物理学I

第1問

[1]

$$I = \frac{3m}{4\pi a^3} \cdot 2\pi \int_{-1}^{1} d\cos\theta \int_{0}^{a} dr \, r^4 \sin^2\theta$$

$$= \frac{3m}{2a^3} \cdot \frac{4}{3} \cdot \frac{a^5}{5}$$

$$= \frac{2}{5}ma^2 \tag{0.1}$$

[2]

接地点の速度がゼロになることから、

$$v' + a\omega' = 0 \tag{0.2}$$

[3]

$$mv' = P$$
, $I(\omega' - \omega) = \frac{2}{5}ma^2(\omega' - \omega) = aP$ (0.3)

以上の条件から、

$$\frac{2}{5}ma(\omega'-\omega)-mv'=\frac{1}{5}ma\left(7\omega'-2\omega\right)=0 \tag{0.4}$$

よって、

$$\omega' = \frac{2}{7}\omega\tag{0.5}$$

[4]

跳ね返り前後の関係は

$$m(v_n - v_{n-1}) = -P_n, \quad I(\omega_n - \omega_{n-1}) = -aP_n \tag{0.6}$$

である。1つ目の式のa倍から2つ目の式を引くと、

$$(I\omega_n - amv_n) - (I\omega_{n-1} - amv_{n-1}) = 0 (0.7)$$

を得る。よって

$$l \coloneqq I\omega_n - amv_n \tag{0.8}$$

は一定となる。

[5]

反跳が終わったとき、球がすべらずに転がったことから、

$$v_{\rm f} + a\omega_{\rm f} = 0. \tag{0.9}$$

これを (0.8) と連立すると、

$$l = I\omega_{\rm f} - amv_{\rm f} = -\left(\frac{I}{a} + am\right)v_f = -\frac{7}{5}mav_{\rm f} \tag{0.10}$$

よって、

$$v_{\rm f} = -\frac{5l}{7ma} \tag{0.11}$$

と表せる。また、 $v_{\mathrm{f}}=0$ となるためには、

$$l = I\omega_0 - amv_0 = 0 \tag{0.12}$$

となればよい。整理すると、

$$v_0 = \frac{2}{5}a\omega_0\tag{0.13}$$

となる。

第2問

[1]

円筒状の領域で Gauss の定理を用いると、

$$2\pi r l E(r) = \frac{\lambda l}{\varepsilon_0}, \quad E(r) = \frac{\lambda}{2\pi \varepsilon_0 r} \tag{0.14}$$

となる。よって、

$$\phi(r) = -\int_{r_0}^r \mathrm{d}r \, E(r) = -\frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \ln\frac{r}{r_0} \tag{0.15}$$

[2]

点 $(r\cos\theta, r\sin\theta)$ と (a,0), (b,0) との間の距離は、

$$\sqrt{(a^2 + r^2 - 2ar\cos\theta)}, \quad \sqrt{(b^2 + r^2 - 2br\cos\theta)}$$
 (0.16)

で与えられるので、

$$\phi(r,\theta) = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0} \ln \frac{b^2 + r^2 - 2br\cos\theta}{a^2 + r^2 - 2ar\cos\theta}$$
 (0.17)

となる。

[3]

設問[2]の結果から、静電ポテンシャルは

$$\phi(r,\theta) = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0} \ln \frac{D^2 + r^2 - 2Dr\cos\theta}{d^2 + r^2 - 2dr\cos\theta}$$
 (0.18)

と書ける。r=R においてこれが θ に依存しない条件は、

$$\frac{D^2 + R^2}{2DR} = \frac{d^2 + R^2}{2dR} \tag{0.19}$$

である。整理すると、

$$D = \frac{R^2}{d} \tag{0.20}$$

が得られる。これを (0.18) に代入すると、

$$\phi(r,\theta) = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0} \ln\left(\frac{R^2}{d^2} \frac{(r/R)^2 d^2 + R^2 - 2dr\cos\theta}{d^2 + r^2 - 2dr\cos\theta}\right) \tag{0.21}$$

