

- 
- 
- 
- 
- 
- 
- 

# Tabelas de dispersão

**Algoritmos e Estruturas de Dados**

2020/2021



FEUP

- 
- 
- 
- 
- 
- 
- 
-

# Tabela de dispersão

- Uma tabela de dispersão é um vetor de tamanho fixo em que os elementos são colocados em uma posição determinada por uma função denominada **função de dispersão**.
- A função de dispersão deve:
  - ser fácil de calcular
  - distribuir os objetos uniformemente pela tabela
- Vários objetos podem ser mapeados numa mesma posição: **colisão**
- O comportamento das tabelas de dispersão é caracterizado por:
  - função de dispersão
  - técnica de resolução de colisões
- As tabelas de dispersão asseguram tempo médio constante para inserção, remoção e pesquisa



# Tabelas de dispersão

## Ilustração do conceito

Função de dispersão:

$$F(x) = \text{comprimento}(x) \% 10;$$

<i>Nome</i>	<i>F(Nome)</i>
Carlos	6
Rodrigo	7
Artur	5
Ana	3
Miguel	6
Clementina	0
Aristófanes	1

0	Clementina
1	Aristófanes
2	
3	Ana
4	
5	Artur
6	Carlos / Miguel
7	Rodrigo
8	
9	

É uma má função de dispersão, porque tem grandes probabilidades de levar a muitas colisões



# Tabelas de dispersão

- Função de dispersão

A função de dispersão envolve o comprimento da tabela para assegurar que os resultados estão dentro da gama pretendida

```
int hash (const char* key, int tableSize) {  
    int hashVal = 0;  
    for ( int i = 0; i < key ; i++ )  
        hashVal = 37*hashVal + key[i];  
    hashVal %= tableSize;  
    if (hashVal < 0 ) hashVal += tableSize;  
    return hashVal;  
}
```

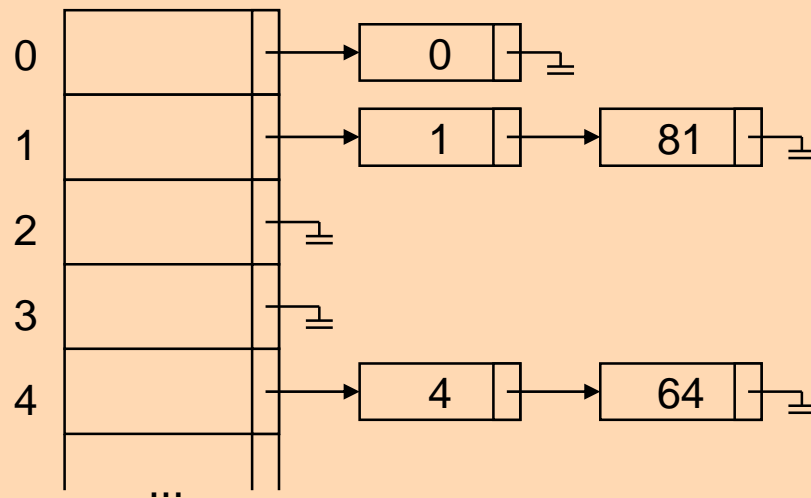
```
int hash (int key, int tableSize) {  
    if ( key < 0 ) key = -key;  
    return key%tableSize;  
}
```

A qualidade da função de dispersão depende também do tamanho da tabela: tamanhos primos são os melhores.

