

《算法设计与分析》 第5.2讲 动态规划方法(2)

山东师范大学信息科学与工程学院 段会川 2014年11月

	_
_	_
_	7
_	

- □ 0-1背包问题的DP算法
- □ 问题定义
- □ TSP问题的DP算法
- □ 最优子结构性质分析 (Bellman方程)
- □ 算法设计
- □ 求解实例
- □ 算法伪代码及复杂度分 析

第5.2讲 动态规划方法(2)

24 (0)

0-1背包问题—形式化定义

- 一 给定n个重量为 w_1, w_2, \cdots, w_n 价值为 v_1, v_2, \cdots, v_n 的 物品和容量为W的背包,其中 $W < \sum_{i=1}^n w_i$ 且物品不可分割,问怎样装入物品可以获得最大的价值?
- \square 以 x_1, x_2, \cdots, x_n 表示物品的装入情况,其中 $x_i \in \{0, 1\}$,则0-1背包问题可以表达为如下所示的优化问题:

$$\max_{x_1, x_2, \dots, x_n} V(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n x_i v_i,$$

s. t.
$$\sum_{i=1}^{n} x_{i} w_{i} \leq W,$$
$$x_{i} \in \{0, 1\}, i = 1, 2, \dots, n.$$

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题最优子结构性质分析

假设 (x_1,x_2,\cdots,x_s) 是所给 0-1 背包问题的一个最优解,则 (x_2,\cdots,x_s) 是下面相应子问题的一个最优解;

约束条件:
$$\begin{cases} \sum_{i=2}^s w_i x_i \leqslant W - w_1 x_1 \\ x_i \in \{0,1\} \quad 2 \leqslant i \leqslant n \end{cases}, \quad \texttt{目标函数:} \max \sum_{i=2}^s v_i x_{i:i}$$

证明;(反证法)设 (x_2,\cdots,x_s) 不是上述子问题的一个最优解,而 (y_2,\cdots,y_s) 是上述子问题的一个最优解,则最优解问量 (y_2,\cdots,y_s) 所求得的目标函数的值要比解问量 (x_2,\cdots,x_s) 求得的目标函数的值要大,即

$$\sum_{i=2}^{n} v_i y_i > \sum_{i=2}^{n} v_i x_i \tag{4-9}$$

王秋芬 P100

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题最优子结构性质分析

证明:(反证法)设(x_2,\cdots,x_s)不是上述子问题的一个最优解,而(y_2,\cdots,y_s)是上述子问题的一个最优解,则最优解问量(y_2,\cdots,y_s)所求得的目标函数的值要比解问量(x_2,\cdots,x_s)求得的目标函数的值要大.即

$$\sum_{i=2}^{n} v_{i} y_{i} > \sum_{i=2}^{n} v_{i} x_{i} \tag{4-9}$$

又因为最优解向量 (y_2, \cdots, y_n) 满足约束条件: $\sum_{i=2}^n w_i y_i \leqslant W - w_1 x_1$, 即 $w_1 x_1 + \cdots + w_n x_n = 0$

 $\sum\limits_{i=2}^{s}w_{i}y_{i}{\leqslant}W$,这说明 $(x_{1},y_{2},\cdots,y_{s})$ 是原问题的一个解。此时,在式(4-9)的两边同时加上

 v_1x_1 ,可得不等式 $v_1x_1+\sum_{i=2}^s v_iy_i>v_1x_1+\sum_{i=2}^s v_ix_i=\sum_{i=1}^s v_ix_i$,这说明在原问题的两个解 (x_1,y_2,y_3,\cdots,y_s) 和 (x_1,x_2,x_3,\cdots,x_s) 中,前者比后者所代表的装入背包的物品总价值要 大,即 (x_1,x_2,x_3,\cdots,x_s) 不是原问题的最优解。这与 (x_1,x_2,x_3,\cdots,x_s) 是原问题的最优解,不用。故 (x_1,x_2,x_3,\cdots,x_s) 是上述相应于问题的一个最优解。最优子结构性质得证。

王秋芬 P100

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题最优值的递归关系式

由于 0-1 背包问题的解是用向量 (x_1, x_2, \cdots, x_c) 来描述的。因此,该问题可以看做是 决策— n π 0-1 向量 (x_1, x_2, \cdots, x_c) 。对于任意一个分量 x_i 的决策是"决定 $x_i = 1$ 或 $x_i = 0$ ", $i = 1, 2, \cdots, n$ 。对 x_{i-1} 决策后,序列 $(x_1, x_2, \cdots, x_{i-1})$ 已被确定,在决策 x_i 时,问题处于下列两种状态之一。

