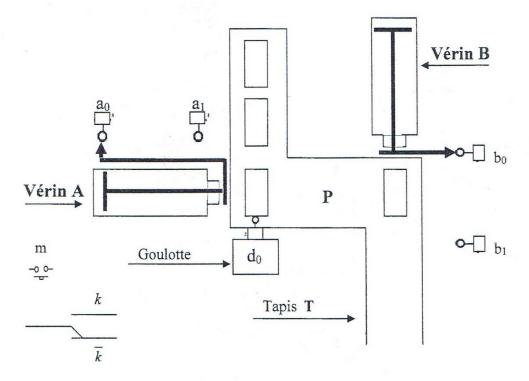
| Faculté des sciences de Sfax | Année universitaire : 2020/2021 | |
|------------------------------|---------------------------------|--|
| Département de physique | | |
| Sections : PC1 | <i>Matière</i> : Automatique | |
| TD2 | | |

Exercice 1

Soit le poste de transfert schématisé dans la figure ci-dessous. Une goulotte l'alimente par gravité. Le vérin A place les pièces à un rythme régulier sur le plateau P. Le rythme est réglé par les étrangleurs placés sur les orifices d'échappement du distributeur à double pilotage (A+ et A-), une modification du réglage de ces étrangleurs, entraîne une modification de la durée d'un cycle. Le vérin B, commandé par le distributeur à double pilotage $(B^+$ et B^-), pousse la pièce sur le tapis T dés que le vérin A a repris sa position de repos.

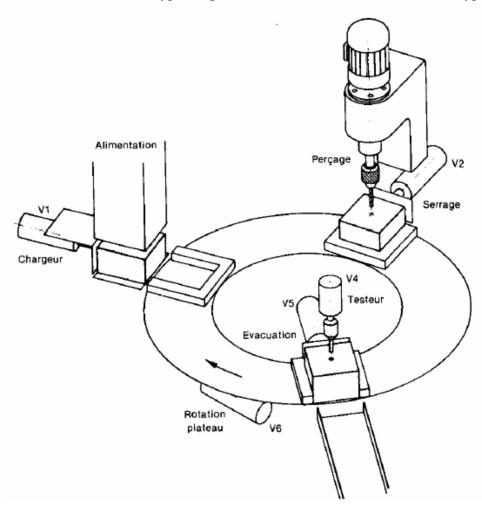
Le début du fonctionnement a lieu lors d'une action sur le bouton poussoir m à condition que le contact d_0 indique que la goulotte est alimentée. Le cycle s'arrête soit lorsque la goulotte n'est plus alimenté, soit si un interrupteur k est placé en position k = 1.



Etablir le GRAFCET de ce système de point de vue partie commande

Exercice 2 : plateau de perçage

Un plateau tournant dessert 3 postes de travail : le premier de chargement, le deuxième de perçage et le troisième de contrôle et d'évacuation des pièces percées. Un vérin permet la rotation de 120° du plateau extérieur supportant les pièces à usiner, et son indexation, c'est àdire son blocage précis après chaque rotation. Le contrôle de perçage s'effectue par un testeur qui doit descendre en position basse si le trou est correctement percé. Si cela n'est pas réalisé, pendant une temporisation de 2s, tout le système se bloque, testeur en position haute, de façon que l'opérateur puisse enlever la pièce défectueuse avant de réarmer manuellement le système. Le vérin de rotation est du type simple effet, tous les autres vérins sont du type double effet.



| Action | Vanne ou moteur | Commande |
|-------------------|-----------------|----------|
| Avance chargeur | V1 | V1+ |
| Recul chargeur | | V1- |
| Avance serrage | V2 | V2+ |
| Recul serrage | | V2- |
| Descente perçage | V3 | V3+ |
| Montée perçage | | V3- |
| Descente testeur | V4 | V4+ |
| Montée testeur | | V4- |
| Avance évacuation | V5 | V5+ |
| Recul évacuation | | V5- |
| Rotation plateau | V6 | V6+ |
| | | V6- |

| Information | Capteur |
|-----------------------|---------|
| Marche | MA |
| Pièce chargée | PC |
| Pièce serrée | PS |
| Pièce desserrée | PD |
| Pièce évacuée | PE |
| Chargeur en arrière | V10 |
| Perçage en bas | V31 |
| Perçage en haut | V30 |
| Testeur en bas | V41 |
| Testeur en haut | V40 |
| Fin de rotation | V61 |
| Réarmement | RE |
| Evacuation en arrière | V50 |

Etablir le GRAFCET au point de vue partie commande (P.C)