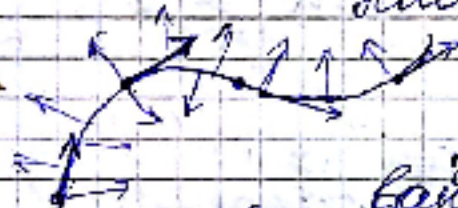


Кривизна кривой в  $\mathbb{R}^n$  в параметрическом выражении

$$\begin{aligned} \vec{t}(s) &= \frac{\vec{v}'(s)}{|\vec{v}'(s)|}, \quad k(s) = \frac{|\vec{v}''(s)|}{|\vec{v}'(s)|^3} \\ \vec{t}(t) &= \frac{(\dot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}}) \ddot{\vec{z}} - (\ddot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}}) \dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^4}; \quad k(t) = \frac{S(\ddot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}})}{|\dot{\vec{z}}|^3} \quad \ddot{\vec{z}} \perp \dot{\vec{z}} \\ k(t) &= \frac{|\ddot{\vec{z}}(s)|}{|\dot{\vec{z}}(s)|^3} = \frac{d}{ds} \left( \frac{\dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|} \right), \quad \text{но } \frac{dt}{ds} = \frac{1}{|\dot{\vec{z}}|} \quad (\text{из формулы}) \\ \Rightarrow \ddot{\vec{z}}(s) &= \frac{d}{ds} \left( \frac{\dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|} \right) = \frac{\ddot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|} - \frac{\dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^2} \frac{d}{ds} (|\dot{\vec{z}}|) \\ &= \frac{\ddot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^2} - \frac{\dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^2} \frac{d}{ds} (|\dot{\vec{z}}|) = \frac{\ddot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^2} - \frac{\dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^3} (\dot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}}) \frac{dt}{ds} \\ &= \frac{|\dot{\vec{z}}|^2 \ddot{\vec{z}} - (\dot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}}) \dot{\vec{z}}}{|\dot{\vec{z}}|^4} \\ \Rightarrow k(t) &= \frac{1}{|\dot{\vec{z}}|^3} \sqrt{(|\dot{\vec{z}}|^2 \ddot{\vec{z}} - (\dot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}}) \dot{\vec{z}})^2} = \\ &= \frac{1}{|\dot{\vec{z}}|^3} \sqrt{|\dot{\vec{z}}|^4 |\ddot{\vec{z}}|^2 - 2 |\dot{\vec{z}}|^2 (\dot{\vec{z}}, \ddot{\vec{z}})^2 + |\dot{\vec{z}}|^2 (\dot{\vec{z}}, \dot{\vec{z}})^2} = \\ &= \frac{1}{|\dot{\vec{z}}|^3} \sqrt{|\dot{\vec{z}}|^2 |\ddot{\vec{z}}|^2 - 2 |\dot{\vec{z}}|^2 |\ddot{\vec{z}}|^2 \cos^2 \alpha} = \frac{|\dot{\vec{z}}| |\ddot{\vec{z}}| \sin \alpha}{|\dot{\vec{z}}|^3} \\ \mathbb{R}^3: \quad k(t) &= \frac{|\dot{\vec{z}}, \ddot{\vec{z}}|}{|\dot{\vec{z}}|^3}; \quad \mathbb{R}^2: \quad k(t) = \frac{|\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}|}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}} \end{aligned}$$

Плоские кривые (в  $\mathbb{R}^2$ )



$\vec{v}(s), \vec{n}(s) = \frac{\vec{v}''(s)}{|\vec{v}''(s)|}$   
Координатные:  $(\vec{v}(s), \vec{n}(s))$   
 $\vec{v}''(s) = k(s) \vec{n}(s)$  — для кривоизогнутых кривых (кривизна не 0) всегда  
(кривизна и.д. как поперек плоскости, так и отрицательная)

Формулы Френе для плоской кривой

$$\begin{aligned} (\vec{v}(s), \vec{n}(s)) & \text{ — репер Френе} \\ \begin{cases} \vec{v}'(s) = k(s) \vec{n}(s) \\ \vec{n}'(s) = -k(s) \vec{v}(s) \end{cases} & \text{ дифференциальные формулы} \\ \vec{v}'(s) &= \alpha(s) \vec{v}(s) + \beta(s) \vec{n}(s) \\ \text{Убедитесь: } (\vec{v}, \vec{v}) &= 1, \quad (\vec{n}, \vec{n}) = 1, \quad (\vec{v}, \vec{n}) = 0 \\ \alpha(s) &= \beta(s), \quad (\vec{n}, \vec{v}) = 0 \Rightarrow (\vec{n}', \vec{v}) + (\vec{n}, \vec{v}') = 0 \Rightarrow (\vec{n}', \vec{v}) = -k(\vec{n}, \vec{n}) = -k \\ &\Rightarrow \vec{n}' = -k \vec{v} \Rightarrow \alpha(s) = -k \\ \begin{pmatrix} \vec{v} \\ \vec{n} \end{pmatrix}'(s) &= \begin{pmatrix} 0 & k(s) \\ -k(s) & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{v} \\ \vec{n} \end{pmatrix}(s) \end{aligned}$$

Тогда имеем ортонормальный базис  $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n$

$$\begin{pmatrix} \vec{v}_1 \\ \vdots \\ \vec{v}_n \end{pmatrix} (s + \Delta s) = B(s, \Delta s) \begin{pmatrix} \vec{v}_1 \\ \vdots \\ \vec{v}_n \end{pmatrix} (s), \quad B(s, \Delta s) B^T(s, \Delta s) = E$$