- (1) 背包容量不足以装人物品 i,则 x_i =0,装入背包的价值不增加。
- (2) 背包容量足以装入物品 i,则 x_i =1,装入背包的价值增加 v_i 。

在这两种情况下,装入背包的价值最大者应该是对 x; 决策后的价值。

令
$$C[i][j]$$
表示子问题
$$\begin{cases} \sum_{k=1}^{i} w_k x_k \leqslant j \\ x_k \in \{0,1\} & 1 \leqslant k \leqslant i \end{cases}$$
 的最优值,即 $C[i][j] = \max \sum_{k=1}^{i} v_k x_k$ 。那

么,
$$C[i-1][j-w_ix_i]$$
表示该问题的子问题
$$\sum_{k=1}^{i-1} w_kx_k \leqslant j-w_ix_i$$
 的最优值.
$$x_k, x_i \in \{0,1\} \quad 1 \leqslant k \leqslant i-1$$

王秋芬 P100-1

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题最优值的递归关系式

如果 j=0 或 i=0,令 C[0][j]=C[i][0]=0, $1 \leqslant i \leqslant n$, $1 \leqslant j \leqslant W$;如果 $j \leqslant w$,第 i 个物品肯定不能装入背包, $x_i=0$,此时 $C[i][j]=C[i-1][j-w_ix_i]=C[i-1][j]$;如果 $j \geqslant w$,第 i 个物品能够装入背包,如果第 i 个物品来关入背包,即 $x_i=0$,则 $C[i][j]=C[i-1][j-w_ix_i]=C[i-1][j]$;如果第 i 个物品装入背包,即 $x_i=1$,则 $C[i][j]=C[i-1][j-w_ix_i]+v_i=C[i-1][j-w_i]+v_i$,可见当 $j \geqslant w_i$ 时,C[i][j]应取二者的最大值,即 $\max(C[i-1][j],C[i-1][j-w_i]+v_i$

由此可得最优值的递归定义式为:

$$C[0][j] = C[i][0] = 0 \qquad (4-10)$$

$$C[i][j] = \begin{cases} C[i-1][j] & j < w_i \\ \max\{C[i-1][j], C[i-1][j-w_i] + v_i\} & j \ge w_i \end{cases} \qquad (4-11)$$

第5.2讲 动态规划万法(2)

0-1背包问题DP算法设计

求解 0-1 背包问题的算法步骤如下:

步骤 1:设计算法所需的数据结构。采用数组 w[n]来存放 n 个物品的重量;数组 v[n]来存放 n 个物品的价值,背包容量为 W,数组 C[n+1][W+1]来存放每一次迭代的执行结果;数组 x[n]用来存储所装入背包的物品状态。

步骤 2: 初始化。按式(4-10)初始化数组 C。

步骤 3: 循环阶段。按式(4-11)确定前 i 个物品能够装人背包的情况下得到的最优值。

步骤 3-1: i=1 时,求出 C[1][j],1 $\leq j \leq W$ 。

步骤 3-2: i=2 时,求出 C[2][j],1 $\leq j \leq W$ 。

以此类推,直到 ……

步骤 3-n: i=n 时,求出 C[n][W]。此时,C[n][W]便是最优值。

王秋芬 P101

8

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题DP算法设计

步骤 4: 确定装入背包的具体物品。从 C[n][W] 的值向前推,如果 C[n][W] > C[n-1][W],表明第 n 个物品被装入背包,则 $x_*=1$,前 n-1 个物品被装人容量为 $W-w_*$ 的背包中;否则,第 n 个物品没有被装人背包,则 $x_*=0$,前 n-1 个物品被装入容量为 W 的背包中。以此类推,直到确定第 1 个物品是否被装入背包中为止。由此,得到以下关系式;

$$\begin{cases} x_i = 0, & j = j \\ x_i = 1, & j = j - w_i \end{cases} \stackrel{\text{def}}{=} C[i][j] = C[i-1][j]$$

$$\begin{cases} x_i = 1, & j = j - w_i \\ & \text{def}[i][j] > C[i-1][j] \end{cases}$$

$$(4-12)$$

按照式(4-12),从C[n][W]的值向前倒推,即j初始为W,i初始为n,即可确定装人背包的具体物品。

王秋芬 P101

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题DP算法设计

Bottom-up computation: Computing the table using

 $V[i,w] = \max(V[i-1,w],v_i+V[i-1,w-w_i])$ row by row.

ur

Lecture 13: The Knapsack Problem, P12 http://www.es.ele.tue.nl/education/5MC10/Solutions/knapsack.pdf

第5.2讲 动态规划方法(2)