となる。

[4]

$$\begin{split} \sigma &= \varepsilon_0 \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \right)_{r=R} \\ &= \frac{\lambda}{4\pi} \left[\frac{2d^2/R - 2d\cos\theta}{d^2 + R^2 - 2dR\cos\theta} - \frac{2R - 2d\cos\theta}{d^2 + R^2 - 2dR\cos\theta} \right] \\ &= \frac{\lambda(d^2 - R^2)}{2\pi R(R^2 + d^2 - 2Rd\cos\theta)} \end{split} \tag{0.22}$$

[5]

d/R = a とおくと、

$$\sigma = \frac{\lambda}{2\pi R} \frac{a^2 - 1}{1 - 2a\cos\theta + a^2} = -\frac{\lambda}{2\pi R} \left(1 + 2\sum_{n=1}^{\infty} a^n \cos nx \right)$$
 (0.23)

これをr = Rの円周上で積分すると、

$$R \int_0^{2\pi} \sigma \, \mathrm{d}\theta = -\lambda \tag{0.24}$$

となる。つまり、z 軸方向の単位長さあたりの誘起される電荷は $-\lambda$ となる。

[6]

線電荷が $\theta=0$ の位置にいるとし、 σ_n がそれぞれ $\theta_n:=-\psi+(n-1)\pi/2$ の位置にいるとしてよい。このとき、

$$\frac{2\pi R\sigma_n}{\lambda} = \frac{-(R^2 - d^2)}{R^2 + d^2 - 2Rd\cos\theta_n}$$
 (0.25)

となる。d が R に比べて十分小さいとして、d/R に関して 2 次の項を無視すると、

$$\frac{2\pi R\sigma_n}{\lambda} = -1 - \frac{2d}{R}\cos\theta_n \tag{0.26}$$

となる。ここで、

$$\cos \theta_1 = \cos \psi, \quad \cos \theta_2 = \sin \psi, \tag{0.27}$$

から、

$$(x_0,y_0) = (d\cos\psi, d\sin\psi) = \left(-\frac{R}{2}\left(1 + \frac{2\pi R\sigma_1}{\lambda}\right), -\frac{R}{2}\left(1 + \frac{2\pi R\sigma_2}{\lambda}\right)\right) \quad (0.28)$$

となる。また、

$$\cos \theta_3 = -\cos \psi, \quad \cos \theta_4 = -\sin \psi \tag{0.29}$$

から、

$$\sigma_1 + \sigma_3 = \sigma_2 + \sigma_4 = -\frac{\lambda}{\pi R} \tag{0.30}$$

となるので、

$$\begin{split} (x_0,y_0) &= \left(-\frac{R}{2}\left(1-\frac{2\sigma_1}{\sigma_1+\sigma_3}\right), -\frac{R}{2}\left(1-\frac{2\sigma_2}{\sigma_2+\sigma_4}\right)\right) \\ &= \left(\frac{R}{2}\frac{\sigma_1-\sigma_3}{\sigma_1+\sigma_3}, \frac{R}{2}\frac{\sigma_2-\sigma_4}{\sigma_2+\sigma_4}\right). \end{split} \tag{0.31}$$

物理学 II

第1問

[1]

 ψ_S と ψ_A の節の数はそれぞれ 0 と 1 であり、振動定理から節の数が少ない ψ_S ほうが固有エネルギーが低い。

[2]

$$\langle \psi_L | \psi_R \rangle = \frac{1}{2} (\langle \psi_S | \psi_S \rangle - \langle \psi_A | \psi_A \rangle) = 0 \tag{0.32}$$

$$H = \begin{pmatrix} 0 & -J \\ -J & 0 \end{pmatrix} \tag{0.33}$$

[3]

$$e^{-iHt/\hbar} = \begin{pmatrix} \cos \omega t & i \sin \omega t \\ i \sin \omega t & \cos \omega t \end{pmatrix}, \quad \omega = \frac{J}{\hbar}$$
 (0.34)