# Tabelas de dispersão

- Resolução de colisões por listas

Os elementos mapeados na mesma posição são guardados numa lista ligada



$$\text{hash}(x) = x \% 10$$

*Nota: no exemplo, tamanho tabela = 10  
apenas para simplificação de cálculos (pois este deve ser um n° primo)*



# Tabelas de dispersão

- Resolução de colisões por listas

O desempenho pode ser medido pelo número de sondagens efetuadas. Este depende do **fator de carga  $\lambda$**

$\lambda$  = número de elementos presentes na tabela / tamanho da tabela

- Comprimento médio de cada lista é  $\lambda$
- Tempo médio de pesquisa (número de sondagens)
  - Pesquisa sem sucesso:  $\lambda$
  - Pesquisa com sucesso :  $1 + \lambda/2$

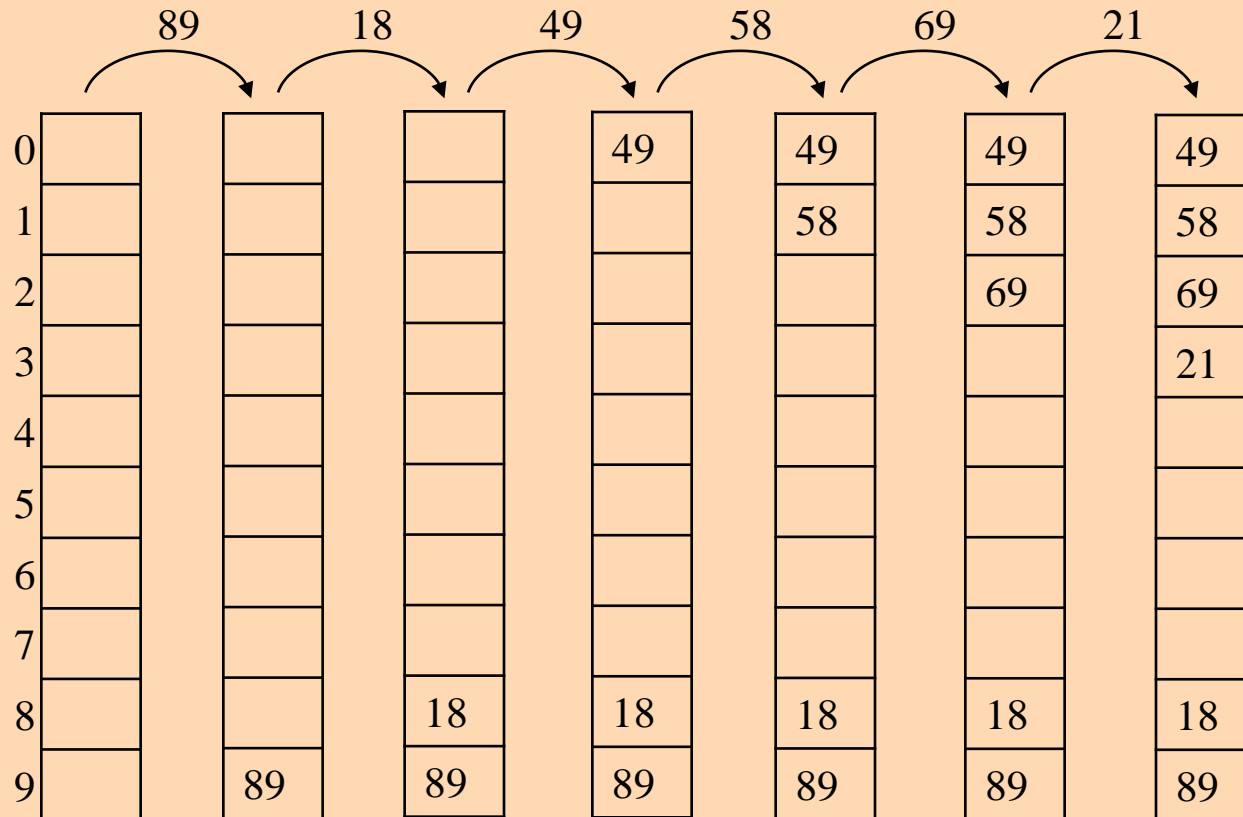


# Tabelas de dispersão

- Resolução de colisões com dispersão aberta
  - Quando ocorre uma colisão procura-se uma célula alternativa, sondando sequencialmente as posições  $H_1(x)$ ,  $H_2(x)$ , ..., até se encontrar uma posição livre.
  - $H_i(x) = (\text{hash}(x) + f(i)) \bmod \text{tableSize}$
  - **Sondagem linear** :  $f(i) = i$   
Garante a utilização completa da tabela
  - **Sondagem quadrática** :  $f(i) = i^2$   
Pode ser impossível inserir um elemento numa tabela com espaço  
Evita o fenómeno da agregação primária