10

0-1背包问题DP求解实例

编号	1	2	3	4	5	W=10	
重量	2	2	6	5	4	王秋芬,P101	
价值	6	3	5	4	6		

采用二维数组 C[6][11]来存放各个子问题的最优值, f_i 表示物品, 列 j 表示背包容量, 表中数据表示 C[i][j]。

(1) 根据式(4-10)初始化第0行和第0列,如表4-12所示。

表 4-12 初始化第 0 行和第 0 列

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0										
2	0										
3	0										
4	0										
5	0										

王秋芬 P102

解: 1,1,0,0,1 重量: 2+2+4=8 价值: 6+3+6=15

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题DP求解实例

编号	1	2	3	4	5	W=10	解: 1,1,0,0,1
重量	2	2	6	5	4	王秋芬,P101	重量: 2+2+4=8
价值	6	3	5	4	6		价值: 6+3+6=15

(2) i=1 时,求出 C[1][j],1 $\leqslant j \leqslant W$ 。

由于物品 1 的重量 w_1 = 2,价值 v_1 = 6,根据式(4-11),分两种情况讨论。

① 如果 j<w₁,即 j<2 时,C[1][j]=C[0][j]。

② 如果 j≥w₁,即 j≥2 时,C[1][j]=max(C[0][j],C[0][j-w₁]+v₁)=max(C[0][j],C[0][j-2]+6)。

i=1 时的内容如表 4-13 所示。

表 4-13 i=1 时的内容

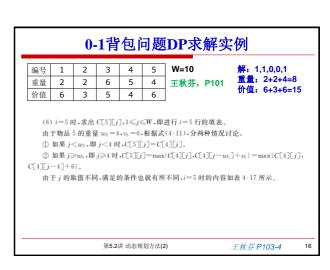
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	6	6	6	6	6	6	6	6	6
2	0										
3	0										
4	0										
5	0										

第5.2讲 动态规划方法(2) *王秋芬 P102*











扁号 重量 介值	1 2 6	2 2 3	3 6 5	5 4	5 4 6	_ ₹	V=10 :秋芬,	P101	1	₫:	1,0,0,1 2+2+4=8 6+3+6=15
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	0	0	6	6	6	6	6	6	6	6	6
3	0	0	6	6	9	9	9	9	9	9	9
3	0	0	6	6	9	9	9	9	11	11	14
ŀ	0	0	6	6	9	9	9	10	11	13	14
5	0	0	6	6	9	9	12	12	15	15	15
(7) b 尤解。 切始E	人 C[n]][W]自 W,i=	的值根据	式(4-1	2)向前	「推,最	终可求		包的	具体物	15 物品,即问题

0-1背包问题DP求解实例

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10		
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
1	0	0	6	6	6	6	6	6	6	6	6		
2	0	0	6	6	9	9	9	9	9	9	9		
3	0	0	6	6	9	9	9	9	11	11	14		
4	0	0	6	6	9	9	9	10	11	13	14		
5	0	0	6	6	9	9	12	12	15	15	15		

由于 C[n][W] = C[5][10] = 15 > C[4][10] = 14, 说明物品 5 被装入了背包, 因此 $x_5 = 15$ 1,且更新 j=j-w[5]=10-4=6。由于 C[4][j]=C[4][6]=9=C[3][6],说明物品 4 没 有被装人背包,因此 $x_4=0$; 由于 C[3][j]=C[3][6]=9=C[2][6]=9,说明物品 3 没有被 装入背包,因此 $x_3=0$ 。由于 C[2][j]=C[2][6]=9>C[1][6]=6,说明物品 2 被装入了背 包,因此 $x_2=1$,且更新 j=j-w[2]=6-2=4。由于 C[1][j]=C[1][4]=6>C[0][4]=60,说明物品 1 被装人了背包,因此 $x_1 = 1$,且更新 j = j - w[1] = 4 - 2 = 2。最终可求得装人 背包的物品的最优解 $X=(x_1,x_2,\cdots,x_n)=(1,1,0,0,1)$ 。

第5.2讲 动态规划方法(2)

王秋芬 P104

19

0-1背包问题DP求解实例

Example of the Bottom-up computation

Let W = 10 and

V[i, w]	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
i = 0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	0	0	0	40	40	40	40	40	50	50
3	0	0	0	0	40	40	40	40	40	50	70
4	0	0	0	50	50	50	50	90	90	90	90

Lecture 13: The Knansack Problem P13 http://www.es.ele.tue.nl/education/5MC10/Solutions/knapsack.pdf