より、 $\sin^2(Jt/\hbar)$

[4.1]

$$|0\rangle = |LL\rangle, \quad |1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|LR\rangle + |RL\rangle), \quad |2\rangle = |RR\rangle$$
 (0.35)

$$\mathcal{H}|0\rangle = \mathcal{H}|2\rangle = -J(|LR\rangle + |RL\rangle) = -\sqrt{2}\,J|1\rangle \tag{0.36}$$

$$\mathcal{H}|1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(2|LL\rangle + 2|RR\rangle) = -\sqrt{2}J(|0\rangle + |2\rangle) \tag{0.37}$$

[4.2]

もとの固有状態で考えれば、-2J,0,2J

[4.3]

2 つの粒子が独立なことから、

$$P_1(t) = 2\sin^2\frac{Jt}{\hbar}\cos^2\frac{Jt}{\hbar} \tag{0.38}$$

$$P_2(t) = \cos^4 \frac{Jt}{\hbar} \tag{0.39}$$

[5.1]

$$\mathcal{H} = \begin{pmatrix} -A & -\sqrt{2}J & 0\\ -\sqrt{2}J & 0 & -\sqrt{2}J\\ 0 & -\sqrt{2}J & -A \end{pmatrix}$$
 (0.40)

[5.2]

固有方程式は、

$$E^3 + 2AE^2 + (A^2 - 4J^2)E - 4AJ^2 = (E + A)(E^2 + AE - 4J^2) = 0 \hspace{0.5cm} (0.41)$$

(パリティ対称性があるので、 3×3 行列でも楽に対角化できることが保証されている。つまり、自明な固有ベクトルとして (1,0,-1) があるので、これに $\mathcal H$ を作用させれば少なくとも 1 つの固有値は求まる。) よって

$$E = -A, \frac{-A \pm \sqrt{A^2 + 16J^2}}{2}. (0.42)$$

 J^2/A のオーダーまで展開すると、

$$E = -A - \frac{4J^2}{A}, -A, \frac{4J^2}{A} \tag{0.43}$$

[5.3]

摂動がパリティを破っていないことに注意すると、 $|1\rangle$ の成分はない。よって 2 個の粒子が複合粒子を作っている状況なので、設問 [3] と同じものを選べば良い。よってグラフは (b)。また点線が P_0 、実線が P_2 、一点鎖線が P_1 。周期は基底状態と第一励起状態のエネルギー差を ΔE として、

$$T = \frac{2\pi}{\Delta E/\hbar} = \frac{\pi \hbar A}{2J^2}.\tag{0.44}$$

[6]

 $A\to -B$ とすればよい。グラフは (b)。点線が P_0 、実線が P_2 、一点鎖線が P_1 。周期は

$$T = \frac{\pi \hbar B}{2J^2} \tag{0.45}$$

[7]

引力の場合と斥力の場合の違いは、複合粒子状態 $(|0\rangle, |2\rangle)$ のエネルギーがそうでない状態 $(|1\rangle)$ のエネルギーよりが高いか低いかだけである。しかし、摂動がパリティを破っていないことから、 $|1\rangle$ の成分はない。よって 2 つの場合で差はない。

第2問

[1]

$$Z = \frac{V^{N}}{h^{3N} N!} \left(\int_{-\infty}^{\infty} \mathrm{d}p \exp\left(-\frac{p^{2}}{2m k_{\mathrm{B}} T}\right) \right)^{3N} = \frac{V^{N}}{N!} \left(\frac{m k_{\mathrm{B}} T}{2\pi \hbar^{2}}\right)^{3N/2} \tag{0.46}$$