# Tabelas de dispersão

- Sondagem linear



$$\text{hash}(x) = x \% 10 \quad ; \quad H(x) = (\text{hash}(x) + i) \% 10$$

*Nota: no exemplo, tamanho tabela = 10  
apenas para simplificação de cálculos (pois este deve ser um n° primo)*



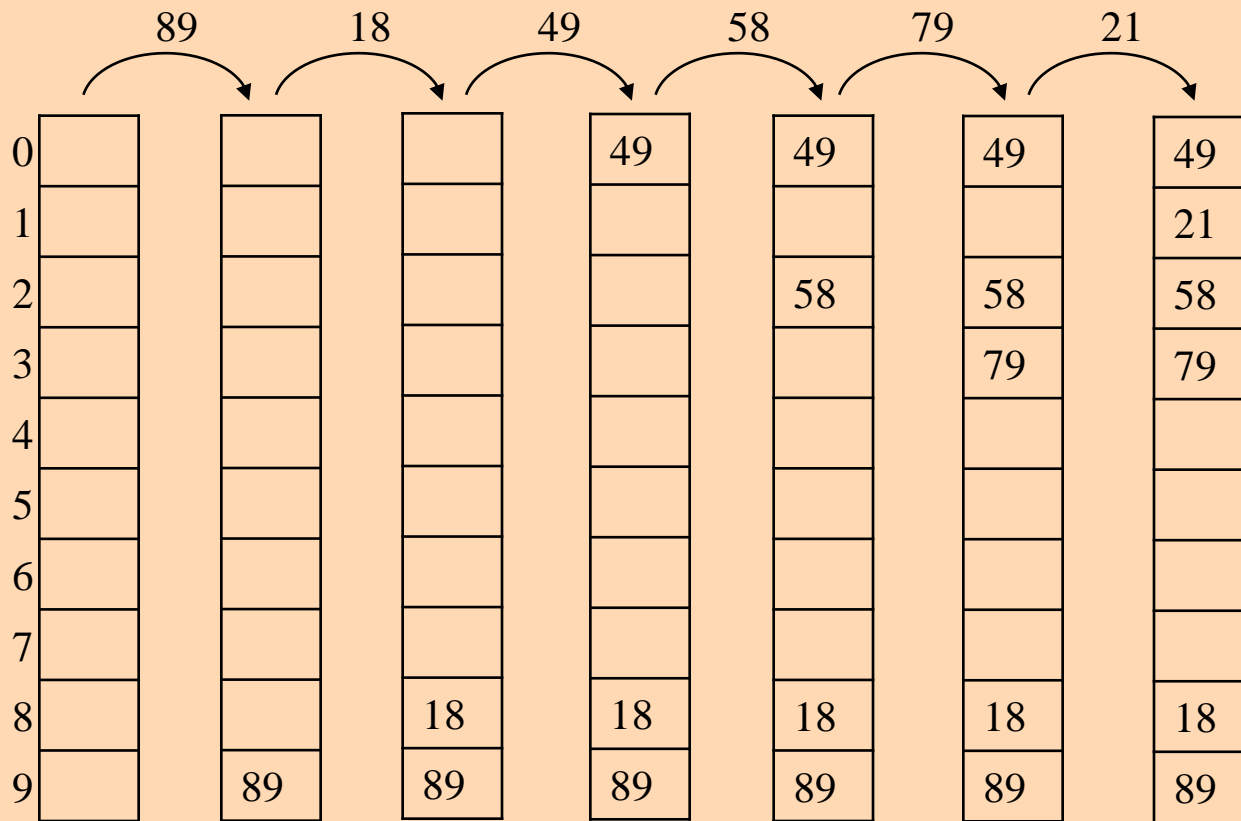


# Tabelas de dispersão

- Sondagem linear
  - Utiliza toda a tabela :  $0 \leq \lambda \leq 1$
  - Suscetível ao fenómeno de *agregação primária*
  - Número médio de sondagens
    - inserção / pesquisa sem sucesso:  $\frac{1}{2} ( 1 + 1 / (1 - \lambda)^2 )$
    - pesquisa com sucesso :  $\frac{1}{2} ( 1 + 1 / (1 - \lambda) )$
  - Número médio de sondagens no caso ideal (sem agregação)
    - inserção / pesquisa sem sucesso:  $1 (1 - \lambda)$
    - pesquisa com sucesso :  $1/\lambda \ln(1/(1 - \lambda))$
  - Sondagem quadrática elimina o fenómeno de agregação primária

# Tabelas de dispersão

- Sondagem quadrática



$$\text{hash}(x) = x \% 10 \quad ; \quad H(x) = (\text{hash}(x) + i^2) \% 10$$

*Nota: no exemplo, tamanho tabela = 10  
apenas para simplificação de cálculos (pois este deve ser um n° primo)*



# Tabelas de dispersão

- Sondagem quadrática

- Não garante que se encontre sempre uma posição livre para um dado elemento

Quando o tamanho da tabela é **primo**, e se usa sondagem quadrática, é sempre possível inserir um elemento se a tabela não estiver preenchida a mais de 50%

- Desempenho aproxima-se do caso ideal sem agregação
- A geração de posições alternativas na sondagem quadrática pode ser realizada com apenas uma multiplicação :  $H_i = ( H_{i-1} + 2i - 1 ) \bmod TableSize$

