# Formulario

### Meneses Zepeda Raúl Ignacio

22 de Septiembre del 2022

# 1 Variables separables

$$y' = \frac{dy}{dx} = f(x)g(y) \tag{1}$$

# 2 Ecuaciones Homogeneas

$$y(x) = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x} + c_3 e^{\lambda_3 x} \dots + c_n e^{\lambda_n x}$$
 (2)

# 3 Ecuaciones lineales

$$y' + p(x)y = g(x) \tag{3}$$

# 4 Factor integrante

$$u(x) = e^{\int p(x)dx} \tag{4}$$

5 Solucion general

$$y(x) = \frac{1}{u(x)} \left( \int u(x)g(x)dx \right) \tag{5}$$

6 Forma de una ecuacion lineal de segundo grado

$$Au_{xx} + Bu_{xy} + Cu_{yy} + Du_x + Eu_y + Fu + G = 0$$
 (6)

# 7 Rotación de ejes

$$(a) = A((\cos^2 z) + Bsen(z)\cos(z) + C((\sin^2 z)).$$
 (7)

$$(b) = 2(C - A)\cos(z)\sin(z) + B((\cos)^2 z - (\sin)^2 z).$$
 (8)

$$(c) = A((sen)^2 z) - Bsen(z)cos(z) + C((cos)^2 z).$$

$$(9)$$

$$(d) = D\cos(z) + E\sin(z). \tag{10}$$

$$(e) = E\cos(z) - D\sin(z). \tag{11}$$

$$(f) = F. (12)$$

### 8 El discriminante de una ecuacion

$$I = B^2 - 4AC \tag{13}$$

- i) Parabolica, si I=0
- ii) Eliptica, si I < 0
- iii) Hiperbolica, si I > 0

#### 9 Cambio de coordenadas

$$\xi = a_{11}x + a_{12}y\tag{14}$$

$$\eta = a_{21}x + a_{22}y\tag{15}$$

#### 10 Forma de transformacion

$$A'u\xi\xi + B'u\xi\eta + C'u\eta\eta + D'u\xi + E'\eta + F'u + G = 0$$
 (16)

# 11 Transformada bajo el cambio de coordenadas

$$sgn(B^2 - 4AC) = sgn(B^2 - 4A'C')$$
 (17)

#### 12 Forma canonica de las ecuaciones

I	Tipo	Ecuaciones	
I > 0	Hiperbolica	$\xi = -(B + \sqrt{B^2 - 4AC}x + 2Ay,  \eta = -(B - \sqrt{B^2 - 4AC})x, 2Ay$	$u\xi\eta = F'(u\xi, u$
I = 0	parabolica	$\xi = -Bx + 2Ay,  \eta = x$	$U\eta\eta =$
I < 0	eliptica	$\eta = -Bx + 2Ay, \xi = \sqrt{4AC - B^2}x$	$U\xi\xi + u\eta\eta$

#### 13 Teorema de Fubini

$$\int_{A} \int_{B} f(x, y) dy dx = \int_{B} \int_{A} f(x, y) dx dy \tag{18}$$

# 14 Teorema de la divergencia de Gauss

$$\iiint_{V} \nabla \cdot A = \iint_{S} A \cdot dS \tag{19}$$

# 15 Teorema de Stokes

$$\iint_{S} (\nabla \times A) \cdot dS = \oint_{C} A \cdot dr \tag{20}$$

### 16 Teorema de Green

$$\oint_C M dx + N dy = \iint_R \left( \frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y} \right) dx dy \tag{21}$$

# 17 Separación de variables

$$U(x,y) = X(x)Y(y) = XY$$
(22)

#### 18 Funciones Periodicas

Una funcion f<br/> definida sobre R es llamada periodica si existe un númer<br/>oT>0 de tal manera que:

$$f(x+T) = f(x) \tag{23}$$

# 19 Ortogonalidad

$$\int f_1(x)f_2(x)\alpha(x)dx = 0 \tag{24}$$

#### 20 Series de Fourier

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(\frac{npix}{L}) + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin(\frac{npix}{L})$$
 (25)

$$a_0 = \frac{1}{L} \int_0^\infty f(x) \mathrm{d}x \tag{26}$$

$$a_n = \frac{1}{L} \int_0^\infty f(x) \cos(\frac{npix}{L}) dx \tag{27}$$

$$b_n = \frac{1}{L} \int_0^\infty f(x) sen(\frac{npix}{L}) dx$$
 (28)

