

## Definizioni di base

- Si definisce **affidabilità** di un qualsiasi dispositivo (**sistema o componente**) la probabilità che esso funzioni correttamente, per un dato tempo, in certe condizioni.
- Il calcolo dell'affidabilità di un sistema comporta in generale l'applicazione di regole di **decomposizione gerarchica** di un sistema in sotto-sistemi.
- L'affidabilità è una probabilità, dunque un numero reale adimensionale compreso fra 0 e 1.
- Un'altra definizione di affidabilità: la probabilità che il dispositivo non abbia guasti di un certo tipo nello svolgimento di una certa missione.

Affidabilità di un sistema 2



## Tipi di affidabilità

- **Affidabilità logistica** - Probabilità che non si verifichi nessun guasto (di qualsiasi tipo).
- **Affidabilità di missione** - Probabilità che non si verifichino guasti con conseguenze "gravi", tali cioè da pregiudicare la funzionalità del sistema.  
Se necessario, si distingue tra **guasti significativi** (che degradano significativamente le funzionalità del sistema, ma non impediscono il completamento della missione) e **guasti maggiori** (che invece impediscono il completamento della missione).
- **Sicurezza** - Probabilità che non si verifichino guasti con possibili conseguenze catastrofiche, tali cioè da produrre danni a persone, cose o al sistema stesso.

Affidabilità di un sistema

3



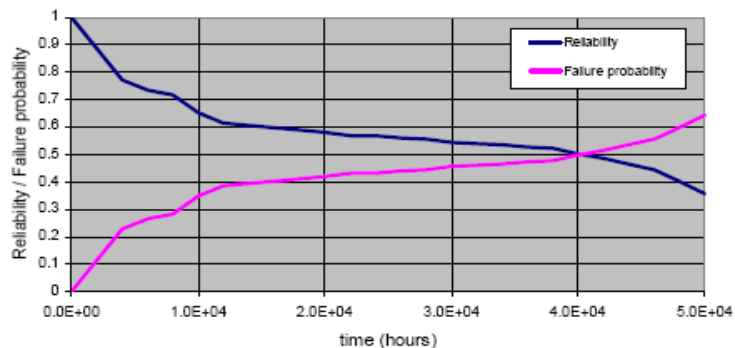
## Definizione pratica di affidabilità

✚ **Affidabilità**

$$R(t) = \frac{n_{prod}(t)}{n_{prod}(t_o)}$$

✚ **Probabilità di guasto**

$$Q(t) = 1 - R(t) = 1 - \frac{n_{prod}(t)}{n_{prod}(t_o)}$$



Affidabilità di un sistema

4



## Esempio di calcolo affidabilità (1)

- ✚ Si effettua un test di 10 dispositivi dello stesso tipo misurando, per ciascuno di essi, il tempo in cui si verifica un guasto.

N° dispositivo	Ore funzionamento
1	490
2	760
3	2350
4	1400
5	1560
6	970
7	2300
8	1190
9	1130
10	300
	12450

- In modo approssimato se 1000 ore è il tempo di vita desiderato a progetto:

$$R(1000) = \frac{6}{10} = 0.60$$

$$MTTF = \frac{12450}{10} = 1245 \text{ ore}$$

Affidabilità di un sistema

5



## Esempio di calcolo disponibilità

- ✚ Assumendo dispositivi riparabili

N° dispositivo	Minuti per riparazione
1	140
2	130
3	80
4	90
5	110
6	150
7	70
8	90
9	110
10	120
	1090

$$MTTF = 1245 \text{ ore}$$

$$MTTR = \frac{1090}{10} = 109 \text{ minuti} \cong 1.816 \text{ ore}$$

$$A = \frac{MTTF}{MTTF + MTTR} \cong 99.85\%$$

- **Availability:** la frazione di tempo in cui il dispositivo funziona correttamente

Affidabilità di un sistema

6

## Funzione di guasto

- funzione di guasto (**unreliability**)  $Q(t)$  : la probabilità che un sistema si guasti per la prima volta nell'intervallo  $(0, t)$ ; se  $T$  rappresenta la variabile aleatoria durata di vita del sistema, si ha:

$$Q(t) = P\{T \leq t\}$$

- $Q(t)$  è una funzione di distribuzione cumulativa, che soddisfa le seguenti proprietà:

$$\begin{aligned} Q(t) &= 0 && \text{per } t = 0 \\ 0 \leq Q(t) &\leq Q(t + \Delta t) && \text{per } \Delta t \geq 0 \\ Q(t) &= 1 && \text{per } t = \infty \end{aligned}$$

