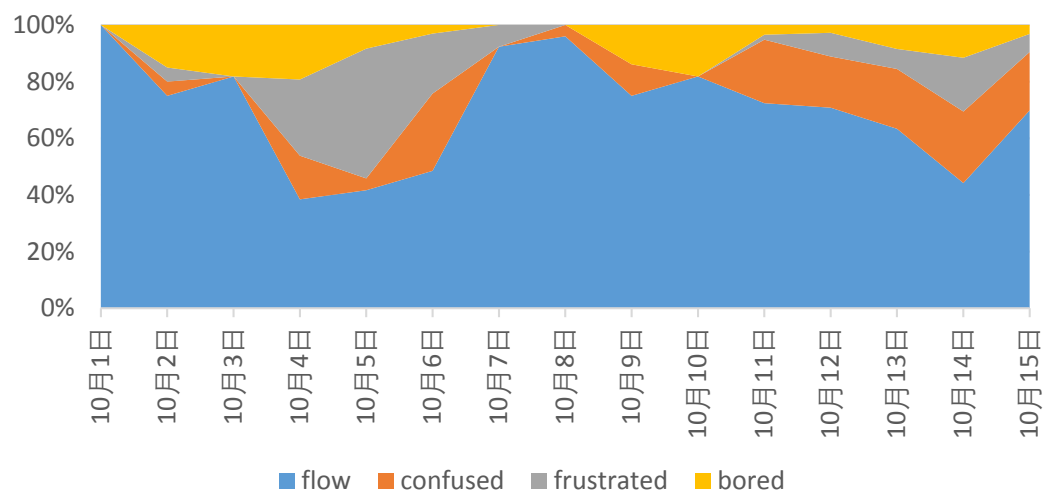


计算机系统基础
Programming Assignment

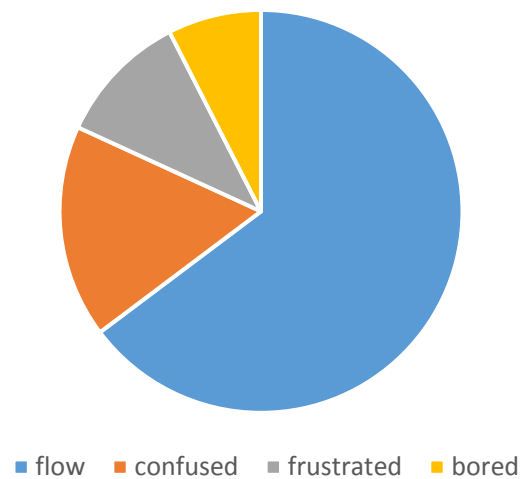
PA Macro和Debugging

2019年10月18日

10月上旬每日情绪分布



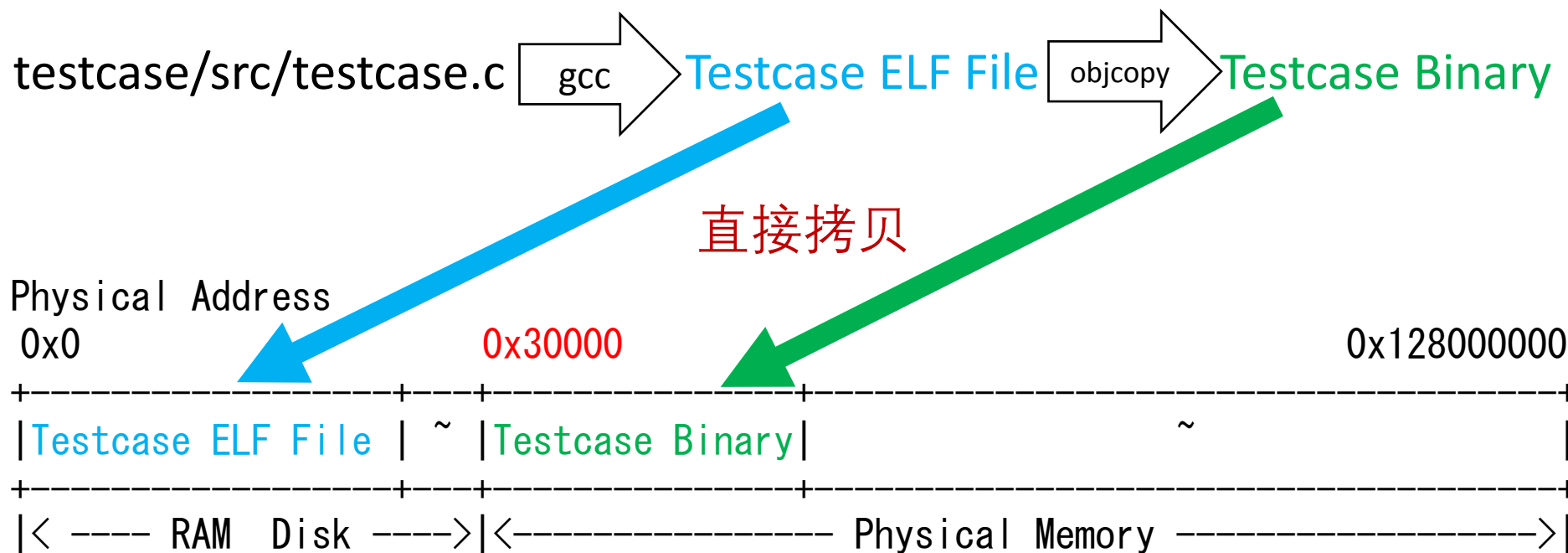
10月上旬总计情绪分布



前情提要：NEMU的初始化

- 执行make run或者make test之后

第二步，NEMU初始化模拟内存



带有RAM Disk时的NEMU模拟内存划分方式

前情提要：NEMU模拟指令执行

- 指令循环：一条接一条的执行指令

```
void exec(uint32_t n) {
```

nemu/src/cpu/cpu.c

```
...  
while( n > 0 && nemu_state == NEMU_RUN) {
```

```
...  
instr_len = exec_inst();  
cpu.eip += instr_len;  
n--;  
...  
}
```

循环执行指令

```
uint32_t instr_fetch(vaddr_t vaddr, size_t len) {  
    assert(len == 1 || len == 2 || len == 4);  
    return vaddr_read(vaddr, SREG_CS, len);  
}
```

```
int exec_inst() {
```

执行一条指令

```
uint8_t opcode = 0;
```

```
// get the opcode, 取操作数
```

```
opcode = instr_fetch(cpu.eip, 1);
```

```
// instruction decode and execution, 执行这条指令
```

```
int len = opcode_entry[opcode](cpu.eip, opcode);