[2]

$$U = -\frac{\partial}{\partial \beta} \ln Z = \frac{3}{2} N k_{\rm B} T \tag{0.47}$$

$$C = \frac{3}{2}k_{\rm B}T\tag{0.48}$$

[3]

$$P = k_{\rm B} T \frac{\partial}{\partial V} \ln Z = \frac{N k_{\rm B} T}{V} \tag{0.49}$$

[4]

相互作用がない場合の分配関数を $Z_0(T,V,N)$ と書くことにする。分配関数は、

$$Z = Z_0(T, V - b, N) \exp\left(-\frac{\alpha N^2}{V - b}\right) \tag{0.50}$$

となる。ここから、

$$P = k_{\rm B} T \frac{\partial}{\partial V} \ln Z = \frac{k_{\rm B} T}{V - b} + \frac{\alpha k_{\rm B} T N^2}{(V - b)^2}$$
 (0.51)

[5]

状態方程式は A'(V)=0 のときに満たされる。これは 3 点あるが、力学的に安定となるためには

$$A''(V) = \frac{\partial^2 F}{\partial V^2} = -\frac{\partial P}{\partial V} < 0 \tag{0.52}$$

が成り立つ必要がある。よって安定な点は2つの極小点で、極大となる点は不安定。

第3問

[1]

$$\boldsymbol{E}(z,t) = \mathrm{e}^{-k_2 z} \operatorname{Re} \left[\tilde{\boldsymbol{E}}_0 \exp \left\{ \mathrm{i} \left(k_1 z - \omega t \right) \right\} \right] \tag{0.53}$$

の位相速度は、

$$v = \frac{\omega}{k_1} \tag{0.54}$$

[2]

$$d = \frac{1}{k_2} \tag{0.55}$$

[3]

(1),(2) から、

$$\tilde{k}^2 = \varepsilon \mu \omega^2 + i\mu \sigma \omega =: \mu \omega \sqrt{\varepsilon^2 \omega^2 + \sigma^2} e^{i\theta}$$
 (0.56)

となる。ここで、

$$\tilde{k} = \pm \sqrt{\mu\omega\sqrt{\varepsilon^2\omega^2 + \sigma^2}} \left(\sqrt{\frac{1 + \cos\theta}{2}} + i\sqrt{\frac{1 - \cos\theta}{2}} \right)$$
 (0.57)

と書けるから、

$$k_1 = \sqrt{\frac{1}{2}\mu\omega\left(\sqrt{\varepsilon^2\omega^2 + \sigma^2} + \varepsilon\omega\right)}, \qquad (0.58)$$

$$k_2 = \sqrt{\frac{1}{2}\mu\omega\left(\sqrt{\varepsilon^2\omega^2 + \sigma^2} - \varepsilon\omega\right)} \tag{0.59}$$

となる。ただし符号は $k_2>0$ となるように選択した。

[4]

$$d = \sqrt{\frac{2}{\mu\omega(\sqrt{\varepsilon^2\omega^2 + \sigma^2} - \varepsilon\omega)}} \tag{0.60}$$

 $\sigma\gg \varepsilon\omega$ のとき、

$$d \approx \sqrt{\frac{2}{\mu\omega\sigma}} \propto \sigma^{-1/2} \tag{0.61}$$

 $\sigma \ll \varepsilon \omega$ のとき、

$$d \approx \sqrt{\frac{4\varepsilon}{\mu\sigma^2}} \propto \sigma^{-1} \tag{0.62}$$

$$i\omega \mathbf{B} = i\tilde{k}\mathbf{e}_z \times \mathbf{E}.$$
 (0.63)

よって、位相の遅れは

$$\phi = \arg(k_1 + \mathrm{i}k_2) \tag{0.64}$$

 $\sigma/arepsilon\omega o\infty$ では $k_1/k_2 o 1$ から、

$$\phi = \arg(1+i) = \frac{\pi}{4} \tag{0.65}$$

 $\sigma/arepsilon\omega o 0$ では $k_2/k_1 o 0$ から、

$$\phi = \arg(1) = 0 \tag{0.66}$$

[6]

z=0 において、

$$|\mathbf{S}| = \frac{|\tilde{k}||\tilde{\mathbf{E}}_0|^2}{\mu\omega}\cos(\omega t)\cos(\omega t + \phi) = \frac{|\tilde{k}||\tilde{\mathbf{E}}_0|^2}{2\mu\omega}\left(\cos(2\omega t + \phi) + \cos\phi\right)$$
(0.67)

