# 1930 CALL

#### МИНОБРНАУКИ РОССИИ

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет «МЭИ»

# ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЙ ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ № 2

По курсу: «Теория автоматического управления и системы автоматического управления»

Тема: «Устойчивость стационарных систем автоматического управления»

Выполнил: Мархель Д.Г

Группа: Э-13м-23

Проверил: Дегтярев Д.А.



#### МИНОБРНАУКИ РОССИИ

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет «МЭИ»

# ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЙ ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ № 2

По курсу: «Теория автоматического управления и системы автоматического управления»

Тема: «Устойчивость стационарных систем автоматического управления»

Выполнил: Мархель Д.Г

Группа: Э-13м-23

Проверил: Дегтярев Д.А.

### 9 Вариант

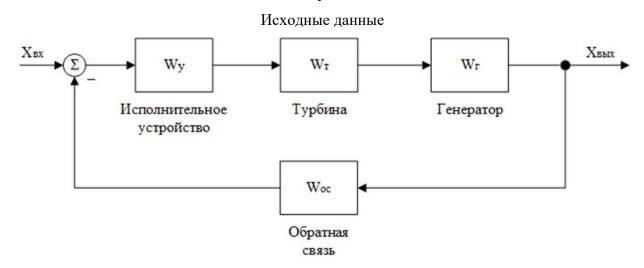


Рисунок 1 – Структура САУ

Таблица 1 – Перечень используемых элементов

Наимен	ование элемента	Условное обозначение	Передаточная функция	
обратная апериодическая связь: жесткая		$W_{ m oc}$	$\frac{k_{\rm oc}}{T_{\rm oc} \cdot p + 1}$	
I	генератор	$W_{\rm r}$	$\frac{1}{T_{\Gamma} \cdot p + 1}$	
турбина	гидравлическая	$W_{\scriptscriptstyle  m T}$	$\frac{0,01 \cdot T_{\scriptscriptstyle \Gamma \Tau} \cdot p + 1}{0,05 \cdot T_{\scriptscriptstyle \Gamma} \cdot p + 1}$	
исполнит	ельное устройство	$W_{ m y}$	$\frac{k_{\mathrm{y}}}{T_{\mathrm{y}} \cdot p + 1}$	

Таблица 2 – Параметры звеньев

№ Варианта	$k_{ m y}$	$T_{\rm y}$ , c	$T_{\Gamma}$ , c	Турбина	$T_{\Gamma\Gamma}$ , c	$T_{\Pi T}$ , c	$k_{\scriptscriptstyle \Pi  extsf{T}}$	Обратная связь	$k_{\rm oc}$	$T_{\rm oc}$ , c
9	22	20.0	5.0	Гидро-	2.0	-	-	ЖА	22	-

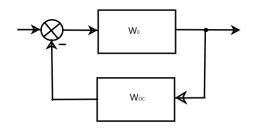


Рисунок 2 - Упрощенная схема САУ с обратной связью

Расчет передаточной характеристики для разомкнутой системы:

$$W_{\text{эквне3}} = W_0 = W_y * W_{\Gamma} * W_{\Gamma} * (W_{\text{oc}}) = \frac{k_y}{T_y \cdot p + 1} * \frac{1}{T_{\Gamma} \cdot p + 1} * \frac{0.01 \cdot T_{\Gamma\Gamma} \cdot p + 1}{0.05 \cdot T_{\Gamma} \cdot p + 1} * (\frac{k_{\text{oc}}}{T_{\text{oc}} \cdot p + 1}) = \frac{(9.68p + 484)}{25p^3 + 106.25p^2 + 25.25p + 1}$$

Расчет передаточной характеристики для замкнутой системы:

$$\begin{split} W_{^{3\mathrm{KB}}} &= \frac{W_0}{1 + W_{\mathrm{oc}} * W_0} = \frac{W_y * W_\Gamma * W_\Gamma}{1 + W_{\mathrm{oc}} * W_y * W_\Gamma * W_\Gamma} = \\ &= \frac{\frac{k_y}{T_y \cdot p + 1} * \frac{1}{T_\Gamma \cdot p + 1} * \frac{0,01 \cdot T_{_{\Gamma\Gamma}} \cdot p + 1}{0,05 \cdot T_\Gamma \cdot p + 1}}{1 + \frac{k_{\mathrm{oc}}}{T_{\mathrm{oc}} \cdot p + 1} * \frac{k_y}{T_y \cdot p + 1} * \frac{1}{T_\Gamma \cdot p + 1} * \frac{0,01 \cdot T_{_{\Gamma\Gamma}} \cdot p + 1}{0,05 \cdot T_\Gamma \cdot p + 1}} = \\ &= \frac{0,44p + 22}{1 + \frac{9,68p + 484}{25p^3 + 106,25p^2 + 25,25p + 1}} = \frac{0,44p + 22}{25p^3 + 106,25p^2 + 34,93p + 485} \end{split}$$

Нахождение переходной характеристики:

$$h(t) = L^{-1} \left\{ \frac{W_{\text{экв}}(p)}{p} \right\} = 0$$

Невозможно построить график переходной характеристики для данной функции.

