



**Techninės charakteristikos:**

1. Numatomas roboto greitis 0.03 m/s
2. Bendras laisvės laipsnių skaičius - 21
3. Bendras svoris 2.83 kg
4. Galimos apdirbimo operacijos: frezavimas, gręžimas, šlifavimas
5. Orientacinė apdirbama medžiaga - poliuretano putos PURFOAM B3
6. Pjovimo įrankio eigos ne didesnės - x = 50 mm, y = 50 mm, z = 50 mm

**Pastabos:**

- Pirmiausia atskirai surinkti 1,2,3; 12 su 12 ir 12 su 13 detles.
- Toliau surinkimą pradėti nuo jau padaryto 1,2,3 detalių junginio.
- Servo mechanizmo velenėlyje yra įpjova, ją būtina sugretinti su įpjova esančia ant servo mechanizmo korpuso.

	Bylos Nr.	Papildoma informacija		Medžiaga		Mastelis 2:1	
Atsakinga žinyba MEMG	Sudarė Mindaugas Rimidis	Dokumento tipas Surinkimo brėžinys		Dokumento statusas Atliktas			
Savininkas VGTU MT-08	Tikrino prof. dr. doc. A. Bučinskas	Pavadinimas Roboto kojos surinkimo brėžinys		Žymuo		Laida A	Data 2012 04 03
	Tikrino doc. dr. A. Kilikevičius					Kalba lt	Lapas 1