

# QuickSort

3	1	4	5	9	2	8	6
---	---	---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	9	8	6
---	---	---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	9	8	6
---	---	---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	9	8	6
---	---	---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	8	6	9
---	---	---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	6	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	6	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---

# QuickSort

- Una “greatest hit” dell'informatica
- Molto usato in pratica
- Interessante analisi di complessità
- $\Theta(n \log n)$  nel caso medio
- Algoritmo “in place” (richiede poco spazio extra)

Nota: la descrizione dell'algoritmo quickSort fornita in queste slide è precisa e più che sufficiente alla sua corretta implementazione, ma trascura volutamente alcuni dettagli su come strutturare il codice e quali sono i parametri ed i valori di ritorno delle funzioni: i problemi lasciati aperti vanno analizzati, progettati ed implementati come parte del Laboratorio #2

# Idea base di quickSort: partizionare rispetto a un perno (“pivot”)

- Prendi un elemento dell'array (il “pivot”)
- Partiziona gli elementi dell'array in modo tale che
  - quelli a sinistra del pivot siano minori del pivot
  - quelli a destra siano maggiori (o uguali) del pivot
- Dopo queste operazioni, il pivot è nella sua posizione finale
- Richiama quickSort sulle due parti dell'array ottenute

# Due fatti importanti della partizione

- Richiede tempo lineare nella dimensione dell'array,  $\Theta(n)$ .
- Non richiede spazio extra
- Riduce la dimensione del problema

# Quicksort, descrizione ad alto livello

[C.A.R. Hoare, 1961]

```
QuickSort(array A)
```

```
{
```

```
if lunghezza(A)=1 return;
```

```
p=scegliPivot(A);
```

```
Partiziona A rispetto al pivot p (metti a sinistra di p gli elementi < e a destra gli elementi >);
```

```
Riordina ricorsivamente la prima parte di A (gli elementi minori di p);
```

```
Riordina ricorsivamente la seconda parte di A (gli elementi maggiori di p);
```

```
}
```

*Questa è una descrizione ad alto livello e trascura alcuni dettagli implementativi la cui comprensione e valutazione è necessaria per realizzare l'algoritmo: è necessario progettare accuratamente come passare da questo livello descrittivo all'implementazione. In particolare bisogna ragionare su come implementare la scelta del pivot, il partizionamento attorno ad esso, e il modo per effettuare le due chiamate ricorsive sulle due parti di A che contengono gli elementi < e > di p*

# Come partizionare (modo “facile”)

- Se uso un array di appoggio di dimensione  $n$ , è facile!
- La complessità temporale è  $\Theta(n)$  ma spreco spazio per l'array di appoggio

# Come partizionare (modo “difficile”, senza array di appoggio)

- Vorremmo riuscire a partizionare “in place” (cioé, senza usare un array di appoggio di dimensione  $n$ ), mantenendo la complessità temporale  $\Theta(n)$ .
- Assunzione: il primo elemento dell'array è il pivot (se non lo è, faccio uno swap prima della procedura di partizionamento)
- Idea: faccio una sola scansione dell'array;  
invariante: tutto ciò che ho scandito fino ad ora, è partizionato rispetto al pivot

# Come partizionare (modo “difficile”, senza array di appoggio)

Partition ( $A, l, r$ )

[ input corresponds to  $A[l \dots r]$  ]

- $p := A[l]$

- $i := l + 1$

- for  $j = l + 1$  to  $r$

  - if  $A[j] < p$

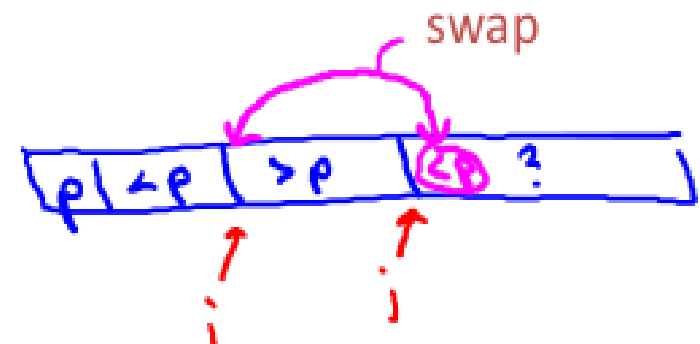
[ if  $A[j] > p$ , do nothing ]

    - swap  $A[j]$  and  $A[i]$

    - $i := i + 1$

- swap  $A[l]$  and  $A[i - 1]$

*Questa è una descrizione ad alto livello e trascura alcuni dettagli implementativi che nell'implementazione bisogna assolutamente considerare: in particolare, partition deve restituire l'**indice del pivot**  $p$  per poter effettuare le due chiamate ricorsive sugli elementi minori di  $p$  e quelli maggiori o uguali*





# Come partizionare (modo “difficile”, senza array di appoggio)

- Complessità temporale:  $\Theta(n)$  perché faccio un numero di operazioni costante per ogni elemento dell'array, e scandisco l'array una sola volta
- Lavora “in place” mediante scambi ripetuti

# The importance of being a good Pivot...

- L'efficienza di quickSort dipende da come scegliamo il pivot!