Выявление значений полюсов передаточной функции замкнутой системы

 $D(p) + K(p) = 25p^3 + 106,25p^2 + 34,93p + 485 = 0$ , где корни уравнения принимают как  $\lambda$ , тогда полюса будут иметь следующий вид:

 $\lambda_1 = -4.8$  – вещественный корень, левый

 $\lambda_2 = 0,275 + 1,991i$  – комплексный корень

 $\lambda_3 = 0,275 - 1,991i$  – комплексный корень

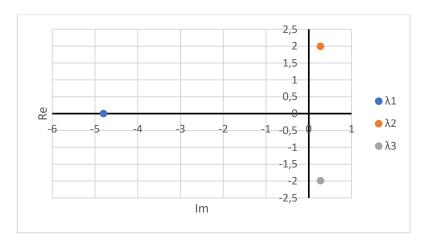


Рисунок 4 – Комплексная плоскость

Исходя из полученных значений мы не можем с точностью определить устойчива система или нет, так как комплексные корни - правые.

#### Критерий устойчивости Гурвица

$$\Delta_{j} = \begin{vmatrix} b_{1} & b_{3} & b_{5} & b_{2i-1} \\ b_{0} & b_{2} & b_{4} & b_{2i-2} \\ 0 & b_{1} & b_{3} & \cdots & b_{2i-3} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & \cdots & b_{i-2} & b_{i} \end{vmatrix}, i = 1,2,3$$

$$\Delta_{1} = 106,25 > 0$$

$$\Delta_2 = 106,25 * 34,93 - 25 * 485 = -8413 < 0$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 106,25 & 485 & 0 \\ 25 & 34,93 & 0 \\ 0 & 106,25 & 485 \end{vmatrix} = 106,25 * 34,93 * 485 - 25 * 485 * 485 = -4080638 < 0$$

Система неустойчива.

#### Критерий устойчивости Рауса

Таблица 3 – Таблица Рауса

Вспомога-	Но-	Номер столбца				
тельные коэффи-	мер стро-	1	2	3		
циенты	ки	-	_	Ü		
	1	$c_{11} = 25$	$c_{12} = 34,93$	0		
	2	$c_{21} = 106,25$	$c_{22} = 485$	0		
$r_3 = 0.235$	3	$c_{31} = -79,18$	0	0		
$r_4 = -1.34$	4	$c_{41} = 485$	0	0		

 $r_4$  — отрицательное. Следовательно система неустойчива.

#### Критерий устойчивости Михайлова

$$D(j\omega) = 25(j\omega)^{3} + 106,25(j\omega)^{2} + 34,93(j\omega) + 485.$$
  

$$D(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega).$$
  

$$U(\omega) = 485 - 106,25\omega^{2}$$

$$jV(\omega) = 34,93\omega - 25\omega^3 = \omega(34,93 - 25\omega^2)$$
  
 $\omega_1 = 0$   
 $\omega_2 = 1,182$   
 $\omega_3 = 2,136$ 

Таблица 4 – Таблица значений годографа по устойчивости Михайлова

ω	0	1,182	2,136	3	$\infty$
U	485	336,55	0	-471,25	-∞
V	0	0	-169,02	-570,21	-∞

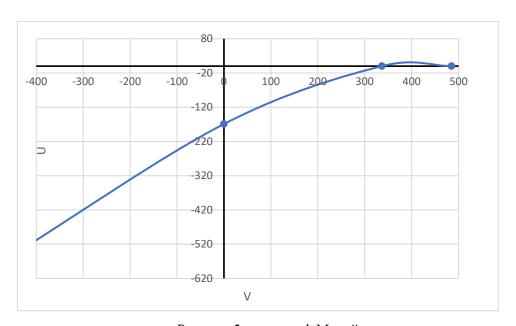


Рисунок 5 – годограф Михайлова

Наблюдая нарушение числа и последовательности пройденных кривой Михайлова квадрантов координатной плоскости, мы можем утверждать что система неустойчива.

Критерий устойчивости Найквиста

$$W_{\text{pa3}}^{-1}(j\omega) = \frac{1}{W_{\text{pa3}}(j\omega)} = \frac{b_0(j\omega)^{\text{m}} + b_1(j\omega)^{\text{m}-1} + \dots + b_{\text{m}-1}j\omega + b_{\text{m}}}{a_0p^{\text{n}} + a_1p^{\text{n}-1} + \dots + a_{\text{n}-1}p + a_{\text{n}}}$$

Характеристическое уравнение разомкнутой АСУ:

$$W_{\text{pas}}^{-1}(j\omega) = \frac{25(j\omega)^3 + 106.25(j\omega)^2 + 25,25(j\omega) + 1}{9,68p + 484}$$
$$U(\omega) = \frac{1 - 106,25(j\omega)^2}{9,68p + 484}$$
$$jV(\omega) = \frac{25,25(j\omega) - 25(j\omega)^3}{9,68p + 484}$$

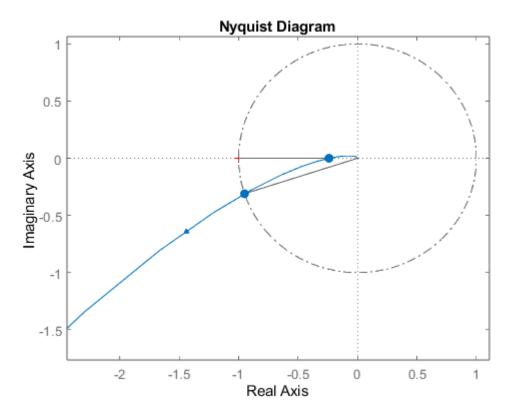


Рисунок 6 – Устойчивость по Найквисту

Ввиду того, что годограф не охватывает точку (-1;0) мы можем утверждать, что система неустойчива.

