

# OSCILLAZIONI

## Oscillatore armonico

Compie un moto armonico semplice descritto dall'equazione

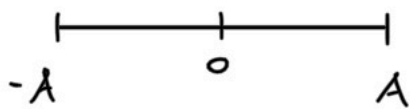
$$x(t) = A \sin(\omega t + \varphi)$$

$A$  = Ampiezza

$\omega t$  = pulsazione

$\varphi$  = fase

Essendo il sin limitato tra 1 e -1, ciò implica che  $x(t)$  sarà sempre compreso tra:



Per cui il moto è limitato, ma non solo, è un moto periodico:

$$T = \frac{2\pi}{\omega} \text{ periodo}$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi} \text{ frequenza}$$

!  $T$  e  $f$  non dipendono dalla ampiezza

## Velocità e accelerazione

$$v(t) = \frac{dx}{dt} = A\omega \cos(\omega t + \varphi)$$

$$a(t) = -A\omega^2 \sin(\omega t + \varphi)$$

$$\text{ma } a(t) = -\omega^2 x(t)$$

!  $x(t)$ ,  $v(t)$  e  $a(t)$  hanno stesso periodo e stessa forma ma traslate nel tempo (deriva dalle funzioni matematiche)

## Osservazione

$$\frac{d^2 x(t)}{dt^2} = -\omega^2 x(t)$$

$$\frac{d^2 x(t)}{dt^2} + \omega^2 x(t) = 0$$

## Equazione del moto armonico:

Fornisce la condizione necessaria e sufficiente per avere un moto armonico

Caso in cui  $\omega$  è noto:

Ricavare  $A, \varphi$  note le condizioni a  $t=0$

$$\begin{cases} x(0) = A \sin \varphi \\ v(0) = A \omega \cos \varphi \end{cases} \Rightarrow A \cos \varphi = \frac{v_0}{\omega}$$

$$x(0)^2 + \left(\frac{v_0}{\omega}\right)^2 = A^2 \sin^2 \varphi + A^2 \cos^2 \varphi$$

$$x(0)^2 + \left(\frac{v_0}{\omega}\right)^2 = A^2$$

$$A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}}$$

$$x_0 = A \sin \varphi \Rightarrow \varphi = \arcsin(x_0/A) = \arcsin\left(\frac{x_0}{\sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}}}\right)$$

Sistema massa-molla



$$F = -Kx$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -Kx \longrightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{Kx}{m} = 0 \quad \text{Condizione di moto armonico} \quad \omega = \sqrt{K/m}$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{Kx}{m} = 0 \quad \text{equazione differenziale del 2° ordine, lineare a coefficienti costanti, omogenea (a destra c'è zero)}$$

Si ottiene che se trovo che  $x(t)$  è soluzione, anche  $\alpha x(t)$  è soluzione; ma se  $x(t), y(t)$  sono soluzioni, anche  $z(t) = x(t) + y(t)$  è soluzione.

Inoltre se abbiamo 2 soluzioni indipendenti, tutte le altre soluzioni sono combinazione lineare di esse.

$$x(t) = a \sin(\omega t) + b \cos(\omega t)$$

$$x(t) = A \sin(\omega t + \varphi) = B \cos(\omega t + \psi) \quad \text{con } \psi \neq \varphi$$

Sviluppando i calcoli otteniamo:

$$a = A \cos \varphi, \quad b = A \sin \varphi$$

$$a = -B \sin \psi, \quad b = B \cos \psi$$

## Energia dell'oscillatore armonico

$$x(t) = A \sin(\omega t + \varphi)$$

$$e \quad K = m\omega^2$$

$$v(t) = A\omega \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\bullet \quad E_K = \frac{1}{2} m^2 A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t + \varphi) \quad \text{con} \quad E_{K_{\max}} = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 =$$

$$E_{K_{\max}} = \frac{1}{2} K A^2$$

$$\bullet \quad U = \frac{1}{2} K x^2 = \frac{1}{2} K A^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

$$U_{\max} = \frac{1}{2} K A^2$$

$$\nabla \quad \circ \quad K_{\max} = U_{\max}$$

$$E_{\text{mec}} = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t + \varphi) + \frac{1}{2} \overset{m\omega^2}{K} A^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