```

```
return len; // 返回指令长度
```

```
}
```

3. 根据指令长度
更新EIP, 指向
下一条指令

1. 取指令

2. 模拟执行

内容提要

- 用于精简指令实现的宏
- 以正确的心态和方法去应对bug

内容提要

- 用于精简指令实现的宏
- 以正确的心态和方法去应对bug

第一遍构建PA时所写的代码

```
make_instr_func(mov_i2rm_b) {  
    OPERAND rm, imm;  
  
    imm.data_size = rm.data_size = 8; // 指定操作数长度  
  
    int len = 1;  
    len += modrm_rm(eip + 1, &rm); // 操作数寻址  
    imm.type = OPR_IMM;  
    imm.addr = eip + len;  
  
    operand_read(&imm); // mov操作  
    rm.val = imm.val;  
    operand_write(&rm);  
  
    return len + 1;  
}
```

```
make_instr_func(mov_i2rm_v) {  
    OPERAND rm, imm;  
  
    imm.data_size = rm.data_size = data_size; // 指定操作数长度  
  
    int len = 1;  
    len += modrm_rm(eip + 1, &rm); // 操作数寻址  
    imm.type = OPR_IMM;  
    imm.addr = eip + len;  
  
    operand_read(&imm); // mov操作  
    rm.val = imm.val;  
    operand_write(&rm);  
  
    return len + data_size / 8;  
}
```