• En una función par los coeficientes de sen son cero, por lo que  $b_n=0$ . Se debe integrar de  $0 \le x \le L$ 

$$a_0 = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \mathrm{d}x \tag{29}$$

$$a_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \cos(\frac{npix}{L}) dx \tag{30}$$

• En una función impar los coeficientes de cos son cero, por lo que  $a_n = 0$  y  $a_0 = 0$ . Se debe integrar de  $0 \le x \le L$ 

$$b_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) sen(\frac{npix}{L}) dx$$
 (31)

Para simplificar:

$$sen(xpi) = 0 (32)$$

$$\cos(xpi) = 0 \tag{33}$$

#### 21 Fórmula de Kronecker

$$\int sen(ax)cos(bx)dx = -\frac{cos(ax+bx)}{2(a+b)} - \frac{cos(ax-bx)}{2(a-b)}$$
(34)

$$\int sen(ax)sen(bx)dx = -\frac{sen(ax+bx)}{2(a+b)} + \frac{sen(ax-bx)}{2(a-b)}$$
(35)

$$\int \cos(ax)\cos(bx)dx = \frac{\sin(ax+bx)}{2(a+b)} + \frac{\sin(ax-bx)}{2(a-b)}$$
(36)

### 22 Método de Separación de Variables II

Paso 1: Separacion de Variables: Para hallar una solución particular de la ecuacion dada (1) proponemos una solución de la forma:

$$U(x,t) = X(x)T(t) \tag{37}$$

derivamos y al sustituir en la ecuación original (1) obtenemos la igualdad

$$X(x)T'(t) = kX''(x)T(t)$$
(38)

como ni X(x) y T(t) son 0 porque de serlo t<br/>mabien U lo seria podemos dividir la ultima ecuación por kX(x)T(t) para obtener:

$$\frac{1}{k}\frac{T'(t)}{T(t)} = \frac{X''(x)}{X(x)} = -\lambda \tag{39}$$

Entonces las ecuaciones separadas son:

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, 0 < x < L \tag{40}$$

$$T'(x) + \lambda T(x) = 0, T > 0$$
 (41)

Para completar la separación acotamos las condiciones de frontera. Notemos que U(0,t)=X(0)T(t)=0 para todo t ¿ 0. Como  $T\neq 0$  se sigue que X(0)=0. Analogamente U(L,t)=0 lleva a la condicion X(L)=0.

Paso 2: Sturm-Liouville: La definicion de estos problemas incluye dos condiciones de frontera.

En este ejemplo, la ecuación separada que es un problema S-L es:

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, X(0) = 0, X(L) = 0$$
(42)

sabemos que sus valores propios tienen la forma:

$$\lambda_n = \left(\frac{n\pi^2}{L}\right) \tag{43}$$

y sus funciones propias tienen la forma:

$$X_n(x) = sen(\frac{n\pi}{L}), n = 1, 2, 3, \dots$$
 (44)

entonces para cada  $\lambda_n$  de la ecuación  $T'(x) + \lambda T(x) = 0, T > 0$  encontramos una componente temporal de la solución, es decir:

$$T_n(t) = e^{-k(\frac{n\pi x}{L})^{2t}}, n = 1, 2, 3, \dots$$
 (45)

Paso 3: Series de Fourier

# 23 Condiciones en la frontera

Ecuación	a	b	w(x)
Legendre		1	1
Shifted Legendre	0	1	1
Associated Legendre		1	1
Chebyshev I	-1	1	$(1-x^2)^{-1/2}$
Shifted Chebyshev I	0	1	$ x(1-x^2)^{-1/2} $
Chebyshev II	-1	1	$(1-x^2)^{1/2}$
Laguerre	0	$\infty$	$e^x$
Associated Laguerre	0	$\infty$	$x^k e^{-x}$
Hermite	-∞	$\infty$	$e^{-x^2}$
Simple harmonic oscillator	0	$2\pi$	1
	$-\pi$	$\pi$	1