20

0-1背包问题DP求解算法

```
int KnapSack(int n, int w[], int v[])
                                     //物品个数 n、物品的价值 v[n]和物品的重量 w[n]
     int i, j, C[n][n], x[n];
    for(i = 0; i <= n; i++)
C[i][0] = 0;
                                      //初始化第0列
    for(i = 0;i <= W;i++)
    C[0][i] = 0;
for(i=1;i <= n;i++)
                                      //初始化第0行
                                      //计算 C[i][j]
        for(i = 1; i <= W; i++)
                  C[i][j] = C[i-1][j];
               C[i][j] = max(C[i-1][j],C[i-1][j-w[i]] + v[i]);
    //构造最优解
                                                                            else
       if(C[i][j]>C[i-1][j])
                                                                              x[i] = 0;
                                                                        return C[n][W];
           x[i] = 1;
```

第5.2讲 动态规划方法(2)

王秋芬 P104-5

21

23

0-1背包问题DP算法分析

```
for(i = 1;i <= n;i++)
                                 //计算 C[i][j]
   for(j = 1;j <= W;j++)
        if(j<w[i])
            C[i][j] = C[i-1][j];
       else
          C[i][j] = max(C[i-1][j], C[i-1][j-w[i]] + v[i]);
```

在算法 KnapSack 中,第三个循环是两层嵌套的 for 循环,为此,可选定语句 if(j < w[i])作 为基本语句,其运行时间为 $n \times W$,由此可见,算法 KnapSack 的时间复杂性为O(nW)。

该算法有两个较为明显的缺点:一是算法要求所给物品的重量 $w_i(1 \le i \le n)$ 是整数; 二是当背包容量 W 很大时,算法需要的计算时间较多,例如,当 W>2" 时,算法需要 O(n2") 的计算时间。因此,在这里设计了对算法 KnapSack 的改进方法,采用该方法可克服这两大 缺点。

第5.2讲 动态规划方法(2)

王秋芬 P104-5

22

0-1背包问题DP算法伪代码及复杂度

```
\mathsf{KnapSack}(v, w, n, W)
   for (w = 0 \text{ to } W) V[0, w] = 0;
   for (i = 1 \text{ to } n)
      for (w = 0 \text{ to } W)
          \begin{array}{l} \text{if } (w = 0 \text{ is } V) \\ \text{if } (w[i] \leq w) \\ V[i, w] = \max\{V[i-1, w], v[i] + V[i-1, w-w[i]]\}; \end{array} 
          else
              V[i, w] = V[i - 1, w];
   return V[n, W];
```

Time complexity: Clearly, O(nW).

Lecture 13: The Knapsack Problem, P14 http://www.es.ele.tue.nl/education/5MC10/Solutions/knapsack.pdf

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题DP算法伪代码及复杂度

```
for (w=0 to W) V[0,w]=0 ; for (i=1 to n) for (w=0 to W) if (w=0 to W) if ((w[i]\leq w) and (v[i]+V[i-1,w-w[i]]) V[i-1,w]))
               V[i, w] = v[i] + V[i - 1, w - w[i]];

keep[i, w] = 1;
               V[i, w] = V[i - 1, w];

keep[i, w] = 0;
return V[n, W]:
```

Lecture 13: The Knapsack Problem, P14

http://www.es.ele.tue.nl/education/5MC10/Solutions/knapsack.pdf

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题DP算法复杂度

- A polynomial-time algorithm is one that runs in time polynomial in the total number of bits required to write out the input to the problem.
- · How many bits are required to write out the value W?
 - · Answer: O(log W).
- Therefore, O(nW) is **exponential** in the number of bits required to write out the input.
 - Example: Adding one more bit to the end of the representation of W doubles its size and doubles the runtime.
- This algorithm is called a pseudopolynomial time algorithm, since it is a polynomial in the numeric value of the input, not the number of bits in the input.

Intractable Problems, Part Two, P13
http://web.stanford.edu/class/archive/cs/cs161/cs161.1138/lectures/20/Small20.pdi

第5.2讲 动态规划方法(2)

0-1背包问题DP算法复杂度

- The runtime of O(nW) is better than our old runtime of $O(2^n n)$ assuming that $W = o(2^n)$.
 - · That's little-o, not big-O.
- In fact for *any* fixed *W*, this algorithm runs in linear time!
- Although there are exponentially many subsets to test, we can get away with just linear work if W is fixed!