第一遍构建PA时所写的代码

```
make_instr_func(mov_rm2r_b) {  
    OPERAND r, rm;  
  
    r.data_size = rm.data_size = 8; // 指定操作数长度  
  
    int len = 1;  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm); // 操作数寻址  
  
    operand_read(&rm); // mov操作  
    r.val = rm.val;  
    operand_write(&r);  
  
    return len;  
}
```

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    OPERAND r, rm;  
  
    rm.data_size = r.data_size = data_size; // 指定操作数长度  
  
    int len = 1;  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm); // 操作数寻址  
  
    operand_read(&r); // mov操作  
    rm.val = r.val;  
    operand_write(&rm);  
  
    return len;  
}
```


每次都是对代码进行局部修改

```
make_instr_func(mov_i2rm_b) {  
    OPERAND rm, imm;  
  
    imm.data_size = rm.data_size = 8; // 指定操作数长度  
  
    int len = 1;  
    len += modrm_rm(eip + 1, &rm); // 操作数寻址  
    imm.type = OPR_IMM;  
    imm.addr = eip + len;  
  
    operand_read(&imm); // mov操作  
    rm.val = imm.val;  
    operand_write(&rm);  
  
    return len + 1;  
}
```

```
make_instr_func(mov_i2rm_v) {  
    OPERAND rm, imm;  
  
    imm.data_size = rm.data_size = data_size; // 指定操作数长度  
  
    int len = 1;  
    len += modrm_rm(eip + 1, &rm); // 操作数寻址  
    imm.type = OPR_IMM;  
    imm.addr = eip + len;  
  
    operand_read(&imm); // mov操作  
    rm.val = imm.val;  
    operand_write(&rm);  
  
    return len + data_size / 8;  
}
```

复制-黏贴写代码法

- 通过复制-黏贴来写代码
 - 采用前面所示的方法自然能够写出所有指令的实现
 - 但会涉及到大量重复的代码
 - 于是不断使用CP（复制-粘贴）大法来进行编码
- 但是代码克隆是很糟糕的！

20170911有关div测试代码的修正说明

在原框架代码中的nemu/src/cpu/test/alu_test.c中针对div的测试用例，在随机测试部分误用了针对idiv的测试代码。修复方案为改为针对div的测试代码。具体请参见群文件：20170911有关div测

框架代码ALU测试用例bug fix

因原框架代码imul的测试用例有误，导致无法正确执行32位乘法的测试。请大家参照以下patch，修改自己的 nemu/src/cpu/test/alu_test.c 文件，submit结果不受影响。

http://114.212.80.187/wl/pa2019_fall/commit/ebe4db4a41dc855ac305967557f70910c820ebb5

感谢 @171180526 的贡献

收起

汪亮 发表于 10-07 16:58 181人已读

讲师 汪亮 发表于 09-11 20:50 86人已读

猜我是怎么写错的？

大量指令操作相同，只是操作数的类型和长度不同

| | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
|---|--------|--------|--------|--------|--------|---------|
| 0 | ADD | | | | | |
| | Eb, Gb | Ev, Gv | Gb, Eb | Gv, Ev | AL, Ib | eAX, Iv |
| 1 | ADC | | | | | |
| | Eb, Gb | Ev, Gv | Gb, Eb | Gv, Ev | AL, Ib | eAX, Iv |
| 2 | AND | | | | | |
| | Eb, Gb | Ev, Gv | Gb, Eb | Gv, Ev | AL, Ib | eAX, Iv |
| 3 | XOR | | | | | |
| | Eb, Gb | Ev, Gv | Gb, Eb | Gv, Ev | AL, Ib | eAX, Iv |

用于精简指令的宏

[nemu/src/cpu/instr/mov.c](#)

