Reidentifikácia vozidiel v snímkach z dopravných kamier

Vedúci práce: Ing. Viktor Kocur

Autor: Bc.Richard Dominik

FMFI UK 14.05.2021

www.st.fmph.uniba.sk/~dominik3/



Problém

- zhoda rovnakého vozidla na snímkach z veľkého datasetu obrázkov (nasnímané pomocou dopravných kamier)
- aktuálna téma v oblasti počítačového videnia
- príbuzné k téme reidentifikácie osôb
- rôzne kamery, orientácie, čas, lokácie, oklúzie, nezaostrenosť ...
- podobný tvar, model, farba, výrobca...
- reidentifikácia vozidiel != rozpoznávanie vozidiel



Problém

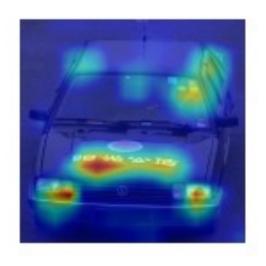


Obrázok1: Ukážka prípadov zlyhania reidentifikácie (a, b rovnaký smer) a (c, d podobné pozadie)

Zdroj[1] Xiangyu Zhu, Zhenbo Luo, Pei Fu, Xiang Ji VOC-ReID: Vehicle Re-identification based on Vehicle-Orientation-Camera

Problém





Obrázok 2 Pôvodný obrázok Obrázok 3 Gradient-weighted Class Activation Mapping (**Grad-CAM**)

Zdroj[2] Pirazh Khorramshahi, Neehar Peri, Jun-cheng Chen, and Rama Chellappa The Devil is in the Details: Self-Supervised Attention for Vehicle Re-Identification

Ciel'

- návrh, implementácia a otestovanie algoritmov hlbokého učenia
- konvolučné neurónové siete
- prehl'ad "state of the art" prístupov
- využitie v inteligentných dopravných systémoch

Naštudované odborné publikácie

- Xiangyu Zhu, Zhenbo Luo, Pei Fu, Xiang Ji
 VOC-ReID: Vehicle Re-identification based on Vehicle-Orientation-Camera
- Pirazh Khorramshahi, Neehar Peri, Jun-cheng Chen, and Rama Chellappa
 The Devil is in the Details: Self-Supervised Attention for Vehicle Re-Identification
- Hao Luo, Youzhi Gu, Xingyu Liao, Shenqi Lai, Wei Jiang
 Bag of Tricks and A Strong Baseline for Deep Person Re-identification
- Pirazh Khorramshahi, Amit Kumar, Neehar Peri, Sai Saketh Rambhatla, Jun-Cheng Chen and Rama Chellappa
 - A Dual-path Model With Adaptive Attention For Vehicle Re-Identification

Naštudované odborné publikácie

- Cunyuan Gao, Yi Hu, Yi Zhang, Rui Yao, Yong Zhou, Jiaqi Zhao
 Vehicle Re-Identification Based on Complementary Features
- Stanford University
 CS231n Convolutional Neural Networks for Visual Recognition
- François CholletDEEP LEARNING with Python

Prístupy využívané v odborných článkoch

1) VOC-ReID: Vehicle Re-identification based on Vehicle-Orientation-Camera

- ResNet backbone
- Circle loss + Triplet loss
- VOC (Vehicle, Orientation, Camera)

- Generalized Mean Pooling
- Cosine distance
- Random erasing

2) Bag of Tricks and A Strong Baseline for Deep Person Re-identification

- ResNet backbone
- Triplet loss + Center loss
- Cosine distance

- Warmup learning rate
- Random erasing
- Image flipping

Prístupy využívané v odborných článkoch

3) The Devil is in the Details: Self-Supervised Attention for Vehicle Re-Identification

- ResNet
- Triplet loss + Cross entropy loss
- Variational Auto-Encoder (template vozidla bez ŠPZ, dial'ničných známok, vzoru kolies, svetiel)
- využitie trikov z publikácie Bag of Tricks and A Strong Baseline for Deep Person Re-identification (Random erasing, Warmup learning rate...)
- Adam optimizer

4) A Dual-path Model With Adaptive Attention For Vehicle Re-Identification

- ResNet / VGG 16
- L2 Softmax Loss + Cross entropy loss
- Adam optimizer

- Post Processing (Re-Ranking)
- MSE (Mean Square Error)
- 244 x 244 obrázky

Prístupy využívané v odborných článkoch

5) Vehicle Re-Identification Based on Complementary Features

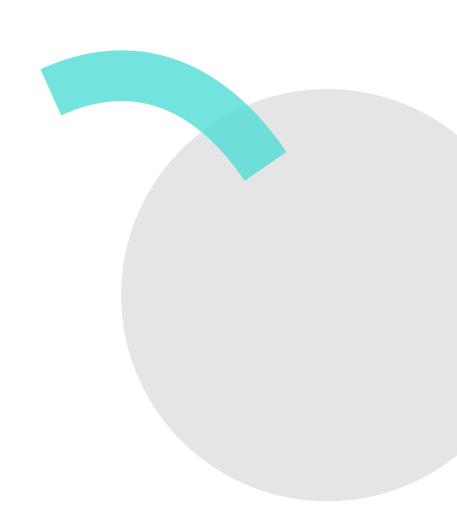
- ResNet / SE-ResNet / DenseNet
- Triplet loss + Cross entropy loss
- Re-Ranking