# 24 Funciones propias, valores propios

Ecuación	p(x)	q(x)	λ	w(x)
Legendre	$1 - x^2$	0	l(l+1)	1
Shifted Legendre	x(1-x)	0	l(l+1)	1
Associated Legendre	$1 - x^2$	$-\frac{m^2}{1-x^2}$	l(l+1)	1
Chebyshev I	$(1-x^2)^{1/2}$	0	$n^2$	$(1-x^2)^{-1/2}$
Shifted Chebyshev I	$x(1-x^2)^{1/2}$	0	$n^2$	$x(1-x^2)^{-1/2}$
Chebyshev II	$(1-x^2)^{3/2}$	0	n(n+2)	$(1-x^2)^{1/2}$
Ultraspherical	$(1-x^2)^{\alpha+1/2}$	0	$n(n+2\alpha)$	$(1-x^2)^{\alpha-1/2}$
Bassel	X	$-\frac{n^2}{x}$	$\alpha^2$	x
Laguerre	$xe^{-x}$	Ő	$\alpha$	$e^{-x}$
Associated Laguerre	$x^{k+1}e^{-x}$	0	lpha-k	$x^k e^{-x}$
Hermite	$e^{-x^2}$	0	$2\alpha$	$e^{-x^2}$
Simple harmonic oscillator	1	0	$n^2$	1

#### 25 Valores en la frontera

Condiciión en la frontera	$\phi(-L) = \phi(L)$
Valores propios	$(\frac{n\pi}{L})^2$ n=0, 1, 2,
Función propia	$\operatorname{sen}(\frac{nx\pi}{L}), \cos(\frac{nx\pi}{L})$
Serie	$\sum_{n=0}^{\infty} a_n \cos(\frac{nx\pi}{L}) + \sum_{n=0}^{\infty} a_n \cos(\frac{nx\pi}{L})$
	$\sum_{n=0}^{\infty} a_n \cos(\frac{nx\pi}{L})$
Coeficientes	$a_0 = \frac{1}{2L} \int_{-L}^{L} f(x) dx$
	$a_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^{L} f(x) cos(\frac{npix}{L}) dx$
	$b_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^{L} f(x) sen(\frac{npix}{L}) dx$

#### 26 Ecuacion de la onda

Resuelva el problema:

$$\begin{split} \frac{\partial^2 U}{\partial t^2} &= \frac{\partial^2 U}{\partial x^2},\\ u(0,t) &= 0, u(L,t) = 0, t > 0\\ u(x,0) &= f(x), \frac{\partial U}{\partial t}(x,0) = g(x), 0 < x < L \end{split}$$

Se dice que U(x,t)=X(x)T(t)=XTDerivamos  $\frac{\partial^2 U}{\partial t^2}=XT$ ",  $\frac{\partial^2 U}{\partial x^2}=X$ "TSustituyendo tenemos

$$\frac{T''}{T} = \frac{X''}{X} = -\lambda$$

Resolviendo

$$X'' + \lambda X = 0...(1)$$
  $T'' + \lambda T = 0...(2)$ 

Donde por las c.f. sabemos que (1) es un problema S-L entonces:

$$\lambda = (\tfrac{n\pi}{L})^2$$

$$X(x) = B_n sen(\frac{n\pi x}{L})$$

Sustituimos  $\lambda$  en (2) y obtenemos:

$$T" + (\frac{n\pi}{L})^2 T = 0$$

Ec. Caracteristica es  $m^2 + (\frac{n\pi}{L})^2 = 0, m = \pm \frac{n\pi}{L}i$ 

$$T(t) = C_1 cos(\frac{n\pi t}{L}) + C_2 sen(\frac{n\pi}{L}t)$$

Por lo que U(x,t)=X(x)T(t) es:

$$\begin{array}{l} U = \sum_{n=1}^{\infty} sen(\frac{n\pi x}{L}) \big(b_{1n}cos(\frac{n\pi t}{L}) + b_{2n}sen(\frac{n\pi t}{L})\big) \\ U_t = \sum_{n=1}^{\infty} sen(\frac{n\pi x}{L}) \big(\frac{n\pi}{L} \big[b_{1n}sen(\frac{n\pi t}{L}) - b_{2n}cos(\frac{n\pi t}{L})]\big) \end{array}$$

Usamos condiciones iniciales:

$$U(x,0) = X(x)T(0)$$

$$T(0) = (b_{1n}cos(0) + b_{2n}sen(0))$$

por lo tanto  $b_{2n} = 0$  $\frac{\partial U}{\partial t}(x,0) = X(x)T'(0)$ 

$$T'(0) = (b_{1n}sen(0) - b_{2n}cos(0))$$

por lo tanto  $b_{1n} = 0$ 

Obstenemos como resultado:

$$\begin{array}{l} U(x,0) = \sum_{n=1}^{\infty} b_{1n} sen(\frac{n\pi x}{L}) = f(x) \\ U_t(x,0) = \sum_{n=1}^{\infty} b_{2n} \frac{n\pi}{L} sen(\frac{n\pi x}{L}) = g(x) \end{array}$$

