Módulo 08: 1 de 27

# Arquitetura MIPS Suporte a procedimentos e pilha



Módulo 08: 2 de 27

# Tópicos da aula

- Suporte a procedimentos
- Pilha



Módulo 08: 3 de 27

## Suporte à procedimentos

- Por que usar procedimentos?
  - □ Facilita o entendimento do programa
  - Possibilita o reuso do código
- Benefícios ao programador
  - ☐ Ele se concentra em uma única parte do código
  - Os parâmetros funcionam como uma barreira entre o procedimento e o resto do programa e os dados



Módulo 08: 4 de 27

# Suporte à procedimentos

#### Analogia: Espião

- O espião recebe as informações e os recursos necessários para a execução de um plano secreto
  - Espião = procedimento
  - Informações = parâmetros
  - □ Recursos = espaço em memória p/ as variáveis locais
- Excuta a tarefa sem deixar rastros
  - O espaço ocupado pelas variáveis locais é liberado após a execução do procedimento
- Retorna com os resultados esperados
  - □ Resultados = valores de retorno





Módulo 08: 5 de 27

# Suporte à procedimentos

#### Analogia: Espião

- Um espião pode contratar um outro espião sem que o cliente saiba da existência do mesmo
- Ou seja, um procedimento pode chamar outro procedimento sem o conhecimento do "chamador" (função principal)





Módulo 08: 6 de 27

# Suporte à procedimentos

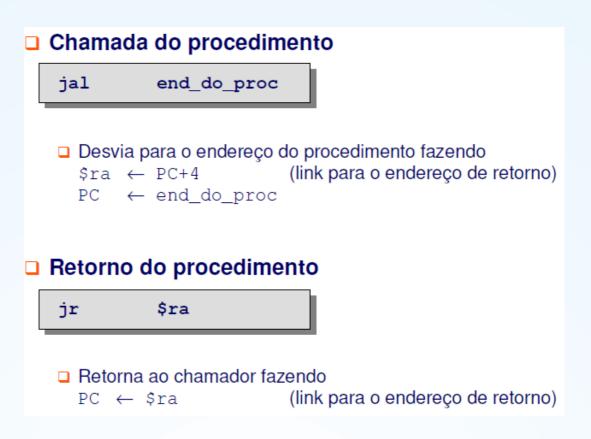
#### Passos para a execução de um procedimento

- Colocar os dados em um lugar acessível ao procedimento (registradores de argumento \$a0-\$a3)
- Transferir o controle ao procedimento
- Garantir recursos de memória ao procedimento
- Realizar a tarefa
- Colocar o resultado em um lugar acessível ao "chamador" (registradores de retorno \$v0-\$v1)
- Retornar o controle ao ponto de origem (registrador com o endereço de retorno \$ra)



Módulo 08: 7 de 27

## Suporte à procedimentos





Módulo 08: 8 de 27

# Suporte à procedimentos

#### Resumo

□ Carrega os argumentos (1 a 4)

```
□ $a0 ← arg0 $a1 ← arg1
```

□  $$a2 \leftarrow arg2$   $$a3 \leftarrow arg3$ 

Chama o procedimento

□ jal end\_do\_proc

Realiza o processamento

□ Carrega os valores de retorno (1 a 2)

□ \$v0  $\leftarrow$  val0 \$v1  $\leftarrow$  val1

□ Retorna ao procedimento chamador

□jr \$ra



Módulo 08: 9 de 27

## Suporte à procedimentos

#### Problema

Como trabalhar com mais do que 4 argumentos ou 2 valores de retorno se se dispõe apenas de \$a0−\$a3 e \$v0−\$v1?

#### Solução

 Usar a memória para aumentar "virtualmente" a quantidade de registradores



Módulo 08: 10 de 27

## Pilha

#### Definição de pilha

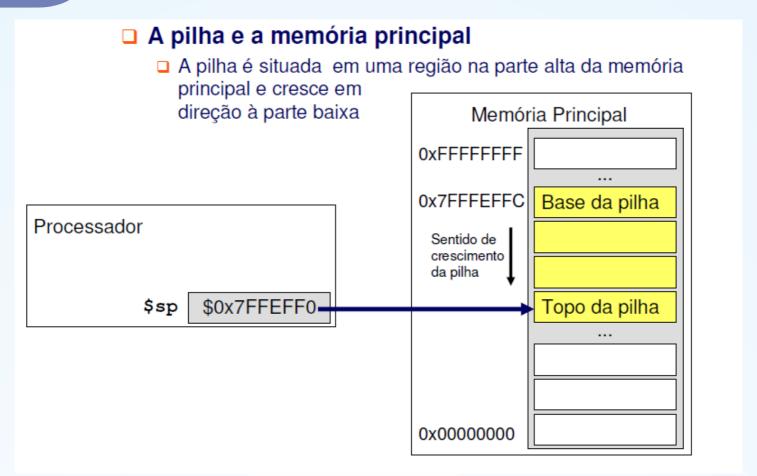
- estrutura de dados do tipo LIFO (Last-In, First-Out) armazenada na memória principal
- acessada através de dois tipos básicos de ações
  - □ Push: coloca uma palavra no topo da pilha
  - □ Pop: retira uma palavra do topo da pilha
- o topo da linha é indicado pelo registrador \$sp (stack pointer)

