 21. Предел функции многих переменных в точке, его свойства. Повторные пределы.
- 22. Непрерывность ФМП в точке.
- 23. Частные производные. Дифференцируемость функции многих переменных.
- 24. Необходимое и достаточное условия дифференцируемости. Полный дифференциал и его связь с частными производными.
- 25. Дифференцирование сложных функций.
- 26. Производная по направлению.
- 27. Градиент функции и его смысл. Касательная плоскость и нормаль к поверхности.
- 28. Частные производные высших порядков. Теорема о равенстве смешанных производных второго порядка.
- 29. Дифференциалы высших порядков.
- 30. Понятие неявной функции, ее существование и дифференцирование.
- 31. Формула Тейлора для функции многих переменных.
- 32. Понятие локального экстремума функции многих переменных. Необходимые условия экстремума. Достаточные условия экстремума.
- 33. Условный экстремум функции многих переменных.
- 34. Числовой ряд и его частичные суммы. Сходящиеся и расходящиеся числовые ряды. Необходимое условие сходимости ряда.
- 35. Критерии сходимости числового ряда. Свойства сходящихся числовых рядов.

- 36. <u>Ряды с положительными членами.</u> Достаточные признаки сходимости: признак Даламбера.
- 37. Ряды с положительными членами. Достаточные признаки сходимости: признак Коши.
- 38. Ряды с положительными членами. Достаточные признаки сходимости: интегральный признак Маклорена-Коши.
- 39. Знакопеременные числовые ряды. Абсолютно и условно сходящиеся ряды.
- 40. Знакочередующиеся ряды: признак сходимости Лейбница, оценка остатка сходящегося ряда.
- 41. <u>Функциональные ряды. Область сходимости и сумма ряда. Абсолютная и условная сходимости. Равномерная сходимость на замкнутом множестве. Признак Вейерштрасса равномерной сходимости.</u>
- 42. Свойства равномерно сходящихся функциональных рядов: теоремы о непрерывности суммы, предельном переходе.
- 43. Свойства равномерно сходящихся функциональных рядов: теоремы о почленном интегрировании и почленном дифференцировании
- 44. Степенные ряды, теорема Абеля. Радиус, интервал и область сходимости степенного ряда. Равномерная сходимость степенного ряда.
- 45. Разложение функций в степенные ряды. Ряд Тейлора.
- 46. Необходимое и достаточное условие разложимости функции в степенной ряд. Достаточные условия представления функции рядом Тейлора.
- 47. Разложение основных функций в ряд Маклорена.
- 48. Двойной интеграл в прямоугольных координатах и его свойства. Изменение порядка интегрирования в двойном интеграле.
- 49. Свойства и вычисление криволинейных интегралов 1-го рода.
- 50. Криволинейный интеграл 2-го рода. Свойства и вычисление криволинейных интегралов 2-го рода.
- 51. Формула Грина. Независимость криволинейных интегралов 2-го рода от пути интегрирования.
- 52. Основные понятия теории дифференциальных уравнений (ДУ). ДУ 1-го порядка, задача Коши.
- 53. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: с разделяющимися переменными, однородные.
- 54. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: линейные уравнения.
- 55. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: Бернулли.
- 56. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: в полных дифференциалах.
- 57. Основные понятия о ДУ высших порядков. Уравнения допускающие понижение порядка.
- 58. Линейные однородные дифференциальные уравнения высших порядков и свойства их решений. Структура общего решения линейного однородного дифференциального уравнения.
- 59. Линейные неоднородные дифференциальные уравнения высших порядков. Структура общего решения.
- 60. Линейные неоднородные дифференциальные уравнения высших порядков. Метод вариации произвольных постоянных.

1. Первообразная. Неопределенный интеграл и его свойства.

Функция F(x) называется первообразной функции f(x) на интервале (a,b), если функция F(x) непрерывна на (a,b), дифференцируема в каждой внутренней точке этого интервала и

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a,b)$$

Общий вид первообразной для f(x) на (a,b)

$$F(x)+C$$
 $C=const$

$$(F(x)+C)' = F'(x)+C' = f(x)$$

 $\forall x \in (a,b)$

Теорема

Если $F_1(x)$ и $F_2(x)$ – две первообразные функции f(x) на интервале (a,b), то они отличаются на константу C, то есть $F_1(x) - F_2(x) = C$, $\forall x \in (a,b)$, где C – некоторая постоянная

Неопределенный интеграл от функции f(x)

Совокупность всех первообразных функции f(x)

$$\int f(x)dx$$
$$\int f(x)dx = F(x) + C$$
$$F'(x) = f(x)$$

$$F(x) = {\textstyle \stackrel{\textstyle \mathsf{Любая}}{\displaystyle \mathsf{первообразная}}} \ {}_{\mathsf{функции}\, \mathsf{f}(x)}$$

J – знак неопределенного интеграла

Неопределенный интеграл от функции f(x)

Символ ∫ – знак интеграла

f(x) – подынтегральная функция

f(x) dx – подынтегральное выражение

х - переменная интегрирования

Интегрирование функции f(x)

Операция нахождения первообразной или неопределенного интеграла от функции f(x)

Свойства неопределенного интеграла

$$(ff(x)dx)' = f(x)$$

2
$$d(\int f(x)dx) = f(x)dx$$

(3)
$$\int f'(x)dx = f(x) + C$$

4
$$\int df(x) = f(x) + C$$

(5) Линейность неопределенного интеграла

$$\int (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx =$$

$$= \alpha \int f(x) dx + \beta \int g(x) dx =$$

$$= \alpha F(x) + \beta G(x) + C$$

5)

Постоянный множитель можно выносить за знак неопределенного интеграла

$$\int \mathbf{k} f(x) dx = \mathbf{k} \int f(x) dx \quad \mathbf{k} \in \mathbb{R}$$

Неопределенный интеграл от суммы функций равен сумме неопределенных интегралов от каждого слагаемого

$$\int (f(x)+g(x))dx = \int f(x)dx + \int g(x)dx$$

НЕОПРЕДЕЛЕННЫЙ ИНТЕГРАЛ.

Таблица основных неопределенных интегралов

(1)
$$\int x^{\alpha} dx = \frac{x^{n+1}}{\alpha+1} + C$$
 $\alpha \neq -1$ (8) $\int \frac{dx}{\sin^2 x} dx = -ctgx + C$

(8)
$$\int \frac{dx}{\sin^2 x} dx = -ctgx + C$$

$$2 \int \frac{dx}{x} = \ln |x| + C$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \begin{vmatrix} arcsinx + C \\ -arccosx + C \end{vmatrix}$$

(3)
$$\int a^{x} dx = \frac{a^{x}}{\ln a} + C$$
 $0 < a \ne 1$

10
$$\int shxdx = chx + C$$

10
$$\int shx dx = chx + C$$
 14 $\int \frac{dx}{x^2 + a^2} = \frac{1}{a} arctg \frac{x}{a} \quad a \neq 0$

11)
$$\int chxdx = shx + C$$
 15) $\int \frac{dx}{x^2 - a^2} = \frac{1}{2a} \ln \begin{vmatrix} x - a \\ x + a \end{vmatrix}$ $a \neq 0$

(5) |sinxdx = -cosx + C

(6)
$$\int \cos x dx = \sin x + C$$
 (12) $\int \frac{dx}{\cosh^2 x} = \sinh x + C$ (13) $\int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \frac{x}{|a|} + C$ $a \neq 0$

$$\int \frac{dx}{sh^2x} = -cthx + 0$$

Основные методы интегрирования

- 1) Непосредственное интегрирование
- Интегрирование подстановкой «подведение под знак дифференциала»
- (3) Интегрирование по частям
- 2. Методы нахождения неопределенных интегралов: непосредственное интегрирование, метод подстановки.

Непосредственное интегрирование осуществляется при помощи таблицы интегралов.

Метод подстановки(замены):

Jamena repenement
$$\int f(x) dx = \left| \begin{array}{c} x = \varphi(t) \\ dx = \left| \begin{array}{c} \varphi(t) \\ dt \end{array} \right| = \int f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) dt = \\ x = \varphi(t) - \text{ renperative guaranteen graphen graphe$$

3. Методы нахождения неопределенных интегралов: интегрирование по частям.

$$\mathcal{U}(x), \mathcal{V}(x)$$

$$(\mathcal{U}(x), \mathcal{V}(x))' = \mathcal{U}(x), \mathcal{V}(x) + \mathcal{U}(x), \mathcal{V}(x)$$

$$\int (\mathcal{U}(x), \mathcal{V}(x))' dx = \int \mathcal{U}(x), \mathcal{V}(x) dx + \int \mathcal{U}(x), \mathcal{T}(x) dx$$

$$\mathcal{U} \cdot \mathcal{V} = \int \mathcal{V} \cdot d\mathcal{U} + \int \mathcal{U} \cdot d\mathcal{V}$$

$$\int \mathcal{U} d\mathcal{V} = \mathcal{U} \cdot \mathcal{V} - \int \mathcal{V} \cdot d\mathcal{U}$$

4. Рациональные функции. Разложение правильной рациональной дроби на сумму простейших дробей.

Определение 1

Рациональной функцией или рациональной дробью называется функция вида

$$R(x) = \frac{P_0(x)}{Q_{-}(x)}$$

где
$$P_n\left(x\right) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \ldots + a_1 x + a_0, a_n \neq 0$$

$$Q_m(x) = b_m x^m + b_{m-1} x^{m-1} + ... + b_1 x + b_0, b_m \neq 0$$

 $n,m\in\mathbb{N}$ - многочлены степеней n и m соответственно

Econ $Q_{m}\left(x\right) = 1 \ \forall x \text{ to } R\left(x\right) = \ P_{n}\left(x\right).$

Определение 2

Рациональная функция (рациональная дробь) $R(x)=rac{P_n(x)}{Q_n(x)}$ называется **правильной,** если n< m, и **неправильной**, если $n\geq m$.

В случае неправильной дроби делением («уголком») числителя на значенатель всегда можно выделить целую часть этой дроби, т.е. дробь представить в виде

$$\frac{P_k(x)}{Q_k(x)} = S_k(x) + \frac{R_k(x)}{Q_k(x)}$$

Здесь $S_k(x)$ – целяя часть дроби, а $R_l(x)$ – остаток от деления $\mathbf{P}_n(x)$ на $Q_m(x)$, причем ясно, что $l < m, \ k = n-m.$

3. Разложение рациональных функций на сумму простейших дробей

Интегрирование рациональных функции $R\left(x\right)=\frac{P_{n}\left(x\right)}{Q_{n}\left(x\right)}$ в случае n< m сводится к разложению правильной рациональной функции на простейшие дроби и дальнейшему интегрированию этих простейших дробей.

В общем стучае пусть теперь знаменатель $Q_{m}\left(x\right)$ разложен на неприводильие множители и имеет вид

$$Q_m\left(x\right) = \left(x - a_1\right)^{b_1} \left(x - a_2\right)^{b_2} \dots \left(x - a_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_1x + q_1\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_2} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_r\right)^{b_r} \left(x^2 + p_2x + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_rx + q_2\right)^{b_r} \dots \left(x^2 + p_2x + q_2$$

Здесь числа a_1,a_2,\ldots,a_r – действительные корни $Q_m\left(x\right)$ хратности соответственно k_1,k_2,\ldots,k_r ; l_1,l_2,\ldots,l_r – кратности комплексно-сопржженных корней $\alpha_1\pm i\beta_1,$ $\alpha_2\pm i\beta_2,\ldots,\alpha_s\pm i\beta_s$; $(p_1^2-4q_1<0,i=\overline{1,n},k_1+k_2+\ldots+k_r+2(l_1+l_2+\ldots+l_r)=m)$. Тогда справедлива следующая формула разложения правильной рациональной дроби на сумму простейших дробей:

$$\begin{split} \frac{P_n(x)}{Q_m(x)} &= \frac{A_{10}}{(x-a_1)^{k_1}} + \frac{A_{11}}{(x-a_1)^{k_1-1}} + \ldots + \frac{A_{1k_1-1}}{x-a_1} + \frac{A_{20}}{(x-a_2)^{k_2}} + \\ &+ \frac{A_{21}}{(x-a_1)^{k_2-1}} + \ldots + \frac{A_{2k_2-1}}{x-a_2} + \frac{A_{r0}}{(x-a_r)^{k_r}} + \frac{A_{r1}}{(x-a_r)^{k_r-1}} + \ldots + \frac{A_{rk_r-1}}{x-a_r} + \\ &+ \frac{B_{10}x + C_{10}}{(x^2 + p_1x + q_1)^{l_1}} + \frac{B_{11}x + C_{11}}{(x^2 + p_1x + q_1)^{l_1-1}} + \ldots + \frac{B_{1l_1-1}x + C_{1l_1-1}}{x^2 + p_1x + q_1} + \\ &+ \frac{B_{20}x + C_{20}}{(x^2 + p_2x + q_2)^{l_2}} + \frac{B_{21}x + C_{21}}{(x^2 + p_2x + q_2)^{l_2-1}} + \ldots + \frac{B_{2l_2-1}x + C_{2l_2-1}}{x^2 + p_2x + q_2} + \ldots + \\ &+ \frac{B_{s0}x + C_{s0}}{(x^2 + p_sx + q_s)^{l_s}} + \frac{B_{s1}x + C_{s1}}{(x^2 + p_sx + q_s)^{l_{s-1}}} + \ldots + \frac{B_{sl_s-1}x + C_{sl_s-1}}{x^2 + p_sx + q_s}. \end{split}$$

Здесь $A_{10}, A_{11}, \dots, A_{rk_{n-1}}, B_{10}, B_{11}, \dots, B_{rk_{n-1}}, C_{10}, C_{11}, \dots, C_{rk_{n-1}}$ — некоторые действительные числа, называемые **коэффициентами разложения** рациональной функции $\frac{P_{n(x)}}{Q_{n}(x)}$ на простейшие дроби.

Рассиотрим ряд примеров, иллюстрирующих интегрирование правильных рациональных дробей с помощью разложения этих дробей на сумму простейших и последующего интегрирования простейших дробей одного из четырех типов.

5. Интегрирование рациональных функций.

Определение 1

Рациональной функцией или рациональной дробью называется функция вида

$$R(x) = \frac{P_{\lambda}(x)}{Q_{\alpha}(x)}$$
.

где
$$P_n\left(x\right) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \ldots + a_1 x + a_0, a_n \neq 0$$

$$Q_m(x) = b_m x^m + b_{m-1} x^{m-1} + ... + b_1 x + b_0, b_m \neq 0$$

 $n,m\in\mathbb{N}$ – многочлены степеней n и m соответственно.

Econ $Q_m(x) \equiv 1 \ \forall x, \text{ to } R(x) = P_n(x).$

Определение 2

Рациональная функция (рациональная дробь) $R(x)=rac{F_n(x)}{Q_n(x)}$ называется **правильной**, если n< m, и **неправильной**, если $n\geq m$.

В случае неправильной дроби делением (куголком») числителя на знаменатель всегда можно выделить целую часть этой дроби, т.е. дробь представить в виде

$$\frac{P_{k}(x)}{Q_{k}(x)} = S_{k}(x) + \frac{R_{k}(x)}{Q_{k}(x)}$$

Здесь $S_k(x)$ – целяя часть дроби, а $R_l(x)$ – остаток от деления $\mathbf{P}_n(x)$ на $Q_m(x)$, причем ясно, что $l < m, \ k = n-m$.

Определение

Простейшими или элементарными рациональными дробями называются дроби следующих четырех типов:

$$A \in \mathbb{R}, A \neq 0.$$

(простейшая рациональная дробь первого типа)

II.
$$rac{A}{(x-a)^n}$$
, $A\in\mathbb{R}, A
eq 0, n\in\mathbb{N},\; n
eq 1$.

(простейшая рациональная дробь второго типа).

III.
$$rac{Mx+N}{x^2+px+q},\;M,N,p,q\in\mathbb{R},p^2-4q\left\langle 0,\;|M|+|N|
ight
angle 0.$$

(простейшая рациональная дробь третьего типа).

IV.
$$rac{Mx+N}{(x^2+px+q)^n},\,M,N,p,q\in\mathbb{R},\,n\in\mathbb{N},\,\,n>1,p^2-4q\left\langle 0,\,\,|M|+|N|
ight
angle \,0.$$

(простейшая рациональная дробь четвертого типа).

Интегрирование простейших дробей производится следующим образом:

$$\int \frac{Adx}{x_{-}a} = A \ln |x - u| + C.$$

II.
$$\int \frac{Adx}{(x-a)^n} = -\frac{A}{(n-1)(x-a)^{n-1}} + C, n \neq 1.$$

III.
$$\int \frac{Mx+N}{x^2+px+q} dx = \begin{bmatrix} B & \text{числителе сначала выделяется производная знаменателя } \end{bmatrix} = \frac{M}{2} \int \frac{(2x+p)dx}{x^2+px+q} - \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль в знаменателе подытегральной } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль в знаменателе подытегральной } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль в знаменателе подытегральной } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором интеграль } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Bo & \text{втором } \\ \frac{M}{2} \ln |x^2+px+q| + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \end{bmatrix}$$

Бункции выделяем полный свадрат
$$\left| -\frac{M}{2} \ln \left| x^2 + px + q \right| + \left(N - \frac{Mp}{2} \right) f \frac{d \left(\varepsilon + \frac{p}{2} \right)}{\left(\varepsilon + \frac{p}{2} \right)^2 + \left(\sqrt{q - \frac{p^2}{2}} \right)^2} = \frac{M}{2} \ln \left| x^2 + px + q \right| + \frac{N - Mp/2}{\sqrt{q - \frac{p^2}{2}}} \arctan g \frac{\pi + p/2}{\sqrt{q - \frac{p^2}{2}}} + C. \right|$$

$$\forall \forall \int \frac{(Mx+N)dx}{(x^2+px+q)^2} = \frac{M}{2} \int \frac{(2x+p)dx}{(x^2+px+q)^2} + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \times \int \frac{dx}{(x^2+px+q)^2} = \frac{M}{2} \frac{\left(x^2+px+q\right)^{1-\alpha}}{1-\alpha} + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{d(x+p/2)}{\left((x+p/2)^2+q-p^2/q\right)^{\alpha}}, n > 1.$$

Последний интеграл подстановкой t=x+p/2 приводится к интегралу $\mathbf{I_n}=f\frac{dt}{(b^2+x^2)^2}, a\neq 0$, для накождения которого используется **рекуррентная** формула

$$I_{n+1} = \frac{i}{2m^2} \left(\frac{i}{(i^2 + a^2)^n} + (2n - 1) I_n \right)$$

полученная методом интегрирования по частям.