# 27 Serie de Fourier compleja

Con  $w_0 = \frac{2\pi}{p}$ :

$$\sum_{n=1}^{\infty} b_{1n} d_n e^{-inw_0 x} \tag{46}$$

Para un  $n = 0, \pm 1, \pm 2...$ 

#### 28 Teorema 2.10

Sea f periodica fundamental p. Sea f suave a pedazos en [-p/2, p/2]. Entonces, en cada x la serie de Fourier compleja converge a:

$$\frac{1}{2}(f(x+) + f(x-)) \tag{47}$$

# 29 Transformada de Fourier

$$F(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-jwt}dt$$
$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(w)e^{jwt}dw$$

$\mathbf{f}(\mathbf{t})$	$\mathbf{F}(\mathbf{w})$
A	$2\pi A\delta(w)$
$\delta(t)$	1
1	$2\pi\delta(w)$
u(t)	$\pi\delta(w) + \frac{1}{jw}$
t	$\frac{-2}{\overline{w}^2}$
sgn(t)	$\frac{2}{iw}$
$\cos(w_o t)$	$\frac{\overline{jw}}{\pi \left[\delta \left(w - w_o\right) + \delta \left(w + w_o\right)\right]}$
$\operatorname{sen}\left(w_{o}t\right)$	$j\pi \left[\delta \left(w - w_o\right) - \delta \left(w + w_o\right)\right]$
$e^{jw_o t}$	$2\pi\delta\left(w-w_{o}\right)$
$\int j\pi \left[\delta \left(w - w_o\right) - \delta \left(w + w_o\right)\right]$	$\frac{1}{a+jw}$
$te^{-at}u(t)$	1
$e^{-a t }$	$\frac{\frac{(a+jw)^2}{(a+jw)^2}}{\frac{2a}{a^2+w^2}}$ $jw$
$\delta'(t)$	jw
$\delta''(t)$	$-w^2$
x'(t)	jwX(w)
$x(t-t_o)$	$e^{-jwt_o}X(w)$
$\delta \left( t-t_{o} ight)$	$e^{-jwt_o}$
x''(t)	$(jw)^2X(w)$
f(x-a)	$e^{-jaw}F(w)$
$f(t)\cos(w_o t)$	$\frac{1}{2}\left[F\left(w+w_{o}\right)+F\left(w-w_{o}\right)\right]$
$f(t)\operatorname{sen}\left(w_{o}t\right)$	$\frac{1}{2j}\left[F\left(w+w_{o}\right)-F\left(w-w_{o}\right)\right]$

# 30 Transformadas de Laplace

F(s)	f(t)
I	1
$\frac{-\frac{s}{s}}{\frac{1}{s^2}}$	t
	$t^{n-1}$
$\frac{\overline{s^n}}{1}$	(n-1)!
$\frac{1}{s \pm a}$	$e^{\pm at}$
$\frac{1}{s(s+a)}$	$\frac{1}{a}(1 - e^{-at})$
$\frac{1}{s^2(s+a)}$	$\frac{1}{a^2}(e^{-at} + mt - 1)$
$\frac{a}{s^2 + a^2}$	$\sin at$
$\frac{s}{s^2 + a^2}$	$\cos at$
$\frac{s}{s^2 + a^2}$	$\cos at$
$\frac{a}{s^2-a^2}$	$\sinh at$
$\frac{a}{s^2-a^2}$	$\sinh at$
$\frac{s}{s^2 - a^2}$	$\cosh at$
$\frac{1}{s(s^2+a^2)}$	$\frac{1}{a^2}(1-\cos at)$ $\frac{1}{a^2}(1-\cos at)$
$\frac{1}{s(s^2+a^2)}$	$\frac{1}{a^2}(1-\cos at)$
$\frac{1}{s^2(s^2+a^2)}$	$\frac{1}{a^3}(at - \sin at)$
$\frac{1}{(s+a)\cdot(s+b)}$	$\frac{a-b}{e^{-bt}-e'-at}$
$\frac{s}{(s+a)\cdot(s+b)}$	$\frac{1}{b-a}(be^{-bt} - ae^{-at})$

$\frac{1}{(s+a)^2}$	$te^{-at}$
$\frac{1}{(s+a)^n}$	$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}e^{-at}$
$\frac{s}{(s+a)^2}$	$e^{-at}(1-at)$
$\frac{1}{(s^2+a^2)^2}$	$\frac{1}{2a^3}(\sin at - at\cos at)$
$\frac{s}{(s^2+a^2)^2}$	$\frac{t}{2a}(\sin at)$
$\frac{s^2}{(s^2 + a^2)^2}$ $s^2 - a^2$	$\frac{1}{2a}(\sin at + at\cos at)$
$\frac{s^2 - a^2}{(s^2 + a^2)^2}$	$t\cos at$

#### Coordendas Curvilineas 31

DEFINICION: Las coordenadas u, v, w forman un sistema de coordenadas curvilineas ortogonal si la base  $\frac{\partial r}{\partial u}$ ,  $\frac{\partial r}{\partial v}$ ,  $\frac{\partial r}{\partial w}$  es ortogonal y orientada positivamente.