# Tabelas de dispersão: endereçamento aberto

- Declaração da classe **HashTable** (secção pública)  
(uma implementação)

```
template <class T> class HashTable
{
public:
    explicit HashTable (const T & notFound, int size = 101);
    HashTable(const HashTable & ht) ;
    const T & find (const T & x) const;
    void makeEmpty();
    void insert(const T & x);
    void remove(const T & x);
    const HashTable & operator= (const HashTable & ht);
    enum EntryType { ACTIVE, EMPTY, DELETED };

private:
    // ...
};
```

# Tabelas de dispersão: endereçamento aberto

- Declaração da classe *HashTable* (secção privada)

```
template <class T> class HashTable
{ // ...
private:
    struct HashEntry {
        T element;
        EntryType info;
        HashEntry(const T &e = T(), EntryType i = EMPTY):
            element(e), info(i) {}
    };

    vector<HashEntry> array;
    int currentSize;
    const T ITEM_NOT_FOUND;

    bool is Active(int currentPos) const;
    int findPos(const T & x) const;
    void rehash();
};
```



# Tabelas de dispersão: endereçamento aberto

- classe **HashTable** : construtores, esvaziar

```
template <class T>
HashTable<T>::HashTable(const T & notFound, int size):
    ITEM_NOT_FOUND(notFound), array(nextPrime(size))
{}
```

```
template <class T>
HashTable<T>::HashTable(const HashTable & ht):
    ITEM_NOT_FOUND(ht.ITEM_NOT_FOUND), array(ht.array),
    currentSize(ht.currentSize)
{}
```

```
template <class T>
void HashTable<T>::makeEmpty()
{
    currentSize = 0;
    for ( int i = 0; i < array.size(); i++ )
        array[i].info = EMPTY;
}
```