- $Q(t)$  è una funzione continua e la sua derivata  $q(t)$  rappresenta la **densità di probabilità di guasto del sistema**.

$$q(t) = \frac{dQ(t)}{dt}$$

Affidabilità di un sistema



7

## Affidabilità

- affidabilità (**reliability**)  $R(t) = 1 - Q(t)$  : la probabilità che un sistema funzioni correttamente nell'intervallo  $(0, t)$ , ovvero che la sua durata di vita  $T$  sia maggiore di  $t$ .

$$R(t) = P\{T > t\}$$

$$\begin{aligned} R(t) &= 1 && \text{per } t = 0 \\ 1 \geq R(t) &\geq R(t + \Delta t) && \text{per } \Delta t \geq 0 \\ R(t) &= 0 && \text{per } t = \infty \end{aligned}$$

- la derivata  $r(t)$  rappresenta la **densità di probabilità di affidabilità**.

$$r(t) = \frac{dR(t)}{dt} = \frac{d(1 - Q(t))}{dt} = -\frac{dQ(t)}{dt} = -q(t)$$

Affidabilità di un sistema



8

## Funzione di guasto condizionata

- Definiamo la funzione di guasto condizionata al fatto che il sistema sia ancora funzionante all'istante  $t$ :

$$Q(x|T > t) = P\{x|T > t\} = \frac{P\{T \leq x, T > t\}}{P\{T > t\}} \text{ per } x > t$$
$$= 0 \text{ per } x \leq t$$

- Dalle precedenti definizioni si ottiene:

$$Q(x|T > t) = \frac{Q(x) - Q(t)}{1 - Q(t)} \text{ per } x > t$$
$$= 0 \text{ per } x \leq t$$

## Densità di guasto condizionata

- Definiamo la densità di guasto condizionata al fatto che il sistema sia ancora funzionante all'istante  $t$ :

$$q(x|T > t) = \frac{d}{dx} Q(x|T > t) = \frac{d}{dx} \left( \frac{Q(x) - Q(t)}{1 - Q(t)} \right) \text{ per } x > t$$
$$= 0 \text{ per } x \leq t$$

- quindi:

$$q(x|T > t) = \frac{q(x)}{1 - Q(t)} \text{ per } x > t$$
$$= 0 \text{ per } x \leq t$$

$$q(x|T > t) \cdot dx$$

- rappresenta la probabilità che il sistema si guasti nell'intervallo  $[x, x+dx]$  supposto che non si sia guastato prima di  $t$ .

## **Tasso di guasto**

Definiamo  $\lambda(t)$  la frequenza istantanea di guasto, si ha:

$$\lambda(t) \cdot dt = q(t|T > t) \cdot dt$$

quindi:

$$\lambda(t) = \frac{q(t)}{1 - Q(t)} = \frac{Q'(t)}{1 - Q(t)}$$

integrando:

$$\int_0^t \lambda(t) dt = -\ln[1 - Q(t)]$$

## **Affidabilità e frequenza di guasto**

Poiché  $\int_0^t \lambda(t) dt = -\ln[1 - Q(t)]$  si ottiene:

$$R(t) = 1 - Q(t) = e^{-\int_0^t \lambda(t) dt}$$

$$Q(t) = 1 - e^{-\int_0^t \lambda(t) dt}$$

$$q(t) = \lambda(t) \cdot e^{-\int_0^t \lambda(t) dt}$$

condizioni :

$\lambda(t) \geq 0$  ovvia

$$\int_0^\infty \lambda(t) dt = \infty$$

ovvero  $Q(\infty) = 1$

prima o poi si guasta!