- Random erasing
- Center Crop + Image Flip
- Filter Grafting

Datasety

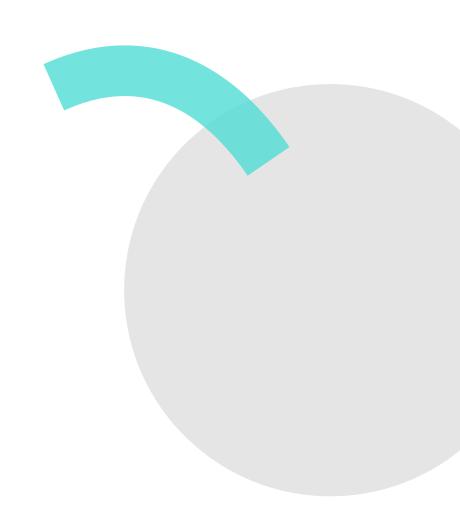
- Al City Challenge dataset
- VeRi–776
- Stanford Cars
- VERI Wild
- CompCars

- VRAI
- Vehicle-1M
- VehicleX
- VehicleID
- BoxCars 116K



Al City Challenge dataset

- dáta nasnímané z dopravných kamier v USA (štát lova)
- 85 058 obrázkov
- 52 717 trénovacích a 31 238 testovacích obrázkov
- 440 rôznych vozidiel
- anotované ľudmi (farba, model, typ…)
- syntetické dáta



Al City Challenge dataset









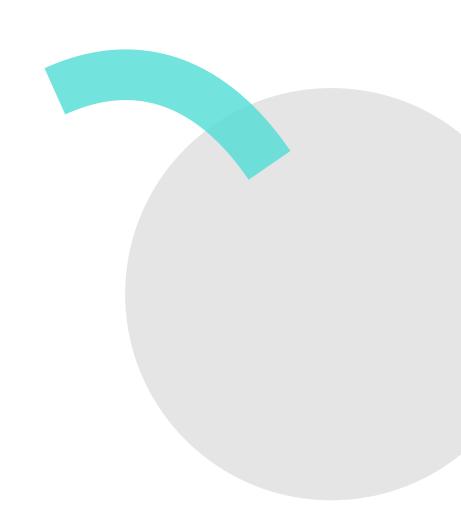




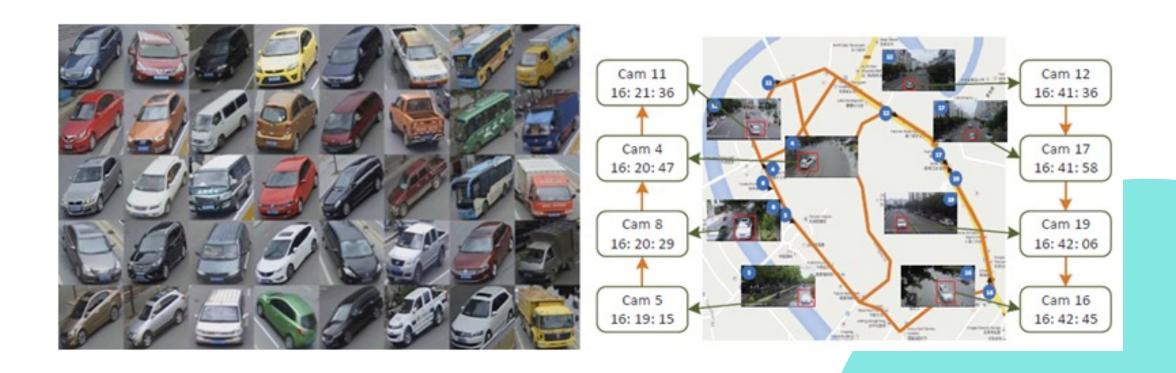


VeRi-776 dataset

- 50 000+ obrázkov
- 776 rôznych vozidiel
- nasnímané pomocou 20 kamier
- rôzne pohľady, rozlíšenia, svetelné podmienky, oklúzie
- anotácie (Bbox, typ, farba, značka)



VeRi-776 dataset



Metriky (mAP, CMC)

Mean Average Precision

$$\text{MAP} = \frac{\sum_{q=1}^{Q} \text{AveP(q)}}{Q}$$

- Cumulative Matching Characteristics
 - zoradenie obrázkov podľa skóra podobnosti
 - CMC@K

Výsledky metód z publikácii

Publikácia + dataset	mAP (%)	CMC1 (%)
[a] Al City Challenge	78,1	-
[a] VOC-ReID VerRi-776	79,7	-
[b] VeRi-776	82	96,9
[c] VeRi-776	66,35	90,17
[d] Al City Challenge	83,8	-

- [a] VOC-ReID: Vehicle Re-identification based on Vehicle-Orientation-Camera
- [b] The Devil is in the Details: Self-Supervised Attention for Vehicle Re-Identification
- [c] A Dual-path Model With Adaptive Attention For Vehicle Re-Identification
- [d] Vehicle Re-Identification Based on Complementary Features

Implementácia



- baseline framework
- https://github.com/lxc86739795/vehiclereid_baseline
- Veri-776 dataset
- ResNet 50 / ResNet 101 backbone
- Cross entropy loss

Ďakujem za pozornosť!

