荣波翔

ightharpoonup borong@ethz.ch \cdot $\$ (+86) 137-0819-3269 \cdot **in** boxiang-rong

★ 教育经历

苏黎世联邦理工学院 (ETH Zurich),瑞士

2022年9月-2024年6月(预计)

硕士, 机器人系统与控制

课程: 计算机图形学 (GPA: 5.5/6.0), 计算机视觉 (GPA: 5.5/6.0), 形状建模与几何处理 (GPA: 6.0/6.0), 数字人体 (GPA: 5.75/6.0), 三维视觉, 运动机器人的视觉算法

天津大学,中国

2018年9月-2022年6月

学士,通信工程

专业 GPA: 3.92/4.0 (92.9/100),最佳排名: 1/139(第5学期),总排名: 9/139

🐸 项目经历

2022ETHZ 渲染大赛 - 使用自己编写的渲染器

2022年9月-2022年12月

2 人小组 | 授课: **Prof. Markus Gross**(ETH Zurich), **Dr. Marios Papas**(Disney Research)

在 Nori 框架基础上自主编写渲染器 (Report | 入选参加Oral Presentation)

- 搭建 Multi-Importance Sampling, Path Tracing 和 Photon Mapping 等功能,用于基础渲染
- 实现多种高级功能用于最终项目的渲染,包括 Environment Map, Disney BSDF, Procedural Volume, Texture Mapping 和 Low-Discrepancy Sampling
- 在 Blender 中搭建场景, 并载入到 Nori 框架中进行渲染

Motion Matching 实现数字人体的可响应动画

2023年4月-2023年6月

4 人小组 | 授课: **Prof. Stelian Coros**, **Prof. Siyu Tang**, ETH Zurich

从零实现支持多种类型输入的 Motion Matching 算法 (Report | Demos | Code)

- 读取 LaFan1 数据集, 收集每一帧运动信息并搭建 2D 和 3D 的运动特征集, 从而用 Motion Matching 实现跳跃和爬行的动作
- 搭建 Spring Damper 系统来生成连贯,符合物理的运动轨迹,能够对键盘和屏幕绘制等途径的输入做出响应.随后运用 Nearest Neighbor 来找到最匹配的运动帧
- 实现**实时人体姿态控制**:利用 FastPose 实时跟踪人体姿态,用 KNN 对输入姿态进行分类,随后转换成键盘指令进行对人物的控制

基于神经辐射场实现头戴式相机图像稳定

2023年2月-2023年6月

4 人小组 | 授课: Prof. Marc Pollefeys, Dr. Daniel Barath, ETH Zurich

使用基于 Mesh 和 Nerf 的房间重建方法,稳定 Motion Blur 图像 (Report | Demos | Code1 | Code2)

- 基于 Open3d 搭建 Mesh 重建的完整流程,包括调整深度图使与 RGB 图像吻合,重建并合并点云,Poisson 表面重建,和 Color Map Optimization
- 将 Deblur Nerf 用于 Room 数据集,修改模型结构,添加相机运动信息以更好的学习模糊模式

i实习经历

• 上海期智人工智能实验室 – 科研助理

2022年2月-2022年7月

☎ 技能与奖项

编程: C++ == Python > Matlab **软件:** Blender, Unity, Photoshop, Premiere Pro 语言: 中文(母语), 英语(流利, 托福 111(口语 25, 写作 27)), 日语(入门)

奖项:

• 天津大学三好学生奖学金

• 天津大学优异生学生称号 (年级 top2%)

2019 & 2020 & 2021

2020年12月