## Caso particolare $\lambda$ costante

si ottiene:

$$\begin{aligned}R(t) &= e^{-\lambda t} \\ Q(t) &= 1 - e^{-\lambda t} \\ q(t) &= \lambda e^{-\lambda t}\end{aligned}$$

Se la frequenza di guasto è costante allora la densità di guasto segue una distribuzione esponenziale e viceversa

e dunque:

$$\begin{aligned}q(x|T > t) &= \frac{q(x)}{1 - Q(t)} = \frac{\lambda e^{-\lambda x}}{e^{-\lambda t}} = \\ &= \lambda e^{-\lambda(x-t)} = q(x-t) \\ x \geq t \geq 0\end{aligned}$$

Proprietà dell'assenza di memoria della distribuzione esponenziale

Affidabilità di un sistema

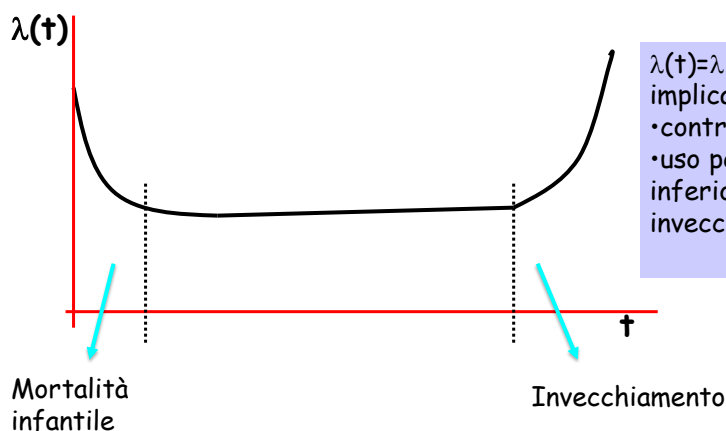


13



## Frequenza istantanea di guasto (1)

Andamento caratteristico di  $\lambda(t)$



$\lambda(t) = \lambda$   
implica assumere  
• controllo preventivo  
• uso per un tempo  
inferiore al tempo di  
invecchiamento

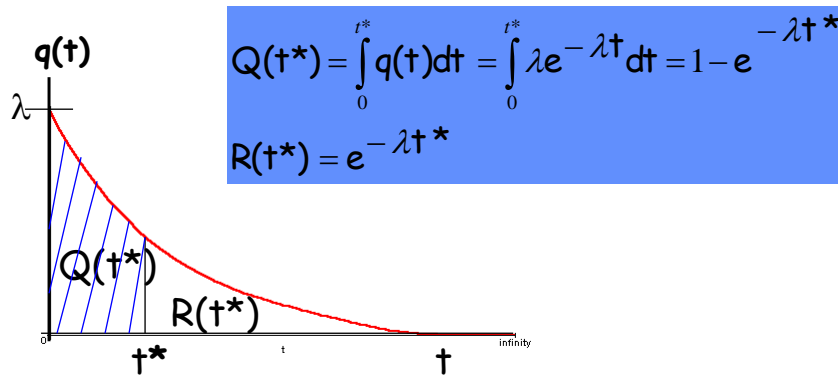
Affidabilità di un sistema



14

## Frequenza istantanea di guasto (2)

Andamento caratteristico di  $q(t) = \lambda e^{-\lambda t}$



Affidabilità di un sistema

15

## Mean Time To Failure

Il tempo medio per un guasto MTTF coincide, nel caso di frequenza di guasto costante, con il tempo medio fra due guasti:

$$\begin{aligned} \text{MTTF} &= \int_0^{\infty} t \cdot q(t) dt = \int_0^{\infty} t \cdot \lambda e^{-\lambda t} dt = \\ &= -\lambda \frac{\partial}{\partial \lambda} \int_0^{\infty} e^{-\lambda t} dt = -\lambda \frac{\partial}{\partial \lambda} \left( \frac{1}{\lambda} \right) = \lambda \left( \frac{1}{\lambda^2} \right) = \frac{1}{\lambda} \end{aligned}$$