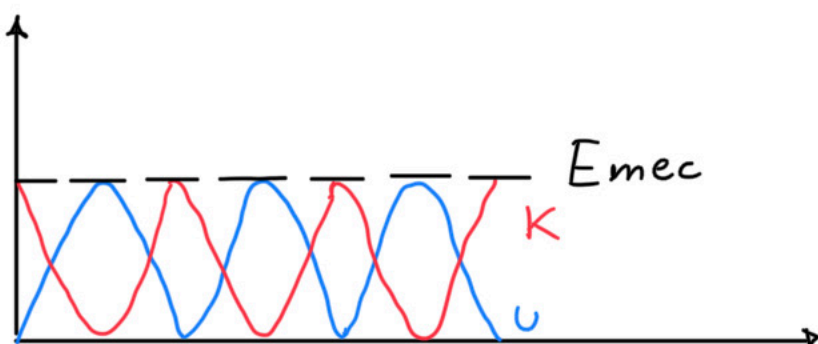
$$E_{\text{mec}} = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t + \varphi) + \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

$$= \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 (\sin^2(\omega t + \varphi) + \cos^2(\omega t + \varphi))$$

$$E_{\text{mec}} = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 = \frac{1}{2} K A^2$$

$$\nabla \quad \circ \quad \frac{1}{2} K A^2 = E_{\text{mec}} = K_{\max} = U_{\max}$$

Quindi essendo la forza elastica conservativa, vediamo la conservazione e si osserva che quando  $K$  è max,  $U$  è nullo e la loro somma è sempre  $\frac{1}{2} K A^2$ .



**Esercizio (Mass dampers):** Riducono l'oscillazione nei grattacieli tramite enormi masse che oscillano.

Possono essere rappresentati come sistemi massa - molla. Dati:

Massa  $m$ , frequenza  $f$  e ampiezza  $x_0$

$$E = \frac{1}{2} m v(x)^2 + \frac{1}{2} K x^2$$

① Massimo di oscillazione ( $x = x_0, v = 0$ )

$$E = \frac{1}{2} K x_0^2$$

② Massa passa per lo zero ( $x = 0, v = v_1$ )

$$E = \frac{1}{2} m v_1^2$$

Prendiamo  $m = 2,72 \cdot 10^3 \text{ Kg}$ ,  $f = 10 \text{ Hz}$ ,  $x_0 = 0,2 \text{ m}$   
con  $K = m \omega^2 = 2,72 \cdot 10^3 \cdot 4\pi^2 \cdot 10^2 = 10^7 \text{ N} \cdot \text{m}^{-1}$

$$x = x_0$$

$$E = \frac{1}{2} K x_0^2 = \frac{1}{2} \cdot 0,2^2 \cdot 10^7 = 2 \cdot 10^5 \text{ J}$$

$$x = 0$$

$$v_1 = ?$$

$$2 \cdot 10^5 = \frac{1}{2} m v_1^2 \Rightarrow v_1 = \sqrt{\frac{4 \cdot 10^5}{m}} = 12 \text{ m/s}$$

