CAMPO MAGNETICO

VETTORE CAMPO E VETTORE INDUSIONE

Campo e induzione sono due cose distinte, ma si velazionano tra loro. Vispettivamente:

- · B = INDUSIONE MAGNETICA O anche DENSITA' DI FLUSSO.
- · H [A/M] = CAMPO MAGNETICO

Si velazionano secondo:

con uv = Permeabilità velativa del materiale (può essere >> 1)

LEGGE DI AMPERE

In qualsiasi sistema, vale la relazione per cui:

In sistemi in cui il vettore H ha modulo costante lungo la curva M, allora si può scrivere

$$\frac{1}{\Theta} = \frac{1}{\Theta}$$

CONCETTI DA RICORDARE

•
$$\Phi(\bar{B}) = \int_{\Sigma} \bar{B} d\bar{s} \quad [Wb] \quad (in percorsi chiusi e' nullo $\Phi(\bar{B}) = 0$)$$

•
$$\omega = \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}$$
 (DENSITA DI ENERGIA MAGNETICA) [5/m⁴3]

•
$$e(t) = -\frac{d\Phi(t)}{dt}$$

CONDIZIONI DI INTERFACCIA (RIFRAZIONE)

Quando si ha un interfaccia tva due materiali con jur diverso, il campo varia mantenendo la componente normale di Be quella tangenziale di H costanti.

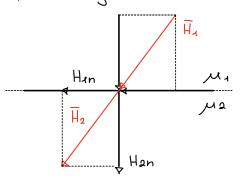
$$\begin{array}{cccc}
 & \text{tan } \theta_1 & = & \frac{B_1 t}{B_{1n}} & = & \frac{M_1 H_1 t}{H_{2n}} \\
 & \text{tan } \theta_2 & = & \frac{B_2 t}{B_{2n}} & = & \frac{M_1 H_2 t}{H_{2n}} \\
 \end{array}$$

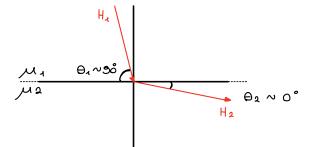
$$\frac{\tan \Theta_1}{\tan \Theta_2} = \frac{\mu_1}{\mu_2}$$

Quindi per Ma >> Ma => tane, __ &

$$\begin{cases} \theta_1 & \longrightarrow \pi_2 \\ \theta_2 & \longrightarrow 0 \end{cases}$$

Pio' My + Ma e pio' il vettore viene deviato da un mezzo a un altro, per cui





MATERIALI FERROMAGNETICI

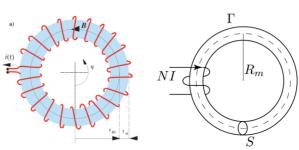
Sono materiali con ur molto elevato (103 ~ 104) che convogliano le linee di campo al loro interno, per cui alterano lo spazio rettoriale adiacente.

Si comportano come i conduttori, che attivano le cariche all'interno, solo con le linee di campo.

Questa proprieta' e' alla base dei CIRCUITI MAGNETICI, consideriamone uno composto da un toro (ciambella) avvolto da un certo numero di spire N in cui passa corrente. Ipotizziamo che per Mr molto grande: $B \sim COSTANTE$ SU Σ e su Σ , applichiamo la legae di Ampere:

$$\int_{\chi} \overline{H} \cdot d\overline{l} = I = 2\pi R_m H \Rightarrow H = \frac{I}{2\pi R_m}$$

$$\overline{\Phi} = \int_{S} \overline{B} dS = \frac{M_{o}M_{v} S}{2\pi R_{m}} NI$$

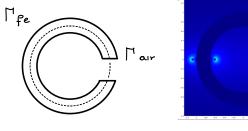


Vale solo per le ipotesi fatte, che osservando con un software si rivelano reve. Abbiamo quindi confermato che il campo e confinato nel materiale.

