

重点整理

East China University of Science and Technology

目录

第一章	行列式	2
第二章	矩阵	3
第三章	向量	4
第四章	线性方程组	5
第五章	特征值和特征向量	6
第六章	二次型	8

第一章 行列式

第二章 矩阵

- 1. $|\mathbf{A}^{-1}| = |\mathbf{A}|^{-1}$
- 2. $E_{31}(k)$ 的含义是第 1 行的 k 倍加到第 3 行, 或者是第 3 列的 k 倍加到第 1 列
- $3. |k\mathbf{A}| = k^n |\mathbf{A}|$
- 4. $(kA)^* = k^{n-2}A^*$
- 5. $|\mathbf{A}| \neq 0 \Leftrightarrow 满秩 \Leftrightarrow \mathbf{A}$ 可逆

第三章 向量

- 1. 判别线性相关性的七大定理:
 - (a) 充分必要条件 (两个):
 - i. Ax = 0, x 有非零解
 - ii. 向量组中至少有一个向量能够被其他的向量线性表出
 - (b) 与解线性方程组有关的定理 (两个):
 - i. \Rightarrow : 如果向量组 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n$ 线性无关,而向量组 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n, \beta$ 线性相关,则 β 能由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n$ 线性表示,且表示方法唯一
 - ii. \Leftarrow : 如果 β 能由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n$ 线性表示,则非齐次线性方程组 $Ax = \beta$ 有解,且 $r([\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n]) = r([\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n, \beta])$
 - (c) 整体性和局部性 (两个):
 - i. 向量 如果低维是无关的,则增加维数必无关 如果高维是相关的,则减少维数必相关
 - ii. 向量组 如果整体是无关的,则部分必无关 如果部分是相关的,则整体必相关
 - (d) 以少表多, 多的相关

如果向量组 $\alpha_1,\alpha_2,...\alpha_s$ 能被向量组 $\beta_1,\beta_2,...\beta_t$ 线性表示,且 t < s,则向量组 $\alpha_1,\alpha_2,...\alpha_s$ 线性相关

2. 设有向量组 $\alpha_1, \alpha_2, ...\alpha_s$ 和向量组 $\beta_1, \beta_2, ...\beta_t$, 若后者的所有元素都能被前者线性表出, 则:

$$r([\boldsymbol{eta_1, \beta_2, ... \beta_t}]) \leq r([\boldsymbol{lpha_1, \alpha_2, ... \alpha_s}])$$

- 3. **A** 经过初等变换得到了 **B**, 则:
 - (a) **A** 和 **B** 的相应部分的列向量具有相同的线性相关性(这条性质为后面解线性方程打下基础)
 - (b) A 的行向量组和 B 的行向量组是等价向量组 (可以互相线性表示)

第四章 线性方程组

1. 齐次线性方程组:

- (a) $m > n \Rightarrow$ 有非零解
- (b) m = n:
 - i. $r(A) = m \Rightarrow$ 满秩 $\Rightarrow |A| \neq 0 \Rightarrow$ 线性无关 \Rightarrow 唯一零解
 - ii. $r(\mathbf{A}) = r < m \Rightarrow$ 不满秩 $\Rightarrow |\mathbf{A} = 0 \Rightarrow$ 线性相关 \Rightarrow 有非零解,且有 m r 个线性无关解 (也可以换一种解释:由于 $r(\mathbf{A}) = r < m \Rightarrow$ 独立方程组的个数为 r,由于 r < m,所以有非零解
 - i. $r(\mathbf{A}) \neq r([\mathbf{A}, \mathbf{b}]) \Rightarrow$ 无解
 - ii. $r(\mathbf{A}) = r([\mathbf{A}, \mathbf{b}]) = m \Rightarrow$ 唯一解
 - iii. $r(\mathbf{A}) = r([\mathbf{A}, \mathbf{b}]) = r < m \Rightarrow$ 无穷解

第五章 特征值和特征向量

- 1. 特征值的性质:
 - (a) 特征值的数量为 n (包括重根)
 - (b) $\sum_{i=1}^{n} \lambda_i = tr(\boldsymbol{A})$
 - (c) $\prod_{i=1}^n \lambda_i = |\mathbf{A}|$
- 2. 特征向量的性质:
 - (a) 线性无关的特征向量的数量 $\leq n$
 - (b) 每个特征值至少有一个特征向量
 - (c) k 重特征值至多有 k 个线性无关的特征向量
 - (d) 若 ξ_1, ξ_2 是属于不同特征值 λ_1, λ_2 的特征向量,则 ξ_1, ξ_2 线性无关
 - (e) 若 ξ_1, ξ_2 是属于同一特征值 λ 的特征向量, 则 $k_1\xi_1 + k_2\xi_2$ 仍然是特征值 λ 的特征向量
- 3. 矩阵相似的性质 (假设 $A \sim B$)
 - (a) 反身性, 对称性, 传递性
 - (b) 相等

i.
$$r(A) = r(B)$$

ii.
$$|A| = |B|$$

- iii. 特征值相等
- iv. 特征多项式相等
- (c) 函数 (注意是相似不是相等)

i.
$$f(\boldsymbol{A}) \sim f(\boldsymbol{B})$$

ii.
$$m{A^T} \sim m{B^T}$$

- iii. 若 A 为可逆矩阵, $A^{-1} \sim B^{-1}$
- iv. 若 A 为可逆矩阵, $A^* \sim B^*$
- 4. 相似对角矩阵的条件
 - (a) 充要条件

