

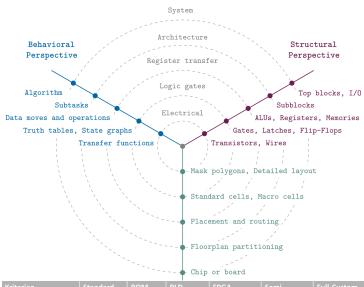
# **CheatSheet Digital Design**

Fs 2025 – Prof. Dr. Paul Zbinden Autoren: Ricca Aaron

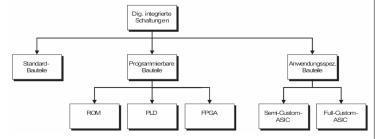
https://github.com/Rin-Ha-n/DigDes

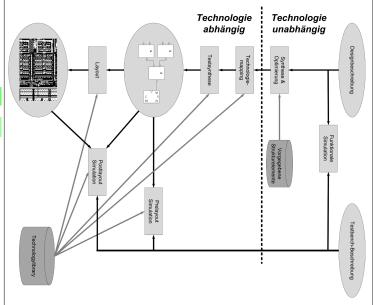
### 1 Introduzione

# 1.1 Scelta/caratteristiche dei componenti



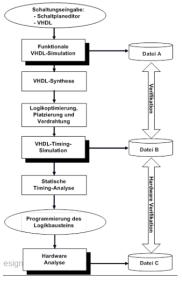
Kriterien	Standard Bauteile	ROM	PLD	FPGA	Semi- Custom	Full-Custom
Machbarkeit	++			+	+	+++
Zeit Realisierung	+	++	++	++	-	
Iterationszeit	-	++	++	++	-	
NRE	++	+	+	+	-	
Stückpreis		+	+	-	+	+++





# 1.2 Guida al design

- 1. Design / Entry
- 2. Funktionale Simulation
- 3. Synthese
- 4. Implementierung
  - Logikoptimierung
  - Platzierung
  - Verdrahtung
- 5. Timing Simulation
- 6. Statische Timing Analyse
- 7. Herstellungsdatenerzeugen



# 2 Programmazione VHDL

# 2.1 Library

Una libreria puo contenere componenti e o pachetti. I componenti sono descrizione di circuiti e realizzazione specifiche, vengono memorizzati nella libreria in modo da 14

poter essere riutilizati piu volte e da piu progettisti contemporaneamente.

I blocchi di codice di una libreria sono memorizzati in forma compilata, direttamente

Contenuto di una libreria: Components, Packages, Functions, Procedures, Declarations.

```
library ieee:
 use ieee.std_logic_1164.all; -- CPP: using namespace std;
use ieee.numeric_std.all; -- Solo per operazioni aritmetiche per vettori
```

### 2.2 entity dichiarazione

L'entità descrive il componente del progetto. In primo luogo l'entità descrive l'interfaccia (schnittstelle) del componente.

```
entity <entity name> is
     port (
        {<port_name> : <mode> <type>;} -- <mode> = in | out | inout
6 end entity <entity name>;
```

L'architettura descrive il comportamento del componente, come funziona e come è realizzato.

### 2.3 architecture

```
architecture <architecture_type> of <entity_name> is
     [type_declaration]
         [component_declaration]
         [subtype_declaration]
         [constant_declaration]
         [signal_declaration]
       -- codice di architettura
  end <architecture_type>;
```

# 2.4 component dichiarazione

I componenti sono utilizzati per definire le porte di un'entità, in modo da poterla utilizzare in altre entità.

```
component <component_name>
    port (
        {<port_name> : <mode> <type>;}
 end component <component_name>;
```

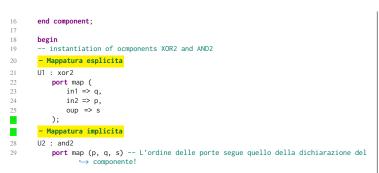
# 2.5 Port mapping

Il port mapping è utilizzato per collegare le porte dell'entità con i segnali dell'architettura.

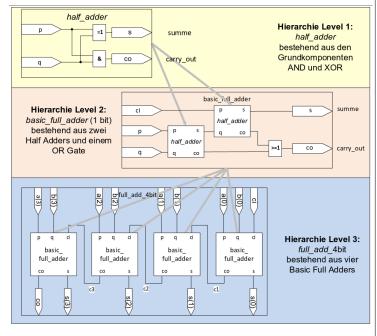
```
1 U1: entity_name
     port map (
         <port_name> => <signal_name>,
         <port_name> => <signal_name>
```

#### 2.5.1 Esempio

```
architecture structural of half_adder is
   -- dichiarazione del componente xor2
   component xor2
          in1, in2 : in bit;
                 : out bit
      );
   end component;
   -- dichiarazione del componente and2
   component and2
       port (
          in1. in2 : in bit:
                  : out bit
          oup
```



# 2.6 Hierarchie Level



# **2.7** Tipi

- <architecture\_type> = Behavioral | Structural | RTL | Dataflow | Tb |(...)
- <mode> = in | out | inout
- <type> = bit | bit\_vector | std\_ulogic | std\_ulogic\_vector | integer | boolean