6. Интегрирование иррациональных выражений. Первая подстановка Эйлера.

постановки задачи. Задана некая рациональная функция от x и $\sqrt{ax^2+bx+c}$, т.е. $R\left(x,\sqrt{ax^2+bx+c}\right)$. Требуется найти неопределённый интеграл этой функции, т.е. $\int R\left(x,\sqrt{ax^2+bx+c}\right)dx$. Кстати, если словосочетание "рациональная функция" вызывает вопросы, советую глянуть примечание. Если же нет пойдём далее.

Что такое рациональная функция: показать скрыть

Суть подстановок Эйлера сводится к трём правилам:

- 1. Если a > 0, то полагаем $\sqrt{ax^2 + bx + c} = \pm \sqrt{a} x + t$.
- 2. Если c>0, то полагаем $\sqrt{ax^2+bx+c}=xt\pm\sqrt{c}$.
- 3. Если многочлен $ax^2 + bx + c$ имеет действительные корни x_1 и x_2 , т.е. $ax^2 + bx + c = a(x x_1)(x x_2)$, то допустимы такие подстановки:

$$\sqrt{ax^2 + bx + c} = t(x - x_1);$$
$$\sqrt{ax^2 + bx + c} = t(x - x_2).$$

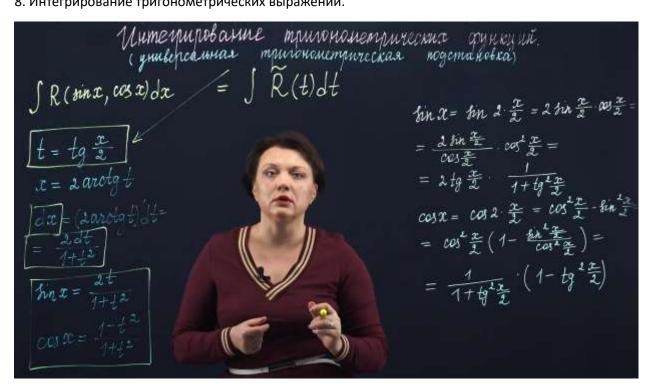
Примечание:

Использование знака "±" означает, что решающий вправе взять любой знак (плюс пли минус) - на своё усмотрение. Например, если a>0, то можно принять $\sqrt{ax^2+bx+c}=-\sqrt{a}\;x+t$, а можно взять $\sqrt{ax^2 + bx + c} = \sqrt{a} x + t.$

7. Интегрирование иррациональных выражений. Вторая подстановка Эйлера.

Смотреть вопрос №6

8. Интегрирование тригонометрических выражений.



Unmerpupobarme mpurononempurecxux qynxyni (numerpara buga
$$\int \sin^2 x \, dx$$
, m , $n \in \mathbb{Z}_+ V(0)$)

 $\sin^2 x = \frac{1}{2}(1-\cos^2 x)$
 $\cos^2 x = \frac{1}{2}(1+\cos^2 x)$
 $\sin x \cdot \cos x = \frac{1}{2}\sin^2 x$

Учитывая свойства подынтегральной функции (четность/нечетность)

$$R(-\sin x, \cos x) = -R(\sin x, \cos x)$$

$$t = \cos x$$

$$R(\sin x, -\cos x) = -R(\sin x, \cos x)$$

$$t = \sin x$$

$$R(-\sin x, -\cos x) = R(\sin x, \cos x)$$

$$t = \tan x$$

$$1 = \tan x$$

9. Дифференциальный бином.

Определение

Выражение $x^m(a+bx^n)^pdx$ называется **дифференциальным биномом**. Здесь $a,b\in\mathbb{R}$, $a\neq 0,b\neq 0;\ m,n,p$ — рациональные числа, $n\neq 0,p\neq 0$.

Интегралы от дифференциального бинома рационализируются только в следующих трех случаях:

- 1. p целоре число;
- m+1 целое число;
- $\frac{1}{2} \cdot \frac{m+1}{n} + p$ years where.

Для рационализации дифференциального бинома в указанных случаюх используются следующие подстановки, полученные П.Л. Чебыщевым.

- 1. В первом случае применяется подстановка $x=t^{s}$, где s общий знаменатель дробей m и n.
- 2. Во втором случае подстановка $a + bx^n = t^s$, где s знаменятель дроби p.
- 3. В третьем случае подстановка $ax^{-a}+b=t^s\Leftrightarrow a+bx^a=x^at^s$, где s энаменатель дроби p.

В таблице представлены случаи интегрируемости дифференциального бинома, установленные Чебышевым.

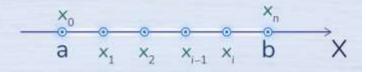
Интеграл от дифференциального бинома $fx^m(a+bx^n)^pdx$	Рационализирующая подстановка
$p \in \mathbb{Z}$	$x=t^{\mu},s$ – общий знаменатель дробей m и n
mil e Z	$a+bx^n=t^s$, где s - знаменатель дроби p
$\frac{m+1}{n} + p \in \mathbb{Z}$	а+br ^a = t ^b , где s − знаменатель дроби р

10. Определенный интеграл и его свойства.

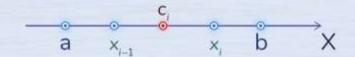
Алгоритм построения определенного интеграла

Пусть функция y = f(x) определена на отрезке [a,b], a < b

① С помощью точек $x_0 = a, x_1, x_2, ..., x_{n-1}, x_n = b$ $(x_0 < x_1 < x_2 < ... < x_{n-1} < x_n)$ разобьем отрезок [a,b] на n частичных отрезков $[x_0, x_1], [x_1, x_2], ..., [x_{n-1}, x_n]$. Эти отрезки называются еще отрезками разбиения



2 На каждом частичном отрезке $[x_{i-1}, x_i]$, i=1, 2, ..., n выберем произвольную точку $\mathbf{c}_i \in [x_{i-1}, x_i]$ и вычислим значение функции в ней, то есть $\mathbf{f}(\mathbf{c}_i)$



C ₁	C ₂	 C,	***	C _n
$f(c_1)$	$f(c_2)$	 $f(c_i)$		$f(\mathbf{c}_n)$

- ③ Умножим найденное значение функции $f(\mathbf{c}_i)$ на длину $\Delta x_i = x_i x_{i-1}$ соответствующего частичного отрезка $\left[x_{i-1}, x_i\right]$ и получим произведение $f(\mathbf{c}_i)\Delta x_i$
- 4 Составим сумму S_n всех таких произведений: $S_n = f(\mathbf{c}_1) \Delta x_1 + f(\mathbf{c}_2) \Delta x_2 + ... + f(\mathbf{c}_n) \Delta x_n = \sum_{i=1}^n f(\mathbf{c}_n) \Delta x_n$ называемую интегральной суммой Римана функции $f(\mathbf{x})$ на отрезке $[\mathbf{a}, \mathbf{b}]$
- Обозначим через λ длину наибольшего частичного отрезка, называемую диаметром разбиения

$$\lambda = \max \Delta x_i \qquad i = \overline{1,n}$$
 Найдем предел интегральной суммы $S_n = \sum\limits_{i=1}^n f \Big(\mathbf{c}_i \Big) \Delta x_i$, когда $n \to \infty$ так, что $\lambda \to 0$



$$\lim_{\substack{n \to \infty \\ (\lambda \to 0)}} S_n = I$$

Определенный интеграл или интеграл Римана $I = \int\limits_{-\infty}^{b} f\left(x\right) dx$

$$\int\limits_{a}^{b}f(x)dx=\lim_{n\rightarrow\infty}\sum_{(\lambda\rightarrow0)}\sum_{i=1}^{n}f(c_{i})\Delta x_{i}$$

Определенный интеграл

$$\int_{a}^{b} f(x) dx$$

а - нижний предел интегрирования

b – верхний предел интегрирования

f(x) – подынтегральная функция

f(x)dx – подынтегральное выражение

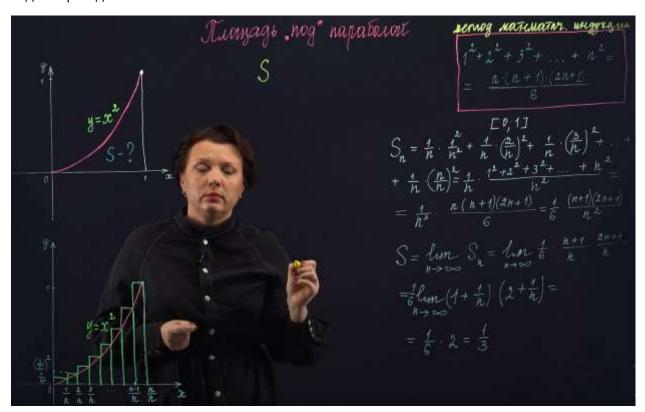
х - переменная интегрирования

[а, b] – область (отрезок) интегрирования

Теорема (Коши о существовании определенного интеграла)

Если функция $\mathbf{y} = f(\mathbf{x})$ непрерывна на отрезке $\begin{bmatrix} \mathbf{a}, \mathbf{b} \end{bmatrix}$, то определенный интеграл $\int_{\mathbf{b}}^{\mathbf{b}} f(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$ существует

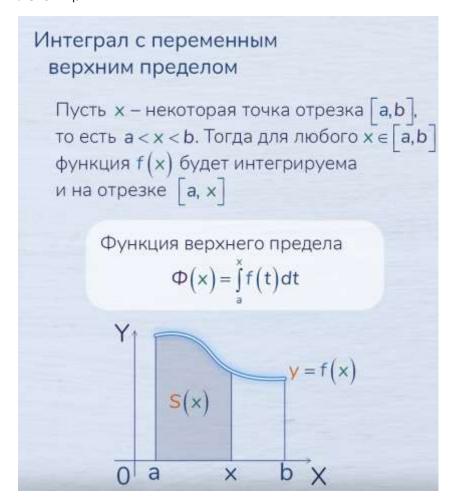
Задача Архиеда:



Свойства:



11. Интеграл с переменным верхним пределом и его дифференцирование. Формула Ньютона — Лейбница.



Теорема Барроу

Если функция f(x) непрерывна на отрезке [a,b], то функция F(x), определяемая формулой $F(x) = \int\limits_a^b f(t) dt$, является первообразной для f(x) на [a,b], то есть

$$F'(x) = \frac{d}{dx} \int_{a}^{x} f(t) dt = f(x)$$

$$\int f(x)dx = \int_{a}^{x} f(t)dt + C$$

Формула Ньютона — Лейбница
$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

Формула работает только для тех ф-ций, которые непрерывны на **всем** отрезрке [a; b] *Примеры неберущихся*:

a)
$$f(x) = \frac{1}{x^{2}}, x \in [-1, 1]$$

$$x = 0 - \max \text{ paspuba } \text{ Is poga.}$$
8) $f(x) = tg.x, x \in [0, 3t]$

$$tg.x = \lim_{x \to \infty} x \in [0, 3t]$$

$$\cos x = 0 \iff x \in [0, 3t]$$

12. Метод подстановки и интегрирование по частям.

Janena repemennoù (nogemanoka) l'ompegenënnou unmerpane.

$$f(x) dx = \int_{a}^{b} f(y(t)) \cdot \varphi'(t) dt = \int_{a}^{b} f(y(t)) \cdot d(y(t))$$

The general unmerpane unm

Вычисление определенного интеграла методом интегрирования по частям

Интеграл	Рекомендуемая часть	
$\int P_n(x) \sin kx dx$ $\int P_n(x) \cos kx dx$ $\int P_n(x) e^{kx} dx k \in \mathbb{R}$	$u = P_n(x)$	
$\int e^{ax} \cdot cosb \times dx$ $\int e^{ax} \cdot sinb \times dx a, b \in \mathbb{R}$	$\mathbf{u} = \mathbf{e}^{\mathbf{a}\mathbf{x}}$	∫udv = uv - ∫vdu
$\int P_n(x) \operatorname{arcsin} x dx$ $\int P_n(x) \operatorname{arccos} x dx$ $\int P_n(x) \operatorname{In} x dx$ $\int P_n(x) \operatorname{arctg} x dx$ $\int P_n(x) \operatorname{arcctg} x dx$	$dv = P_n(x)dx$	P _n (x) – многочлен n-ной степени с действительными коэффициентами от переменной x

Теорема

Пусть функции $\mathbf{u} = \mathbf{u}(\mathbf{x})$ и $\mathbf{v} = \mathbf{v}(\mathbf{x})$ непрерывно дифференцируемы на отрезке (a, b). Тогда имеет место следующая формула интегрирования по частям в определенном интеграле

$$\int_{a}^{b} u dv = uv \Big|_{a}^{b} - \int_{a}^{b} v du$$

13. Интеграл от четных и нечетных функций.

Интегрирование четных, нечетных и периодических функций

- ① Пусть f(x) интегрируемая на отрезке [-a, a] функция. Тогда если f(x) четная функция, то $\int_{-a}^{a} f(x) dx = 2 \int_{0}^{a} f(x) dx$
- ② Пусть f(x) интегрируемая на отрезке [-a, a] функция. Тогда если f(x) нечетная функция, то $\int_{-a}^{a} f(x) dx = 0$

Доказательство 🗸

 Δ Пусть f(x) – интегрируемая на $[-a,\ a]$ функция. По свойству аддитивности определенного интеграла имеем

$$\int_{-a}^{a} f(x) dx = \int_{-a}^{0} f(x) dx + \int_{0}^{a} f(x) dx.$$

В первом интеграле справа сделаем замену

$$(x = -t, x \in [-a, 0]) \Rightarrow (dx = -dt, t \in [a, 0]).$$

Тогда

$$\int_{-a}^{a} f(x) dx = -\int_{a}^{0} f(-t) dt + \int_{0}^{a} f(x) dx = \int_{0}^{a} f(-x) dx + \int_{0}^{a} f(x) dx.$$

1. Если f – четная функция (f(-x)=f(x)), то из равенства

$$\int_{-a}^{a} f(x) dx = \int_{0}^{a} f(-x) dx + \int_{0}^{a} f(x) dx$$

следует равенство

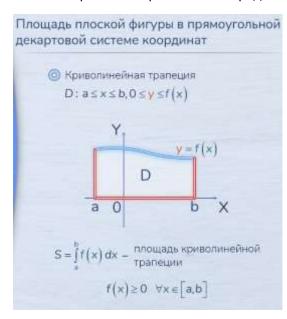
$$\int_{-a}^{a} f(x) dx = \int_{0}^{a} f(x) dx + \int_{0}^{a} f(x) dx = 2 \int_{0}^{a} f(x) dx.$$

2. Если f – нечетная функция (f(-x)=-f(x)), то из равенства $\int_{-a}^{a}f\left(x
ight)dx=\int_{0}^{a}f\left(-x
ight)dx+\int_{0}^{a}f\left(x
ight)dx$

получим, что

$$\int_{-a}^{a} f(x) dx = -\int_{0}^{a} f(x) dx + \int_{0}^{a} f(x) dx = 0.$$

14. Геометрические приложения определенных интегралов: вычисление площадей плоских фигур.



Площадь плоской фигуры при параметрическом задании ее границ

$$D: x = x(t), y = y(t), t \in [\alpha, \beta]$$

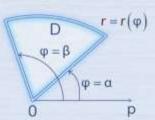
$$x(\alpha) = a$$
 $x(\beta) = b$

$$y(t) \ge 0 \forall t \in [\alpha, \beta]$$

$$S = \int_{a}^{\beta} \mathbf{y}(t) \mathbf{x}'(t) dt$$

Площадь плоской фигуры в полярной системе координат

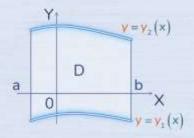
Пусть функция $r=r(\phi)$, $\phi\in [\alpha,\beta]$, где $0<\beta-\alpha\leq 2\pi$, непрерывна и неотрицательна на отрезке $[\alpha,\beta]$. Площадь сектора D, ограниченного графиком функции $r=r(\phi)$ и лучами $\phi=\alpha$ и $\phi=\beta$ в полярной системе координат



$$S = \frac{1}{2} \int\limits_{\alpha}^{\beta} r^2 \left(\phi\right) d\phi - \frac{\text{площадь}}{\text{области D}}$$

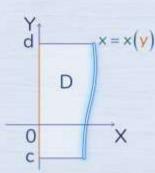
Вычисление площадей различных видов областей

① Пусть область D ограничена снизу и сверху графиками функций $\mathbf{y} = \mathbf{y}_1(\mathbf{x})$ и $\mathbf{y} = \mathbf{y}_2(\mathbf{x})$, непрерывных на отрезке $\begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix}$ и $\mathbf{y}_2(\mathbf{x}) \ge \mathbf{y}_1(\mathbf{x})$, $\forall \mathbf{x} \in \begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix}$ и прямыми $\mathbf{x} = \mathbf{a}$ и $\mathbf{x} = \mathbf{b}$



$$S = \int_{0}^{b} \left(\mathbf{v}_{2}(x) - \mathbf{v}_{1}(x) \right) dx - \begin{cases} n \text{ площадь} \\ o \text{ бласти D} \end{cases}$$

② Пусть область D ограничена слева прямой x = 0, справа графиком функции x = x(y), а сверху и снизу y = d, y = c прямыми, то есть может быть аналитически описана следующим образом $D: c \le y \le d$, $0 \le x \le x(y)$



$$S = \int_{c}^{d} x(y) dy - \int_{c}^{d} \int_{c}^{d}$$

(3) Площадь области D, ограниченной графиками функций $x = x_1(y)$ и $x = x_2(y)$, непрерывными на отрезке [c,d] и такими, что $x_2(y) \ge x_1(y)$, $\forall y \in [c,d]$ а также прямыми y = c и y = d

$$x = x_1(y)$$

$$0$$

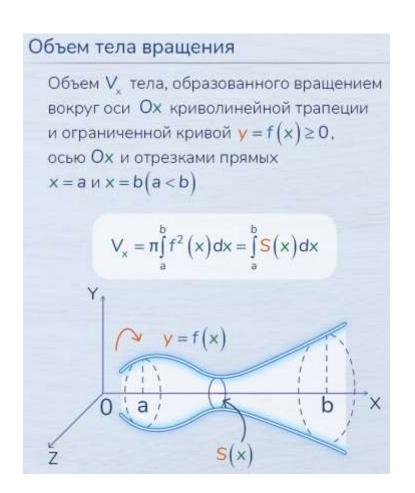
$$x = x_2(y)$$

$$C$$

$$S = \int_{c}^{d} \left(x_{2} \left(y \right) - x_{1} \left(y \right) \right) dy - \int_{c}^{d} dy dy dy$$

15. Геометрические приложения определенных интегралов: объемов тел.