#### Определение запаса устойчивости при помощи критерия Найквиста

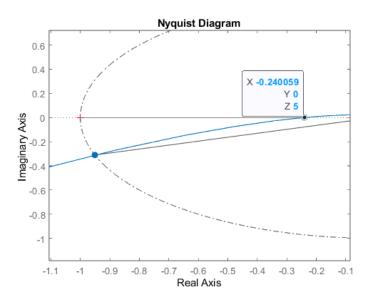


Рисунок 7 – Запас устойчивости по Найквисту

Запас устойчивости по фазе  $\gamma$  определяется углом от точки пересечения годографа с единичной окружностью, до отрицательной части вещественной оси, а запас устойчивости по амплитуде равен:

$$h = 1 - 0.24 = 0.76$$

Определение запаса устойчивости при помощи логарифмических частотных характеристик

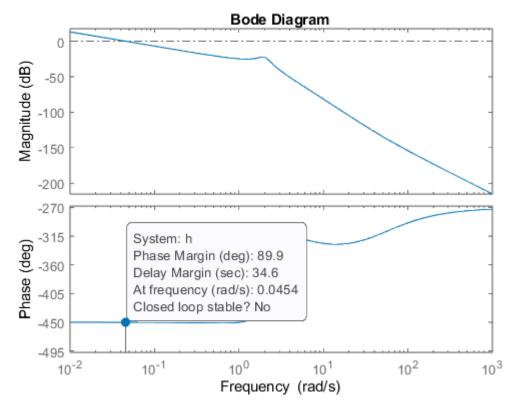


Рисунок 8 – Запас устойчивости по логарифмическим частотным характеристикам

Запас устойчивости по фазе отрицателен, а запас устойчивости по амплитуде отсутствует.

Определение диапазона устойчивости при помощи критерия устойчивости Рауса-Гурвица

$$\Delta = \begin{vmatrix} 106,25 & 1\\ 25 & 25,25+k \end{vmatrix} > 0$$

$$106,25 \cdot (25,25+k) - 1 \cdot 25 > 0$$

$$k > \frac{1 \cdot 25}{106,25} - 25,25 > -25,014$$

Определение диапазона устойчивости методом D-разбиения

$$D(j\omega) = 106,25(j\omega)^{2} + 485$$

$$K(j\omega) = 25(j\omega)^{3} + 34,93(j\omega)$$

$$F(j\omega) = D_{pa3}(j\omega) + K_{pa3}(j\omega) - k$$

$$k = D_{pa3}(j\omega) + K_{pa3}(j\omega)$$

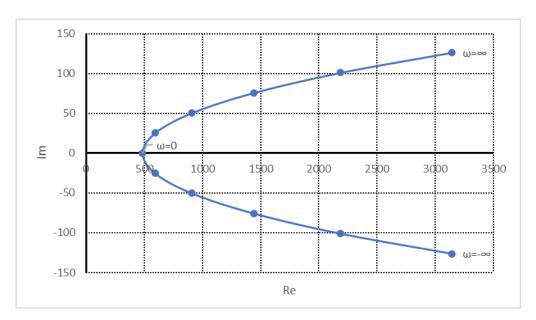


Рисунок 9 – График D-разбиения

Система неустойчива.

Вывод: Использовав различные методы проверки устойчивости системы, мы определили ее неустойчивость по всем параметрам.

Проверка системы при нахождении на границе устойчивости

Примем  $k_{\rm oc} = 5,29$ , тогда:

$$\begin{split} W_{\scriptscriptstyle 3\text{KB}} &= \frac{W_0}{1 + W_{\scriptscriptstyle 0\text{C}} * W_0} = \frac{W_{\scriptscriptstyle y} * W_{\scriptscriptstyle \Gamma} * W_{\scriptscriptstyle T}}{1 + W_{\scriptscriptstyle 0\text{C}} * W_{\scriptscriptstyle y} * W_{\scriptscriptstyle \Gamma} * W_{\scriptscriptstyle T}} = \\ &= \frac{\frac{k_{\scriptscriptstyle y}}{T_{\scriptscriptstyle y} \cdot p + 1} * \frac{1}{T_{\scriptscriptstyle \Gamma} \cdot p + 1} * \frac{0.01 \cdot T_{\scriptscriptstyle \Gamma\text{T}} \cdot p + 1}{0.05 \cdot T_{\scriptscriptstyle \Gamma} \cdot p + 1}}{1 + \frac{k_{\scriptscriptstyle 0\text{C}}}{T_{\scriptscriptstyle 0\text{C}} \cdot p + 1} * \frac{k_{\scriptscriptstyle y}}{T_{\scriptscriptstyle y} \cdot p + 1} * \frac{1}{T_{\scriptscriptstyle \Gamma} \cdot p + 1} * \frac{0.01 \cdot T_{\scriptscriptstyle \Gamma\text{T}} \cdot p + 1}{0.05 \cdot T_{\scriptscriptstyle \Gamma} \cdot p + 1}} = \\ &= \frac{0.44p + 22}{25p^3 + 106.25p^2 + 25.25p + 1 + (0.44p + 22) * 8} \end{split}$$