```
static void instr_execute_2op()
{
    operand_read(&opr_src);
    opr_dest.val = opr_src.val;
    operand_write(&opr_dest);
}

make_instr_impl_2op(mov, r, rm, b)
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
make_instr_impl_2op(mov, rm, r, b)
make_instr_impl_2op(mov, rm, r, v)
make_instr_impl_2op(mov, i, rm, b)
make_instr_impl_2op(mov, i, rm, v)
make_instr_impl_2op(mov, i, r, b)
make_instr_impl_2op(mov, i, r, v)
make_instr_impl_2op(mov, a, o, b)
make_instr_impl_2op(mov, a, o, v)
make_instr_impl_2op(mov, o, a, b)
make_instr_impl_2op(mov, o, a, v)
```

怎么从左边变到右边的？

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    OPERAND r, rm;  
    // 指定操作数长度  
    rm.data_size = r.data_size = data_size;  
    int len = 1;  
    // 操作数寻址  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);  
    // 执行mov操作  
    operand_read(&r);  
    rm.val = r.val;  
    operand_write(&rm);  
    // 返回操作数长度  
    return len;  
}
```

```
#include "cpu/instr.h"  
  
static void instr_execute_2op() {  
    operand_read(&opr_src);  
    opr_dest.val = opr_src.val;  
    operand_write(&opr_dest);  
}  
  
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
```

nemu/src/cpu/instr/mov.c

nemu/include/cpu/instr_helper.h

```
// macro for making an instruction entry
```

```
#define make_instr_func(name) int name(uint32_t eip, uint8_t opcode)
```

```
int mov_r2rm_v (uint32_t eip, uint8_t opcode)
```

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {
```

```
    OPERAND r, rm;
```

```
    // 指定操作数长度
```

```
    rm.data_size = r.data_size = data_size;
```

```
    int len = 1;
```

```
    // 操作数寻址
```

```
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);
```

```
    // 执行mov操作
```

```
    operand_read(&r);
```

```
    rm.val = r.val;
```

```
    operand_write(&rm);
```

```
    // 返回操作数长度
```

```
    return len;
```

```
}
```

```
#include "cpu/instr.h"
```

```
static void instr_execute_2op() {  
    operand_read(&opr_src);  
    opr_dest.val = opr_src.val;  
    operand_write(&opr_dest);  
}
```

```
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
```

nemu/src/cpu/instr/mov.c

// macro for generating the implementation of an instruction with two operands

**#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) **

// 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)

make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {

// 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {

int len = 1; \

concat(decode_data_size_, suffix) \

concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \

print_asm_2(...); \

instr_execute_2op(); \

return len; \

}

nemu/include/cpu/instr_helper.h

// 操作数寻址

len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);

// 执行mov操作

operand_read(&r);

rm.val = r.val;

operand_write(&rm);

// 返回操作数长度

return len;

}

operand_write(&opr_dest),

}

make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)

nemu/src/cpu/instr/mov.c

```
// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
        // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {
            int len = 1; \// 不变
            concat(decode_data_size_, suffix) \
            concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \
            print_asm_2(...); \
            instr_execute_2op(); \
            return len; \
        }

```

nemu/include/cpu/instr_helper.h

```
// 操作数寻址
len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);
// 执行mov操作
operand_read(&r);
rm.val = r.val;
operand_write(&rm);
// 返回操作数长度
return len;
}

```

```
operand_write(&opr_dest);
}

make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)

nemu/src/cpu/instr/mov.c

```



```
// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
        // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {
            int len = 1; \// 不变
            concat(decode_data_size_, suffix) \
// 宏展开等于 decode_data_size_v
// 下方宏定义 #define decode_data_size_v opr_src.data_size = opr_dest.data_size =
data_size;

            concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \
            print_asm_2(...); \
            instr_execute_2op(); \
            return len; \
```

nemu/include/cpu/instr_helper.h

```
// 执行mov操作
```

```
operand_read(&r);
```

```
rm.val = r.val;
```

```
operand_write(&rm);
```

```
// 返回操作数长度
```

```
return len;
```

```
}
```

```
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
```

nemu/src/cpu/instr/mov.c

```

// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
    // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {
        int len = 1; \// 不变
        concat(decode_data_size_, suffix) \
// 宏展开等于 decode_data_size_v
// 下方宏定义 #define decode_data_size_v opr_src.data_size = opr_dest.data_size =
data_size;

        concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \
// 宏展开等于 decode_operand_r2rm
// 下方宏定义 #define decode_operand_r2rm \
//
        len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);
        print_asm_2(...); \
        instr_execute_2op(); \
        return len; \
}

rm.val = r.val;
operand_write(&rm);
// 返回操作数长度
return len;
}

```

nemu/include/cpu/instr_helper.h