と書ける。よってこの時間平均をとると、

$$\frac{|\tilde{\boldsymbol{E}}_{0}|^{2}|\tilde{k}|\cos\phi}{2\mu\omega} = \frac{|\tilde{\boldsymbol{E}}_{0}|^{2}k_{1}}{2\mu\omega} = \frac{|\tilde{\boldsymbol{E}}_{0}|^{2}}{2}\sqrt{\frac{1}{2\mu\omega}\left(\sqrt{\varepsilon^{2}\omega^{2}+\sigma^{2}}+\varepsilon\omega\right)}$$
(0.68)

[7]

$$Q = \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}, t) \cdot \boldsymbol{J}(\boldsymbol{r}, t) \tag{0.69}$$

[8]

$$\langle Q \rangle = \frac{1}{2} \sigma |\tilde{\boldsymbol{E}}_0|^2 e^{-2k_2 z} \tag{0.70}$$

$$\int_0^{+\infty} \langle Q \rangle \, \mathrm{d}z = \frac{\sigma |\tilde{\boldsymbol{E}}_0|^2}{4k_2} = \frac{|\tilde{\boldsymbol{E}}_0|^2 k_1}{2\mu\omega} \tag{0.71}$$

ここで

$$k_1 k_2 = \frac{1}{2} \mu \omega \sigma \tag{0.72}$$

を用いた。よって、境界から導体内へ流入するエネルギーは全て Joule 熱として消費される。

第4問

[1]

$$\mathbf{b}_{1} = 2\pi \frac{\det \begin{vmatrix} \mathbf{e}_{1} & -\sqrt{3} \, a/2 \\ \mathbf{e}_{2} & a/2 \end{vmatrix}}{\det \begin{vmatrix} \sqrt{3} \, a/2 & -\sqrt{3} \, a/2 \\ a/2 & a/2 \end{vmatrix}} = 2\pi \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} \, a \\ 1/a \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{b}_{2} = 2\pi \frac{\det \begin{vmatrix} \sqrt{3} \, a/2 & \mathbf{e}_{1} \\ a/2 & \mathbf{e}_{2} \end{vmatrix}}{\det \begin{vmatrix} \sqrt{3} \, a/2 & -\sqrt{3} \, a/2 \\ a/2 & a/2 \end{vmatrix}} = 2\pi \begin{pmatrix} -1/\sqrt{3} \, a \\ 1/a \end{pmatrix}.$$
(0.73)

$$\boldsymbol{b}_{2} = 2\pi \frac{\det \begin{vmatrix} \sqrt{3} a/2 & \boldsymbol{e}_{1} \\ a/2 & \boldsymbol{e}_{2} \end{vmatrix}}{\det \begin{vmatrix} \sqrt{3} a/2 & -\sqrt{3} a/2 \\ a/2 & a/2 \end{vmatrix}} = 2\pi \begin{pmatrix} -1/\sqrt{3} a \\ 1/a \end{pmatrix}. \tag{0.74}$$

 $P(2\pi/\sqrt{3}a,0), \ Q(0,4\pi/3a)$

[2]

 $k_{\rm E}$ に対して、

$$2 \cdot \pi k_{\rm F}^2 \frac{S}{(2\pi)^2} = 2 \cdot \frac{S}{s} \tag{0.75}$$

が成り立つ。S は系の面積、s は単位胞の面積であり、

$$s = \frac{\sqrt{3}}{2}a^2\tag{0.76}$$

で与えられる。よって、

$$k_{\rm F} = \sqrt{\frac{4\pi}{s}} = \sqrt{\frac{8\pi}{\sqrt{3}}} a^{-1}.$$
 (0.77)