Нахождение переходной функции:

$$h(t) = L^{-1} \left\{ \frac{W_{\text{9KB}}(p)}{p} \right\} = 0$$

Невозможно построить график переходной характеристики.

Выявление значений полюсов передаточной функции замкнутой системы

 $D(p) = 25p^3 + 106,25p^2 + 27,57p + 117,38 = 0$ , где корни уравнения принимают как  $\lambda$ , тогда полюса будут иметь следующий вид:

 $\lambda_1 = -4,250$  – вещественный корень, левый

 $\lambda_2 = 0.0001 + 1.05i$  – комплексный корень

 $\lambda_3 = 0.0001 - 1.05i$  – комплексный корень

Судя по выбранному значению  $k_{\rm oc}$  система находится на границе устойчивости.

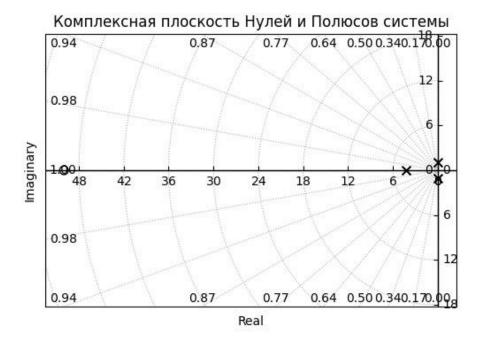


Рисунок 11 – Комплексная плоскость

По отображённым на плоскости значениям мы видим, что система находится на границе устойчивости.

Критерий устойчивости Гурвица

$$\Delta_{j} = \begin{vmatrix} b_{1} & b_{3} & b_{5} & b_{2i-1} \\ b_{0} & b_{2} & b_{4} & b_{2i-2} \\ 0 & b_{1} & b_{3} & \cdots & b_{2i-3} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & \cdots & b_{i-2} & b_{i} \end{vmatrix}, i = 1,2,3$$

$$\Delta_{1} = 106,25 > 0$$

$$\Delta_{2} = 106,25 * 27,57 - 25 * 117,38 = -4,38 < 0$$

$$27,57 & 0 \\ 106,25 & 117,38 \end{vmatrix} = 410 * 43,77 * 177 - 100 * 177 * 177 = -514 < 0$$

Система неустойчива.

#### Критерий устойчивости Рауса

Таблица 6 – Измененная Таблица Рауса

Вспомога-	Но-	Номер столбца				
тельные	мер					
коэффи-	стро-	1	2	3		
циенты	КИ					
	1	$c_{11} = 25$	$c_{12} = 27,57$	0		
	2	$c_{21} = 106,25$	$c_{22} = 117,38$	0		
$r_3 = 0.24$	3	$c_{31} = -0.04$	0	0		
$r_4 = -2656$	4	$c_{41} = 117$	0	0		

 $r_4$  — положительное. Следовательно система устойчива.

$$D(j\omega) = 25(j\omega)^{3} + 106,25(j\omega)^{2} + 27,57(j\omega) + 117,38.$$

$$D(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega).$$

$$U(\omega) = 117,38 - 106,25\omega^{2}$$

$$jV(\omega) = 27,57\omega - 25\omega^{3} = \omega(27,57 - 25\omega^{2})$$

$$\omega_{1} = 0$$

$$\omega_{2} = 1,05014$$

$$\omega_{3} = 1,051$$

Таблица 7 – Измененная Таблица значений годографа по устойчивости Михайлова

	ω	0	0,5	1,05014	1,051	$\infty$
	U	117,38	90,8175	0,208	0	-∞
Ī	V	0	10,66	0	-0,04	-∞

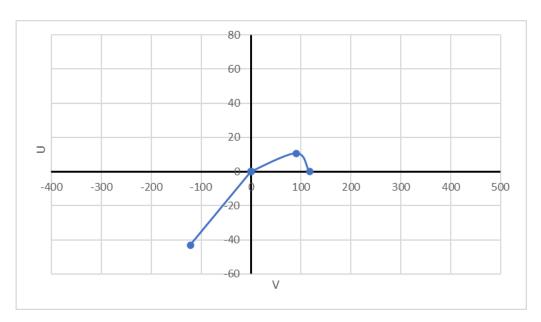


Рисунок 12 – годограф Михайлова

Наблюдая нарушение числа и последовательности пройденных кривой Михайлова квадрантов координатной плоскости, мы можем утверждать что система неустойчива.