Affidabilità di un sistema

16



## Disponibilità (Availability)

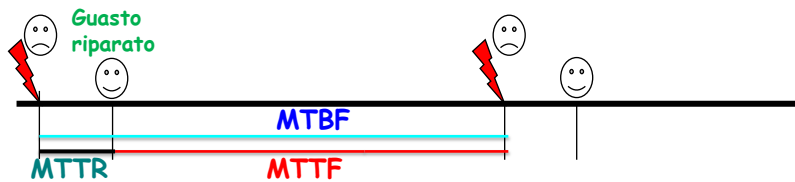
- Nel caso di sistemi riparabili è necessario considerare anche l'evento **riparazione** o **sostituzione**. Si definisce disponibilità la quantità :

$$A = \frac{MTTF}{MTTF + MTTR}$$

✚ **MTTF** (Mean Time To Failure)

✚ **MTTR** (Mean Time To Repair)

✚ **MTBF** (Mean Time Between Failure)



- Per migliorare la disponibilità di un sistema si deve agire sia sull'affidabilità sia sui tempi di riparazione.

Affidabilità di un sistema

17

## Richiami di probabilità

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

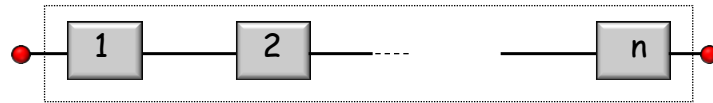
$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B) \text{ se } A \text{ e } B \text{ sono eventi indipendenti}$$

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \text{ probabilità condizionata}$$

Affidabilità di un sistema

18

## Sistema serie



Il guasto di un'unità pregiudica il funzionamento dell'intero sistema.  
Assumendo guasti indipendenti:

$$R(t) = \prod_{i=1}^n R_i(t) \quad A = \prod_{i=1}^n A_i$$

Assumendo distribuzioni esponenziali identiche:

$$R(t) = \prod_{i=1}^n e^{-\lambda t} = e^{-n\lambda t} \quad q(t) = n\lambda \cdot e^{-n\lambda t}$$

$$Q(t) = 1 - e^{-n\lambda t} \quad \text{MTTF}_{ss} = \frac{1}{n\lambda}$$

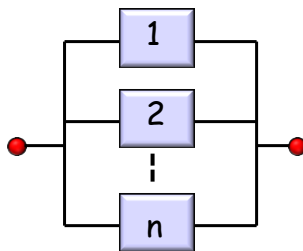
Affidabilità di un sistema



19

## Sistema parallelo

Il sistema è guasto se tutte le n unità sono guaste.



Ipotesi : guasti indipendenti

$$R(t) = 1 - \prod_{i=1}^n (1 - R_i(t))$$

$$A = 1 - \prod_{i=1}^n (1 - A_i)$$

Assumendo distribuzioni esponenziali identiche:

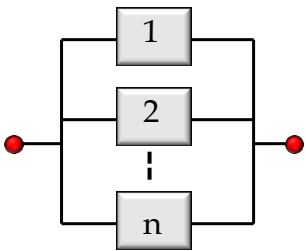
$$R(t) = 1 - \prod_{i=1}^n (1 - e^{-\lambda t}) = 1 - (1 - e^{-\lambda t})^n$$

Affidabilità di un sistema



20

### Sistema parallelo (almeno k su n)




✚ Il sistema funziona se almeno k unità non sono guaste

- k=1 >> sistema parallelo
- k=n >> sistema serie

✚ Assumendo distribuzioni esponenziali identiche:

$$R(t) = \sum_{i=k}^n \binom{n}{i} [e^{-\lambda t}]^i [1 - e^{-\lambda t}]^{(n-i)}$$

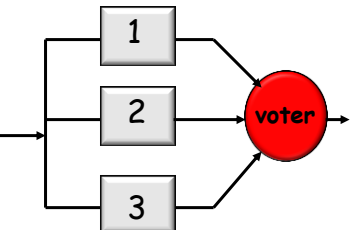
$$A = \sum_{i=k}^n \binom{n}{i} [A_i]^i (1 - A_i)^{(n-i)}$$



Affidabilità di un sistema

21

### Interconnessione TMR




✚ Il sistema ha una ridondanza modulare tripla; le uscite delle tre unità sono confrontate dal voter che fornisce in uscita il valore della maggioranza degli ingressi.

✚ Il sistema è guasto o se sono guaste due unità o se è guasto il voter.