同じことを波数空間でも考えられる。Fermi 面の内部の面積と Brillouin ゾーンの面積が 等しいことから、

$$\pi k_{\rm F}^2 = \frac{(2\pi)^2}{s} = \frac{8\pi^2}{\sqrt{3} a^2}.$$
 (0.78)

よって同じ答えを得る。

[4]

$$\langle \phi_i^A | \mathcal{H} | \psi_{\mathbf{k}} \rangle = \lambda_A \epsilon_A e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_i^A} + \lambda_B \tau \sum_{\delta} e^{i\mathbf{k} \cdot (\mathbf{r}_i^A + \delta)}$$
 (0.79)

$$\langle \phi_i^B | \mathcal{H} | \psi_{\mathbf{k}} \rangle = \lambda_B \epsilon_B e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_i^B} + \lambda_A \tau \sum_{\mathbf{\delta}} e^{i\mathbf{k} \cdot (\mathbf{r}_i^B - \mathbf{\delta})}$$
(0.80)

から、

$$\begin{pmatrix} \langle \psi_{\mathbf{k}}^{A} | \mathcal{H} | \psi_{\mathbf{k}}^{A} \rangle & \langle \psi_{\mathbf{k}}^{A} | \mathcal{H} | \psi_{\mathbf{k}}^{B} \rangle \\ \langle \psi_{\mathbf{k}}^{B} | \mathcal{H} | \psi_{\mathbf{k}}^{A} \rangle & \langle \psi_{\mathbf{k}}^{B} | \mathcal{H} | \psi_{\mathbf{k}}^{B} \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \epsilon_{A} & \tau \sum_{j} e^{i\mathbf{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{j}} \\ \tau \sum_{j} e^{-i\mathbf{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{j}} & \epsilon_{B} \end{pmatrix}$$
(0.81)

となる。ここで、

$$\delta_1 = \frac{a_1 + 2a_2}{3}, \quad \delta_2 = \frac{a_1 - a_2}{3}, \quad \delta_3 = \frac{-2a_1 - a_2}{3}$$
 (0.82)

と定義した。 λ_A, λ_B が満たす方程式は、

$$\begin{pmatrix} \epsilon_{A} & \tau \sum_{j} e^{i\boldsymbol{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{j}} \\ \tau \sum_{j} e^{-i\boldsymbol{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{j}} & \epsilon_{B} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_{A} \\ \lambda_{B} \end{pmatrix} = E(\boldsymbol{k}) \begin{pmatrix} \lambda_{A} \\ \lambda_{B} \end{pmatrix}$$
(0.83)

となる。

[5]

まず、

$$\Delta(\mathbf{k}) := \tau \sum_{j} e^{i\mathbf{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{j}} \tag{0.84}$$

とおく。設問 [4] で求めた方程式に非自明な解が存在する条件は、

$$E(\mathbf{k})^2 - (\epsilon_A + \epsilon_B)E(\mathbf{k}) + (\epsilon_A \epsilon_B - |\Delta(\mathbf{k})|^2) = 0 \tag{0.85}$$

となる。よって

$$E(\mathbf{k}) = \frac{\epsilon_A + \epsilon_B}{2} \pm \sqrt{\frac{(\epsilon_A - \epsilon_B)^2}{4} + |\Delta(\mathbf{k})|^2}$$
 (0.86)

である。正直ここで終わりにしたいが、 $|\Delta(\mathbf{k})|^2$ を計算する。

$$\begin{split} |\Delta(\boldsymbol{k})|^2 &= \tau^2 \left[3 + 2\cos\left(\boldsymbol{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{23}\right) + 2\cos\left(\boldsymbol{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{31}\right) + 2\cos\left(\boldsymbol{k} \cdot \boldsymbol{\delta}_{12}\right) \right] \\ &= \tau^2 \left(3 + 2\cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}ak_x + \frac{1}{2}ak_y\right) + 2\cos\left(-\frac{\sqrt{3}}{2}ak_x + \frac{1}{2}ak_y\right) + 2\cos\left(ak_y\right) \right) \\ &= \tau^2 \left(3 + 4\cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}ak_x\right)\cos\left(\frac{1}{2}ak_y\right) + 2\cos\left(ak_y\right) \right) \end{split} \tag{0.87}$$