Критерий устойчивости Найквиста

$$W_{\text{pas}}(j\omega) = \frac{a_0 p^{\text{n}} + a_1 p^{\text{n}-1} + \dots + a_{\text{n}-1} p + a_{\text{n}}}{b_0 (j\omega)^{\text{m}} + b_1 (j\omega)^{\text{m}-1} + \dots + b_{\text{m}-1} j\omega + b_{\text{m}}}$$

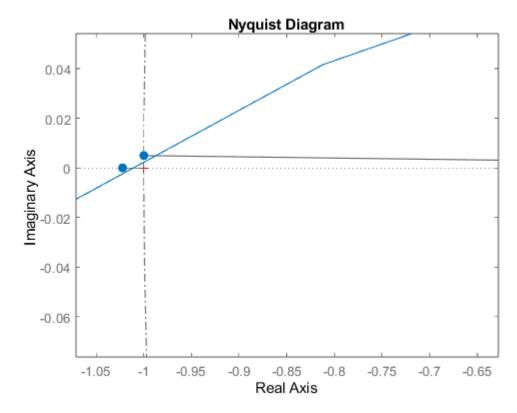


Рисунок 6 – Устойчивость по Найквисту

Ввиду того, что годограф охватывает точку (-1;0) мы можем утверждать, что система устойчива.

#### Определение запаса устойчивости при помощи критерия Найквиста

Запас устойчивости по фазе  $\gamma$  определяется углом от точки пересечения годографа с единичной окружностью, до отрицательной части вещественной оси, а запас устойчивости по амплитуде равен:

$$h = 1,022 - 1 = 0,022$$

## Определение запаса устойчивости при помощи логарифмических частотных характеристик

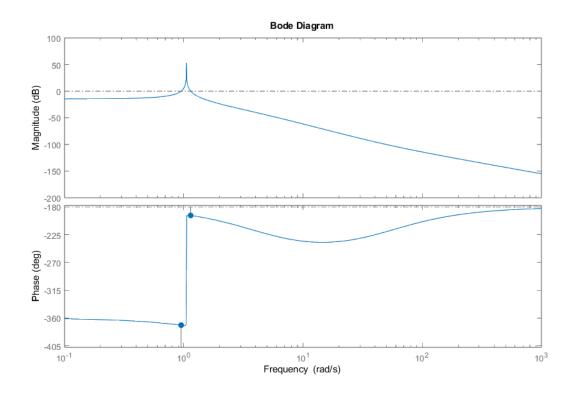


Рисунок 8 — Запас устойчивости по логарифмическим частотным характеристикам Запас устойчивости по фазе и запас устойчивости по амплитуде не отрицательны.

Определение диапазона устойчивости при помощи критерия устойчивости Рауса-Гурвица

$$\Delta = \begin{vmatrix} 106,25 & 1\\ 25 & 25,25+k \end{vmatrix} > 0$$

$$106,25 \cdot (25,25+k) - 1 \cdot 25 > 0$$

$$k > \frac{1 \cdot 25}{106,25} - 25,25 > -25,014$$

Определение диапазона устойчивости методом D-разбиения

$$D(j\omega) = 106,25(j\omega)^{2} - 117,38$$

$$K(j\omega) = 25(j\omega)^{3} - 27,57(j\omega)$$

$$F(j\omega) = D_{pa3}(j\omega) + K_{pa3}(j\omega) - k$$

$$k = D_{pa3}(j\omega) + K_{pa3}(j\omega)$$

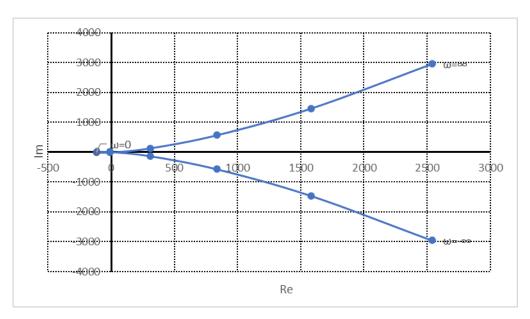


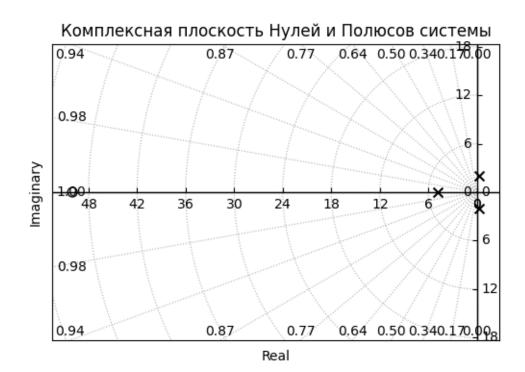
Рисунок 9 – График D-разбиения

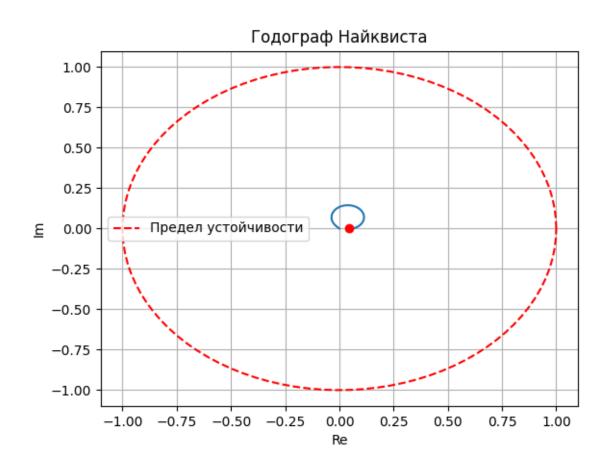
Система неустойчива.