Вывод формулы объема шара:



16. Геометрические приложения определенных интегралов: длин дуг.

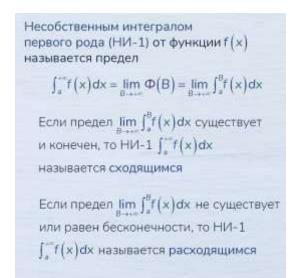


② Длина пространственной кривой, заданной параметрически уравнениями
$$x = x(t)$$
, $y = y(t)$, $z = z(t)$, $t \in [\alpha, \beta]$, где $x(t)$, $y(t)$, $z(t)$ - непрерывно дифференцируемые на отрезке $[\alpha, \beta]$ функции
$$L = \int\limits_{\alpha}^{\beta} \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t) + z'^2(t)} dt$$

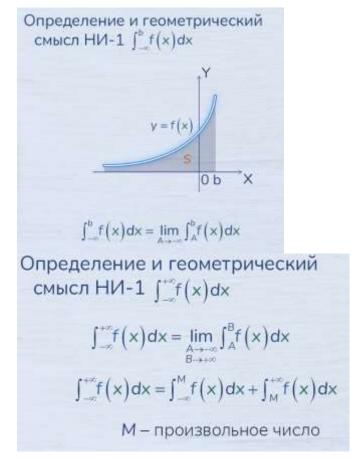
(3) Длина плоской кривой, заданной параметрически уравнениями
$$x = x(t)$$
, $y = y(t)$, где $x(t)$ и $y(t)$ – непрерывно дифференцируемые на отрезке $\left[\alpha,\beta\right]$ функции
$$L = \int\limits_{\alpha}^{\beta} \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$$

Длина плоской кривой, заданной в полярных координатах уравнением $r=r\left(\phi\right)$, $\phi\in\left[\alpha,\beta\right]$, где $r=r\left(\phi\right)$ - непрерывно дифференцируемая на отрезке $\left[\alpha,\beta\right]$ функция $L=\int\limits_{\alpha}^{\beta}\sqrt{r^{2}\left(\phi\right)+r'^{2}\left(\phi\right)}d\phi$

17. Несобственные интегралы 1-го рода, их свойства. Исследование на сходимость: признаки сравнения для интегралов от неотрицательных функций.







Если в правой части равенства хотя бы один из интегралов расходится, то интеграл от - ∞ до + ∞ также расходится.

Свойства несобственного интеграла первого рода

① Линейность НИ-1

Если несобственные интегралы первого рода $\int_{x}^{\infty} f(x) dx$, $\int_{x}^{\infty} g(x) dx$ сходятся, то для любых чисел $a, \beta \in R$ сходится и несобственный интеграл $\int_{a}^{\infty} \left[af(x) + \beta g(x) \right] dx$, причем

 $\int_{a}^{+\infty} \left[\alpha f(x) + \beta g(x) \right] dx = \alpha \int_{a}^{+\infty} f(x) dx + \beta \int_{a}^{+\infty} g(x) dx$

② Замена переменной в НИ-1

Пусть функция f(x) непрерывна на $[a;+\infty)$, функция $\phi(t)$ непрерывно дифференцируема на промежутке $[a;\beta)$ и $a \leq \phi(t) < +\infty$. Тогда, если $\phi(a) = a$, $\lim_{t \to \infty} \phi(t) = +\infty$, то имеет место формула замены переменной в НИ-1

$$\int_{a}^{\infty} f(x) dx = \int_{a}^{\beta} f(\phi(t)) \phi'(t) dt$$

При этом интегралы в обеих частях этой формулы одновременно сходятся или расходится

③ Интегрирование по частям

Если функции $\mathbf{u} = \mathbf{u}(\mathbf{x})$ и $\mathbf{v} = \mathbf{v}(\mathbf{x})$ непрерывно дифференцируемы на $[\mathbf{a}; +\infty)$, то имеет место формула интегрирования по частям

$$\int_{a}^{+\infty} u dv = uv \Big|_{a}^{+\infty} - \int_{a}^{+\infty} v du$$

При этом предполагается, что если из трех входящих в равенство выражений (два интеграла и двойная подстановка) имеют смысл по крайней мере два, то имеет смысл и третье

Признаки сравнения

Признак сравнения

Пусть две неотрицательные функции f(x) и g(x) определены на промежутке $[a;+\infty)$, интегрируемы на отрезке [a;B] при любом B>a

$$0 \le f(x) \le g(x) \quad \forall x \ge a$$

Тогда из сходимости несобственного интеграла $\int_{x}^{\infty} g(x) dx$ следует сходимость несобственного интеграла $\int_{x}^{\infty} f(x) dx$, а из расходимости несобственного интеграла $\int_{x}^{\infty} f(x) dx$ вытекает расходимость несобственного интеграла $\int_{x}^{\infty} g(x) dx$

Предельный признак сравнения

Пусть две положительные функции f(x) и g(x) определены на промежутке $[a; +\infty)$, интегрируемы на отрезке [a; B] при любом B > a. Тогда, если существует конечный предел

$$\lim_{x \to \infty} \frac{f(x)}{g(x)} = k \neq 0$$

то несобственные интегралы $\int_a^\infty f(x) dx$ и $\int_a^\infty g(x) dx$ сходятся либо расходятся одновременно

18. Абсолютная и условная сходимости несобственных интегралов 1-го рода. Главное значение.

5. Абсолютно и условно сходящиеся НИ-1

Важными понктилми для НИ-1 от знакопеременных функций, г. е. функций, меняющих знак, являются понктия абсолютно и условно сходящегося интеграла.

Определение

Несобственный интеграл $f_a^{+\infty} f(x) dx$ называется **абсолютно сходищимся.** если сходится интеграл $f_a^{+\infty} |f(x)| dx$.

Определение

Если же интеграл $f_{\mu}^{+\infty}f(x)$ diz сходится, а НА $f_{\mu}^{+\infty}[f(x)]$ diz расходится, то интеграл $f_{\mu}^{+\infty}f(x)$ diz называется условно сходящимся.

Определение

Функция, для которой интеграл $f_a^{+\infty} f(x) \, dx$ абсолютно сходится, называется **абсолютно интегрируемой** на $[a; +\infty)$

Из неравенства $f(x) \leq |f(x)|$, согласно признаку сравнения вытекает, что всякий абсолютно сходящийся НИ сходится.

Прилнак сравнения и ретультаты, касающиеся интеграла $f_a^{(m)} \frac{dx}{2m}$, позволяют сформулировать следующий прилнак абсолютной сходимости интеграла $f_a^{(m)} f(x) dx$.

Теорема

Если существует такое число lpha>1, что для всех достаточно больших x функция f(x) удовлетвориет условию

$$|f(x)| \le \frac{M}{x^*}$$
.

где M>0 и не звемсит x, то интеграл $f_{a}^{+\infty}\,f(x)\,dx$ сходится эбсолютно.

6. Главное значение НИ-1

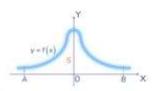
Если оба пределя интегрирования бесконечны, то по определению полагают

$$f_{-\infty}^{(\infty)} f(x) dx = \lim_{\substack{A \to -\infty \\ B \to +\infty}} f_A^B f(x) dx$$

MAR

$$f_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{\substack{A \to +\infty \\ B \to +\infty}} f_{-A}^{B} f(x) dx,$$

где A и B стремится к $+\infty$ незвейсимо друг от друга.



Может оказаться, что определенный таким образом несобственный интеграл не существует глявное эничение интеграл от бункции f(x) в смысле Коши, определяемое по формуле:

$$V \cdot p \cdot \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{R \to +\infty} \int_{-R}^{R} f(x) dx.$$

то есть когда A=B=R (V.p. – начальные буквы слов valeur principal – главное значение). Тогда говорят, что несобственный интеграл

оходится в сывысле главного значения по Коши.

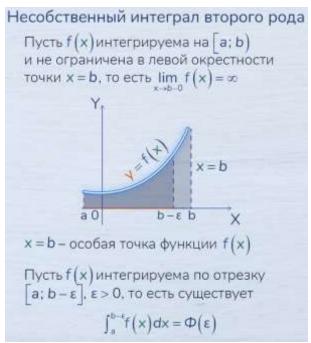
Если f(x) — вечетная на всей числовой сох функция, то НИ-1 $f^{(u)}_{-\pi}f(x)$ dx в смысле тлавного значения сходится и равен нулю.

Если функция f(x) четная, то

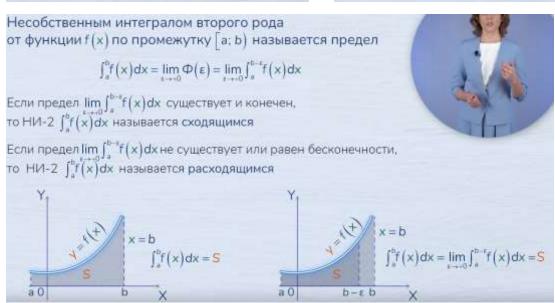
$$f_{-k}^{k} f(x) dx = 2 f_{k}^{k} f(x) dx$$
.

предел для этого интеграла существует в том и только в том случае, когда существует предел для инпеграла $f_a^a f(x) dx$, то есть существует несобственный интеграла $f_b^{a m} f(x) dx$, а с ним и интеграл $f_b^{a m} f(x) dx$. Таким образом, для читной фунодии главнов значение интеграла существует лиць одновреженно с несобственным интегралом и равно ему.

19. Несобственные интегралы 2-го рода, их свойства. Исследование на сходимость: признаки сравнения для интегралов от неотрицательных функций.









Свойства несобственного интеграла второго рода

Формула Ньютона-Лейбница

Пусть точка x = b является особой для функции f(x), а F(x) – первообразная для f(x). Тогда справедлива формула Ньютона-Лейбница

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = F(b-0) - F(a),$$

$$r de F(b-0) = \lim_{\epsilon \to 0} F(b-\epsilon)$$

Пинейность НИ-2

Пусть точка x=b является особой для функций f(x) и g(x) Если несобственные интегралы второго рода $\int_a^b f(x) dx$, $\int_a^b g(x) dx$ сходятся, то для любых чисел a, $\beta \in R$ сходится и несобственный интеграл $\int_a^b \left[af(x) + \beta g(x) \right] dx$, причем

$$\int_{a}^{b} \left[\alpha f(x) + \beta g(x) \right] dx = \alpha \int_{a}^{b} f(x) dx + \beta \int_{a}^{b} g(x) dx$$

(3) Интегрирование по частям

Если функции u=u(x) и v=v(x) непрерывно дифференцируемы на каждом отрезке $[a;b-\varepsilon]$, $\varepsilon>0$, то имеет место формула интегрирования по частям

$$\int_{a}^{b} u dv = uv \Big|_{a}^{b} - \int_{a}^{b} v du$$

При этом предполагается, что если из трех входящих в формулу выражений (два интеграла и двойная подстановка) имеют смысл по крайней мере два, то имеет смысл и третье

$$uv_a^b = \lim_{\epsilon \to 0} \left[u(b - \epsilon) \cdot v(b - \epsilon) \right] - u(a) \cdot v(a)$$

Замена переменной интегрирования в НИ-2

Пусть функция f(x) непрерывна на [a;b), функция $\phi(t)$ непрерывно дифференцируема на промежутке $[\alpha;\beta)$ и $a=\phi(\alpha)\leq\phi(t)< b=\lim_{t\to\beta}\phi(t)$ при $\alpha\leq t<\beta$

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt$$

При этом интегралы в обеих частях этой формулы одновременно сходятся или расходятся

Признак сравнения

Пусть две неотрицательные функции f(x) и g(x)интегрируемы на отрезке [a; b – ε] при любом сколь угодно малом $\varepsilon > 0$, не ограничены в интервале $(b - \varepsilon; b)$

$$0 \le f(x) \le g(x) \quad \forall x \in [a;b)$$

Тогда из сходимости несобственного интеграла $\binom{\mathfrak{p}}{\mathfrak{g}}(\mathsf{x})\mathsf{d}\mathsf{x}$ следует сходимость несобственного интеграла $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$, а из расходимости несобственного интеграла [°f(x)dx вытекает расходимость несобственного интеграла $\int_{-\infty}^{\infty} g(x) dx$

$$\int_0^1 \frac{dx}{x^{\alpha}} = \begin{cases} \text{сходится при } \alpha < 1, \\ \text{расходится при } \alpha \ge 1 \end{cases}$$

Предельный признак сравнения

Пусть две положительные функции f(x) и g(x)определены на полуинтервале [а; b) и не ограничены в левой окрестности точки х = b. Тогда, если существует конечный предел

$$\lim_{x\to b-0} \frac{f(x)}{g(x)} = k \neq 0$$

то несобственные интегралы $\int_a^b f(x) dx$ и $\int_a^b g(x) dx$ сходятся либо расходятся одновременно. В частности, если $f(x) \sim g(x)$ при $x \rightarrow b - 0$, то функции f(x) и g(x) одновременно интегрируемы либо не интегрируемы на а; b)

20. Множества точек евклидова пространства. Связные и ограниченные множества. Понятие функции многих переменных (ФМП).

Обозначение: $M(x_1,x_2,\dots,x_m)$. Числа x_1,x_2,\dots,x_m называются координатами точки M. Точка $O(0,0,\dots,0)$ называется началом координат.

Введем расстояние между точками $M_1(x_1, x_2, ..., x_m)$ и $M_2(y_1, y_2, \dots, y_m)$ по формуле

$$\rho(M_1, M_2) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \ldots + (x_m - y_m)^2}.$$
 (9.1)

Эта формула хорошо известна из курса аналитической геометрии для плоскости (m=2) и трехмерного пространства (m = 3).

Определение. Координатное пространство с введенным по формуле (9.1) расстоянием между точками называется т-мерным евклидовым пространством.

Обозначение: \mathbb{R}^m .

Примеры.

- ℝ¹ числовая прямая;
- 2. \mathbb{R}^2 евклидова плоскость; 3. \mathbb{R}^3 трехмерное евклидово пространство.

Определение

Открытым п-мерным шаром с центром в точке $A\left(a_{1},a_{2},\ldots,a_{n}\right)$ и радиусом $\varepsilon>0$ в пространстве \mathbb{R}^{n} называется множество всех точек $M\left(x_{1},x_{2},\ldots,x_{n}\right)$, удалённых от точки A на расстояние, меньшее, чем ε :

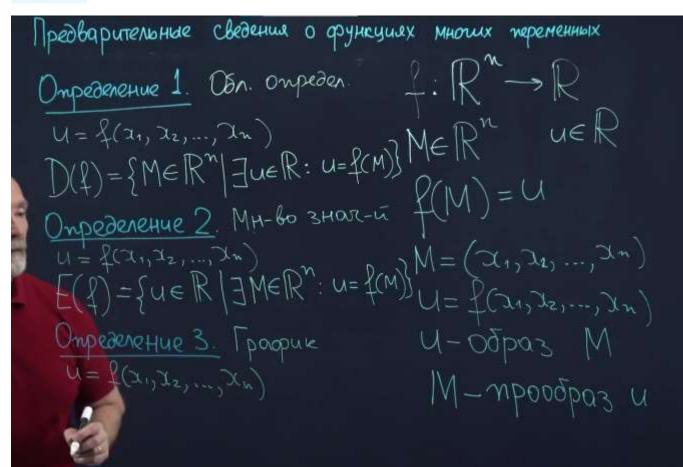
$$U_{\varepsilon}\left(A\right)=\left\{M\in\mathbb{R}^{n}\mid\left|AM\right|<\varepsilon\right\}=\left\{\left(x_{1},x_{2},\ldots,x_{n}\right)\in\mathbb{R}^{n}\mid\sqrt{\left(x_{1}-a_{1}\right)^{2}+\left(x_{2}-a_{2}\right)^{2}+\ldots+\left(x_{n}-a_{n}\right)^{2}}<\varepsilon\right\}.$$

Открытый n-мерный шар $U_{\varepsilon}(A)$ с центром в точке $A(a_1,a_2,\ldots,a_n)$ и радиусом $\varepsilon>0$ будем также называть ε -**окрестностью точки** A, а если из этого шара мы удалим (выколем) его центр (т.е. точку A), то получим **проколотую окрестность** точки A, которую будем обозначать $\dot{U}_{\varepsilon}(A)$.

Множество $D \subset R_n$ называется **связным**, если для любых двух точек этого множества найдётся путь, соединяющий эти точки и целиком лежащий в множестве D.

Множество $D \subset R_n$ называется **ограниченным**, если существует n-мерный шар, целиком содержащий это множество, т.е. если $\exists \ A \in R_n, \ \exists r > 0 : D \subset U_r(A)$.