O MIPS não possui instruções push e pop (outros processadores sim). Então ele requer que programador implemente essas ações



Módulo 08: 11 de 27

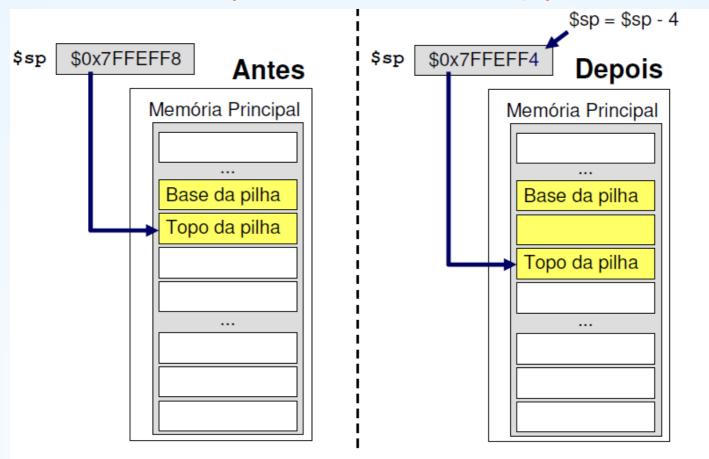
## Pilha





Módulo 08: 12 de 27

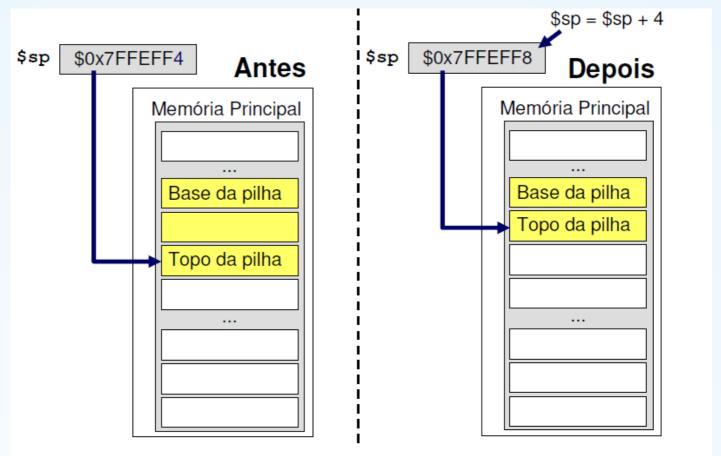
# Pilha: operação push (decrementa \$sp)





Módulo 08: 13 de 27

# Pilha: operação pop (incrementa \$sp)





Módulo 08: 14 de 27

# Pilha: exemplo

 Compilação de um programa que não chama outro procedimento (procedimento folha)

```
Código em C
  int leaf_example(int g, int h, int i, int j)
  {
    int f;
    f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```



Módulo 08: 15 de 27

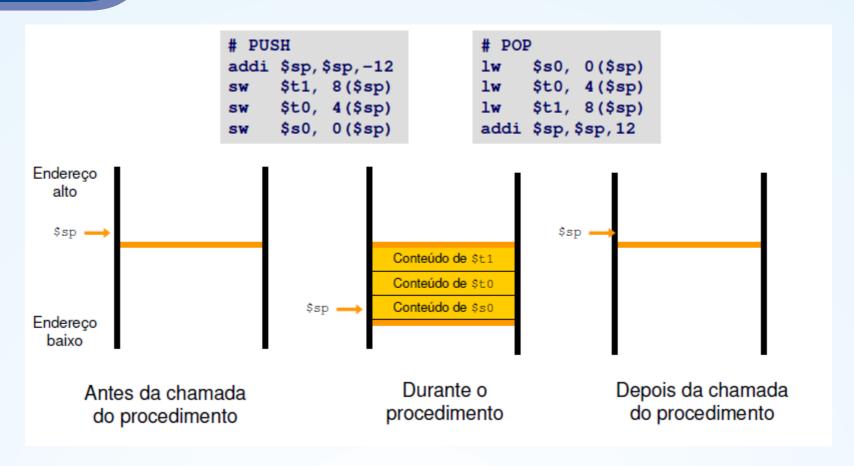
# Pilha: exemplo