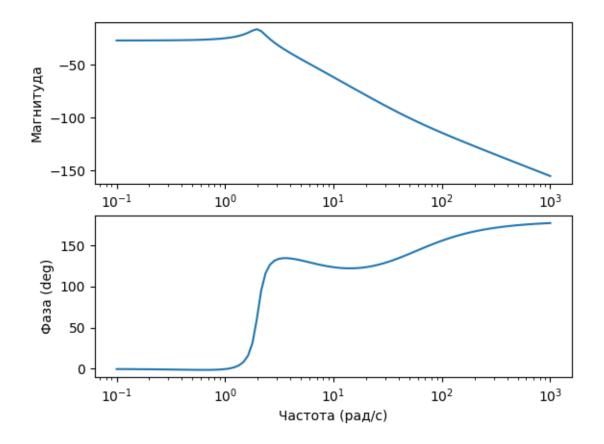
Вывод: Использовав различные методы проверки устойчивости системы, мы определили, что при изменении коэффициента обратной связи система оказалась на границе устойчивости.

# Результаты полученные в ходе работы с Python.

Для заданного коэффициента обратной связи (k=22):

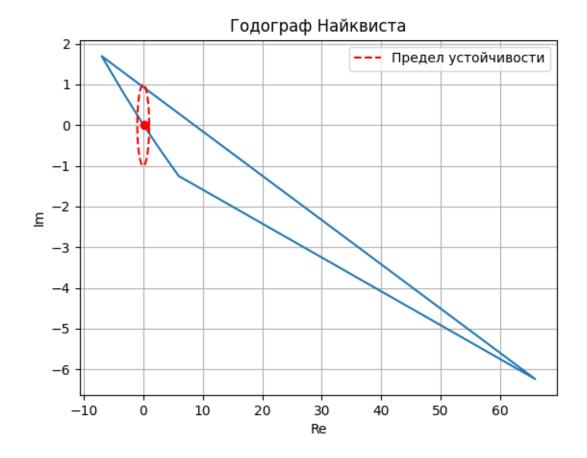


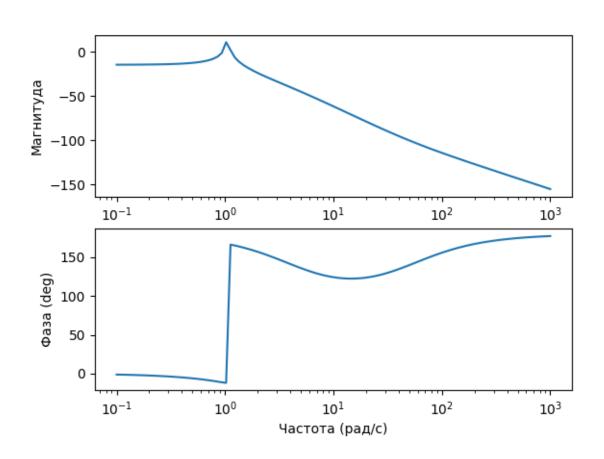




Для измененного коэффициента обратной связи (k=5,29):







Судя по полученным данным, можно утверждать, что расчеты были произведены верно.