```

// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
        // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {
            int len = 1; \// 不变
            concat(decode_data_size_, suffix) \
// 宏展开等于 decode_data_size_v
// 下方宏定义 #define decode_data_size_v opr_src.data_size = opr_dest.data_size =
data_size;

            concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \
// 宏展开等于 decode_operand_r2rm
// 下方宏定义 #define decode_operand_r2rm \
//
            len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);
            print_asm_2(...); \ // 单步执行打印调试信息, 不变
            instr_execute_2op(); \
            return len; \
nemu/include/cpu/instr_helper.h

rm.val = r.val;
operand_write(&rm);
// 返回操作数长度
return len;
}

```

```

// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
        // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {
            int len = 1; \// 不变
            concat(decode_data_size_, suffix) \
// 宏展开等于 decode_data_size_v
// 下方宏定义 #define decode_data_size_v opr_src.data_size = opr_dest.data_size =
data_size;

            concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \
// 宏展开等于 decode_operand_r2rm
// 下方宏定义 #define decode_operand_r2rm \
//
            len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);
            print_asm_2(...); \ // 单步执行打印调试信息, 不变
            instr_execute_2op(); \ //调用执行函数
            return len; \
nemu/include/cpu/instr_helper.h

rm.val = r.val;
operand_write(&rm);
// 返回操作数长度
return len;
}

```

```
// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v) \
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
    // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {\
        int len = 1; \/\ 不变 \
        concat3(decode_data_size_, suffix) \
    // 宏展开等于 decode_data_size_v \
    // 下方宏定义 #define decode_data_size_v opr_src.data_size = opr_dest.data_size = data_size; \
        concat3(decode_operand_, concat3(src_type, 2, \
dest_type)) \
    // 宏展开等于 decode_operand_r2rm \
    // 下方宏定义 #define decode_operand_r2rm \
    // \
        len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest); \
        print_asm_2(...); \ /\ 单步执行打印调试信息，不变 \
        instr_execute_2op(); \ /\调用执行函数 \
        return len; \
    }

```

Static关键字很关键！

```
#include "cpu/instr.h"

```

```
static void instr_execute_2op() {
    operand_read(&opr_src);
    opr_dest.val = opr_src.val;
    operand_write(&opr_dest);
}

```

```
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)

```

nemu/src/cpu/instr/mov.c

nemu/include/cpu/instr_helper.h

```
int len = 1;
// 操作数寻址
len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);
// 执行mov操作
operand_read(&r);
rm.val = r.val;
operand_write(&rm);
// 返回操作数长度
return len;
}

```

```
// macro for generating the implementation of an instruction with two operands
#define make_instr_impl_2op(inst_name, src_type, dest_type, suffix) \
    // 等于 make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
    make_instr_func(concat7(inst_name, _, src_type, 2, dest_type, _, suffix)) {\
        // 宏展开等于 make_instr_func(mov_r2rm_v) {
            int len = 1; \// 不变
            concat(decode_data_size_, suffix) \
// 宏展开等于 decode_data_size_v
// 下方宏定义 #define decode_data_size_v opr_src.data_size = opr_dest.data_size =
data_size;
            concat3(decode_operand, _, concat3(src_type, 2, dest_type)) \
// 宏展开等于 decode_operand_r2rm
// 下方宏定义 #define decode_operand_r2rm \
//
            len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);
            print_asm_2(...); \ // 单步执行打印调试信息, 不变
            instr_execute_2op(); \ //调用执行函数
            return len; \ // 返回指令长度
```