Функцией многих переменных называется отображение $f: R_n \to R$, т.е. правило, согласно которому каждой точке $M=(x_1,x_2,...,x_n) \in R_n$ ставится в соответствие не более одного числа $u \in R$.



21. Предел функции многих переменных в точке, его свойства. Повторные пределы.

Определение по Коши

Число a называется **пределом** функции $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)$ в точке M_0 , если

$$orall arepsilon > 0 \;\; \exists \delta > 0: \; orall M \in \dot{U}_{\delta}\left(M_{0}
ight) \; : \; |f\left(M
ight) - a| < arepsilon.$$

Другими словами, число a является пределом функции $f(x_1, x_2, \ldots, x_n)$ в точке M_0 , если любая (сколь угодно малая) окрестность этого числа целиком содержит образ некоторой проколотой окрестности точки M_0 .

Определение по Гейне

Число a называется **пределом** функции $f(x_1,x_2,\ldots,x_n)$ в точке M_0 , если для любой последовательности точек $\{M_k\}$, сходящейся к точке M_0 , причём $M_k \neq M_0$, соответствующая ей числовая последовательность $\{f(M_k)\}$ значений этой функции сходится к этому числу a.

Свойства:

Если
$$\lim_{M o M_0}f\left(M\right)=a,\ \lim_{M o M_0}g\left(M\right)=b$$
, то $\lim_{M o M_0}(f\left(M\right)\pm g\left(M\right))=a\pm b;$ $\lim_{M o M_0}(f\left(M\right)\cdot g\left(M\right))=a\cdot b;$ $\lim_{M o M_0}\frac{f\left(M\right)}{g\left(M\right)}=rac{a}{b},\ \ (b
eq 0).$

Если функция f(x1,x2,...,xn) имеет в точке M0 предел, то эта функция ограничена в некоторой окрестности этой точки.

Если $\lim_{M o M_0} f\left(M\right) = a
eq 0$, то существует проколотая окрестность точки M_0 , для всех точек M которой значение функции имеет тот же знак, что и предел a.

Рассмотрим теперь функцию двух переменных f(x1,x2). Как и прежде, будем предполагать, что эта функция определена в некоторой проколотой окрестности точки M0(x01,x02), и возьмём произвольную точку M(x1,x2) из этой окрестности. Зафиксируем значение переменной x2=y, а значение переменной x1 будем изменять. В результате получим функцию gy(x1)=f(x1,y) одной переменной x1, для которой можно рассмотреть вопрос о существовании предела в точке x01; предположим, что этот предел существует и конечен:

$$\lim_{x_1 o x_1^0}g_y\left(x_1
ight)=a\left(y
ight).$$

Очевидно, этот предел, в свою очередь, является функцией одной переменной у; следовательно, для этой функции можно рассмотреть вопрос о существовании предела в точке х02; предположим, что и этот

$$\lim_{a} a(y) = a$$

 $\lim_{x_2 o x_2^0} a\left(y\right) = a$. Полученное има-Полученное число а называется повторным пределом функции двух переменных $f(x_1,x_2)$ в точке $M0(x_01,x_02)$ и обозначается

$$\lim_{x_2 o x_2^0}\lim_{x_1 o x_1^0}f\left(x_1,x_2
ight).$$

Аналогично определяется другой повторный предел данной функции в этой же точке

$$\lim_{x_1 o x_1^0}\lim_{x_2 o x_2^0}f\left(x_1,x_2
ight)$$

22. Непрерывность ФМП в точке.

Функция
$$f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)$$
 называется **непрерывной в точке** $M_0\left(x_1^0,\ x_2^0,\ \ldots,\ x_n^0
ight)$, если её предел в точке M_0 равен значению этой функции в этой точке, т.е. если $\lim_{M o M_0}f\left(M\right)=f\left(M_0
ight)$.

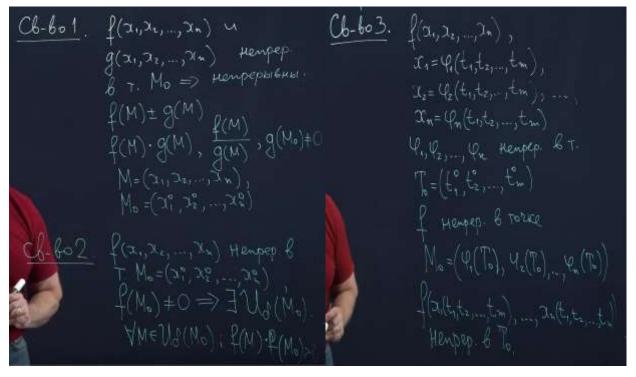
Таким образом, непрерывность функции многих переменных $f(x_1,x_2,...,x_n)$ в точке M0 означает, что:

во-первых, эта функция определена в этой точке;

во-вторых, эта функция имеет конечный предел в этой точке; в-третьих, этот предел равен значению этой функции в этой точке.

Если же хотя бы одно из этих условий не выполняется, то функция $f(x_1,x_2,...,x_n)$ называется разрывной в точке M0.

Функция $f(x_1,x_2,...,x_n)$ называется непрерывной в области D, если она непрерывна в каждой точке этой области.



Св-во 4. f(21,22,...,2n) свезном (теорема мн-ве D, M., $M_2 \in D$, о среднем). $f(M_1) + f(M_2)$. $\forall C \in (f(M_1); f(M_2))$ $\exists M_0$ $f(M_0) = C$. $f(M_0) = C$. $f(X_1, X_2, ..., X_n)$ непрер (Т. Вейерштросса) на охрания. $\exists O_1 M_1 M_2 \in D$ $\forall M \in D$: $f(M_1) \in f(M_2) \in f(M_2)$.

23. Частные производные. Дифференцируемость функции многих переменных.

Напомним, что производная функции одной переменной y=f(x) определялась как предел приращения функции к приращению её аргумента: $f'\left(x\right) = \frac{df}{dx}(x) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$

Заметим, что непосредственное использование этой формулы для определения производной функции нескольких переменных вряд ли возможно, так как в этом случае аргументом функции является не число, а элемент векторного пространства Rn, значит, и приращение аргумента Δx также является вектором из пространства Rn, а операция деления на вектор не определена. Выход из этой ситуации предлагается следующий. Зафиксируем значения всех переменных, кроме первой, а значение первой переменной х1будем изменять. В результате получим функцию f1 одной переменной х1 (все остальные хі мы считаем константами); для этой функции производную уже можно определить:

$$rac{\partial f}{\partial x_1}=f_1^{'}(x_1)=\lim_{\Delta x_1 o 0}rac{f(x_1+\Delta x_1,x_2,\ldots,x_n)-f(x_1,x_2,\ldots,x_n)}{\Delta x_1}$$

если этот предел существует и конечен. Предел в последней формуле в случае его существования и конечности называется частной производной функции f по переменной x1. Аналогично определяются частные производные по всем остальным переменным

$$rac{\partial f}{\partial x_n} = f_n'\left(x_n
ight) = \lim_{\Delta x_n o 0} rac{f(x_1, x_2, \ldots, x_n + \Delta x_n) - f(x_1, x_2, \ldots, x_n)}{\Delta x_n}$$

По аналогии с функцией одной переменной определим дифференцируемость функции многих переменных. Для этого введём следующие обозначения:

M0=(x01,x02,...,x0n) – точка из области определения функции f(x1,x2,...,xn),

 $\Delta x1, \Delta x2, ..., \Delta xn$ — приращения переменных, $\Delta f(M0) = f(x01 + \Delta x1, x02 + \Delta x2, ..., x0n + \Delta xn) - f(x01, x02, ..., x0n)$ — соответствующее приращение функции f

Функция $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)$ называется дифференцируемой в точке $M_0=\left(x_1^0,x_2^0,\ldots,x_n^0\right)$, если её приращение в этой точке, рассматриваемое как функция от приращений переменных, имеет линейную главную часть, т.е. представимо в виде:

$$\Delta f(M_0) = a_1 \cdot \Delta x_1 + a_2 \cdot \Delta x_2 + \ldots + a_n \cdot \Delta x_n + \circ (\rho),$$

где $a_1, a_2, ..., a_n$ – некоторые фиксированные числа,

$$ho=\sqrt{\Delta x_1^2+\Delta x_2^2+\ldots+\Delta x_n^2}$$
 – расстояние между точками $M=\left(x_1^0+\Delta x_1,x_2^0+\Delta x_2,\ldots,x_n^0+\Delta x_n
ight)$ и $M_0=\left(x_1^0,x_2^0,\ldots,x_n^0
ight)$, о $(
ho)$ – бесконечно малая по сравнению с ho функция при $M o M_0$.

24. Необходимое и достаточное условия дифференцируемости. Полный дифференциал и его связь с частными производными.

Необходимое условие: Если функция z = f(x,y) дифференцируема в точке, то она непрерывна в этой точке.

По определению функции, дифференцируемой в точке $P_0(x_0;y_0)$, ее приращение представимо в виде

$$\Delta z = A\Delta x + B\Delta y + \alpha \Delta x + \beta \Delta y$$

$$\lim_{\Delta x \to 0} \alpha = 0$$

$$\lim_{\Delta x \to 0} \beta = 0$$

A, B —некоторые числа, не зависящие от Δx и Δy .Следовательно,

$$\lim_{\substack{\Delta x \to 0 \\ \Delta y \to 0}} \Delta z = \lim_{\substack{\Delta x \to 0 \\ \Delta y \to 0}} \left(A \Delta x + B \Delta y + \alpha \Delta x + \beta \Delta y \right) = 0$$
 , а это означает, что функция $z = f(x,y)$ непрерывна в точке $P_0(x_0;y_0)$.

Если функция дифференцируема в точке , то она имеет в этой точке частные производные, причем $f_x'(x_0,y_0)=A$, $f_y'(x_0,y_0)=B$.

Пусть функция $f^{(x,y)}$ дифференцируема в точке $P_0(x_0;y_0)$, тогда ее приращение представимо в виде (1). Положив в формуле (1) $\Delta y = 0$, имеем $\Delta_x z = A \Delta x + \alpha \Delta x$. Разделив это равенство на Δx и перейдя к пределу при $\Delta x \to 0$, получим

$$\lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta_x z}{\Delta x} = A = f_x'(x_0, y_0)$$

Следовательно, в точке $P_0(x_0; y_0)$ существует частная производная $f_x'(x, y_0)$ Аналогично для В.

Достаточное условие: Если функция z = f(x, y) имеет частные производные в некоторой окрестности точки $P_0(x_0; y_0)$, непрерывные в самой этой точке, то она дифференцируема в этой точке.

25. Дифференцирование сложных функций.

Пусть $f(x_1, x_2, ..., x_n)$ – непрерывно дифференцируемая функция многих переменных, у которой каждый аргумент является непрерывно дифференцируемой функцией **одной и той же переменной** $t: x_1=x_1(t), x_2=x_2(t), ..., x_n=x_n(t).$

Таким образом, возникает сложная функция $u=f(x_1(t), x_2(t), ..., x_n(t)),$ являющаяся уже функцией одной переменной t.

Найдём производную этой функции в точке t. Для этого переменной t придадим приращение $\Delta t \neq 0$; это приращение, в свою очередь, вызовет приращения

$$\Delta x 1 = x 1(t + \Delta t) - x 1(t)$$

$$\Delta x2=x2(t+\Delta t)-x2(t),$$

$$\Delta xn = xn(t + \Delta t) - xn(t)$$

функций x1(t), x2(t), ..., xn(t), а также приращение

$$\Delta u = u(t + \Delta t) - u(t) = f(x1(t + \Delta t), x2(t + \Delta t), \dots, xn(t + \Delta t)) - f(x1(t), x2(t), \dots, xn(t)) = f(x1(t) + \Delta x1, x2(t) + \Delta x2, \dots, xn(t) + \Delta xn) - f(x1(t), x2(t), \dots, xn(t)).$$

(здесь мы воспользовались равенствами $xi(t+\Delta t)=xi(t+\Delta t)-xi(t)+xi(t)=xi(t)+\Delta xi$).

Заметим, что поскольку функции x1(t), x2(t), ..., xn(t) дифференцируемы, то они также и непрерывны, и потому при $\Delta t \rightarrow 0$ имеем также, что $\Delta x1 \rightarrow 0, \Delta x2 \rightarrow 0, ..., \Delta xn \rightarrow 0$. В силу дифференцируемости функции f(x1,x2,...,xn) имеем:

$$\Delta u = rac{\partial f(M)}{\partial x_1} \cdot \Delta x_1 + rac{\partial f(M)}{\partial x_2} \cdot \Delta x_2 + \ldots + rac{\partial f(M)}{\partial x_n} \cdot \Delta x_n + \circ (
ho)$$
,

Разделим обе части полученного равенства на Δt ; можно показать, что $\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\circ(
ho)}{\Delta t} = 0$. Учитывая этот факт, а также дифференцируемость функций $x_1\ (t)$, $x_2\ (t)$, ..., $x_n\ (t)$, перейдём к пределу при $\Delta t \to 0$:

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta u}{\Delta t} = \frac{\partial f(M)}{\partial x_1} \cdot \frac{dx_1(t)}{dt} + \frac{\partial f(M)}{\partial x_2} \cdot \frac{dx_2(t)}{dt} + \ldots + \frac{\partial f(M)}{\partial x_n} \cdot \frac{dx_n(t)}{dt}.$$

Таким образом, получаем, что функция и дифференцируема в точке t, и её производная равна

$$\frac{du}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x_1} \cdot \frac{dx_1}{dt} + \frac{\partial f}{\partial x_2} \cdot \frac{dx_2}{dt} + \ldots + \frac{\partial f}{\partial x_n} \cdot \frac{dx_n}{dt}$$

Рассмотрим теперь случай, когда все аргументы непрерывно дифференцируемой функции $f(x_1,x_2,...,x_n)$, кроме x_1 , являются непрерывно дифференцируемыми функциями одной переменной x_1 , т.е. $x_2=x_2(x_1)$, $x_3=x_3(x_1)$, ..., $x_n=x_n(x_1)$. Тогда, используя цепочное правило, можно вычислить производную функции одной переменной $u(x_1)=f(x_1,x_2(x_1),x_3(x_1),...,x_n(x_1))$:

$$\frac{du}{dx_1} = \frac{\partial f}{\partial x_1} + \frac{\partial f}{\partial x_2} \cdot \frac{dx_2}{dx_1} + \frac{\partial f}{\partial x_3} \cdot \frac{dx_3}{dx_1} + \ldots + \frac{\partial f}{\partial x_n} \cdot \frac{dx_n}{dx_1}$$

Наконец, рассмотрим самый общий случай, когда все аргументы непрерывно дифференцируемой функции f(x1,x2,...,xn) являются непрерывно дифференцируемыми функциями переменных t1,t2,...,tm:

$$x1=x1(t1,t2,...,tm), x2=x2(t1,t2,...,tm), xn=xn(t1,t2,...,tm).$$

Тем самым определена сложная функция многих переменных u(t1,t2,...,tm)=f(x1(t1,t2,...,tm),x2(t1,t2,...,tm),...,xn(t1,t2,...,tm)), аргументами которой являются переменные t1,t2,...,tm. Так как для вычисления частной производной функции и по переменной t1 нужно все остальные переменные зафиксировать, то по сути дела нам нужно вычислить производную сложной функции, зависящей только от одной переменной t1, и потому можно использовать цепочное правило:

$$\frac{\partial u}{\partial t_1} = \frac{\partial f}{\partial x_1} \cdot \frac{dx_1}{dt_1} + \frac{\partial f}{\partial x_2} \cdot \frac{dx_2}{dt_1} + \ldots + \frac{\partial f}{\partial x_n} \cdot \frac{dx_n}{dt_1}$$

аналогично вычисляются частные производные функции и по всем остальным переменным

26. Производная по направлению.

Производной функции
$$u=f\left(x_{1},x_{2},\ldots,x_{n}\right)$$
 в точке $M_{0}\left(x_{1}^{0},x_{2}^{0},\ldots,x_{n}^{0}\right)$ по направлению $\vec{h}=\left(h_{1},h_{2},\ldots,h_{n}\right)$ называется предел
$$\frac{\partial f(M_{0})}{\partial \vec{h}}=\lim_{t\to+0}\frac{F(t)-F(0)}{t}=\lim_{t\to+0}\frac{f(x_{1}^{0}+th_{1},x_{2}^{0}+th_{2},\ldots,x_{n}^{0}+th_{n})-f(x_{1}^{0},x_{2}^{0},\ldots,x_{n}^{0})}{t},$$

если он существует и конечен,

Προυσδοθμοια πο μοιπραδιεμικό. Γραθμεντ.

$$f(x) : f'(x) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x+\Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

$$f(x, x_2, ..., x_n) \quad \Delta = (\Delta x_1, \Delta x_2, ..., \Delta x_n)$$

$$M_0 = (x_1, x_2, ..., x_n) \quad T_0 \in \mathbb{R}^n, ||T_1|| = 1$$

$$M_0 = (x_1, x_2, ..., x_n) \quad T_0 \in \mathbb{R}^n, ||T_1|| = 1$$

$$M_{0, 0} = (x_1, x_2, ..., x_n) \quad T_0 \in \mathbb{R}^n, ||T_1|| = 1$$

$$f(M_{0, 0}) = F(t) \quad t = 0$$

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{F(t) - F(0)}{t} = \frac{\partial f}{\partial x_1} (M_0) \quad \lim_{t \to +\infty} \frac{\partial f}{\partial x_2} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{\partial x_1} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{\partial x_2} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{\partial x_1} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{\partial x_2} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{\partial x_3} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{\partial x_4} (M_0) \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial f}{$$

$$\frac{\partial f}{\partial R}(M_0) = \frac{\partial f}{\partial x_1}(M_0) \cdot h_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2}(M_0) \cdot h_2 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(M_0) \cdot h_n$$

$$\nabla f(M_0) = \operatorname{grad} f(M_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(M_0), \frac{\partial f}{\partial x_2}(M_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(M_0)\right)$$

$$\frac{\partial f}{\partial R}(M) = \nabla f(M_0) \cdot h$$

$$\frac{\partial f}{\partial R}(M) = \frac{\partial f}{\partial R}(M_0) \cdot h$$

$$\frac{\partial f}{\partial R}(M) = \frac{\partial f}{\partial R}(M_0) \cdot h$$

$$\frac{\partial f}{\partial R}(M) = \frac{\partial f}{\partial R}(M_0) \cdot h$$

$$\frac{\partial f}{\partial R}(M$$

27. Градиент функции и его смысл. Касательная плоскость и нормаль к поверхности

Теорема

Градиент $abla f\left(M_0
ight)
eq ec{0}$ в точке M_0 , лежащей на множестве уровня функции $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)$, перпендикулярен этому множеству уровня.