#### Приложение

Код программы (https://github.com/TAULaboratory/laboratory2-Riserhool/blob/bb95b310d943cda8498dbd2fc83b2de0e43b940b/lab2.py)

```
s = sp.Symbol('s', rational=True)
def multiply_blocks(num_list, den_list):
  numerator = 1
  denominator = 1
  for num in num_list:
     numerator *= sp.Poly(num, s)
  for den in den_list:
     denominator *= sp.Poly(den, s)
  return numerator, denominator
def check_stability(num, den):
  H = \text{sp.Poly}(\text{num, s}) / \text{sp.Poly}(\text{den, s})
  poles = sp.roots(den, s)
  zeros = sp.roots(num, s)
  is\_stable = all(sp.re(p) < 0 \text{ for p in poles})
  return poles, zeros, is_stable
num\_blocks = int(input("Введите количество блоков в системе управления: "))
num_list = []
den_list = []
```

```
for i in range(num_blocks):
  print(f"Блок № {i + 1}")
  num = input("Введите значения(коэффициенты) числителя через пробел:
").split()
  den = input("Введите значения(коэффициенты) знаменателя через пробел:
").split()
  num_list.append([float(n) for n in num])
  den_list.append([float(d) for d in den])
s = sp.symbols('s')
numerator, denominator = multiply_blocks(num_list, den_list)
forward_path = sp.Poly(numerator, s) / sp.Poly(denominator, s)
print("Передаточная функция прямого пути:", forward path)
num feedback blocks = int(input("Введите количество блоков обратой связи:
"))
num_feedback_list = []
den_feedback_list = []
for i in range(num_feedback_blocks):
  print(f"Блок обратной связи № \{i + 1\}")
  num feedback = input("Введите значения(коэффициенты) числителя
обратной связи через пробел: ").split()
  den feedback = input("EВведите значения(коэффициенты) знаменателя
обратной связи через пробел: ").split()
  num_feedback_list.append([float(n) for n in num_feedback])
  den_feedback_list.append([float(d) for d in den_feedback])
```

```
s = sp.symbols('s')
numerator_feedback, denominator_feedback =
multiply blocks(num feedback list, den feedback list)
feedback_path = sp.Poly(numerator_feedback, s) / sp.Poly(denominator_feedback,
s)
feedback type = input("Определите тип обратной связи:\n1. Отрицательная\n2.
Положительная\п")
# Расчет передаточной функции с обратной свзяью
if feedback_type == '1':
  transfer_function = forward_path / (1 + (forward_path * feedback_path))
elif feedback_type == '2':
  transfer function = forward path / (1 - (forward path * feedback path))
else:
  print("Неправильно указан тип обратной связи!")
G=transfer function.simplify()
print("Результирующая передаточная функция:")
sp.pprint(G)
numerator_final, denominator_final = sp.fraction(G)
top, bot = [[float(i) for i in sp.Poly(i, s).all_coeffs()] for i in G.as_numer_denom()]
sys=co.TransferFunction(top, bot)
plt.figure(1)
plt.figure(figsize=(6, 4), dpi=100)
co.pzmap(sys, grid=True)
plt.title('Комплексная плоскость Нулей и Полюсов системы')
plt.show()
poles, zeros, is_stable = check_stability(numerator_final, denominator_final)
```

```
print("Полюса:", poles)
print("Нули:", zeros)
print("Cooтветственно положению полюсов на комплексной плоскости
система: ", "Стабильна" if is_stable else "Нестабильна")
def nyquist_criterion(num, den):
  # Определение границ частоты в бесконечность + и -
  w = np.logspace(-3, 3, num=1000)
  # Расчет передаточной функции для каждой частоты
  s = 1i * w
  G = np.polyval(num, s) / np.polyval(den, s)
  # Расчет магнитуды и фазы от G
  mag = np.abs(G)
  phase = np.angle(G)
  # Годограф Найквиста
  plt.figure(2)
  plt.plot(np.real(G), np.imag(G))
  plt.plot(np.real(G[0]), np.imag(G[0]), 'ro') # Точка отчета
  plt.xlabel('Re')
  plt.ylabel('Im')
  plt.title('Годограф Найквиста')
  plt.grid(True)
  # Построение запаса устойчивости
  R = np.max(mag)
  theta = np.linspace(0, 2 * np.pi, num=100)
  re_limit = np.cos(theta)
```

```
im_limit = np.sin(theta)
  plt.plot(re_limit, im_limit, 'r--', label='Предел устойчивости')
  plt.legend()
  plt.show()
  # Определение устойчивости по Найквистуу
  crosses origin = np.sum(np.diff(np.sign(mag))) # Сколько раз кривая
пересекла черту
  if crosses_origin == 0:
    print("Соответственно критерию Найквиста, система устойчива.")
  elif crosses_origin < 0:
    print("Соответственно критерию Найквиста, система неустойчива.")
  else:
    print("Cooтветственно критерию Найквиста, система на границе
устойчивости.")
nyquist_criterion(top, bot)
def create_hurwitz_matrix(coefficients):
  k = 0
  matrix = []
  for _ in range(0, len(coefficients)-1):
    column = []
    for d in range(0, len(coefficients)-1):
       if 2*d+1-k < 0:
         column.append(0)
       else:
         try:
```

```
column.append(coefficients[2*d+1-k])
         except IndexError:
            column.append(0)
       d += 1
    matrix.append(column)
    k += 1
  return np.array(matrix)
#def check_matrix_determinant(matrix):
# check if the matrix denominator renders the system unstable or marginally
# stable
def create_minor(matrix, row, column):
  # Убираем і-столбец и ј-столбец
  return matrix[
    np.array(list(range(row)) +
          list(range(row+1, matrix.shape[0])))[:,np.newaxis],
    np.array(list(range(column)) +
          list(range(column+1, matrix.shape[1])))]
def check_stability(hurwitz_matrix, coefficients):
  a=0
  print(hurwitz_matrix)
  print("Определитель матрицы: "+
      str(np.linalg.det(hurwitz_matrix)))
  if np.linalg.det(hurwitz_matrix) > 0:
    print("Определитель матрицы больше нуля")
  elif np.linalg.det(hurwitz_matrix) == 0:
    print("Определитель матрицы равен нулю, система на границе
устойчивости")
```

```
else:
    return("Определитель матрицы меньше нуля, система неустойчива")
  for _ in range(0, len(coefficients)-2):
    x,y = hurwitz_matrix.shape
    hurwitz_matrix= create_minor(np.array(hurwitz_matrix), x-1, y-1)
    hurwitz_matrix= create_minor(hurwitz_matrix, x-1, y-1)
    print(hurwitz_matrix)
    print("Определитель матрицы: " +
        str(np.linalg.det(hurwitz_matrix)))
    if np.linalg.det(hurwitz_matrix) > 0:
       continue
    elif np.linalg.det(hurwitz_matrix) == 0:
       print("Определитель матрицы равен нулю, система на границе
устойчивости")
       continue
    else:
       print("Определитель матрицы меньше нуля, система неустойчива")
  print("Определители матрицы больше нуля, система устойчива")
def create_minor(matrix, row, column):
  return matrix[np.array(list(range(row))+list(range(row+1,
matrix.shape[0])))[:,np.newaxis],
        np.array(list(range(column))+list(range(column+1, matrix.shape[1])))]
coefficients = bot
```

```
print("Для устойчивости все определители по Гурвицу должны быть больше
нуля")
matrix=create_hurwitz_matrix(coefficients)
a=0
newmatrix=np.array(matrix)
for _ in range(0, len(coefficients)-2):
  x,y = newmatrix.shape
  newmatrix = create_minor(np.array(newmatrix), x-1, y-1)
  print(newmatrix)
  print("Определитель данной матрицы равен:" +
     str(np.linalg.det(newmatrix)))
  if np.linalg.det(newmatrix) > 0:
    continue
  elif np.linalg.det(newmatrix) == 0:
    print("Система на границе устойчивости")
    continue
  else:
    print("Система неустойчива")
print("Система устойчива.")
print('Матрица Гурвица: \n')
newmatrix=matrix
print(check_stability(newmatrix, coefficients))
```