- i. 矩阵 A 有 n 个线性无关的特征向量
- ii. n 维特征值对应 n 维解空间
- (b) 充分条件
 - i. 矩阵 A 有 n 个不同的特征值
 - ii. 矩阵 A 为实对称矩阵
- 5. 实对称矩阵的性质
 - (a) 若 ξ_1, ξ_2 是属于不同特征值 λ_1, λ_2 的特征向量,则 ξ_1, ξ_2 正交
 - (b) 实对称矩阵一定相似于对角阵
 - (c) 存在可逆矩阵 P, 使 $PAP^{-1} = \Lambda$
 - (d) 存在正交矩阵 Q, 使 $Q^{-1}AQ = Q^TAQ = \Lambda$

其中, Λ 和 P 的定义和对角矩阵里面的 Λ 和 P 相同

第六章 二次型

1. 二次型

(a) 代数表达形式

$$f(x) = a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3... + a_{1n}x_1x_n$$
$$+a_{22}x_2^2 + a_{23}x_2x_3 + ... + a_{2n}x_2x_n$$
$$+ ...$$
$$+a_{nn}x_n^2$$

(b) 矩阵表达形式

$$f(oldsymbol{x}) = oldsymbol{x}^T oldsymbol{A} oldsymbol{x}, oldsymbol{A} = egin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \ dots & dots & dots \ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}, oldsymbol{x} = egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ dots \ x_n \end{bmatrix}$$

2. 合同

(a) (可逆) 线性变换

对于 n 元二次型 $f(x_1, x_2, ..., x_n)$, 若令

$$\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + c_{12}y_2 + \dots + c_{1n}y_n, \\ x_2 = c_{21}y_1 + c_{22}y_2 + \dots + c_{2n}y_n, \\ \dots \\ x_n = c_{n1}y_1 + c_{n2}y_2 + \dots + c_{nn}y_n, \end{cases}$$

記
$$oldsymbol{x} = egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ dots \ x_n \end{bmatrix}, oldsymbol{C} = egin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} \ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} \ dots & dots & & dots \ c_{n1} & c_{n2} & \dots & c_{nn} \end{bmatrix}, oldsymbol{y} = egin{bmatrix} y_1 \ y_2 \ dots \ y_n \end{bmatrix}$$

则上式可以写为 x = Cy. 上式称为从 $y_1, y_2, ..., y_n$ 到 $x_1, x_2, ..., x_n$ 的线性变换. 如果 C 可逆, 则 称为可逆线性变换.

第六章 二次型 9

(b) 合同

我们可以把上式 x = Cy 代入到 $f(x) = x^T Ax$, 令 $B = C^T AC$, 可以得到 $f(y = y^T By)$. 其中 A = B 合同,记为 $A \simeq B$ (与相似不同的是这里是转置而不是取逆) 合同的几个性质:

- i. 反身性, 对称性, 传递性
- ii. 可逆线性变化不改变矩阵的秩
- iii. 与对称矩阵合同的矩阵一定也是对称矩阵

3. 标准形和规范形

标准形是二次型中非二次项的系数全为 0, 规范形是在标准形的基础上规定二次型的系数都为 1, 0 或者 -1.

化为标准形有两种方法:

(a) 配方法

$$x = Cy, C^TAC = \Lambda$$

其中, Λ 的形式为:

$$\mathbf{\Lambda} = \begin{bmatrix} d_1 & & & \\ & d_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & d_n \end{bmatrix}$$

注意,这里不一定是特征值,不是你以为的 Λ .

(b) 利用实对称矩阵的性质

由于实对称矩阵一定存在一个正交矩阵 Q, 使得 $Q^TAQ = Q^{-1}AQ = \Lambda$, 故:

$$x = Qy, Q^TAQ = \Lambda$$

其中, Λ 的形式为:

$$oldsymbol{\Lambda} = egin{bmatrix} \lambda_1 & & & & \ & \lambda_2 & & & \ & & \ddots & & \ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

可以将上述标准形进一步操作得到规范形.

4. 惯性定理

将二次型合同标准化后得到的标准形中,正数项的个数设为p,负数项的个数设为q,有如下性质:

- (a) $r(\mathbf{A}) = p + q$
- (b) 两个矩阵合同的条件是具有相同的惯性指数

第六章 二次型

5. 正定二次型

对于任一 $x \neq 0$, 有 $x^T A x > 0$, 称 f 为正定二次型, A 为正定矩阵.

(a) 充要条件:

- i. 对于任一 $\boldsymbol{x} \neq \boldsymbol{0}$, 有 $\boldsymbol{x}^T \boldsymbol{A} \boldsymbol{x} > 0$
- ii. 存在可逆矩阵 D, 使 $A = D^T D$
- iii. f 的正惯性指数为 n
- iv. $m{A} \simeq m{E}$
- v. \boldsymbol{A} 的特征值 $\lambda_i > 0$
- vi. \mathbf{A} 的顺序主子式都 > 0

(b) 必要条件

- i. |A| > 0
- ii. $a_{ii} > 0$