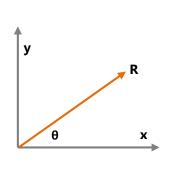
Kinematika Gerak Dengan Analisis Vektor

PENDAHULUAN

- 🦠 **Dalam vektor** terdapat dua komponen utama, yaitu komponen horizontal (sumbu x) dan komponen vertikal (sumbu y).
- 🔪 Kedua komponen vektor tersebut memiliki resultan yang memiliki arah yang merupakan akar dari jumlah kuadrat komponen x dan y.
- Nara menentukan komponen-komponen vektor:



$$x = R \cos \theta$$

$$y = R \sin \theta$$

$$R = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\tan\theta = \frac{y}{x}$$

POSISI DAN PERPINDAHAN PARTIKEL

- 🦠 **Posisi (r)** merupakan kedudukan benda terhadap titik acuan.
- Negari dapat dinyatakan dengan vektor-vektor satuan, pada sumbu x ditulis i, dan sumbu y ditulis j.

$$\mathbf{r} = x \mathbf{i} + y \mathbf{j}$$
 $\mathbf{r} = \sqrt{\mathbf{x}^2 + \mathbf{y}^2}$

- 🦠 Perpindahan (Δr) adalah perubahan posisi benda dalam waktu tertentu.
- Nerpindahan dapat dirumuskan:

$$\Delta r = r_2 - r_1$$

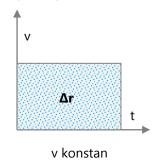
$$\Delta \mathbf{r} = \Delta \mathbf{x} \mathbf{i} + \Delta \mathbf{y} \mathbf{j}$$

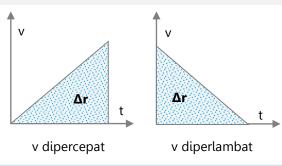
$$\Delta r = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}$$

dengan arah perpindahan:

$$tan\theta = \frac{\Delta y}{\Delta x}$$

🦠 **Grafik perpindahan** dalam berbagai macam gerak terhadap kecepatan dan waktu:





C. **KECEPATAN PARTIKEL**

🦠 Kecepatan rata-rata (v) adalah hasil bagi perpindahan dengan waktu tempuhnya.

$$v = \frac{\Delta r}{\Delta t}$$

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_{x} \mathbf{i} + \mathbf{v}_{y}$$

$$\mathbf{v} = \frac{\Delta r}{\Delta t}$$
 $\mathbf{v} = v_x \mathbf{i} + v_y \mathbf{j}$ $\mathbf{v} = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$

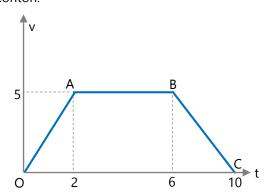
dengan arah kecepatan:

$$tan\theta = \frac{v_y}{v_x}$$

🦠 **Kecepatan sesaat** adalah kecepatan rata-rata untuk At mendekati nol.

$$v = \lim_{\Delta t \to 0} \bar{v}$$

Necepatan sesaat dengan pendekatan grafik: Contoh:



Untuk $0 \le t \le 2$ (garis OA):

$$v = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{x_A - x_0}{t_A - t_0}$$

Untuk $2 \le t \le 6$ (garis AB):

$$v = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{x_B - x_A}{t_B - t_A}$$

Untuk $6 \le t \le 10$ (garis BC):

$$v = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{x_C - x_B}{t_C - t_B}$$

🔪 **Kecepatan sesaat** merupakan turunan pertama fungsi posisi.

$$v = r' = \frac{dr}{dt}$$

Turunan sederhana:

$$r = x^n$$

 $r' = n_n x^n$

$$r' = n.x^{n-1}$$

Contoh:

Tentukan fungsi kecepatan sesaat dari fungsi r = $4r^2 + 5r + 1!$

Jawab:

$$r' = 2.4 \cdot r^{(2-1)} + 1.5 \cdot r^{(1-1)} + 0.1$$

$$v = 8r + 5 \text{ m/s}$$

🔌 Posisi partikel dapat ditentukan menggunakan integral dari fungsi kecepatan.

$$v_x = \frac{dx}{dt}$$
 $v_y = \frac{dy}{dt}$

$$v_y = \frac{dy}{dt}$$

$$\int_{x_0}^{x} dx = \int_{0}^{t} v_x.dt \qquad \int_{y_0}^{y} dy = \int_{0}^{t} v_y.dt$$

$$\int_{v_0}^{y} dy = \int_{0}^{t} v_y . d$$

$$x - x_0 = \int_0^t v_x.dt$$
 $y - y_0 = \int_0^t v_y.dt$

$$y - y_0 = \int_0^t v_y dx$$

$$x = x_0 + \int_0^t v_x.dt$$
 $y = y_0 + \int_0^t v_y.dt$

$$y = y_0 + \int_0^t v_y . dt$$

lalu dapat dicari resultannya, atau:

$$r = r_0 + \int_0^t v.dt$$

D. PERCEPATAN PARTIKEL

🔪 Percepatan rata-rata (a) adalah perubahan kecepatan dalam waktu tertentu.