Заметим, что если мы наряду с функцией $u=f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)$ рассмотрим также функцию $F\left(x_1,x_2,\ldots,x_n,\;u\right)=f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)-u$, то множество уровня функции $F\left(x_1,x_2,\ldots,x_n,\;u\right)$ совпадает с графиком функции $u=f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)$.

Тогда из последней теоремы следует, что в случае функции двух переменных $z=f\left(x,y\right)$ все касательные к кривым, лежащим на графике этой функции и проходящим через одну и ту же точку $N_{0}=\left(x_{0},\;y_{0},\;u_{0}\right)$ графика, лежат в одной и той же плоскости, перпендикулярной вектору

$$abla F\left(N_0
ight) = \left(rac{\partial f(x_0,\,y_0)}{\partial x},\,\,rac{\partial f(x_0,\,y_0)}{\partial y},\,\,-1
ight)$$
, где $F\left(x,y,\,z
ight) = f\left(x,y
ight) - z$. Эта плоскость называется **касательной плоскостью** к графику функции $f\left(x,y
ight)$ в точке N_0 , а прямая, перпендикулярная касательной плоскости и проходящая через точку касания N_0 , называется **нормалью** к графику функции $z=f\left(x,y
ight)$ в точке N_0 .

Из вышесказанного следует, что если дифференцируемая функция $z=f\left(x;y\right)$ задаёт в пространстве \mathbb{R}^3 поверхность, являющуюся её графиком, и точка $M_0\left(x_0,y_0,z_0\right)$ лежит на этой поверхности, то вектор $\vec{n}\left(\frac{\partial f(x_0,y_0)}{\partial x};\frac{\partial f(x_0,y_0)}{\partial y};-1\right)$ является нормальным вектором касательной плоскости и направляющим вектором нормали к данной поверхности в точке M_0 .

Следовательно, уравнение касательной плоскости имеет вид: $\frac{\partial f(x_0,y_0)}{\partial x}\cdot(x-x_0)+\frac{\partial f(x_0,y_0)}{\partial y}\cdot(y-y_0)-z+z_0=0$,

а уравнение нормали имеет вид:
$$\frac{x-x_0}{\frac{\partial f(x_0,y_0)}{\partial x}}=\frac{y-y_0}{\frac{\partial f(x_0,y_0)}{\partial y}}=\frac{z-z_0}{-1}.$$

Касат. Пл.

28. Частные производные высших порядков. Теорема о равенстве смешанных производных второго порядка.

$$f(\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n), \frac{\partial f}{\partial \alpha_1}, \frac{\partial f}{\partial \alpha_2}, ..., \frac{\partial f}{\partial \alpha_n}, \frac{\partial f}$$

Теорема

Если функция $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)$ имеет в некоторой точке непрерывные частные производные $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ и $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$, то $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$.

29. Дифференциалы высших порядков.

Бироверенциалы

высших порядков функции многих переменных

$$f(x_1, x_2, ..., x_n)$$

$$d^2 f = d(d f) = d(\frac{\partial f}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n) =$$

$$= \frac{\partial}{\partial x_1} (\frac{\partial f}{\partial x_2} dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n) \cdot dx_1 +$$

$$+ \frac{\partial}{\partial x_2} (\frac{\partial f}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n) \cdot dx_2 + ... +$$

$$+ \frac{\partial}{\partial x_1} (\frac{\partial f}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n) \cdot dx_n =$$

$$= \frac{\partial^2 f}{\partial x_1} dx_1^2 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} dx_2^2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} dx_n^2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_{n-1} \partial x_n} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1} dx_1^2 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} dx_2^2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} dx_n^2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_{n-1} \partial x_n} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial}{\partial x_n} dx_n^2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_{n-1} \partial x_n} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial}{\partial x_n} dx_n^2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_{n-1} \partial x_n} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial}{\partial x_n} dx_n^2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_{n-1} \partial x_n} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial}{\partial x_2} dx_2 + ... + \frac{\partial}{\partial x_n} dx_n^2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_{n-1} \partial x_n} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} dx_2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_n +$$

$$+ 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_1 + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2 + ... + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} dx_2$$

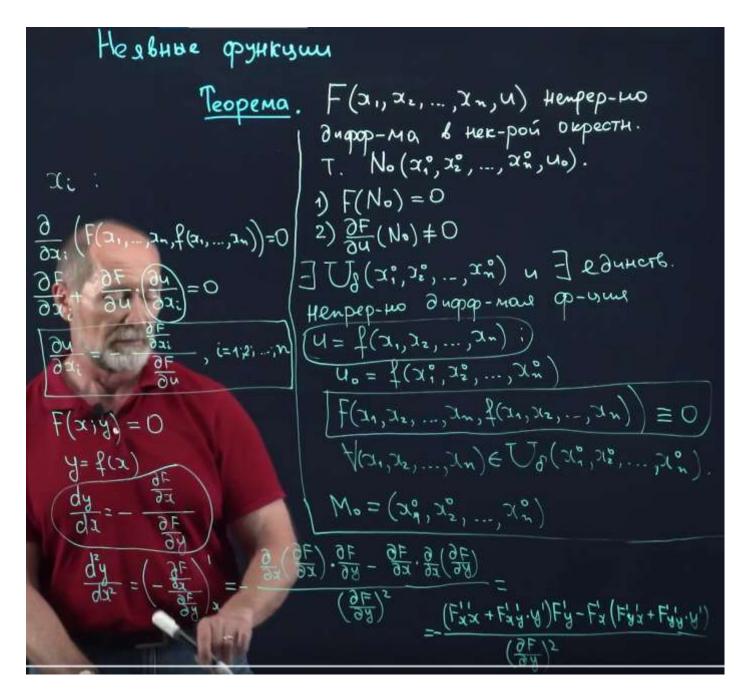
$$H = egin{pmatrix} rac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & rac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} & \cdots & rac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \ rac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & rac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} & \cdots & rac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n} \ & \cdots & \cdots & \cdots \ rac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & rac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2} & \cdots & rac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{pmatrix},$$

которая называется **матрицей Гессе**. Первая строка этой матрицы состоит из частных производных по переменной x_1 всех частных производных первого порядка, вторая строка – из частных производных по переменной x_2 всех частных производных первого порядка, и т.д. Тогда

$$d^2f = (dx_1 \ dx_2 \ \dots \ dx_n) \cdot H \cdot \left(egin{array}{c} dx_1 \ dx_2 \ \dots \ dx_n \end{array}
ight).$$

30. Понятие неявной функции, ее существование и дифференцирование.





Если зависимость значения u от значений x_1, x_2, \ldots, x_n записана в виде формулы

$$u=f(x_1,x_2,\ldots,x_n),$$

то говорят, что функция $u=f\left(x_{1},x_{2},\ldots,x_{n}\right)$ задана явно; если же эта зависимость отражена уравнением

$$F\left(x_{1},x_{2},\ldots,x_{n},\;u\right)=0,$$

где $F\left(x_1,x_2,\ldots,x_n,\;u
ight)$ – некоторая функция n+1 переменной, то говорят, что функция $u=f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)$ задана неявно.

Теорема

Пусть функция $F\left(x_1,x_2,\ldots,x_n,u\right)$ непрерывно дифференцируема в некоторой окрестности точки $\left(x_1^0,x_2^0,\ldots,x_n^0,\;u_0\right)$. Если:

$$F\left(x_1^0,x_2^0,\dots,x_n^0,\;u_0
ight)=0;$$
 $rac{\partial F(x_1^0,x_2^0,\dots,x_n^0,\;u_0)}{\partial y}
eq 0,$

то существуют окрестность U точки $\left(x_1^0,x_2^0,\dots,x_n^0
ight)$ и единственная непрерывно дифференцируемая функция нескольких переменных $u=f\left(x_1,x_2,\dots,x_n
ight)$ такая, что

$$y_0=\ f\left(x_1^0,x_2^0,\ldots,x_n^0
ight)$$
 и $F\left(x_1,x_2,\ldots,x_n,\ f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)
ight)\equiv 0 \quad orall\ (x_1,x_2,\ldots,x_n)\in U.$

(Сори, ребзи, её нет в лмс'е)

ФОРМУЛА ТЕЙЛОРА ДЛЯ ФУНКЦИЙ МНОГИХ ПЕРЕМЕННЫХ

Если функция многих переменных имеет достаточное число непрерывных производных в окрестности некоторой точки, то эту функцию в указанной окрестности можно (подобно тому как это было сделано для функций одного переменного) представить в виде суммы некоторого многочлена и остатка, который «мал» в определенном смысле.

Теорема 1. Пусть функция z = f(x, y) определена и непрерывна вместе со всеми своими частными производными до порядка т включительно $(m \ge 1)$ в δ -окрестности точки (x_0, y_0) . Тогда для всех Δx и Δy , удовлетворяющих условию $\rho = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2} < \delta$, существует такое $\theta = \theta$ $(\Delta x, \Delta y)$, $0 < \theta < 1$, что справедлива формула

$$\Delta z = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} \Delta y + \frac{1}{2!} \left[\frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} \Delta x^2 + 2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} \Delta x \Delta y + \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2} \Delta y^2 \right] + \frac{1}{3!} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^{\{3\}} f(x_0, y_0) + \dots + \frac{1}{(m-1)!} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^{\{m-1\}} f(x_0, y_0) + r_{m-1} (\Delta x, \Delta y),$$

или, короче

$$\Delta z = \sum_{k=1}^{m-1} \frac{1}{k!} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^{\{k\}} f(x_0, y_0) + r_{m-1} (\Delta x, \Delta y), \quad (39.1)$$

где

$$r_{m-1}(\Delta x, \Delta y) = \frac{1}{m!} \left(\Delta x \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \frac{\partial}{\partial y} \right)^{\{m\}} f(x_0 + \theta \Delta x, y_0 + \theta \Delta y). (39.2)$$

Формула (39.1) называется формулой Тейлора (порядка m-1) для функции f, функция $r_{m-1}(\Delta x, \Delta y)$ — ее остаточным членом, а его запись в виде (39.2) — остаточным членом формулы Тейлора в форме Лагранжа.

32. Понятие локального экстремума функции многих переменных. Необходимые условия экстремума. Достаточные условия экстремума.

Определение

Точка M_0 называется **точкой локального минимума** функции $f(x_1,x_2,\ldots,x_n)$, если существует окрестность $U(M_0)$ этой точки такая, что для любой точки $M(x_1,x_2,\ldots,x_n)\in U(M_0)$ справедливо неравенство:

$$f\left(M_{0}\right)\leq f\left(M\right)$$
.

Точка локального максимума определяется аналогично, только в последнем неравенстве знак \leq нужно заменить на знак \geq .

Теорема 1 (необходимое условие локального экстремума)

Если дифференцируемая функция $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)$ имеет в точке $M_0=\left(x_1^0,x_2^0,\ldots,x_n^0
ight)$ локальный экстремум, то

$$\frac{\partial f(M_0)}{\partial x_1} = 0$$
, $\frac{\partial f(M_0)}{\partial x_2} = 0$, ..., $\frac{\partial f(M_0)}{\partial x_n} = 0$,

или, что то же самое,

$$df(M_0) = 0.$$

Точки, в которых выполняются указанные выше равенства, называются **стационарными точками** функции $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$.

Теорема 2 (достаточные условия локального экстремума)

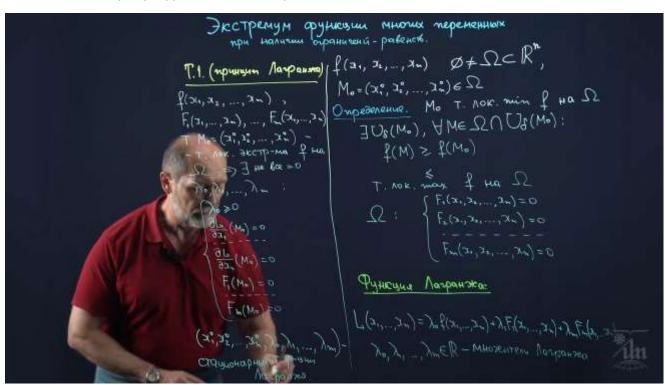
Пусть функция $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)$ дважды непрерывно дифференцируема и пусть точка $M_0=\left(x_1^0,x_2^0,\ldots,x_n^0\right)$ является стационарной точкой этой функции, т.е. $df\left(M_0\right)=0$. Тогда если $d^2f\left(M_0\right)>0$, то точка M_0 является точкой локального минимума, а если $d^2f\left(M_0\right)<0$, то точка M_0 является точкой локального максимума функции $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n\right)$.

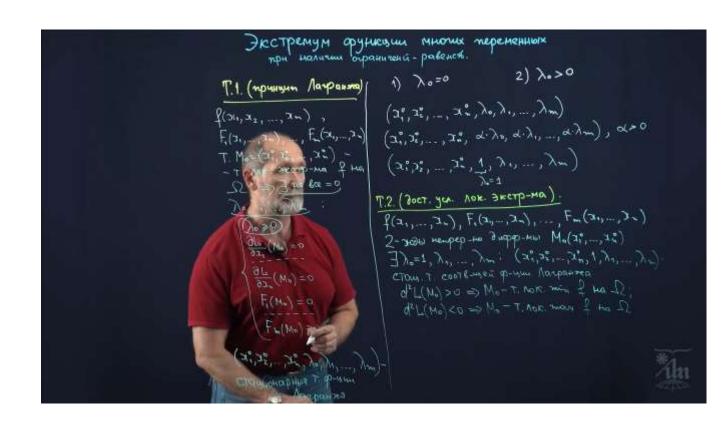
Доказательство 🗸

Теорема 3

Для того чтобы дважды непрерывно дифференцируемая функция $f\left(x_1,x_2,\ldots,x_n
ight)$ имела в точке M_0 локальный минимум (максимум), достаточно, чтобы в этой точке все её частные производные первого порядка были равны нулю, а матрица Гессе была положительно (отрицательно) определённой.

33. Условный экстремум функции многих переменных.





34. Числовой ряд и его частичные суммы. Сходящиеся и расходящиеся числовые ряды. Необходимое условие сходимости ряда.

Определение

Пусть дана числовая последовательность $\{a_n\}=\{a_1,\ a_2,\dots,\ a_n,\dots\}$. Составим новую последовательность чисел $\{s_n\}$ следующим образом:

$$s_1 = a_1$$

$$s_2 = a_1 + a_2$$

$$s_3 = a_1 + a_2 + a_3$$

$$s_n = a_1 + a_2 + ... + a_n$$

$$s_{n+1} = a_1 + a_2 + ... + a_n + a_{n+1} = s_n + a_{n+1}$$

Числовым рядом (подробнее: числовым рядом с общим членом a_n) называется выражение вида

$$a_1 + a_2 + \ldots + a_n + \ldots$$

или кратко

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

Элементы исходной последовательности $a_1,\ a_2,\ldots,\ a_n,\ldots$ называются членами ряда, а число a_n – общим или n-м членом ряда. Элементы последовательности $\{s_n\}$ называются частичными суммами этого ряда, а конечная сумма s_n-n -ой частичной суммой ряда $(n=1,\ 2,\ 3,\ldots)$.

Сумма n первых членов ряда – n-ная частичная сумма s_n

Определение

Если последовательность частичных сумм $\{s_n\}$ имеет конечный предел

$$\lim_{n\to\infty} s_n = s$$
,

то есть последовательность $\{s_n\}$ сходится к числу s, то этот предел называют **суммой ряда** $\sum\limits_{n=1}^{\infty}a_n$, при этом пишут

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s$$

и говорят, что *ряд сходится*. Если же предел

$$\lim_{n\to\infty} s_n$$

не существует или равен бесконечности, то есть последовательность $\{s_n\}$ **расходится**, то говорят, что ряд $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ расходится $\langle u$ суммы не имеет \rangle .

35. Критерии сходимости числового ряда. Свойства сходящихся числовых рядов.

Теорема

Сходимость ряда не нарушится, если изменить в нем произвольным образом конечное число членов (в частности, переставить, отбросить, добавить).

