

Abdel Pérez (74-A)

- Group theory → Poincaré
 - H. Georgi, Lie algebras in particle physics.
- Canonical Quantization.
- Path Integral (**Gauge**).

Group theory

Group:

$$(G, \times) / \times : G \times G \longrightarrow G$$
$$g_1 \times g_2 \rightarrow g_3$$

- operation
- set

such that:

- I. Closure: $\forall g_1, g_2 \in G / g_1 \times g_2 \in G$
- II. Associativity: $\forall g_1, g_2, g_3 \in G / (g_1 \times g_2) \times g_3 = g_1 \times (g_2 \times g_3)$.

- III. Identity: $\exists e \in G / \forall g_1 \in G: e \times g_1 = g_1 \times e = g_1$
- IV. Inverse: $\forall g \in G, \exists g^{-1} \in G / g \times g^{-1} = e = g^{-1} \times g$.

Example: let be the group $Z_3 = \{e, a, b\}$

Definition: Multiplication table.

| \times | e | a | b |
|----------|---|---|---|
| e | e | a | b |
| a | a | b | e |
| b | b | e | a |

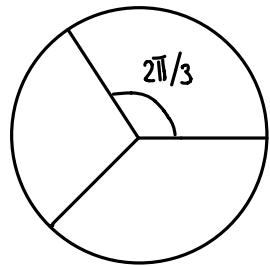
→ Commutative

Definition: Abelian Group.
such that:
 X is commutative.

Definition: Order of G , not of the elements of G .

$$\text{O}(G) := \text{O}(Z_3) = 3$$

Example: \mathbb{C}



$$\{1, e^{i2\pi/3}, e^{i4\pi/3}\}$$

x : product in \mathbb{C}

$$\{1, R(2\pi/3), R(4\pi/3)\}$$

x : Matrices product.

- Rotations sum.

$$\left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} z_3$$

Definition: Representation of G

Is a map

$$D: G \longrightarrow GL_n$$

linear operators
of dim = n .

$$GL_n : V_n \longrightarrow V_n$$

V_n =: Vector space
of dim = n .

$$\text{i. } D(e) = 1\mathbb{I}$$

homomorphism.

$$\text{ii. } D(g_1) \cdot D(g_2) = D(g_1 \times g_2)$$

Definition: Dimension of the representation: $\dim(V_n) \equiv \dim r$.

Definition: Regular representation: $\dim r = |G|$.

Example:

$$D(e) = 1\mathbb{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad D(a) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad D(b) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\dim = 3.$$

How is built?

i. let's take $|e_1\rangle \equiv |e\rangle, |e_2\rangle \equiv |a\rangle, |e_3\rangle \equiv |b\rangle$.

$$[D(g)]_{ij} = \langle e_i | D(g) | e_j \rangle$$

and define

$$D(g)|e_i\rangle \equiv |g \times e_i\rangle$$

Definition: Equivalence:

D and D' are equivalent if $\exists S \in GL_n$ such that
 $\forall g \in G : D'(g) = S^{-1} D(g) S.$

Definition: Unitary Representation

$$D / \forall g \in G \quad D'(g) = D(g)$$

Theorem: All the representations of the finite groups are equivalent to unitary representations.

Definition: Reducible representation: Is the one which there is an invariant subspace

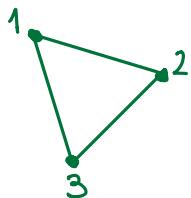
$$\exists D(g) \subset GL_n(V), \forall g \in G.$$

If $\exists W \subset V / \forall D(g) ; w \in W : D(g)w \in W$, then W is an invariant subspace of $D(g)$ or there is a projector; $P: V \rightarrow W / \forall g \in G : P D(g) P = D(g) P.$

Corollary: W defines a representation.

Definition: An irreducible representation is when is not reducible.

Example: $S_3 :=$ Group of permutations of 3 elements.