```
rm.val = r.val;
operand_write(&rm);
// 返回操作数长度
return len;
}
```

nemu/include/cpu/instr_helper.h

怎么从左边变到右边的？

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    OPERAND r, rm;  
    // 指定操作数长度  
    rm.data_size = r.data_size = data_size;  
    int len = 1;  
    // 操作数寻址  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);  
    // 执行mov操作  
    operand_read(&r);  
    rm.val = r.val;  
    operand_write(&rm);  
    // 返回操作数长度  
    return len;  
}
```

```
#include "cpu/instr.h"  
  
static void instr_execute_2op() {  
    operand_read(&opr_src);  
    opr_dest.val = opr_src.val;  
    operand_write(&opr_dest);  
}  
  
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)  
// 将其进行宏展开后，变为。。。
```

nemu/src/cpu/instr/mov.c

怎么从左边变到右边的？

nemu/src/cpu/instr/mov.c

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    OPERAND r, rm;  
    // 指定操作数长度  
    rm.data_size = r.data_size = data_size;  
    int len = 1;  
    // 操作数寻址  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);  
    // 执行mov操作  
    operand_read(&r);  
    rm.val = r.val;  
    operand_write(&rm);  
    // 返回操作数长度  
    return len;  
}
```

等价

```
#include "cpu/instr.h"
```

```
static void instr_execute_2op() {  
    operand_read(&opr_src);  
    opr_dest.val = opr_src.val;  
    operand_write(&opr_dest);  
}
```

make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)

// 将其进行宏展开后，变为。。。。

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    int len = 1;  
    opr_src.data_size = opr_dest.data_size = data_size;  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);  
    print_asm_2(...);  
    instr_execute_2op();  
    return len;  
}
```


怎么从左边变到右边的？

nemu/src/cpu/instr/mov.c

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    OPERAND r, rm;  
    // 指定操作数长度  
    rm.data_size = r.data_size = data_size;  
    int len = 1;  
    // 操作数寻址  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);  
    // 执行mov操作  
    operand_read(&r);  
    rm.val = r.val;  
    operand_write(&rm);  
    // 返回操作数长度  
    return len;  
}
```

等价

opr_src和opr_dest是
定义在operand.c中的
两个全局变量

```
#include "cpu/instr.h"
```

```
static void instr_execute_2op() {  
    operand_read(&opr_src);  
    opr_dest.val = opr_src.val;  
    operand_write(&opr_dest);  
}
```

```
make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)
```

```
// 将其进行宏展开后，变为。。。。
```

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    int len = 1;  
    opr_src.data_size = opr_dest.data_size = data_size;  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);  
    print_asm_2(...);  
    instr_execute_2op();  
    return len;  
}
```

怎么从左边变到右边的？

nemu/src/cpu/instr/mov.c

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    OPERAND r, rm;  
    // 指定操作数长度  
    rm.data_size = r.data_size = data_size;  
    int len = 1;  
    // 操作数寻址  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &r, &rm);  
    // 执行mov操作  
    operand_read(&r);  
    rm.val = r.val;  
    operand_write(&rm);  
    // 返回操作数长度  
    return len;  
}
```

等价

modrm系列函数看
Guide的描述

```
#include "cpu/instr.h"
```

```
static void instr_execute_2op() {  
    operand_read(&opr_src);  
    opr_dest.val = opr_src.val;  
    operand_write(&opr_dest);  
}
```

make_instr_impl_2op(mov, r, rm, v)

// 将其进行宏展开后，变为。。。

```
make_instr_func(mov_r2rm_v) {  
    int len = 1;  
    opr_src.data_size = opr_dest.data_size = data_size;  
    len += modrm_r_rm(eip + 1, &opr_src, &opr_dest);  
    print_asm_2(...);  
    instr_execute_2op();  
    return len;  
}
```

内容提要

- 用于精简指令实现的宏
- 以正确的心态和方法去应对bug

Bug总是会有有的

- 在实现的过程中出现了许多稀奇古怪的bug
- 基本的心理发展过程
 - 第一阶段：**不可能是我的错！**一定是框架代码、编译器、操作系统、虚拟机、CPU……里有bug！
 - 第二阶段：嗯……似乎这里有一点点问题，但是**不至于**吧~
 - 第三阶段：**当初这代码怎么能跑起来的！！！！？？？？**
- 调试公理
 - 机器永远是对的
 - 未测试代码永远是错的

从Fault到Failure

- 一个Bug是怎样最终导致程序出错的？

从程序中的Fault到Failure的传播过程

有一个Fault
也就是Bug



运行时导致
了一个Error



最后导致了
程序的Failure

ALU中sub的标志
位设置逻辑错误

cmp指令的结果错
误，jcc指令跳转到了
错误的分支

Bad trap
Segmentation Fault

防止出错的方法

- 启用严格的静态检查