# $2.7.1 < architecture\_type>$

**Behavioral**: si occupa di descrivere il comportamento del circuito, senza preoccuparsi della struttura fisica. Alto livello di astrazione concetto Wahrheitstabelle.

```
1 if rising_edge(clk) then
2    if A = '1' then
3    Y <= B;
4    end if;
5 end if;</pre>
```

**Structural**: si occupa di descrivere la struttura fisica del circuito, utilizzando componenti e connessioni tra di essi. Medio livello di astrazione.

```
1 U1: and_gate port map (A => A, B => B, Y => Y1);
2 U2: or_gate port map (A =1, B => C, Y => Y);
```

**RTL**: si occupa di descrivere il circuito a livello di registro e logica combinatoria, utilizzando registri e porte logiche. Basso livello di astrazione.Concetto Boolsche Ausdrucke.

```
1 if rising_edge(clk) then
2     reg1 <= A and B;
3     reg2 <= reg1 xor C;
4 end if:</pre>
```

**Dataflow**: si occupa di descrivere il circuito a livello di flusso di dati, utilizzando porte logiche e segnali. Basso livello di astrazione.

Tb: si occupa di descrivere il circuito a livello di testbench, utilizzando segnali di test

```
e componenti di test.

1 A <= '0'; wait for 10 ns;
2 A <= '1'; wait for 10 ns;
3 assert (Y = expected_value) report "Test failed" severity error;
```

### 2.7.2 <type> (dichiarazione: segnali, variabili, ...)

Come vanno dichiarati tutti i segnali utilizzati internamente all'archittetura. Nella sintesi del codice, é vietato inizzializzare i segnali nella dichiarazione!

- bit: rappresenta un singolo bit, con valori '0' e '1'.

  signal A: bit;
- bit\_vector: rappresenta un vettore di bit, con valori '0' e '1'.

  signal B : bit\_vector(7 downto 0); -- vettore di 8 bit
- std\_logic: rappresenta un singolo bit con valori '0', '1'.
   signal C: std\_logic;
- std\_logic\_vector: rappresenta un vettore di std\_logic, con valori '0', '1'.

  | signal D : std\_logic\_vector(7 downto 0);
- std\_ulogic: rappresenta un singolo bit con valori '0', '1', 'Z' (alta impedenza) e 'X' (indeterminato).
   signal E: std\_ulogic;
- std\_ulogic\_vector: rappresenta un vettore di std\_ulogic, con valori '0', '1'
  'Z' e 'X'.
   signal F: std\_ulogic\_vector(7 downto 0);
- integer: rappresenta un numero intero, con valori compresi tra -2<sup>31</sup> e 2<sup>31</sup> -1
   (è necessario definire l'intervallo di utilizzo).
   signal 6: integer range 0 to 255; -- intervallo di utilizzo
- boolean: rappresenta un valore booleano, con valori true e false.

  | signal H : boolean; -- true or false

# 2.8 Nebenläufige Signalzuweisungen "y<=x"

#### 2.8.1 Definizione dei segnali

```
l singal <signal_name> :{,<singal_name>} : <type>
2 [:= inizianol_value]; -- inizial_value é opzionale
```

#### 2.8.2 Unbedingte Signalzuweisung

L'assegnazione dei segnali é incondizionata, quindi indipendente. 1  $y \le 0$ ; 2  $y \le a$  and b;

#### 2.8.3 Bedingte Signalzuweisung

L'assegnazione dei segnali é eseguita in modo sequenziale, si controlla una condizione e se corretta si assegna il valore, sennó si procede con la prossima condizione.

1 y <= '0' when a = '1' else
2 '1' when a = '0':

#### 2.8.4 Selektive Signalzuweisung

L'assegnazione dei segnali é eseguita in modo selettivo, viene selezionata il valore in base alla condizione.

```
1 with s select y <=
2    '0' when "00", -- quando s = "00" y <= '0'
4    '1' when "01", -- quando s = "01" y <= '1'
4    '2' when "10", -- quando s = "10" y <= '2'
5    'X' when others; -- quando s = altro y <= 'X'</pre>
```

#### 2.8.5 aggregate

L'aggregazione dei segnali permette di aggregare segnali individuali in un unico segnale.

#### 2.8.6 concatenate

La concatenazione dei segnali permette di concatenare segnali in un unico segnale.  $\bot y \le v_- 1 \& v_- 2;$ 

### 2.9 Nebenläufige Prozesse

I processi sono "Nebenläufige" di conseguenza iniziano ad essere eseguiti in concorrenza. Ma all'interno il codice viene eseguito normalmente (istruzioni sequenziali, sequenzialmente. istruzioni parallele in modo parallelo).

I processi sono sezioni di codice che vengono eseguite ogni volta che un Segnale sensibile nella lista sensibile (Sensitivitätliste) cambia di stato.