CASO DI VUOTO D'ARIA O TRAFERRO

In presenza di un traferro, l'ipotesi di \bar{B} costante non e' più valida : tuttavia si può supporre che $\bar{B}fe=\bar{B}aiv$, mostrando che: [dirido Γ in Γ_{fe} e Γ_{air}]

Hair =
$$\frac{I}{d}$$
 (da ampere), He = 0, Be = 0



VANTAGGI DEI FERROMAGNETICI

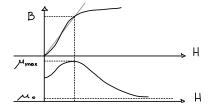
- 1. Concentrano il campo in 20ne specifiche, cosi da generare elevati valori di campo
- 2. Concentrano l'energia nei traferri

ESEMPIO NUMERICO

I=10~A, d=1mm da cui \overline{H} aiv = 10 KA·m⁻¹ nel vuoto otterrei lo stesso valore ponendoci ad una distanza molto piccola da un filo infinito (0,16mm). Quindi con un traforo e possibile avere valori alti di \overline{H} con basse correnti.

PROBLEMATICHE DEI MATERIALI F.M.

4. Non LINEARITA', Ossia da un certo valore di Mu in poi, B non e' lineare, per cui e' conreniente operare in condizioni di linearita'.

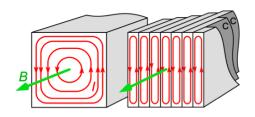


2. STERESI, ossia un ciclo di magnetizzazione, per cui quando si applica una corrente a un F.M., questo si magnetizza, ma cio significa che per smagnetizzavsi richiedeva una corvente opposta per cui, come intuibile, il ciclo consuma energia.

3. CORRENTI PARASSITE O DI FOCOL

Al variare del campo nel materiale si inducono correnti vorticose che cercano di opporsi a tale rariazione per cui dissipano energia.

Un modo per ridurre questo effetto e' usare laminati, al posto di ferro massiccio, in modo da vidurve la sezione



LEGGE DI HOPKINSON E RILUTTANZA

Come avevamo visto, campo e vettore di induzione evano legati, per la legge di Ampere, con l'espressione:

$$\oint_{T} \overline{dI} = I =$$

$$I = \oint_{\mu_{\mu}\mu_{\nu}} \overline{B} dI$$

Considerando l'ipotesi di B uniforme + sezione S del materiale si ha inoltre che:

$$\underline{\Phi}(\overline{B}) = \int_{S} \overline{B} \cdot \overline{S} = B \cdot S = > B = \Phi/S$$

sostituendo nella legge di Ampere:

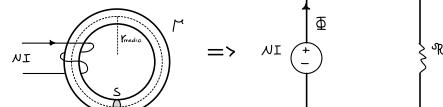
$$I = \begin{cases} \frac{\Phi}{\mu_0 \mu_r S} dI = \Phi \frac{l}{\mu_0 \mu_r S} \end{cases}$$

Definiamo il coefficiente moltiplicato per & come RILUTTANZA (R).

da cui, considevando un sistema di Solenoidi con N; spive su un supporto costituito da m tvonchi con diverso R si ottiene:

$$\sum_{i=1}^{n} I_{i} N_{i} = \sum_{i=1}^{m} \Phi_{i} R_{i}$$

NI = Forza magnetomotrice [Ampere · Spire]



I = D.R LEGGE DI

Vota la similitudine tra ReR:

$$R = \frac{l}{\sigma s} \quad \sim \quad \mathcal{R} = \frac{l}{\mu_0 \mu r s}$$

$$V = RI \quad \sim \quad I = \Phi \cdot \mathcal{R}$$

· SOLENOIDI ~ Generatori di tensione (NI)

· TRONCHI ≥ Rami con resistenza

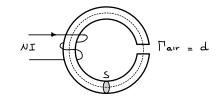
CASO DI CIRCUITO CON TRAFERRO

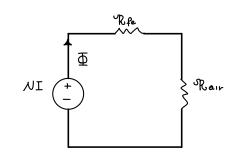
E' necessario contare anche la riluttanza dell'aria

$$\mathcal{R} fe = \frac{\ell fe}{\mu_0 \mu_0 S}$$

$$\mathcal{R} air = \frac{\delta}{\mu_0 S}$$

$$\mathcal{L} = \frac{\nu I}{\mu_0 S} \sim \frac{\nu I}{R_{out}} = \frac{\nu I S \mu_0}{d}$$





R

Equivalente elettrico

B = Mo NI (N.B. analogo a quanto dimostrato prima)