### Pendolo Semplice

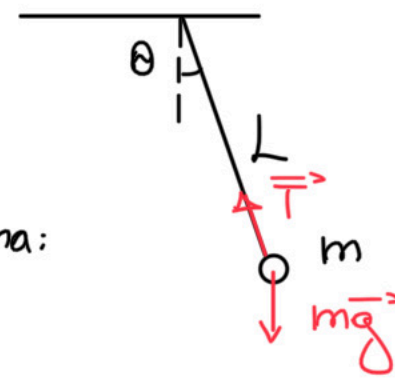
Se spostato dalla posizione di equilibrio, subisce un effetto elastico che tende a riportarlo nella posizione di equilibrio. Scomponendo la forza peso si ha:

$$mg(\text{radiale}) = mg \cos \theta$$

$$mg(\text{tangenziale}) = mg \sin \theta$$

Cerco il momento:

$$\tau = -mg \sin \theta L = I \alpha$$





Approssimiamo i piccoli angoli:  $\sin \theta \sim \theta$

$$\tau = -mLg \sin \theta \sim -mgL\theta \longrightarrow I\alpha = -mgL\theta$$

con  $I = mL^2$  e

$$\alpha = \frac{-mgL\theta}{I} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgL}{I}}$$

$$\frac{mgL}{I} \cdot \theta + \frac{d^2\theta}{dt^2} = 0 \quad (\text{condizione dell'oscillatore armonico})$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgL}{I}} = \sqrt{\frac{mgL}{mL^2}} = \sqrt{g/L}$$

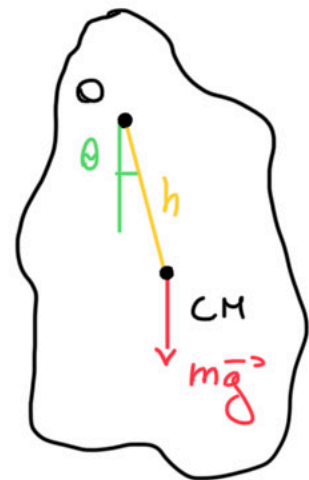
Il pendolo è un oscillatore armonico, ma solo per piccole ampiezze di oscillazione

## Pendolo Fisico

Corpo rigido che può oscillare sotto l'azione del proprio peso, in un piano verticale attorno ad un asse non passante per il centro di massa.

$h$  = Distanza del c.m. dal punto di sospensione

$O$  = punto in cui passa l'asse di sospensione



## Posizione di equilibrio

La forza peso tende a riportare il pendolo nella posizione di equilibrio.

Ho bisogno del momento d'inerzia  $\longrightarrow$  Huygens-Steiner

$$I_2 = I_c + mh^2$$

con  $I_c$  rispetto all'asse passante nel centro di massa

$$I_2 \cdot \alpha = -mg \sin \theta \cdot h$$

Approssimiamo  $\sin \theta \sim \theta$  (piccoli angoli)

$$I_2 \cdot \alpha \simeq -mg\theta \cdot h$$

$$I_2 \cdot \frac{d^2\theta}{dt^2} \simeq -mg\theta \cdot h$$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{mgh}{I_2} \theta = 0 \quad (\text{equazione moto armonico})$$

con  $\underline{\Omega} = \sqrt{\frac{mgh}{I_2}}$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \Omega^2 \theta = 0$$

$$\theta = \theta_0 \sin(\Omega t + \varphi) \quad \text{con} \quad \Omega = \sqrt{\frac{mgh}{I_2}} \quad \text{e} \quad T = \frac{2\pi}{\Omega}$$

**Esercizio:** Pendolo fisico: asta di lunghezza  $L$  e massa  $m$  che può ruotare attorno ad un asse per un estremo.

Calcolare il periodo di oscillazione:

$$I_2 = \frac{mL^2}{3} \quad \text{con} \quad h = L/2$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I_2}{mgh}} = \sqrt{\frac{2mL^2}{3mgL}} = 2\pi \sqrt{\frac{2L}{3g}}$$

**Caso 2:** Il punto di sospensione si trova a distanza  $x$  dal centro di massa

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I_2}{mgh}} \quad \text{con} \quad h = x$$

$$\text{e} \quad I_2 = \frac{mL^2}{12} + mx^2$$

$$T' = 2\pi \sqrt{\frac{I_2'}{mgx}}$$