Теорема

Пусть c — некоторое действительное число ($c \neq 0$). Если ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty} a_n$ сходится, то ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty} c \cdot a_n$, называемый произведением данного ряда на число c, также сходится и

$$\sum_{n=1}^{\infty} c a_n = c \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

Доказательство >

Пусть $s_n=\sum\limits_{k=1}^n a_k-n$ -ая частичная сумма ряда $\sum\limits_{n=1}^\infty a_n$, а $s_n'=\sum\limits_{k=1}^n ca_k-n$ -ая частичная сумма ряда $\sum\limits_{n=1}^\infty c\cdot a_n$. По условию $\lim\limits_{n\to\infty}s_n$ существует, потому, в силу очевидного равенства $s_n'=cs_n$, существует предел $\lim\limits_{n\to\infty}s_n'$ и

$$\lim_{n\to\infty} s'_n = c \lim_{n\to\infty} s_n.$$

Согласно определению суммы ряда, отсюда следует, что

$$\textstyle\sum\limits_{n=1}^{\infty}ca_{n}=c\sum\limits_{n=1}^{\infty}a_{n}.\blacksquare$$

Теорема

Пусть ряды $\sum\limits_{n=1}^\infty a_n$ и $\sum\limits_{n=1}^\infty b_n$ сходятся. Тогда ряд $\sum\limits_{n=1}^\infty (a_n+b_n)$, называемый суммой данных рядов, также сходится и

$$\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n + \sum_{n=1}^{\infty} b_n.$$

Доказательство у

Пусть

$$s_n=\sum\limits_{k=1}^n a_k,$$
 $s_n{'}=\sum\limits_{k=1}^n b_k$ vi $\sigma_n=\sum\limits_{k=1}^n (a_k+b_k).$

Тогда очевидно $\sigma_n=s_n+s_n'$. Так как по условию ряды $\sum\limits_{n=1}^\infty a_n$ и $\sum\limits_{n=1}^\infty b_n$ сходятся, то есть существуют $\lim\limits_{n\to\infty}s_n$ и $\lim\limits_{n\to\infty}s_n'$, то $\lim\limits_{n\to\infty}\sigma_n$ также существует и

$$\lim_{n\to\infty}\sigma_n=\lim_{n\to\infty}(s_n+s_n')=\lim_{n\to\infty}s_n+\lim_{n\to\infty}s_n'$$

Из последнего равенства следует, что

$$\sum\limits_{n=1}^{\infty} \left(a_n + b_n
ight) \ = \sum\limits_{n=1}^{\infty} a_n + \sum\limits_{n=1}^{\infty} b_n$$
 .

Neoboogunerii npuzhak osogunocmu pega. Theopena. Ecun peg $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ ereogumes, mo obuqui ener pega comunica k uguro npu $n \to \infty$, mo ecun $\lim_{n \to \infty} a_n = 0$.

Thursman charmenus. Eum Zan (anzo) 4 \$ bn (bn 20) makes r, rmo FREN ulu narunas e recomproso moneja no∈N banarusemas repaserambo: $0n \leq k_n$ Vorga: 1) uj cregumonn raga = br cupyem exogument paga Zan; a) on packodomocum vada ¿¿an Choquem packogumocur mão \$ gu

Теорема (критерий Коши)

Для того, чтобы числовой ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty}a_n$ сходился необходимо и достаточно, чтобы для $\forall \varepsilon>0 \ \exists \ n\ (\varepsilon)\in \mathbb{N}$, такой, что для $\forall \ n>\ n\ (\varepsilon)$ и для $\forall \ p\in \mathbb{N}$ выполнялось неравенство

 $|s_{n+p}-s_n|<\varepsilon \iff |a_{n+1}+a_{n+2}+\ldots+a_{n+p}|<\varepsilon.$

Признак Даламбера

Если в числовом знакоположительном ряде $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$

существует предел отношения последующего члена ряда u_{n+1} к предыдущему u_n при $n o \infty$ равный числу P

$$\lim_{n \to \infty} \frac{u_{n+1}}{u_n} = p, \quad mo \, \left\{ \begin{array}{l} npu \ p < 1 - \ \text{pяд сходится} \\ npu \ p > 1 - \ \text{pяд расходится} \\ npu \ p = 1 - \ \text{вопрос о сходимости} \\ \text{не решен} \end{array} \right.$$

37. Ряды с положительными членами. Достаточные признаки сходимости: признак Коши.

Tyons gan pig c nonomuneablitude relevance $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = a_1 + a_2 + ... + a_n + ...$, $a_n > 0$ (n=1,2,...)u nyons \exists konexusia usu bechovorusia njegar

lim $\forall a_n = \bot$. Torga

1) easu $0 < \bot < 1$, mo pig $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ exogunce,

2) easu $\bot > 1$, no pig $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ pacxogunce,

3) easu $\bot > 1$, no pig $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ exogunce unu nexogunce.

38. Ряды с положительными членами. Достаточные признаки сходимости: интегральный признак Маклорена-Коши.

Теорема (интегральный признак Коши сходимости рядов)

Пусть функция f(x) определена, непрерывна, положительна и монотонно убывает при всех $x \geq 1$. Тогда

1) ряд
$$\sum\limits_{n=1}^{\infty}f\left(n\right)$$
 сходится, если сходится несобственный интеграл

$$\int_{1}^{+\infty} f(x) dx$$

2) ряд
$$\sum\limits_{n=1}^{\infty}f\left(n\right)$$
 расходится, если расходится несобственный интеграл

$$\int_{1}^{+\infty} f(x) dx$$
.

39. Знакопеременные числовые ряды. Абсолютно и условно сходящиеся ряды.

Определение

Числовой ряд $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$, членами которого являются действительные числа любого знака, называется **знакопеременным**.

Определение

Выражение вида

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} a_n = a_1 - a_2 + a_3 - \ldots + (-1)^{n+1} a_n + \ldots$$

где все $a_n>0$ (или все $a_n<0$), называется **знакочередующимся числовым рядом**.

Теорема

Если ряд $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ сходится абсолютно, то он сходится и в обычном смысле.

Другими словами, если сходится ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty}|a_n|$, то сходится и ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty}a_n.$

Доказательство у

Определение

Знакопеременный ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty}a_n$ называется **абсолютно сходящимся**, если сходится ряд, составленный из абсолютных величин его членов, то есть сходится ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty}|a_n|$.

Знакопеременный ряд $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ называется **условно сходящимся**, если он сходится, а ряд, составленный из модулей его членов расходится.

40. Знакочередующиеся ряды: признак сходимости Лейбница, оценка остатка сходящегося ряда.

Теорема (признак Лейбница)

Если для знакочередующегося ряда $\sum\limits_{n=1}^{\infty}{(-1)^{n+1}a_n}$ ($a_n>0, \ \forall n\in\mathbb{N}$) выполняются два условия:

1) $a_1>a_2>a_3>\ldots>a_n>\ldots$ (то есть последовательность абсолютных величин членов ряда монотонно убывает);

2) предел модуля общего члена ряда при $n o \infty$ равен нулю, то есть $\lim_{n o \infty} a_n = 0$,

то ряд
$$\sum\limits_{n=1}^{\infty}{(-1)^{n+1}a_n}$$
 сходится.

Причем его сумма в положительна и не превосходит первого члена:

$$0 < s \le a_1$$
.

41. Функциональные ряды. Область сходимости и сумма ряда. Абсолютная и условная сходимости. Равномерная сходимость на замкнутом множестве. Признак Вейерштрасса равномерной сходимости.

Функциональный ряд

$$f_1(x) + f_2(x) + f_3(x) + ... + f_n(x) + ... = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$$

Функции $f_n(x)$ $(n \in \mathbb{N})$ определены и непрерывны на некотором множестве $X \subset \mathbb{R}$

Областью сходимости D функционального ряда $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ называется совокупность всех значений x, при которых данный ряд сходится

Сумма функционального ряда

$$S(x) = f_1(x) + f_2(x) + \dots + f_n(x) + \dots$$
$$x \in D$$

n-ая частичная сумма функционального ряда

$$s_n(x) = f_1(x) + f_2(x) + ... + f_n(x)$$

Остаток функционального ряда

$$r_n(x) = f_{n+1}(x) + f_{n+2}(x) + \dots = \sum_{k=n+1}^{\infty} f_k(x)$$

$$\forall x \in D$$

$$\lim_{n \to \infty} \mathbf{s}_{n}(x) = \mathbf{s}(x) \qquad \lim_{n \to \infty} r_{n}(x) = 0$$

$$\mathbf{s}(x) = \mathbf{s}_{n}(x) + r_{n}(x)$$

Функциональный ряд $\sum_{n=1}^{f_n} (x)$ называется абсолютно сходящимся на множестве D, если на этом множестве сходится ряд, составленный из абсолютных величин его членов $\sum_{n=1}^{\infty} \left| f_n(x) \right|$

Функциональный ряд $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ называется равномерно сходящимся на множестве $\Omega \subseteq D$ к сумме $\mathbf{s}(x)$, если для любого числа $\epsilon > 0$ найдется число $N(\epsilon) > 0$ такое, что для $\forall n > N(\epsilon)$ выполняется неравенство

$$\left| \mathbf{s}(\mathbf{x}) - \mathbf{s}_{n}(\mathbf{x}) \right| = \left| \mathbf{r}_{n}(\mathbf{x}) \right| < \epsilon$$

$$\forall \mathbf{x} \in \Omega$$

Признак Вейерштрасса

Пусть для всех x из области Ω члены функционального ряда $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ по абсолютной величине не превосходят соответствующих членов сходящегося числового ряда $\sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{a}_n$ с положительными членами, то есть

$$\left|f_{n}\left(x\right)\right| \leq a_{n}$$
 $a_{n} \geq 0$ $n = 1, 2, 3, ...$

для всех $x\in\Omega$. Тогда функциональный ряд $\sum\limits_{n=1}^{\infty}f_{n}\left(x\right)$ сходится абсолютно и равномерно во всех точках $x\in\Omega$

42. Свойства равномерно сходящихся функциональных рядов: теоремы о непрерывности суммы, предельном переходе.

Теорема (о непрерывности суммы функционального ряда)

Пусть все члены $f_n\left(x\right)$ функционального ряда $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n\left(x\right)$ непрерывны, и ряд сходится равномерно на множестве Ω . Тогда сумма $s\left(x\right)$ ряда $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n\left(x\right)$ непрерывна на множестве Ω .

Следствие

В равномерно сходящихся рядах возможен почленный переход к пределу, по есть

$$\lim_{x \to x_0} \sum_{n=1}^{\infty} f_n\left(x\right) = \sum_{n=1}^{\infty} \lim_{x \to x_0} f_n\left(x\right)$$

43. Свойства равномерно сходящихся функциональных рядов: теоремы о почленном интегрировании и почленном дифференцировании

Теорема (о почленном интегрировании функционального ряда)

Пусть все члены $f_n(x)$ функционального ряда $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n(x)$ непрерывны на отрезке [a;b], и ряд $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n(x)$ сходится равномерно на отрезке [a;b] к функции s(x). Тогда справедливо равенство

$$f_{x_{0}}^{\varepsilon} s\left(t\right) dt = f_{x_{0}}^{\varepsilon} \left[\sum_{n=1}^{\infty} f_{n}\left(t\right)\right] dt = \sum_{n=1}^{\infty} f_{x_{0}}^{\varepsilon} f_{n}\left(t\right) dt,$$

то есть данный ряд можно почленно интегрировать в пределах от x_0 до x при любых $x, x_0 \in [a;b]$

Полученный ряд будет сходиться равномерно по x на отрезке [a;b], каково бы ни было $x_0 \in [a;b]$.

Теорема (о почленном дифференцировании функционального ряда)

Пусть все члены $f_n(x)$ сходящегося к функции s(x) функционального ряда $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n(x)$ имеют непрерывные производные, и ряд $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n^{(x)}$, составленный из этих производных, равномерно сходится на отрезке [a;b]. Тогда ряд $\sum\limits_{n=1}^\infty f_n(x)$ сходится равномерно на отрезке [a;b], его сумма s(x) непрерывно дифференцируема, и в любой точке $x\in [a;b]$ выполняется равенство

$$s'(x) = \left[\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)\right]' = \sum_{n=1}^{\infty} f_n'(x)$$

то есть данный ряд можно почленно дифференцировать.

44. Степенные ряды, теорема Абеля. Радиус, интервал и область сходимости степенного ряда. Равномерная сходимость степенного ряда.

Определение

Функциональный ряд вида

$$c_0 + c_1 x + c_2 x^2 \dots + c_n x^n + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$$

называется степенным рядом по степеням x. Числа $c_n \in \mathbb{R} \ \ (n=0,\ 1,\ 2,\ldots)$ называются коэффициентами степенного ряда.

Теорема Абеля

Если степенной ряд $\sum\limits_{n=0}^{\infty}c_nx^n$ сходится при $x=x_1\neq 0$, то он абсолютно сходится для всех x, таких, что $|x|<|x_1|$.

Если же степенной ряд $\sum\limits_{n=0}^{\infty}c_nx^n$ расходится в точке $x=x_2$, то он расходится для любых x, таких, что $|x|>|x_2|$.

Теорема

Если существует конечный предел

$$\lim_{n \to \infty} \frac{|c_{n+1}|}{|c_n|} = L, \quad 0 < L < +\infty,$$

то радиус сходимости степенного ряда $\sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$ определяется формулой

$$R = \frac{1}{L} = \lim_{n \to \infty} \frac{|c_n|}{|c_{n+1}|}$$

Если L=0, то полагают $R=+\infty$, если $L=+\infty$, то R=0.

Теорема

Если существует конечный предел

$$\lim_{n \to \infty} \sqrt[q]{|c_n|} = L, \quad 0 < L < +\infty,$$

то радиус сходимости степенного ряда $\sum\limits_{n=0}^{\infty}c_{n}x^{n}$ определяется формулой

$$R = \frac{1}{L} = \frac{1}{\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|c_n|}}$$

Если L=0, то полагают $R=+\infty$, если $L=+\infty$, то R=0.

Теорема

Степенной ряд $\sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$ сходится абсолютно и равномерно на любом отрезке [-a;a], a>0, содержащемся в интервале сходимости степенного ряда (-R;R), R>0.

45. Разложение функций в степенные ряды. Ряд Тейлора.

Определение

Будем говорить, что функция f(x) раскладывается в степенной ряд $\sum_{n=0}^{\infty} c_n (x-x_0)^n$ на интервале $(x_0-R;x_0+R)$, если на этом интервале указанный ряд сходится и его сумма равна f(x):

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (x-x_0)^n, \ \ x \in (x_0-R;x_0+R)$$
 .

Определение

Пусть функция f(x) бесконечно дифференцируема на интервале $(x_0-R;x_0+R)$. Степенной ряд вида

$$f(x_0) + rac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + rac{f''(x_0)}{2!}(x - x_0)^2 + rac{f'''(x_0)}{3!}(x - x_0)^3 + \ldots + \ + rac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + \ldots = \sum_{n=0}^{\infty} rac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n$$

независимо от того, сходится ли он и имеет ли он своей суммой функцию f(x), называется рядом Тейлора функции f(x) в точке x_0 .

Коэффициенты этого ряда

$$c_0 = f(x_0), c_1 = \frac{f'(x_0)}{1!}, c_2 = \frac{f''(x_0)}{2!}, \dots, c_n = \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}, \dots$$

называются коэффициентами Тейлора функции $f\left(x\right)$ в точке x_{0}

Многочлен

$$P_n(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!}(x - x_0)^2 + \ldots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n$$

называется **многочленом Тейлора** функции $f\left(x\right)$ по степеням $f\left(x-x_{0}\right)$.

46. Необходимое и достаточное условие разложимости функции в степенной ряд. Достаточные условия представления функции рядом Тейлора.

Теорема 1

Если функция f(x) раскладывается в степенной ряд $\sum_{n=0}^{\infty}c_n(x-x_0)^n$ на интервале $(x_0-R;x_0+R)$, то этот ряд является рядом Тейлора для своей суммы f(x) и это разложение единственно.

Теорема 2 (признак разложимости функции в ряд Тейлора)

Для того, чтобы функцию f(x) можно было разложить в степенной ряд $\sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$ на интервале $(-R;\ R)$ необходимо и достаточно, чтобы на этом интервале функция f(x) имела производные всех порядков и чтобы в ее формуле Тейлора

$$f(x) = f(0) + \frac{f'(0)}{1!}x + \frac{f''(0)}{2!}x^2 + \frac{f'''(0)}{3!}x^3 + \ldots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + R_n(x)$$

остаточный член $R_n\left(x\right)$ стремился к нулю при $n o \infty$ для всех $x \in (-R;\ R)$.

Теорема 3 (достаточный признак разложения функции в ряд Тейлора)

Для того, чтобы функцию f(x) на интервале $(-R;\ R)$ можно было разложить в степенной ряд $\sum\limits_{n=0}^{\infty}c_nx^n$ достаточно, чтобы

- 1) функция f(x) имела на этом интервале производные всех порядков;
- 2) существовала постоянная M>0 такая, что

$$\left|f^{(n)}\left(x\right)\right|\leq M$$

для всех $n=0,\ 1,\ 2,\ \dots$ и для всех $x\in (-R;\ R)$ (то есть производные функции f(x) равномерно ограничены на $(-R;\ R)$).

47. Разложение основных функций в ряд Маклорена.

$$e^{x} = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^{2}}{2!} + \frac{x^{3}}{3!} + \dots + \frac{x^{n}}{n!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{n}}{n!}.$$

$$\operatorname{ch} x = \frac{e^{x} + e^{-x}}{2} = 1 + \frac{x^{2}}{2!} + \frac{x^{4}}{4!} + \frac{x^{6}}{6!} + \dots + \frac{x^{2n}}{(2n)!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!},$$

$$\operatorname{sh} x = \frac{e^{x} - e^{-x}}{2} = x + \frac{x^{3}}{3!} + \frac{x^{5}}{5!} + \dots + \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}.$$

$$\operatorname{sin} x = x - \frac{x^{3}}{3!} + \frac{x^{5}}{5!} - \dots + \frac{(-1)^{n} x^{2n+1}}{(2n+1)!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^{n} x^{2n+1}}{(2n+1)!}.$$

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} + \dots + \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!} + \dots =$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!},$$

$$(1+x)^{lpha} = 1 + lpha x + rac{lpha(lpha-1)}{2!} x^2 + rac{lpha(lpha-1)(lpha-2)}{3!} x^3 + \ldots + rac{lpha(lpha-1)(lpha-2)\dots(lpha-n+1)}{n!} x^n + \ldots,$$

$$\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \ldots + \frac{(-1)^{n-1}x^n}{n} + \ldots, \quad x \in (-1;1]$$
 $\ln(1-x) = -x - \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3} - \ldots - \frac{x^n}{n} - \ldots, \quad x \in [-1;1).$

Частные случаи биномиального ряда:

$$\frac{1}{1+t} = 1 - t + t^2 - t^3 + \ldots + (-1)^n t^n + \ldots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n t^n$$

Область сходимости ряда: $t \in (-1;1)$.