# Tabelas de dispersão: endereçamento aberto

- classe *HashTable* : pesquisa

```
template <class T> const T & HashTable<T>::find(const T & x) const
{
    int currentPos = findPos(x);
    if ( isActive(currentPos) )
        return array[currentPos].element;
    else return ITEM_NOT_FOUND;
}
```

```
template <class T> int HashTable<T>::findPos(const T & x) const
{
    int collisionNum = 0;
    int currentPos = hash(x, array.size());
    while( array[currentPos].info != EMPTY &&
           array[currentPos].element != x ) {
        currentPos += 2 * ++collisionNum - 1;
        if ( currentPos >= array.size() )
            currentPos -= array.size();
    }
    return currentPos;
}
```

*colisão*



# Tabelas de dispersão: endereçamento aberto

- classe *HashTable* : inserção

```
template <class T> void HashTable<T>::insert(const T & x)
{
    int currentPos = findPos(x);
    if ( isActive(currentPos) ) return;
    array[currentPos] = HashEntry(x, ACTIVE);
    if ( ++currentSize > array.size()/2 ) rehash();
}
```

```
template <class T> void HashTable<T>::rehash()
{
    vector<HashEntry> oldArray = array;
    array.resize(nextPrime(2 * oldArray.size()));
    for( int j = 0; j < array.size(); j++ )
        array[j].info = EMPTY;
    currentSize = 0;
    for( int i = 0; i < oldArray.size(); i++ )
        if ( oldArray[i].info == ACTIVE )
            insert(oldArray[i].element);
}
```

*pode ser necessário  
rehash*





# Tabelas de dispersão: endereçamento aberto

- classe **HashTable** : remoção

```
template <class T>
void HashTable<T>::remove(const T & x)
{
    int currentPos = findPos(x);
    if ( isActive(currentPos) )
        array[currentPos].info = DELETED;
}
```

*não “retira”  
elemento da tabela*

```
template <class T>
bool HashTable<T>::isActive(int currentPos) const
{
    return ( array[currentPos].info == ACTIVE );
}
```



# Tabelas de Dispersão (Standard Template Library - STL)

- class ***unordered\_set***  
***unordered\_set<T, HashFunc, EqualFunc>***
- Alguns métodos:
  - pair<iterator, bool> **insert**(const T & x)
    - valor de retorno:
      - iterador para o elemento adicionado (ou o elemento que não permitiu a inserção)
      - bool: se inserção foi efetuada ou não
  - iterator **erase**(iterator it)
    - valor de retorno: iterador para o elemento a seguir ao removido
  - iterator **find**(const T & x) const
  - iterator **begin**()
  - iterator **end**()
  - bool **empty**() const
  - void **clear**()



# Tabelas de dispersão: aplicação

- Contagem de palavras diferentes

Pretende-se escrever um programa que leia um ficheiro de texto e indique o número de palavras diferentes nele existentes e quais são essas palavras.

- Usar uma tabela de dispersão, onde são guardadas as palavras diferentes que vão sendo encontradas.
- Para cada palavra, verificar se já existe na tabela; se não existir, inseri-la e incrementar um contador (conta o número de palavras diferentes).



# Tabelas de dispersão: aplicação

// uso de tabela de dispersão implementada através da classe unordered\_set (STL)

*função de igualdade*

```
struct eqstr {  
    bool operator() (const string &s1, const string &s2) const {  
        return s1==s2;  
    }  
};
```

*função de hash*

```
struct hstr {  
    int operator() (const string &s1) const {  
        int v = 0;  
        for ( unsigned int i=0; i< s1.size(); i++ )  
            v = 37*v + s1[i];  
        return v;  
    }  
};
```



# Tabelas de dispersão: aplicação

```
#include <unordered_set>

int main() {
    try {
        ifstream fich("texto.txt");
        int diff = 0;
        unordered_set<string, hstr, eqstr> tab1;
        while (!fich.eof()) {
            string palavral; fich >> palavral;
            pair<unordered_set<string,hstr,eqstr>::iterator, bool>
                res = tab1.insert(palavral);
            if ( res.second == true )    //inseriu, não existia
                diff ++;
        }

        cout << "numero de palavras diferentes : " << diff << endl;
        // continua ...
    }
}
```