#### 2.9.1 sequenzielle Anweisungen im Prozesse

Le istruzioni che vengono eseguite strettamente sequenzialmente all'interno di un processo sono:

#### 2.9.2 Eigenschaften nebenläufiger Prozesse

Le proprietà più importanti, ovvero le estensioni rispetto alle assegnazioni di segnale, possono essere così riassunte:

- I processi possono assegnare due o più segnali contemporaneamente.
- L'elaborazione delle informazioni per l'assegnazione dei segnali avviene in una sequenza di comandi che vengono eseguiti uno dopo l'altro (procedurale).

- I processi permettono l'uso di variabili per la memorizzazione temporanea dei valori dei segnali.
- Grazie all'uso delle liste di sensibilità è garantito un miglior controllo sulle condizioni di esecuzione della parte di codice.

#### 2.9.3 Variablen in nebenläufigen Prozessen

Le variabili offrono due opzioni utili nei processi:

- · Accesso a un valore aggiornato all'interno del processo stesso.
- Preparazione di un'espressione di controllo, ad esempio per un "case when".

Le variabili sono dichiarate all'interno dei processi e sono visibili esclusivamente all'interno degli stessi. Il valore assegnato può essere letto immediatamente.

L'assegnazione di valore a una variabile avviene con l'operatore :=, a differenza dell'assegnazione ai segnali che utilizza <=.

variable <var\_name> {,var\_name}: <type> [:= expression];

# 3 State machine

Le **Finite State Machine** (FSM) sono macchine a base di circuiti logici sequenzali.

Sono in grado quindi di eseguire operazioni logiche e di poterle memorizzare in modo da consegnare in uscita una funzione che non solo è dipendente dagli Input attuali ma anche (o solo) dallo stato attuale (memorizzato con gli input precedenti).

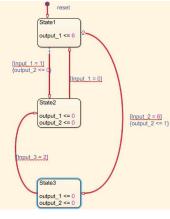
Le tre alternative proposte di seguito sono delle possibilità di incapsulamento standardizzato della funzione desiderata, qualunque essa sia.

- Cit. Alessio Ciceri



### 3.1 Bubble diagram

- Bolle: Ogni bolla rappresenta uno stato
- Freccie: Condizione per passare da uno stato all'altro dev'essere scritta accanto alla freccia.
- Moore: Gli output sono associati agli stati, quindi scritti dentro a quest'ultimi.
- Melay: Gli output sono associati alle transizioni, quindi scritti accanto alle frecce.

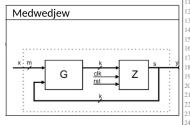


# 3.2 Medwedjew

Composta da una un blocco di logica combinatoria(G) che risolve la funzione desiderata e da un blocco di memoria(Z) che memorizza gli stati.

=> Gli Input e lo stato attuale della FSM vengono processati da una logica combinatoria(G)

- => Il risultato della logica viene memorizzato nella Zustandspeicher(Z)
- => L'uscita è esattamente la copia di tutti gli stati memorizzati(s).



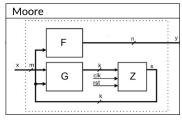
### 3.3 Moore

Come Medwedjew ma con una logica dedicata sul ramo di output(s).

Tipicamente utile per output più complessi/numerosi rispetto agli stati memorizzati( $k \neq n$ ).

- => logica combinatoria aggiuntiva sul ramo d'uscita (F)
- => Più efficiente di Medwedjew per la memorizzazione degli stati

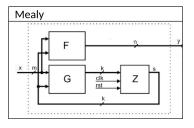
3



## 3.4 Mealy

Si tratta della Versione Moore dove la logica sul ramo d'uscita è dipendente anche a segnali provenienti direttamente dagli input della FSM

- => Necessaria se y dipende asincronamente da delle entrate
- => Più complessa, spesso riducibile a Moore



# 3.5 Codice scheletro FSM (G,Z,F)

```
G: process(present_state, inputs)
 begin
     next_state <= de fault_state;</pre>
         case present_state is
             when X_state =>
                next_state <= Y_state;
             when others =>
                next_state <= R_state;
 end process:
Z: process(clk)
 begin
     if clk'event and clk = '1' then
         if reset = '1' then
            present_state <= reset_state;
             present_state <= next_state;
     end if:
 end process:
 F: process(present_state, )
 begin
     oup <= default_value;
     case present_state is
         when X state =>
            oup <= "1001";
         when others =>
            oup <= "1111";
     end case:
```

# 3.6 Codifica degli stati (Z-Register)

La dimenzione del registro  $=2^{n->bit}$  Gli stati di una FSM possono essere codificati in diversi modi, tra cui:

- Codifica binaria: ogni stato è rappresentato da un codice binario unico.
- Codifica Gray: simile alla codifica binaria, ma le transizioni tra stati adiacenti cambiano solo un bit alla volta.
- Codifica one-hot: ogni stato è rappresentato da un bit attivo, con tutti gli altri bit a zero.
- Codifica one-cold: simile alla codifica one-hot, ma solo un bit è a zero e tutti gli altri sono attivi.