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

$$\mathbf{a} = \mathbf{a}_{\mathsf{x}} \, \mathbf{i} + \mathbf{a}_{\mathsf{y}} \, \mathbf{j}$$

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$
 $a = a_x i + a_y j$ $a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2}$

dengan arah percepatan:

$$\tan\theta = \frac{a_y}{a_x}$$

Nercepatan sesaat adalah kecepatan rata-rata untuk At mendekati nol.

$$a = \lim_{\Delta t \to 0} \bar{a}$$

🔪 Percepatan sesaat merupakan turunan pertama fungsi kecepatan dan turunan kedua fungsi posisi.

$$\mathbf{a} = \mathbf{r''} = \frac{\mathbf{dv}}{\mathbf{dt}} = \frac{\mathbf{dr'}}{\mathbf{dt}}$$
Turunan sederl $\mathbf{r} = \mathbf{x}^{n}$
 $\mathbf{r''} = \mathbf{n}(\mathbf{n}-1).\mathbf{x}^{n-2}$

Turunan sederhana:

$$r = x^n$$

$$r'' = n(n-1).x^{n-2}$$

Contoh:

Tentukan fungsi kecepatan dan percepatan dari fungsi $r = 2r^2 + 3r - 5!$

Jawab:

$$r' = 2.2 \cdot r^{(2-1)} + 1.3 \cdot r^{(1-1)} + 0.1$$

$$v = 4r + 3 \text{ m/s}$$

$$r'' = 1.4^{(1-1)} + 0.3$$

$$a = 4 \text{ m/s}^2$$

🔪 **Kecepatan** dapat ditentukan menggunakan integral dari fungsi percepatan.

$$a = \frac{dv}{dt}$$
$$\int_{x_0}^{x} dv = \int_{0}^{t} a.dt$$
$$v - v_0 = \int_{0}^{t} a.dt$$

$$v = v_0 + \int_0^t a.dt$$

lalu dapat dicari resultannya.

GERAK LURUS DAN GERAK MELINGKAR

- 🔦 **Gerak lurus** adalah gerak yang dipengaruhi oleh kecepatan linear, sedangkan gerak melingkar dipengaruhi oleh kecepatan sudut.
- 📏 Gerak lurus berubah beraturan (GLBB) adalah gerak yang dipengaruhi oleh kecepatan linear dan percepatan linear konstan, sedangkan gerak berubah beraturan melingkar (GMBB) dipengaruhi oleh kecepatan sudut dan percepatan sudut konstan.
- Nubungan gerak lurus (translasi/linear) dengan gerak melingkar (rotasi):

Besaran	Linear	Rotasi	Hub.
Perpindahan	r	θ	r = θ.R
	(m)	(rad)	1 – 0.N
Kecepatan	V	ω	v = ω.R
	(m/s)	(rad/s)	v – w.n
Percepatan	а	α	a = α.R
	(m/s ²)	(rad/s ²)	a – u.n

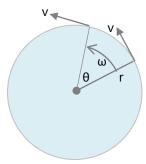
🔌 **Hubungan** GLBB dengan GMBB:

GLBB	GMBB
$v = v_0 + a.t$	$\omega = \omega_0 + a.t$
$s = v_0.t + \frac{1}{2}a.t^2$	$\theta = \omega_0.t + \frac{1}{2}\alpha.t^2$
$v_t^2 - v_0^2 = 2as$	$\omega_t^2 - \omega_0^2 = 2\alpha\theta$

🔪 Hubungan GLBB dengan GMBB dengan analisis vektor:

GLBB	GMBB	
$v = \frac{dr}{dt}$	$\omega = \frac{d\theta}{dt}$	
$a = \frac{dv}{dt}$	$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$	
$r = r_0 + \int_0^t r.dt$	$\theta = \theta_0 + \int_0^t \theta.dt$	
$v = v_0 + \int_0^t a.dt$	$\omega = \omega_0 + \int_0^t \alpha.dt$	

- Gerak melingkar berubah beraturan dipengaruhi oleh:
 - Kecepatan linear
 - b. Kecepatan angular/sudut
 - Percepatan tangensial/linear
 - d. Percepatan sentripetal



🔪 **Kecepatan linear** pada GMBB arahnya menuju arah gerak benda (lurus) yaitu menyinggung lintasan gerakan, dimana lintasannya berupa busur/keliling lingkaran.

dapat dirumuskan:

$$v = \frac{\Delta s}{\Delta t}$$

$$v = \frac{2\pi r}{T}$$

r = jari-jari lingkaran (m)

T = periode(s)

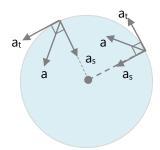
f = frekuensi (1/s)