# Определение передаточной функции

```
tf = TransferFunction(top, bot)
# Перевод передаточой функции к графическому виду to state-space
ss = StateSpace(tf)
# Вычисление параметров функции
eig = np.linalg.eigvals(ss.A)
# Проверка устойчивости
if np.all(np.real(eig) < 0):
  print("Система устойчива")
else:
  print("Система неустойчива")
# Построение частотного графика характеристик
w, mag, phase = tf.bode()
plt.figure(4)
fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(2, 1)
ax1.semilogx(w, mag)
ax1.set_ylabel("Магнитуда")
ax2.semilogx(w, phase)
ax2.set_xlabel("Частота (рад/с)")
ax2.set_ylabel("Фаза (deg)")
plt.show()
coeffVector = np.array(bot)
coeffLength = len(coeffVector)
rhTableColumn = int(np.ceil(coeffLength / 2))
```

```
# Запуск таблицы Раусса-Гурвица с нулями
rhTable = np.zeros((coeffLength, rhTableColumn))
# Расчет первой строки таблицы
rhTable[0, :] = coeffVector[::2]
# Проверка на четность длины вектора коэффициента
if coeffLength \% 2 != 0:
  # Нечетная, вторая строка
  rhTable[1, :rhTableColumn - 1] = coeffVector[1::2]
else:
  # Четная, вторая строка
  rhTable[1, :] = coeffVector[1::2]
# Расчет строк
epss = 0.01
for i in range(2, coeffLength):
  # Особый случай: строка с нулями
  if np.all(rhTable[i - 1, :] == 0):
    order = coeffLength - i
     cnt1 = 0
     cnt2 = 1
    for j in range(rhTableColumn - 1):
       rhTable[i-1,j] = (order-cnt1) * rhTable[i-2,cnt2]
       cnt1 += 2
       cnt2 += 1
  for j in range(rhTableColumn - 1):
     # Расчет значений в таблице
```

```
firstElemUpperRow = rhTable[i - 1, 0]
    rhTable[i, j] = ((rhTable[i - 1, 0] * rhTable[i - 2, j + 1]) - (
           rhTable[i - 2, 0] * rhTable[i - 1, j + 1])) / firstElemUpperRow
    # Особый случай: ноль в первом столбце
    if rhTable[i, 0] == 0:
       rhTable[i, 0] = epss
# Подсчет полюсов справа от оси
unstablePoles = 0
for i in range(coeffLength - 1):
  if np.sign(rhTable[i, 0]) * np.sign(rhTable[i + 1, 0]) == -1:
    unstablePoles += 1
# Вывод полученных значений
print("\nТаблица Payca-Гурвица:")
print(rhTable)
# Вывод результата об устойчивости
if unstablePoles == 0:
  print("~~~~> Система устойчива! <~~~~")
else:
  print("~~~~> Система неустойчива! <~~~~")
print("\nКоличество полюсов справа: %d" % unstablePoles)
sysRoots = np.roots(coeffVector)
print("\nПолученные корни уравнения:")
# Полученные корни уравнения
```

```
print(sysRoots)
def mikhailova_stability(numerator_coeffs, denominator_coeffs):
  # Получение полюсов передаточной функции
  poles = np.roots(denominator_coeffs)
  # Подсчет кол-ва полюсов с правой стороны плоскости
  rhp_poles_count = sum(np.real(poles) > 0)
  # Проверка устойчивости
  if rhp_poles_count == 0:
    return "Устойчива"
  elif rhp_poles_count == 1:
    return "На границе устойчивости"
  else:
    return "Неустойчива"
stability_result = mikhailova_stability(top, bot)
print("По критерию Михайлова система: ", stability result)
```