```
CFLAGS := -ggdb3 -MMD -MP -Wall -Werror -O2 -I./include -I../include
```

现在能理解为何在./nemu/Makefile的编译选项中，加入-Wall和-Werror选项？

- 在尽早让Error变成Failure
 - 设置一系列的检查点， assert， if判断，

```
uint32_t hw_mem_read(paddr_t paddr, size_t len)
{
    uint32_t ret = 0;
    memcpy(&ret, hw_mem + paddr, len);
    return ret;
}

void hw_mem_write(paddr_t paddr, size_t len, uint32_t data)
{
    memcpy(hw_mem + paddr, &data, len);
}
```

应当加入地址越界检查

[nemu/src/memory/memory.c](#)

防止出错的方法

- 降低程序对预设条件的依赖（永远假设人只要有机会，就一定会犯错）

```
void set_CF_add(uint32_t result, uint32_t src, size_t data_size) {  
    result = sign_ext(result & (0xFFFFFFFF >> (32 - data_size)), data_size);  
    src = sign_ext(src & (0xFFFFFFFF >> (32 - data_size)), data_size);  
    cpu.eflags.CF = result < src;  
}
```

- 保持随手测试的习惯
- 不写理解困难的，可能会引起歧义的代码
 - 如后页的代码

内容2.4：无符号和带符号整数的转换

• 课堂习题2.4.2

不要写这种代码！！！！

```
us = -32768;
```

```
i = us;
```

```
printf("i = %d, 0x%08x\n",
```

Relative order of conversion between data
size and signed/unsigned:

First change the size and then convert
between signed/unsigned

```
s = -32768;
```

```
ui = s;
```

```
printf("ui = %d, 0x%08x\n", ui, ui); ui = -32768, 0xffff8000
```

```
us = -32768;
```

```
ui = us;
```

```
printf("ui = %d, 0x%08x\n", ui, ui);
```

经验：同时变长度和
无符号/带符号的类型
转换的赋值操作别
做！宁肯分两步走！

Debugging是需要锻炼的

- 写出不易出错的高质量代码的同时
- Debugging是码农们一生都要面对的问题
 - 基本过程
 - 重现错误（成功一半）：再跑一次、构造新的有针对性的测试用例.....
 - 分离和定位root-cause：单步执行、断点.....
 - 查看和分析：assert、printf.....
 - 运用工具：gdb
 - 总结：不容易犯错的编码方式、构造对测试友好的代码.....
 - 踩遍所有的坑，成就伟大程序员

框架代码也是有bug的

- 欢迎大家贡献建议和patch，包括但不限于
 - 逻辑bug
 - 代码风格
 - 交互方式
 - 新的测试用例
 - 新的功能模块
 - 讲课、答疑的内容和方式
- 如果建议最终被采纳
 - 你将作为Contributor被记录在PA最后的彩蛋中

作为学生，你还有老师和助教

- 提问的艺术
 - https://github.com/ryanhanwu/How-To-Ask-Questions-The-Smart-Way/blob/master/README-zh_CN.md
- 我们不愿意或无法回答的问题
 - 没有经过思考或尝试就来问问题
 - 把我们当作human debugger或者试探参考实现
 - 表述不清的问题
 - 如，没有上下文直接问：“我为什么hit bad trap？”
 - 资料里已经讲清楚但没有看资料
- 我们愿意回答的问题
 - 经过思考和努力后，在能够清晰表述问题，并提供一定分析和尝试结果的基础上所提出来的问题
 - 任何其他有趣的问题

作为学生，你还有老师和助教

- 但你也无需太担心
 - 如果问的问题不够友好，我们会回复：“这个问题我无法回答”，并给出简短的理由，并且不存在小本本来记录
 - 如果实在讲不清楚，我们也不会抛弃任何人
- 最关键的原则

You have tried HARD before asking

PA 2-1 Deadline:

2019年10月31日24时, 即, 2019年11月1日0时

Happy Hacking O_o