Частные случаи биномиального ряда:

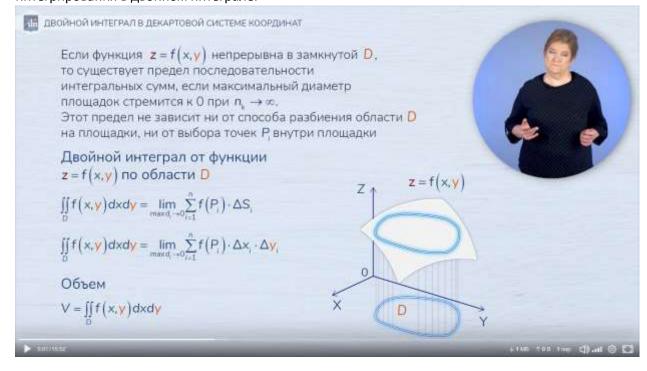
$$rac{1}{1+t} = 1 - t + t^2 - t^3 + \ldots + (-1)^n t^n + \ldots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n t^n$$

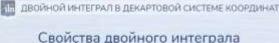
Область сходимости ряда: $t \in (-1;1)$.

$$\frac{1}{1-t} = 1 + t + t^2 + t^3 + \ldots + t^n + \ldots = \sum_{n=0}^{\infty} t^n$$

Область сходимости ряда: $t \in (-1;1)$.

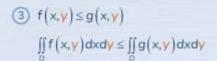
48. Двойной интеграл в прямоугольных координатах и его свойства. Изменение порядка интегрирования в двойном интеграле.

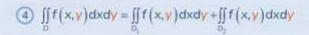




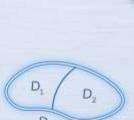
Свойства двойного интеграла

- 2 $\iint_{\Omega} (f(x,y) \pm g(x,y)) dxdy = \iint_{\Omega} f(x,y) dxdy \pm \iint_{\Omega} g(x,y) dxdy$





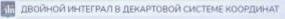






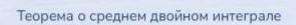






Свойства двойного интеграла

- \bigcirc $\int \int dx dy = S_D$ $\int S_D площадь области D$
- $7 \text{ m} \leq f(x, y) \leq M$ $m \cdot S_0 \le \iint_{\Omega} f(x, y) dxdy \le M \cdot S_0$



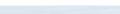
$$\iint_{\Omega} f(x, \mathbf{y}) dx d\mathbf{y} = \mu \cdot S_{0} \qquad m \le \mu \le M$$

$$\iint_{\Omega} f(x, \mathbf{y}) dx d\mathbf{y} = f(x_{0}, \mathbf{y}_{0}) S_{0} \qquad f(x_{0}, \mathbf{y}_{0}) = \mu$$

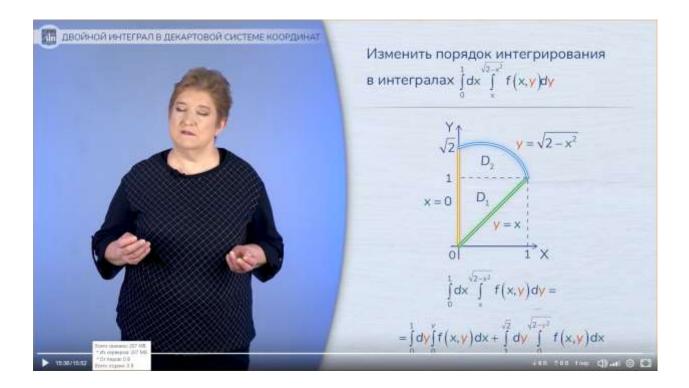


Среднее значение функции f(x,y) в области D

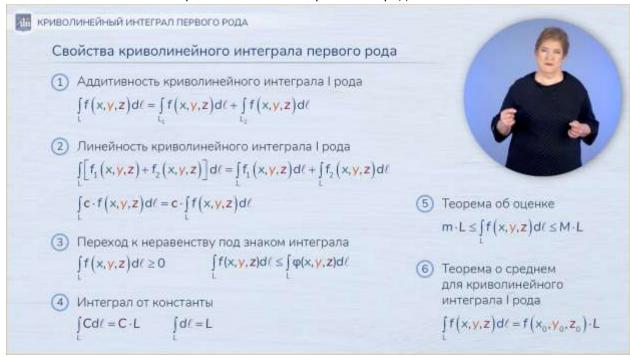
$$f\left(x_{0}, \mathbf{y}_{0}\right) = \frac{1}{S_{D}} \iint_{\Omega} f\left(x, \mathbf{y}\right) dx d\mathbf{y}$$

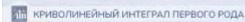


З Если f(x,y) интегрируема на D и для любого у существует $\int f(x, y) dx = \psi(y)$, для любого x существует $\int f(x, y) dy = \Phi(x)$ то существуют $\int_{c}^{d} \left(\int_{a}^{b} f(x, y) dx \right) dy$, $\int_{a}^{b} \left(\int_{c}^{d} f(x, y) dy \right) dx$ $\int d\mathbf{y} \int f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\mathbf{x} = \int d\mathbf{x} \int f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\mathbf{y} = \iint f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\mathbf{x} d\mathbf{y}$



49. Свойства и вычисление криволинейных интегралов 1-го рода.





Вычисление криволинейного интеграла первого рода

Кривая L задана параметрическими уравнениями

$$x = x(t)$$
 $y = y(t)$ $z = z(t)$
 $\alpha \le t \le \beta$

Если L гладкая кривая, заданная уравнениями и функция f(x,y,z) непрерывна на L, то f(x,y,z) интегрируема по кривой L

$$\begin{split} &\int\limits_{L} f(x, \mathbf{y}, \mathbf{z}) d\ell = \int\limits_{n}^{\beta} f\left(x(t), \mathbf{y}(t), \mathbf{z}(t)\right) \cdot \sqrt{(x'(t))^2 + (\mathbf{y}'(t))^2 + (\mathbf{z}'(t))^2} \, dt \\ &\int\limits_{R} f(x, \mathbf{y}) d\ell = \int\limits_{n}^{\beta} f\left(x(t), \mathbf{y}(t)\right) \sqrt{(x'(t))^2 + (\mathbf{y}'(t))^2} \, dt \end{split}$$













КРИВОЛИНЕЙНЫЙ ИНТЕГРАЛ ПЕРВОГО РОДА

Вычисление криволинейного интеграла первого рода

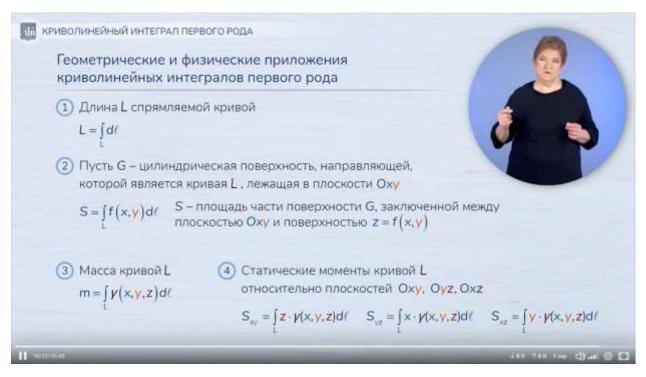
 Если L – гладкая кривая в плоскости Оху, заданная уравнением y = y(x) (где x принадлежит отрезку [a, b]) и функция f(x, y) непрерывна на L, то f (x,y) интегрируема по кривой L и справедливо равенство

$$\int_{L} f(x, \mathbf{y}) d\ell = \int_{a}^{b} f(x, \mathbf{y}(x)) \cdot \sqrt{1 + (\mathbf{y}'(x))^{2}} dx$$

Пусть L – плоская кривая, заданная в полярных координатах уравнением $r = r(\varphi)$ (где φ принадлежит отрезку α; β). Если функция $r(\phi)$ непрерывно дифференцируема на $\alpha; \beta$ и функция f(x,y) непрерывна на L, то f(x,y) интегрируема по кривой L

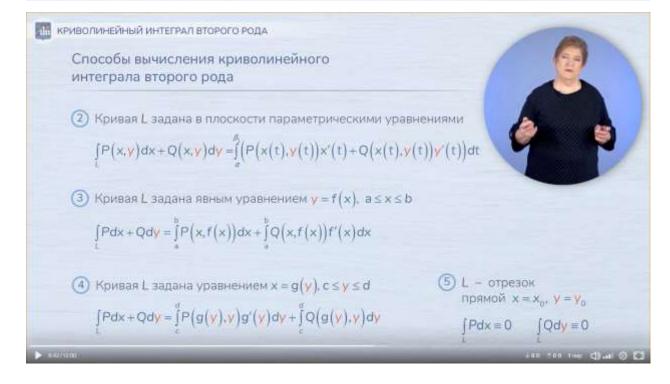
$$\int\limits_{L} f \left(x, \frac{y}{y} \right) d \ell = \int\limits_{0}^{\beta} f \left(r \left(\frac{\phi}{\phi} \right) \cos \frac{\phi}{\phi}, \, r \left(\frac{\phi}{\phi} \right) \sin \frac{\phi}{\phi} \right) \cdot \sqrt{\left(r \left(\frac{\phi}{\phi} \right) \right)^{2} + \left(r' \left(\frac{\phi}{\phi} \right) \right)^{2}} \, d \frac{\phi}{\phi}$$

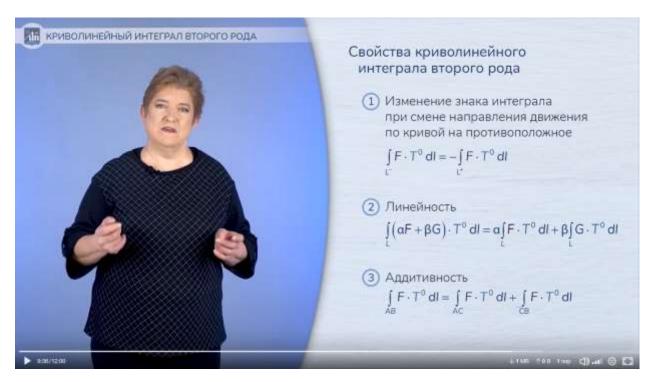




- 50. Криволинейный интеграл 2-го рода. Свойства и вычисление криволинейных интегралов 2-го рода.
 - ① Для гладкой параметрически заданной кривой dl

$$dI = \left| T \right| dt = \sqrt{\left(x'(t) \right)^2 + \left(y'(t) \right)^2 + \left(z'(t) \right)^2} dt$$



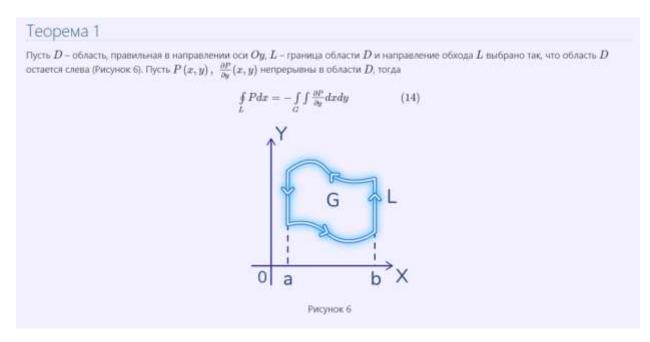


51. Формула Грина. Независимость криволинейных интегралов 2-го рода от пути интегрирования.

Формула Грина связывает интеграл второго рода по замкнутой кривой с двойным интегралом по области, ограниченной этой кривой.

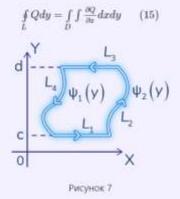
Вспомним определение области, правильной в направлении оси Оу:

- 1) область D, ограничена снизу кривой $y=\phi_1(x)$, сверху $y=\phi_2(x)(\phi_1(x)\leq\phi_2(x))$ и, возможно, отрезками прямых x=a, x=b (a<b), где $\phi_1(x)$ и $\phi_2(x)$ непрерывны на [a,b]
- 2) любая прямая, параллельная координатной оси Oy и проходящая через внутреннюю точку области D, пересекает границы области в двух точках.



Теорема 2

Пусть D – область, правильная в направлении оси Ox, L – граница D, а направление обхода L выбрано так, что D остается слева. (Рисунок 7). Пусть $Q\left(x,y\right)$, $\frac{\partial Q}{\partial x}(x,y)$ непрерывны в области D. Тогда



Следствие 1

Если область D можно представить как $D=\{(x,y)|\ a\leq x\leq b, \varphi_1\ (x)\leq y\leq \varphi_2\ (x)\}$, где $\varphi_1\ (x), \varphi_2\ (x)$ – непрерывно дифференцируемые на [a;b] функции, так и в виде $D=\{(x,y)|\ c\leq y\leq d, \psi_1\ (y)\leq x\leq \psi_2\ (y)\}$, где $\psi_1\ (y), \psi_2\ (y)$ – непрерывно дифференцируемые на [c;d] функции, L — граница D, причем при ее обходе область D остается слева, то

$$\int_{L} Pdx + Qdy = \int_{D} \int_{Q} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy \qquad (16)$$

Формулу (16) называют формулой Грина.

Следствие 2

Если область D можно разбить кривыми на конечное число областей, удовлетворяющих условиям следствия 1 и L – граница D причем направление обхода выбрано так, что область D остается слева, и P и Q удовлетворяют перечисленным выше условиям, то $\int\limits_{L} P dx + Q dy = \int\limits_{D} \int \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy.$

Если в некоторой односвязной области D выполнены условия теорем 1, 2 и следствия 1, то равносильны приведённые ниже утверждения.

- 1. $\oint\limits_L P dx + Q dy = 0$, если L любой замкнутый контуром, лежащий в D.
- **2.** Интеграл $\int\limits_{L_{AB}}Pdx+Qdy$ не зависит от формы пути интегрирования, соединяющего точки ${
 m A}$ и ${
 m B}$ и лежащего в области ${
 m D}$.
- 3. $P\left(x,y\right)dx+Q\left(x,y\right)dy=du\left(x,y\right)$, где $du\left(x,y\right)$ полный дифференциал функции $u\left(x,y\right)$
- **4.** Во всех точках области D справедливо равенство $\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$
- 52. Основные понятия теории дифференциальных уравнений (ДУ). ДУ 1-го порядка, задача Коши.

Дифференциальные уравнения разделяют на два вида — обыкновенные дифференциальные уравнения (ОДУ) и дифференциальные уравнения в частных производных (ДУ в ЧП). Если искомая функция зависит только от одной независимой переменной, то такое дифференциальное уравнение называется обыкновенным. Если же искомая функция зависит от двух и более независимых переменных, то уравнение

называется дифференциальным уравнением в частных производных (или с частными производными).

В рамках данного курса мы будем изучать только обыкновенные дифференциальные уравнения.

Простейшим дифференциальным уравнением является уравнение вида

$$y'=f(x)$$

где f(x) – заданная непрерывная функция.

Очевидно, что искомой функцией у является любая первообразная функции f(x), т.е.

$$y=\int f(x)dx$$

Порядком дифференциального уравнения называется порядок старшей (наивысшей) производной, входящей в уравнение.

Определение

Решением дифференциального уравнения n-го порядка

$$F(x,y,y',...,y(n))=0$$

на интервале (a,b) называется n раз непрерывно дифференцируемая на этом интервале функция $y=\phi(x)$ которая обращает дифференциальное уравнение в тождество на интервале (a,b), т.е.

$$F(x,\varphi(x),\varphi'(x),\ldots,\varphi(n)(x))\equiv$$
.

Решение уравнения, представленное в неявном виде, т.е. $\Phi(x,y)=0$ (x,y)=0, также называют **интегралом** дифференциального уравнения.

Перейдем к частному случаю. Рассмотрим дифференциальные уравнения первого порядка, т.е. уравнения вида

$$F(x,y,y')=0$$

где x – независимая переменная, y(x) – искомая функция, y' – ее производная, F – заданная функция трех переменных.

Обыкновенным дифференциальным **уравнением первого порядка в нормальной форме** называется уравнение вида

$$y'=f(x,y)$$
,

где f – заданная функция двух аргументов, определенная в некоторой области D⊂R2.

Задача отыскания решения дифференциального уравнения первого порядка y'=f(x,y) удовлетворяющего начальному условию $y(x_0)=y_0$, называется **задачей Коши** или **начальной задачей** для данного уравнения.

Говорят, что в точке $(x0,y0)\in D$ выполняется **единственность решения задачи Коши**, если существует такая окрестность этой точки, в которой существует только одна интегральная кривая, проходящая через точку (x0,y0)

Теорема Пикара (существования и единственности решения задачи Коши)

Пусть поставлена задача Коши y'=f(x,y) y(x0)=y0. Если функция f(x,y) определена в некоторой окрестности U(x0,y0) точки M0(x0,y0) и удовлетворяет двум условиям:

- 1) f(x,y) непрерывна в U(x0,y0)
- 2) f(x,y) имеет ограниченную частную производную $\partial f \partial y$ в U(x0,y0)

то найдется отрезок [x0-h,x0+h][x0-h,x0+h], на котором существует, и притом единственное, решение данной задачи Коши.

Определение

Если общее решение дифференциального уравнения y'=f(x,y) задано в параметрическом виде, т.е.

$$x=\phi(t,C),y=\psi(t,C),$$

то эти равенства называются общим решением уравнения в параметрической форме.

53. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: с разделяющимися переменными, однородные.



Определение

Функция F(x1,x2,...,xn) называется **однородной функцией степени** m (или **измерения** m), если

$$F(tx1,tx2,...,txn)=tmF(x1,x2,...,xn)$$

для любых допустимых значений параметра t.

Однородным дифференциальным уравнением (в нормальной форме) называется дифференциальное уравнение вида

$$y'=f(y/x)$$

Заметим, что правая часть однородного дифференциального уравнения в нормальной форме является однородной функцией нулевой степени.