```
Onde:
Compilação de um programa que não chama
                                                   q \Rightarrow $a0
  outro procedimento (procedimento folha)
                                                   h => $a1
   Código em ASM
                                                   i => $a2
       leaf_example:
                                                   i => $a3
         addi $sp, $sp, -12 # decrementa $sp em 3
                                                   f => $s0
         sw $t1, 8($sp) # 3 palavras e salva
push
         sw $t0, 4($sp) # na pilha os
             $s0, 0($sp) # regs. a serem modificados
             $t0,$a0,$a1
         add
         add $t1, $a2, $a3
         sub $s0,$t0,$t1
             $v0,$s0,$zero # copia $s0 para $v0
         add
             $s0, 0($sp) # restaura, para o chamador,
         lw
         lw $t0, 4($sp) # os registradores armazenados
pop
             $t1, 8($sp) # na pilha ($s0,$t0,$t1) e
         lw
         addi $sp,$sp,12
                          # incrementa $sp em 3 palavras
         jr
              $ra
                          # volta para o "chamador"
```



Módulo 08: 16 de 27

## Pilha: exemplo





Módulo 08: 17 de 27

## Classes de registradores

- Para evitar gasto com instruções de acesso a pilha, consideram-se duas classes de registradores de uso geral
  - □ \$t0-\$t9
    - 10 registradores temporários que não são preservados pelo procedimento chamado quando de uma chamada de procedimento
  - □ \$s0-\$s7
    - □ 8 registradores de salvamento que precisam ser preservados quando de uma chamada de procedimento.
    - O procedimento deve salvar e restaurar apenas os registradores modificados.

Ou seja, no exemplo anterior não seria necessário salvar e restaurar os registradores \$t0 e \$t1.



Módulo 08: 18 de 27

## Procedimentos aninhados

#### Procedimentos não-folha

- Procedimentos que chamam outros procedimentos
- Deve-se ter cuidado redobrado ao chamar procedimentos não-folha

#### Problema

- □ Ao chamar um procedimento, o chamador modifica os registradores de argumento (\$a0-\$a3) e de endereço de retorno (\$ra)
- □ Porém, esse procedimento chama outro procedimento e também modifica os registradores de argumento (\$a0-\$a3) e de endereco de retorno (\$ra)
- Isso produz um conflito, pois o argumentos do primeiro procedimentos serão perdidos, assim como o endereço de retorno do chamador



Módulo 08: 19 de 27

## Procedimentos aninhados

#### Solução

- Colocar na pilha todos os registradores que precisam ser preservados
- O procedimento chamador deve colocar na pilha os seus registradores de argumento (\$a0-\$a3) e os temporários por ele utilizados (\$t0-\$t9)
- O procedimento chamado deve colocar na pilha o registrador do endereço de retorno (\$ra) e os registradores de salvamento por ele utilizados (\$s0−\$s7)



Módulo 08: 23 de 27

## Procedimentos aninhados

O que é e o que não é preservado quando de uma chamada a procedimento
 □ Preservados pelo procedimento chamado
 □ Registradores de salvamento → \$s0-\$s7
 □ Registrador de endereço de retorno → \$ra
 □ Registrador stack pointer → \$sp
 □ Pilha acima do stack pointer
 □ Não preservados pelo procedimento chamado
 □ Registradores temporário → \$t0-\$t9
 □ Registradores de argumento → \$a0-\$a3
 □ Registradores de retorno de valores → \$v0-\$v1
 □ Pilha abaixo do stack pointer



Módulo 08: 24 de 27

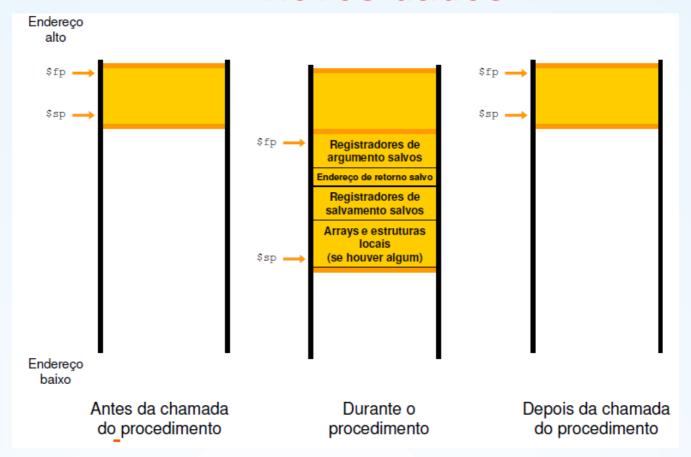
# Alocação de espaço para novos dados

- A pilha também é usada para guardar variáveis locais ao procedimento, que, por serem numerosas, não podem ser armazenadas nos registradores (ex: arrays locais)
- Os registradores e variáveis locais do procedimento são armazenados em um segmento da pilha denominado
  - Quadro do procedimento ou
  - Registro de ativação
- O endereço inicial do quadro de ativação do procedimento é indicado pelo registrador \$fp (frame pointer)



Módulo 08: 25 de 27

# Alocação de espaço para novos dados





Módulo 08: 26 de 27

# Alocação de espaço para novos dados

- Classes de armazenamento de variáveis em C
  - Automática
    - □ São locais a um procedimento
    - □ São descartadas quando o procedimento termina
  - Estática
    - Sobrevivem ao procedimento
- Mais sobre a variáveis estáticas
  - Variáveis declaradas fora dos procedimentos são, por default, estáticas
  - Variáveis também podem ser declaradas como estáticas utilizando-se a palavra-chave <u>static</u>
  - Para simplificar o acesso aos dados estáticos, há um registrador denominado \$gp (global pointer)



Módulo 08: 27 de 27

# FIM MÓDULO 08