ただし $oldsymbol{\delta}_{ij} = oldsymbol{\delta}_i - oldsymbol{\delta}_j$ と略記している。よって、

$$E(\boldsymbol{k}) = \frac{\epsilon_A + \epsilon_B}{2} \pm \sqrt{\frac{(\epsilon_A - \epsilon_B)^2}{4} + \tau^2 \left(3 + 4\cos\left(\frac{\sqrt{3}\,ak_x}{2}\right)\cos\left(\frac{ak_y}{2}\right) + 2\cos\left(ak_y\right)\right)} \tag{0.88}$$

[6]

 $k_x = 0$ のとき、

$$\begin{split} E(k_y) &= \frac{\epsilon_A + \epsilon_B}{2} \pm \sqrt{\frac{(\epsilon_A - \epsilon_B)^2}{4} + \tau^2 \left(1 + 4\cos\left(\frac{ak_y}{2}\right) + 4\cos^2\left(\frac{ak_y}{2}\right)\right)} \\ &= \frac{\epsilon_A + \epsilon_B}{2} \pm \sqrt{\frac{(\epsilon_A - \epsilon_B)^2}{4} + \tau^2 \left(1 + 2\cos\left(\frac{ak_y}{2}\right)^2\right)} \,. \end{split} \tag{0.89}$$

ギャップが最小になるのは $\cos\left(ak_y/2
ight)=-1/2$ のときなので、

$$k_y = \frac{4\pi}{3a} + 4n\pi, \quad \frac{8\pi}{3a} + 4n\pi, \quad n \in \mathbb{Z}$$
 (0.90)

のとき。ただし、これらは全て等価であり、Brilloin ゾーンに含まれる点としては

$$k_y = \pm \frac{4\pi}{3a} \tag{0.91}$$

となる。このとき、ギャップは

$$E_g = \epsilon_A - \epsilon_B \tag{0.92}$$

[7]

点Xからの k_y のずれを δk_y とおく。

$$1+2\cos\left(\frac{2\pi}{3}+\frac{a\,\delta k_y}{2}\right)=-\frac{\sqrt{3}\,a}{2}\,\delta k_y \eqno(0.93)$$

から、

$$\mathbf{E}(\mathbf{k}) \approx \frac{\epsilon_A + \epsilon_B}{2} \pm \frac{(\epsilon_A - \epsilon_B)}{2} \left[1 + \frac{2\tau^2}{(\epsilon_A - \epsilon_B)^2} \left(\frac{\sqrt{3} a}{2} \delta k_y \right)^2 \right] \\
= \frac{\epsilon_A + \epsilon_B}{2} \pm \left[\frac{(\epsilon_A - \epsilon_B)}{2} + \frac{3a^2\tau^2}{4(\epsilon_A - \epsilon_B)} \delta k_y^2 \right] \tag{0.94}$$

上下のバンドの有効質量は、

$$\pm\frac{2\hbar^2(\epsilon_A-\epsilon_B)}{3a^2\tau^2} \tag{0.95}$$

となる。

[8]

 $\epsilon_A = \epsilon_B$ とすればよい。

$$E(\mathbf{k}) = \epsilon_A \pm \tau \left| 1 + 2\cos\left(\frac{ak_y}{2}\right) \right| \tag{0.96}$$

から、点 X 付近では、

$$E(\mathbf{k}) = \epsilon_A \pm \frac{\sqrt{3} \, a\tau}{2} \left| \delta k_y \right|. \tag{0.97}$$