# Tabelas de dispersão: aplicação

```
// continuação
```

```
    cout << "palavras diferentes:" << endl;
    unordered_set<string,hstr,eqstr>::iterator it =
                                                tab1.begin();

    while (it!=tab1.end()) {
        cout << *it << endl;
        it++;
    }
}

catch (FicheiroNaoExiste e) {
    cout << "ficheiro nao existe"; return -1; }
}
```



# Tabelas de dispersão: aplicação 2

- Contagem de ocorrência de palavras

Pretende-se escrever um programa que leia um ficheiro de texto e apresente uma listagem das palavras nele existentes e o respectivo número de ocorrências.

- Usar uma tabela de dispersão, onde são guardadas as palavras diferentes que vão sendo encontradas e contadores associados
- Para cada palavra, verificar se já existe na tabela
  - se não existir, inseri-la com contador = 1
  - se existir, incrementar um contador para contagem do número de palavras diferentes (necessário eliminar o elemento da tabela, e depois inseri-lo com contagem atualizada).



# Tabelas de dispersão: aplicação 2

```
class Texto
{
    ifstream f;
public:
    Texto(string nomefich);
    string getPalavra();
    bool fimTexto();
    ~Texto() { f.close(); }
};
```

```
bool Texto::fimTexto() {
    return f.eof();
}
```

```
Texto::Texto(string nomefich) {
    f.open(nomefich.c_str());
    if (!f) throw FicheiroNaoExiste();
}
```

```
string Texto::getPalavra() {
    string pal="";
    if (!f.eof()) f>>pal;
    return pal;
}
```





## Tabelas de dispersão: aplicação 2

```
class PalavraFreq
{
    string palavra;
    int frequencia;
public:
    PalavraFreq() : palavra(""), frequencia(0) {};
    PalavraFreq(string p) : palavra(p), frequencia(1) {};
    string getPalavra() const { return palavra; }
    friend ostream & operator << (ostream &out, const PalavraFreq &p);
    void incFrequencia() { frequencia ++; }
};
```

```
ostream & operator << (ostream & out, const PalavraFreq & p) {
    out << p.palavra << " : " << p.frequencia << endl;
    return out;
}
```

# Tabelas de dispersão: aplicação 2

*função de igualdade*

```
struct eqPalF {  
    bool operator() (const PalavraFreq &pf1,  
                     const PalavraFreq &pf2) const {  
        return pf1.getPalavra()==pf2.getPalavra();  
    }  
};
```

*função de hash*

```
struct hPalF {  
    int operator() (const PalavraFreq &pf1) const {  
        string s1=pf1.getPalavra();  
        int v = 0;  
        for ( unsigned int i=0; i< s1.size(); i++ )  
            v = 37*v + s1[i];  
        return v;  
    }  
};
```



# Tabelas de dispersão: aplicação 2

```
typedef
unordered_set<PalavraFreq,hPalF,eqPalF>::iterator iteratorH;
typedef unordered_set<PalavraFreq,hPalF,eqPalF> tabH;

int main() {
    try {
        Texto tx("texto1.txt");
        tabH tab1;
        while (!tx.fimTexto()) {
            PalavraFreq palavra1 = PalavraFreq(tx.getPalavra());
            pair<iteratorH, bool> res = tab1.insert(palavra1);
            if ( res.second ==false) { //não inseriu, já existia
                iteratorH it= res.first;
                PalavraFreq palf=*it;
                tab1.erase(it);
                palf.incFrequencia();
                tab1.insert(palf);
            }
        }
        // continua
    }
```



## Tabelas de dispersão: aplicação 2

```
// continuação ...
    cout << "palavras encontradas:" << tab1.size() << endl;

    iteratorH it = tab1.begin();
    while (it!=tab1.end()){
        cout << *it;
        it++;
    }

}

catch (FicheiroNaoExiste e) {
    cout << "ficheiro nao existe"; return -1; }

}
```