Определение

Дифференциальное уравнение в симметрической форме

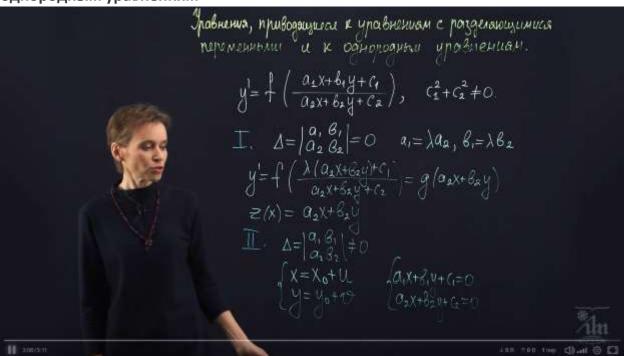
$$M(x,y)dx+N(x,y)dy=0$$

называется **однородным**, если оба его коэффициента M(x,y) и N(x,y) являются однородными функциями одной и той же степени mm, т.е.

$$M(tx,ty)=tmM(x,y)$$
, $N(tx,ty)=tmN(x,y)$

для любых (x,y), (tx,ty), принадлежащих областям определения функций M(x,y) и N(x,y)

3. Уравнения, приводящиеся к уравнениям с разделяющимися переменными и к однородным уравнениям



54. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: линейные уравнения.

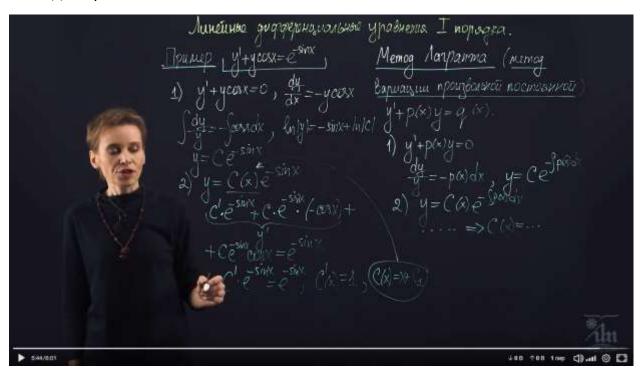
4. Линейные дифференциальные уравнения



Метод Бернулли



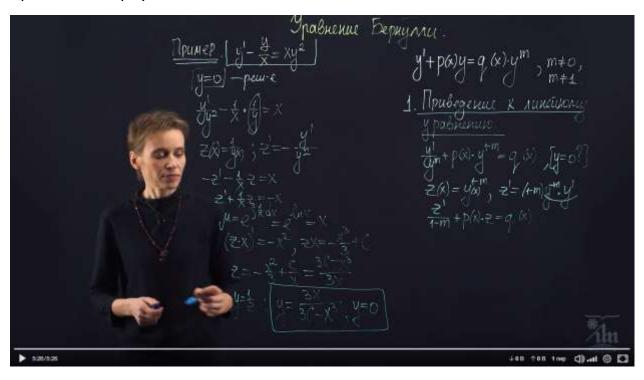
Метод Лагранжа



Метод Эйлера

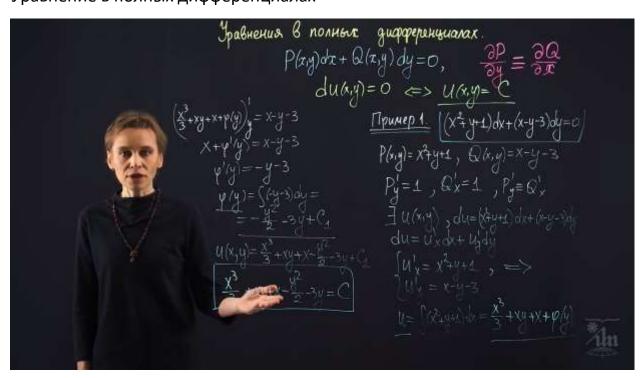


55. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: Бернулли Уравнение Бернулли

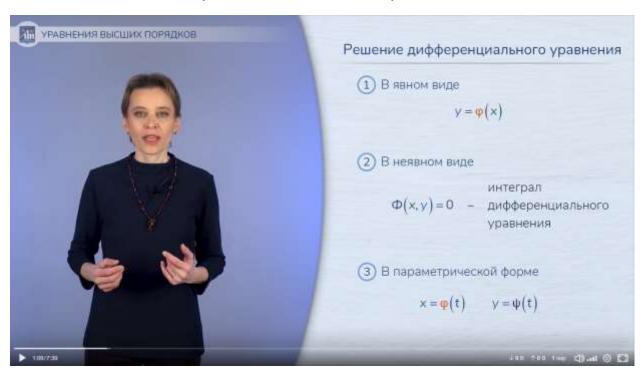


56. Основные классы ДУ 1-го порядка, интегрируемые в квадратурах: в полных дифференциалах

Уравнение в полных дифференциалах



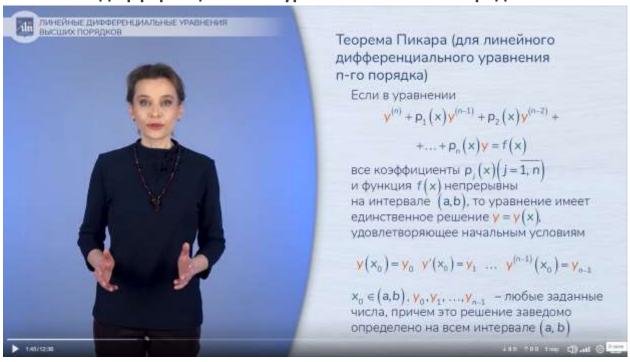
Уравнения высших порядков

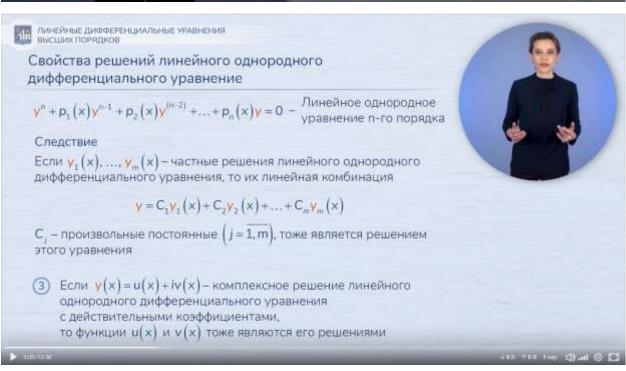


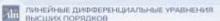


58. Линейные однородные дифференциальные уравнения высших порядков и свойства их решений. Структура общего решения линейного однородного дифференциального уравнения.

Линейные дифференциальные уравнения высших порядков







Линейно зависимые и линейно независимые функции

Функции $\mathbf{y}_{_1}(\mathbf{x}),...,\mathbf{y}_{_n}(\mathbf{x})$ называются линейно независимыми на интервале (а, b), если их линейная комбинация тождественно равна нулю

$$a_1 y_1(x) + a_2 y_2(x) + ... + a_n y_n(x) = 0$$
 Ha (a, b)

тогда, и только тогда, когда все ее коэффициенты равны нулю:

$$a_1 = a_2 = ... = a_n = 0$$

Функции $\mathbf{y}_{1}(\mathbf{x}),...,\mathbf{y}_{n}(\mathbf{x})$ называются линейно зависимыми на интервале (а, b), если существует ненулевой набор чисел $a_i(j=1,n)$ (т.е. не все из которых равны нулю), такой что

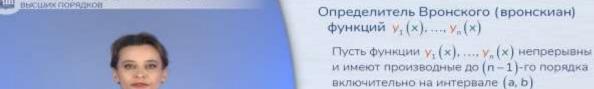
$$\alpha_1 \mathbf{v}_1(\mathbf{x}) + \alpha_2 \mathbf{v}_2(\mathbf{x}) + \dots + \alpha_n \mathbf{v}_n(\mathbf{x}) = 0$$
 для любого $\mathbf{x} \in (\mathbf{a}, \mathbf{b})$







-10 100 100 D () E



$$W(x) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & \cdots & y_n \\ y'_1 & y'_2 & \cdots & y'_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & \cdots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix}$$

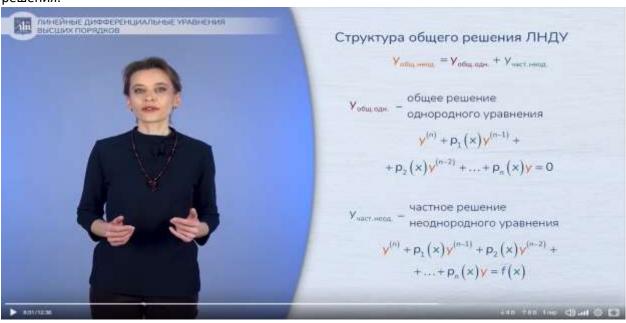


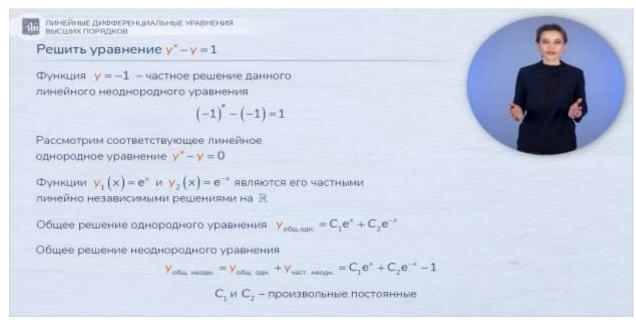


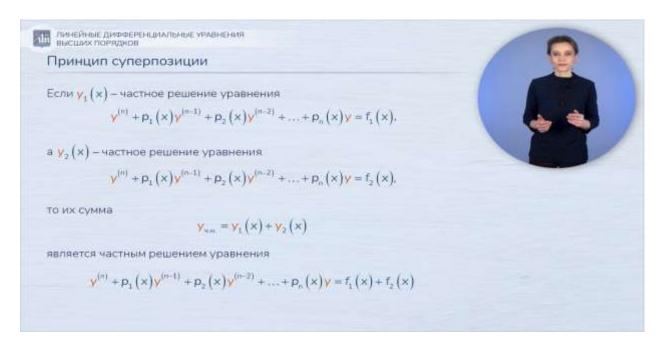
Теорема (критерий линейной независимости решений ЛОДУ)

Для того чтобы п частных решений $y_1(x),...,y_n(x)$ линейного однородного дифференциального уравнения (ЛОДУ) п-го порядка с непрерывными на (a, b) коэффициентами были линейно независимыми на (a, b), необходимо и достаточно. чтобы их определитель Вронского $W(x)=W(y_1,...,y_n)$ был отличен от нуля на интервале (a, b)

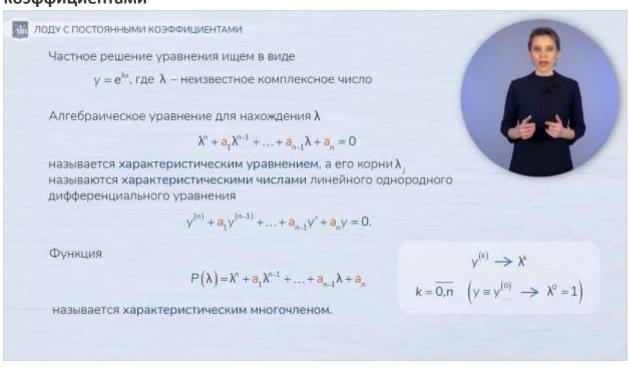
59. Линейные неоднородные дифференциальные уравнения высших порядков. Структура общего решения.

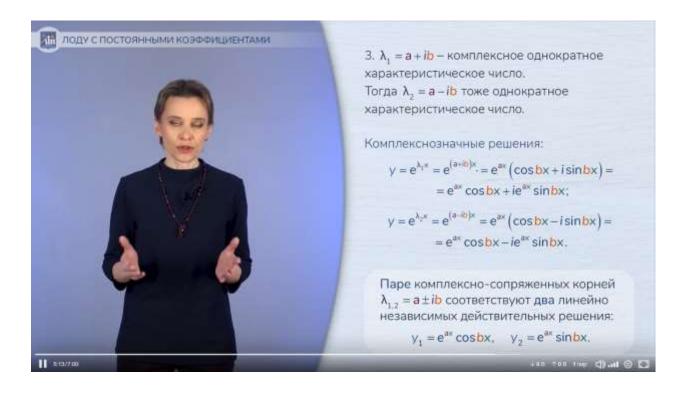






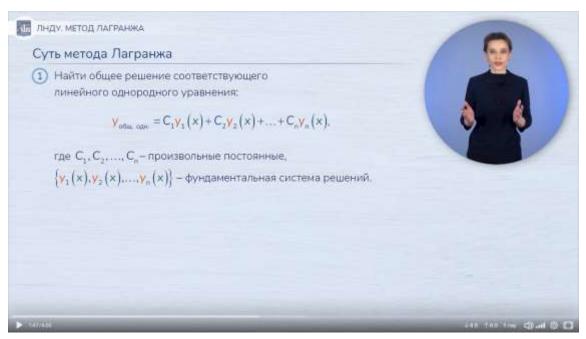
Линейные однородные дифференциальные уравнения с постоянными коэффициентами





60. Линейные неоднородные дифференциальные уравнения высших порядков. Метод вариации произвольных постоянных.

Метод Лагранжа ЛНДУ



(2) Общее решение линейного неоднородного уравнения ищем в виде

$$y = C_1(x)y_1(x) + C_2(x)y_2(x) + ... + C_n(x)y_n(x)$$

где $C_1(x), C_2(x), ..., C_n(x)$ – неизвестные функции.

Система для отыскания функций $C_k'(x)$, $k = \overline{1,n}$:

$$\begin{cases} C'_{1}(x)y_{1}(x) + C'_{2}(x)y_{2}(x) + ... + C'_{n}(x)y_{n}(x) = 0 \\ C'_{1}(x)y'_{1}(x) + C'_{2}(x)y'_{2}(x) + ... + C'_{n}(x)y'_{n}(x) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} C'_{1}(x)y_{1}^{(n-2)}(x) + C'_{2}(x)y_{2}^{(n-2)}(x) + ... + C'_{n}(x)y_{n}^{(n-2)}(x) = 0 \\ C'_{1}(x)y_{1}^{(n-1)}(x) + C'_{2}(x)y_{2}^{(n-1)}(x) + ... + C'_{n}(x)y_{n}^{(n-1)}(x) = f(x) \end{cases}$$

2 Общее решение линейного неоднородного уравнения ищем в виде

$$\mathbf{v} = C_1(\mathbf{x})\mathbf{v}_1(\mathbf{x}) + C_2(\mathbf{x})\mathbf{v}_2(\mathbf{x}) + \dots + C_n(\mathbf{x})\mathbf{v}_n(\mathbf{x})$$

где $C_1(x), C_2(x), ..., C_n(x)$ – неизвестные функции.

Система имеет единственное решение $C_k'(x) = \varphi_k(x), k = \overline{1,n}$.

Отсюда
$$C_k(x) = \int \phi_k(x) dx + \tilde{C}_k$$
, $\tilde{C}_k = \text{const}, k = \overline{1,n}$.

Тогда общее решение линейного неоднородного уравнения:

$$\mathbf{y} = \left(\int \phi_1(x) dx + \tilde{C}_1\right) \mathbf{y}_1(x) + \left(\int \phi_2(x) dx + \tilde{C}_2\right) \mathbf{y}_2(x) + \dots + \left(\int \phi_n(x) dx + \tilde{C}_n\right) \mathbf{y}_n(x), \text{ rge } \tilde{C}_k = \text{const}, k = \overline{1, n}.$$

Линейные неоднородные дифференциальные уравнения со специальной правой частью

Рассмотрим ЛНДУ вида

$$y^{(n)} + a_1 y^{(n-1)} + a_2 y^{(n-2)} + ... + a_{n-1} y' + a_n y = f(x),$$

где $a_j \in \mathbb{R}$, $j = \overline{1,n}$,

функция f(x) является квазиполиномом, т.е.

$$f(x) = e^{ax} (R_{m_1}(x) cosbx + S_{m_2}(x) sinbx),$$

где $a,b \in \mathbb{R}$, $R_{m_1}\left(x\right)$ и $S_{m_2}\left(x\right)$ – многочлены степеней m_1 и m_2

Контрольным числом квазиполинома

$$f(x) = e^{ax} (R_{m_1}(x) cosbx + S_{m_2}(x) sinbx)$$

называется комплексное число

$$\sigma = a + ib$$

Правило

Если контрольное число σ является k-кратным $(k \ge 0)$ корнем характеристического уравнения соответствующего линейного однородного дифференциального уравнения, то линейное неоднородное уравнение

$$\mathbf{y}^{(n)} + \mathbf{a_1} \mathbf{y}^{(n-1)} + \mathbf{a_2} \mathbf{y}^{(n-2)} + \ldots + \mathbf{a_{n-1}} \mathbf{y}' + \mathbf{a_n} \mathbf{y} = f(\mathbf{x}),$$

где

$$f(x) = e^{ax} (R_{m_1}(x) cosbx + S_{m_2}(x) sinbx),$$

имеет и притом единственное решение вида:

$$y^* = x^k e^{ax} (P_m(x) cosbx + Q_m(x) sinbx),$$

где $P_m(x)$ и $Q_m(x)$ – многочлены степени $m = max\{m_1, m_2\}$ с пока еще неопределенными коэффициентами.

Частные случае квазиполинома

Nº	Правая часть ЛНДУ	Контрольное число	Вид частного решения ЛНДУ
1	$f(x) = R_m(x)$	$\sigma = 0$	$\mathbf{y}^* = \mathbf{x}^k \mathbf{P}_m(\mathbf{x})$
2	$f(x) = R_m(x)e^{ax}$	σ = a	$y^* = x^k e^{ax} P_m(x)$
3	$f(x) = R_m(x) \cos bx$ $f(x) = S_m(x) \sin bx$ $f(x) = R_{m_1}(x) \cos bx + C$ $+S_{m_2}(x) \sin bx$	σ = bi	$y^* = x^k (P_m(x) \cos bx + Q_m(x) \sin bx)$