CALCOLO COEFFICIENTI AUTO E MUTUA INDUZIONE

Consideriamo un caso con piu' di un avvolgimento, in questo caso si ha che:

1. I versi delle correnti di prova determinano la posizione dei contrassegni nell'equivalente circuito elettrico (ossia dove sta il pallino ·)

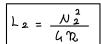
2. I versi delle correnti di prova, regola della mano destra, ne determinano la polarita Calcoliamo Li e La considerando gli avvolgimenti isolati.

$$L_1 = \frac{\Phi_{C_1}}{\Gamma_1} = \frac{N_1 \Gamma_1}{4R}$$

$$L_{A} = \frac{N_{A}^{2}}{4 \Re}$$

· l e'il lato del

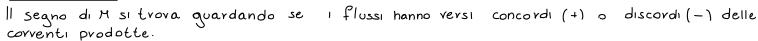
Vale lo stesso per La, poiche il circuito e simetrico:



V versi di I1 e I2 li scelgo 10 arbitrariamente

$$M_{12} = M_{21} = M = \frac{\Phi_{c_{2,1}}}{T_{4}} = \frac{\Phi_{c_{42}}}{T_{2}}$$

Dc2, 1 e il flusso concatenato a 2, prodotto da 1.



COEFFICIENTE DI ACCOPPIAMENTO

E'un coefficiente che indica la "bonta' dell'accoppiamento e va da o a 1, per il massimo si ha che tutte le linee di campo di un avvolgimento si concatenano all'altro

$$K = \frac{|M|}{\sqrt{L_1 \cdot L_2}}$$

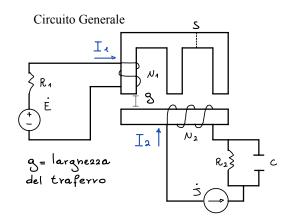
K non ha segno quindi M va con il valore assoluto

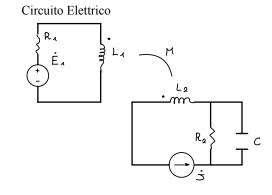
ESERCIZIO:

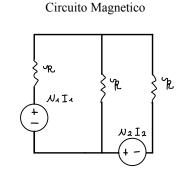
Consideriamo il circuito in figura di cui sono noti i seguenti valori:

$$\dot{E}_{1} = 30 \, \text{Y} \quad \text{Xc} = 5 \, \Omega \quad \text{S} = 50 \, \text{cm}^{2} \quad \text{g} = 2 \, \text{mm}$$
 $\dot{S} = -\frac{1}{2} 2 \, \Lambda \quad \text{N}_{1} = 120 \quad \text{N}_{2} = 50 \quad \text{Mr} \sim + 0$
 $R_{1} = 6 \, \Omega \quad R_{2} = 2 \, \Omega \quad \text{f} = 50 \, \text{Hz}$

Trovare la potenza attiva e reattiva erogatada E.







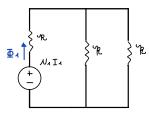
L'indicazione ur ~ + m ci dice di trascurare l'induttanza del ferro:

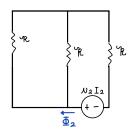
- 1. Scelgo il verso delle correnti di prova arbitrariamente, quindi completo il circuito con i simboli
- 2. Considero i circuiti con La e Le Isolati e li calcolo La, Le e M:

$$L_{1} = \frac{\Phi_{c_{1}}}{I_{1}} = \frac{N_{1}I_{1}}{\frac{3}{2}\Re} = 30, 2 \text{ mH}$$

$$L_2 = \frac{\Phi c_2}{I_2} = 5.2 \text{ mH}$$

$$\mathcal{M} = \frac{\Phi_{\text{c1,2}}}{I_2} = \frac{\Phi_1}{3\pi} = \frac{N_1 N_2}{3\%} = 6.3 \text{ mH}$$





| | seano di Me' (+) perche' i versi di \$\Pi_{1,2} = \Pi_{2,1}\$

$$K = \frac{M}{\sqrt{L_1 \cdot L_2}} < 1$$

3. Troro P. Q erogati dal generatore:

$$\dot{I}_{\lambda} = (\lambda, 62 - 32.56) A$$

$$S_q = E_1 I_1^* = (48,62 + 566,73) VA$$