$a_1 = (1, 2, 3)$ Cyclic permutation

$a_2 = (3, 2, 1)$ Anti-Cyclic permutation

$a_3 = (1, 2)$

$a_4 = (2, 3)$

$a_5 = (3, 1)$

$e = 1\mathbb{I}$

} Pair permutations

$$o(S_3) = 6$$

$\times :=$ Non-Abelian composition

Homework: Make the multiplication table of S_3

Unitary representation: representation. $\dim = 2$

$$D(e) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$D(a_1) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

$$D(a_2) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

$$D(a_3) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$D(a_4) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

$$D(a_5) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

Reducibility

$$V = \bigoplus W.$$

Solución tarea #1:

Sea el grupo S_3 dado por

$$e = \text{Id}, \alpha_1 = (1, 2, 3), \alpha_2 = (3, 2, 1), \alpha_3 = (1, 2), \alpha_4 = (2, 3), \alpha_5 = (3, 1)$$

donde α_1 realiza una permutación cíclica, α_2 es el inverso de α_1 y α_3, α_4 y α_5 intercambian las posiciones.

Luego la operación de composición $\alpha_i \circ \alpha_j$, $i, j = 1, \dots, 5$, son aplicadas sobre la identidad, por lo que su tabla de multiplicar es.

| X | e | α_1 | α_2 | α_3 | α_4 | α_5 |
|------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
| α_1 | α_1 | α_2 | e | α_5 | α_3 | α_4 |
| α_2 | α_2 | e | α_1 | α_4 | α_5 | α_3 |
| α_3 | α_3 | α_4 | α_5 | e | α_1 | α_2 |
| α_4 | α_4 | α_5 | α_3 | α_2 | e | α_1 |
| α_5 | α_5 | α_3 | α_4 | α_1 | α_2 | e |

Tabla de multiplicación de S_3 .

Solución tarea #2:

Lema de Schur

Teorema 1: Sean $D_1(g)$ y $D_2(g)$ representaciones irreducibles, no equivalentes de G . Si $\forall g \in G: D_1(g)A = A D_2(g)$ con A una matriz, luego $A=0$.

Demarcación: Sea el vector $|M\rangle$, tal que $A|M\rangle = 0$. Luego existe un proyector P distinto de cero tal que anula a A por la derecha. Dicho subespacio es invariante con respecto a la representación D_2 , i.e.,

$$AD_2(g)P = D_1(g)AP = 0 \quad ; \quad \forall g \in G.$$

Como D_2 es irreducible, P proyecta sobre todo el espacio y A se desaparece. Si A anula un estado, luego debe anular todos los estados.

De modo similar se puede ver que A desaparece si existe $\langle M|$ el cual anula a A . Si ningún vector anula a A por ninguno de los dos lados, luego A es una matriz cuadrada invertible.

Recordemos que una matriz es invertible si su determinante es distinto de cero, pero si el determinante es cero, el conjunto de ecuaciones lineales homogéneas

$$A|M\rangle = 0$$

no tiene solución trivial, lo que significa que existe un vector tal que anula a A .

Pero si A es invertible (matriz cuadrada), se tiene

$$A^{-1}D_1(g)A = D_2(g), \quad \forall g \in G.$$

lo que significa que D_1 y D_2 son equivalentes, esto es una contradicción a la hipótesis. ■

Teorema 2: Si $D(g)A = AD(g)$, $\forall g \in G$. Si D es una representación irreducible, luego $A \propto \mathbb{I}$. ($[D(g), A] = 0$)

Demuestración: Partiendo del hecho de que estamos trabajando en espacios de dimensión finita, luego hay una representación de dimensión finita, por lo tanto cualquier matriz de dimensión finita tiene asociado al menos un valor propio, otorgado por la ecuación característica

$$\det(A - \lambda \mathbb{I}) = 0$$

que nos dice que al menos existe una raíz; ahora, podemos solucionar la ecuación lineal homogénea para las componentes del eigenvector $|m\rangle$.

Entonces,

$$D(g)(A - \lambda \mathbb{I}) = (A - \lambda \mathbb{I})D(g); \quad \forall g \in G.$$

y

$$(A - \lambda \mathbb{I})|m\rangle = 0.$$

por lo tanto, usando la demostración del teorema anterior se tiene que.

$$(A - \lambda \mathbb{I}) = 0.$$