#### COORDENADAS POLARES

Se definen  $\mathbf{x} = x(p, \theta) = p\cos\theta, y = y(p, \theta) = p\sin\theta, \text{ donde p } [0, +\infty] \mathbf{y} \theta[0, 2pi].$ El vector de posicion es  $\mathbf{r} = r(p, \theta) = (p\cos\theta, p\sin\theta)$ .

Al mantener p fijo y variar theta en sentido positivo se obtienen circunferencias concentricas de centro el origen. Sus vectores tangentes son:  $\frac{\partial r}{\partial \theta}$  =  $(-psen\theta, pcos\theta).$ 

Al mantener theta fijo y variar p se obtienen semirrectas que parten del origen. Sus vectores tangentes son  $\frac{\partial r}{\partial p} = (cos\theta, sen\theta)$ . Los vectores  $\frac{\partial r}{\partial p}, \frac{\partial r}{\partial \theta}$  forman una base ortogonal de R COORDENADAS CILINDRICAS

Se definen  $x = p\cos\theta, y = p\sin\theta, z = z$ , donde p  $\varepsilon[0, \infty], \theta[0, 2pi]yzR$ .

El vector de posicion es  $\mathbf{r} = r(p, \theta, z) = (p\cos\theta, p\sin\theta, z)$ .

Al mantener z y theta constantes y variar p se obtienen semirrectas que empiezan en el eje Z. Sus vectores tangentes son :  $\frac{\partial r}{\partial p} = (\cos\theta, \sin\theta, 0)$ .

Al mantener p y z constantes y variar theta se obtienen circunferencias horizontales. Sus vectores tangentes son:  $\frac{\partial r}{\partial \theta} = (-1psen\theta, pcos\theta, 0)$ .

Al mantener p y theta constantes y variar z se obtienen rectas verticales. Sus vectores tangentes son:  $\frac{\partial r}{\partial z} = (0,0,1)$ . Los vectores  $\frac{\partial r}{\partial p}, \frac{\partial r}{\partial \theta}, \frac{\partial r}{\partial z}$  forman una base ortogonal orientada positivamente de R3.

#### COORDENADAS ESFERICAS

Se definen  $x = p\cos\phi\cos\lambda, y = p\cos\phi\sin\lambda z = p\sin\phi, \text{ donde p } \varepsilon[0,\infty], \lambda\varepsilon[0,2pi]$ y  $\phi \varepsilon [1pi/2, pi/2]$ .

El vector de posicion es  $r(p, \lambda, \phi) = p(\cos\phi\cos\lambda, \cos\phi\sin\lambda, \sin\phi)$ .

Si fijamos p obtenemos una esfera centrada en el origen. Lambda corresponde a la longitud y phi es la latitud.

Al variar p y fijar las otras dos variables obtenemos semirrectas que parten del

origen. Sus vectores tangentes son :  $\frac{\partial r}{\partial p} = (\cos\phi\cos\lambda,\cos\phi\sin\lambda,\sin\phi)$ . Al variar phi y fijar las otras dos variables obtenemos meridianos. Sus vectores tangentes son:  $\frac{\partial r}{\partial \phi} = p(\sin\phi\cos\lambda,\sin\phi\sin\lambda,\cos\phi)$ . Al variar lambda manteniendo fijas las demas obtenemos paralelos. Sus vectores tangentes son :  $\frac{\partial r}{\partial \lambda} = p(\cos\phi\sin\lambda,\cos\phi\cos\lambda,0)$  Los vectores  $\frac{\partial r}{\partial p},\frac{\partial r}{\partial \lambda},\frac{\partial r}{\partial \phi}$  forman una base orientada positivamente de R3.

#### **32** laplaciano

En coordenadas rectangulares:

$$\nabla \cdot \nabla f = \nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$
 (48)

En coordenadas cilindricas:

$$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$
 (49)

En coordenadas esfericas:

$$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r^2 sen^2 \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \phi^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{\cot \theta}{r^2} \frac{\partial f}{\partial \theta}$$
 (50)