🦠 Kecepatan angular/sudut pada GMBB arahnya menuju arah putaran benda (melingkar) yaitu berupa perubahan besar sudut busur lingkaran. dapat dirumuskan:

$$\omega = \frac{\Delta \theta}{\Delta t}$$

$$\omega = \frac{\Delta \theta}{\Delta t} \qquad \omega = \frac{2\pi}{T} \qquad \omega = 2\pi f$$

$$\omega = 2\pi f$$



- 🔪 Percepatan tangensial/linear pada GMBB:
 - a. Arahnya searah dengan garis singgung lingkaran.
 - b. Arahnya sejajar dengan kecepatan linear.
 - c. Arahnya tegak lurus dengan percepatan sentripetal.
 - d. Mengubah besar kecepatan total benda. dapat dirumuskan:

$$a_t = \alpha.r$$

$$a_t = \frac{dv}{dt}$$

- 🔦 Percepatan sentripetal pada GMBB:
 - a. Arahnya menuju pusat lingkaran.
 - b. Arahnya tegak lurus dengan percepatan tangensial.
 - Mengubah arah kecepatan total benda (menuju pusat).

dapat dirumuskan:

$$a_s = \frac{v^2}{r}$$

$$a_s = \omega^2.r$$

menghasilkan gaya sentripetal:

$$F_s = \frac{mv^2}{r}$$
 $F_s = m.\omega^2.r$

$$F_s = m.\omega^2$$

🔌 Percepatan total adalah perpaduan antara percepatan tangensial dan percepatan sentripetal, dapat dirumuskan:

$$a = \sqrt{a_t^2 + a_s^2}$$

dengan arah percepatan total:

$$tan\theta = \frac{a_t}{a_s}$$

🔪 Beberapa contoh gerak melingkar:

G.M. horizontal dengan tali



Gaya sentripetal pada gerak ini berupa tegangan tali yang menahan benda agar tetap berada pada lintasannya.

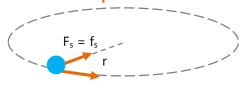
Persamaan umum yang dapat dibentuk:

$$T = \frac{mv^2}{r}$$

Kecepatan maksimum agar tali tidak putus:

$$v_{\text{maks}} = \sqrt{\frac{T_{\text{maks}}.r}{m}}$$

G.M. horizontal tanpa tali



Gaya sentripetal pada gerak ini berupa gaya gesek statis yang menahan benda agar tidak tergelincir sewaktu berputar.

Persamaan umum yang dapat dibentuk:

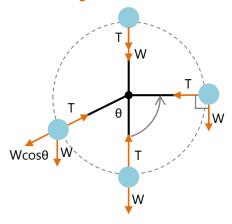
$$F_s = f_s$$

$$\frac{mv^2}{r} = \mu_s.N$$

Kecepatan maksimum agar benda tidak meninggalkan lintasan:

$$V_{\text{maks}} = \sqrt{\mu_{\text{s}}.g.r}$$

G.M. vertikal dengan tali



Persamaan umum yang dapat dibentuk:

$$T \pm W\cos\theta = F_s$$

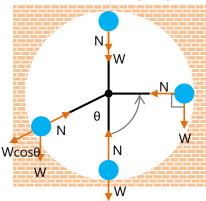
Kecepatan minimum yang dibutuhkan agar benda dapat mencapai titik B dari A adalah:

$$v_{min} = \sqrt{2.g.r}$$

Kecepatan minimum yang dibutuhkan agar benda berputar satu lingkaran penuh:

$$v_{min} = \sqrt{5.g.r}$$

G.M. vertikal di dalam bidang lingkaran



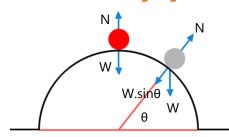
Persamaan umum yang dapat dibentuk:

$$N \pm W\cos\theta = F_s$$

Kecepatan minimum pada C agar benda tidak meninggalkan lintasan:

$$V_{min} = \sqrt{g.r}$$

G.M. vertikal di luar bidang lingkaran



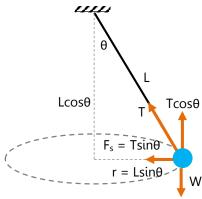
Persamaan umum yang dapat dibentuk:

$$N - Wsin\theta = -F_s$$

Kecepatan minimum agar benda tidak meninggalkan lintasan:

$$V_{\text{maks}} = \sqrt{g.r}$$

Ayunan konis



Persamaan umum yang dapat dibentuk:

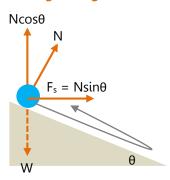
$$F_s = Tsin\theta$$

$$T = \sqrt{\frac{L \cos \theta}{g}}$$

Kecepatan maksimum agar tali tidak putus:

$$V_{\text{maks}} = \sqrt{g.r. \tan \theta}$$

G.M. pada bidang miring atau velodrom



Persamaan umum yang dapat dibentuk:

$$N = \frac{mg}{\cos \theta} \qquad F_s = mg \tan \theta$$

Kecepatan maksimum agar benda tidak meninggalkan lintasan dapat dirumuskan:

$$v_{\text{maks}} = \sqrt{g.r. \tan \theta}$$

$$v_{\text{maks}} = \sqrt{\mu_{\text{s}}.g.r}$$