✚ Assumendo guasti indipendenti, e unità identiche:

$$R(t) = \left[ R_u^3(t) + 3R_u^2(t) \cdot (1 - R_u(t)) \right] \cdot R_{voter}(t)$$

$$A = \left[ A_u^3 + 3A_u^2 \cdot (1 - A_u) \right] \cdot A_{voter}$$

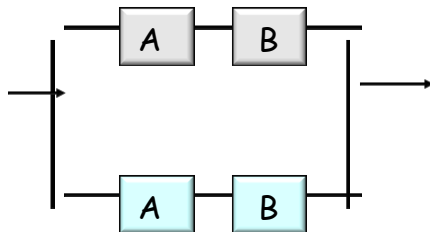


Affidabilità di un sistema

22



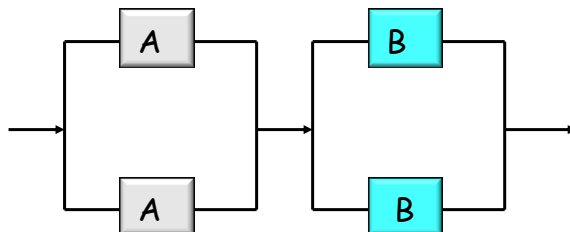
### Connessione Parallelo-Serie



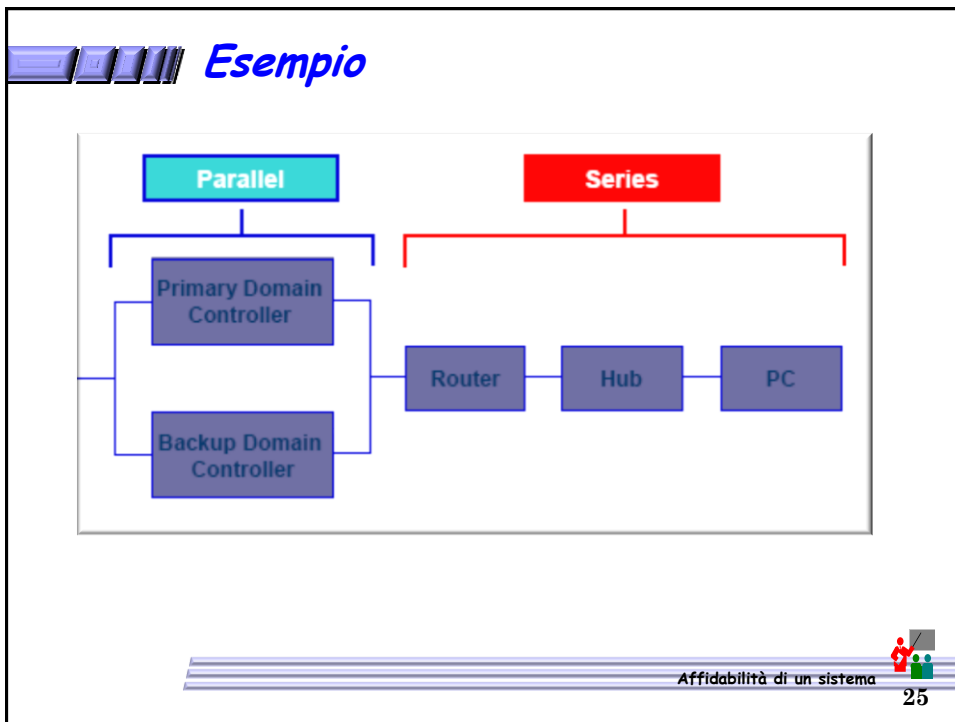
$$R(t) = (R_A(t) \cap R_B(t)) \cup (R_A(t) \cap R_B(t)) = \\ = 2 \cdot R_A(t) \cdot R_B(t) - R_A^2(t) \cdot R_B^2(t)$$



### Connessione Serie-Parallelo



$$R(t) = (R_A(t) \cup R_A(t)) \cap (R_B(t) \cup R_B(t)) = \\ = (2 \cdot R_A(t) - R_A^2(t)) \cdot (2 \cdot R_B(t) - R_B^2(t))$$



### Riferimenti

- [http://en.wikipedia.org/wiki/Reliability\\_engineering](http://en.wikipedia.org/wiki/Reliability_engineering)
- <http://www.weibull.com/>

Affidabilità di un sistema

26