# QuickSort con pivot 1° elem e array ordinato

- Supponiamo di scegliere come pivot sempre il primo elemento dell'array. Qual è la complessità di quickSort su un array già ordinato?

# QuickSort con pivot 1° elemento e array ordinato

$$\Theta(n^2)$$

# QuickSort con pivot elemento mediano e array qualunque

- Supponiamo di scegliere “per magia” (cioé, a costo costante) come pivot sempre l'elemento mediano dell'array. Qual è la complessità di quickSort su un array qualunque, in questa condizione ottimale e “magica”?

# QuickSort con pivot elemento mediano e array qualunque

$$\Theta(n \log n)$$

Le argomentazioni per questo risultato sono simili a quelle usate per mergesort

# Come scegliere un buon pivot?

- IDEA: scelta casuale (random) del pivot

ovvero, ad ogni chiamata ricorsiva, scegliamo come pivot uno dei numeri nell'array, a caso (la probabilità di essere scelto è la stessa per ogni elemento).

Con questo approccio alla scelta del pivot, abbiamo una versione di quickSort “randomizzata”: è il primo esempio di algoritmo randomizzato, nel quale due esecuzioni diverse sullo stesso input possono svolgersi in modo diverso! Naturalmente, il risultato finale delle due esecuzioni deve essere lo stesso!

# QuickSort randomizzato

- Scegliendo il pivot a caso tra gli elementi disponibili, si spera di sceglierlo “abbastanza buono” “abbastanza spesso”
- Abbastanza buono: un pivot che partizioni l'array in modo tale che 25% degli elementi sia  $<$  del pivot e 75% sia  $\geq$ , è sufficiente per restare nella complessità  $\Theta(n \log n)$  [non lo dimostriamo]
- Abbastanza spesso: metà degli elementi dà una partizione 25%-75% o anche migliore



# QuickSort randomizzato

- Per ogni array di dimensione  $n$ , il tempo di esecuzione di quickSort randomizzato nel caso medio è  $\Theta(n \log n)$

[non lo dimostriamo]

# Ottimizzazioni di quickSort

- Un miglioramento del quickSort consiste nel scegliere il pivot come il **valore mediano** di tre elementi scelti a caso.
- Si può ottimizzare ulteriormente chiamando insertionSort invece di quickSort quando gli array diventano "abbastanza piccoli", ma quanto piccoli dipende dall'architettura e dal compilatore usati.

# Numeri casuali in C++

- La funzione `rand()` genera un numero compreso nell'intervallo `[0, RAND_MAX]`, dove `RAND_MAX` è una costante che dipende dal compilatore usato.
- Il generatore di numeri pseudo casuali produce una sequenza di numeri apparentemente casuali; in realtà la sequenza ad un certo punto si ripete e risulta prevedibile
- Per ovviare a questo inconveniente è necessario far generare la sequenza partendo ad ogni esecuzione con un valore diverso (un seme diverso).
- La funzione `srand` inizializza il generatore di numeri con un valore che passiamo come argomento
- La funzione `time(NULL)` restituisce un valore intero ottenuto dal clock interno, pari al numero di secondi trascorsi dal 1/1/1970

# Numeri casuali in C++

- In questo modo l'istruzione `srand(time(NULL))` inizializza il generatore ad ogni esecuzione con un valore (seme) diverso e le successive istruzioni `rand()` produrranno valori differenti.
- In genere abbiamo bisogno di chiamare `srand` una sola volta prima della prima chiamata la funzione `rand`.
- Per generare valori casuali in un intervallo dato, si usa la funzione “modulo” (%).

# QuickSort, verso il codice

```
void quickSort(array A) /* A è un array di interi */  
{  
    qs(A, 0, size(A)-1); /* chiamo qs, la funzione che  
                           definiremo ricorsivamente, su tutto l'array A,  
                           ovvero la parte di array identificata dagli estremi 0  
                           e size(A)-1 */  
}
```

# QuickSort, verso il codice

```
void qs(array A, int inizio, int fine)
```

```
{
```

```
    if (inizio < fine)
```

```
    {
```

```
        int pivot_index = partizionaInPlace(A, inizio, fine); /* la funzione
partizionaInPlace fa due cose: 1) modifica la parte di A compresa tra inizio e fine,
indici inclusi, effettuando la partizione "in place"; per fare questo deve
selezionare il pivot_index, mettere l'elemento in posizione pivot_index -- ovvero il
pivot -- all'inizio della sottosequenza compresa tra inizio e fine, implementare il
partizionamento in place, rimettere a posto il pivot; 2) restituisce l'indice del pivot
(non il pivot ma il suo indice!!!); questo è necessario perché dobbiamo
richiamare qs sulle due sottoparti di A comprese rispettivamente tra inizio e
pivot_index -1, e tra pivot_index+1 e fine */
```

```
        qs(A, inizio, pivot_index-1);
```

```
        qs(A, pivot_index+1, fine);
```

```
    }
```

```
}
```