Intractable Problems, Part Two, P14

http://web.stanford.edu/class/archive/cs/cs161/cs161.1138/lectures/20/Small20.pdf

第5.2讲 动态规划方法(2)

动态规划方法(2) 20

目录

□ 0-1背包问题的DP算法

□ TSP问题的DP算法

- □ TSP问题的Bellman方程
- □ TSP问题DP算法示例
- □ TSP问题DP算法复杂度
- □ Bellman-Held-Karp算 法的DP方程
- □ Bellman-Held-Karp算 法示例
- □ Bellman-Held-Karp算 法伪代码
- □ Bellman-Held-Karp复 杂度

27

第5.2讲 动态规划方法(2)

TSP问题的DP算法

例 6.1 货郎担问题。

如果对任意数目的n个城市,分别用 $1\sim n$ 的数字编号,则这个问题归结为在有向赋权图 G = < V, E > 中, $P = \{1,2,\cdots,n\}$ 表示城市 项点;边 $(i,j) \in E$ 表示城市i 到城市j的距离, $i,j = 1,2,\cdots,n$ 。这样,可以用图的邻接矩阵 C 来表示各个城市之间的距离,把这个矩阵称为费用矩阵。如果 $(i,j) \in E$,则 $c_{ij} > 0$;否则, $c_{ij} = \infty$ 。

第5.2讲 动态规划方法(2)

郑宗汉 P169

28

TSP问题的DP算法

 $\phi d(i,\overline{\nu})$ 表示从项点i出发, $\otimes \overline{\nu}$ 中各个项点一次,最终回到初始出发点的最短路径的长度。开始时, $\overline{\nu}=\nu-\{i\}$ 。于是,可以定义下面的动态规划函数:

$$\begin{split} d(i,V-\{i\}) &= d(i,\overline{V}) = \min_{k \in V} \{c_{ik} + d(k,\overline{V}-\{k\})\} \\ d(k,\varphi) &= c_{kl} \qquad k \neq i \end{split} \tag{6.1.1}$$

下面用 4 个城市的例子,来说明动态规划方法解货郎担问题的工作过程。假定 4 个城市的费用矩阵是:

$$C = (c_{ij}) = \begin{pmatrix} \infty & 3 & 6 & 7 \\ 5 & \infty & 2 & 3 \\ 6 & 4 & \infty & 2 \\ 3 & 7 & 5 & \infty \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} d(2,\{3,4\}) & d(3,\{2,4\}) & d(4,\{2,3\}) \\ d(3,\{4\}) & d(4,\{3\}) & d(2,\{4\}) & d(4,\{2\}) & d(2,\{3\}) & d(3,\{2\}) \\ d(4,\varphi) & d(3,\varphi) & d(4,\varphi) & d(2,\varphi) & d(3,\varphi) & d(2,\varphi) \end{pmatrix}$$

$$\otimes (6.2 & \mathbb{G})$$

第5.2讲 动态规划方法(2)

郑宗汉 P170 29

TSP问题的DP算法

$$C = (c_{ij}) = \begin{pmatrix} \infty & 3 & 6 & 7 \\ 5 & \infty & 2 & 3 \\ 6 & 4 & \infty & 2 \\ 3 & 7 & 5 & \infty \end{pmatrix}$$

根据式(6.1.1),由城市 1 出发,经城市 2、3、4,然后返回 1 的最短路径长度为; $d\left(1,\{2.3,4\}\right)=\min\left\{c_{12}+d\left(2,\{3,4\}\right),c_{13}+d\left(3,\{2,4\}\right),c_{14}+d\left(4,\{2,3\}\right)\right\}$

这是最后一个阶段的决策,它必须依据 $d(2,\{3,4\}),d(3,\{2,4\}),d(4,\{2,3\})$ 的计算结果。于是,有:

$$\begin{split} d\left(2,\{3,4\}\right) &= \min\left\{c_{23} + d\left(3,\{4\}\right), c_{24} + d\left(4,\{3\}\right)\right\} \\ d\left(3,\{2,4\}\right) &= \min\left\{c_{32} + d\left(2,\{4\}\right), c_{34} + d\left(4,\{2\}\right)\right\} \end{split}$$

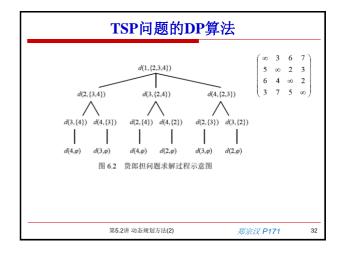
 $d\left(4,\{2,3\}\right)=\min\{c_{42}+d\left(2,\{3\}\right),c_{43}+d\left(3,\{2\}\right)\}$ 这一阶段的决策,又必须依据下面的计算结果: $d\left(3,\{4\}\right),d\left(4,\{3\}\right),d\left(2,\{4\}\right),d\left(4,\{2\}\right),d\left(2,\{3\}\right),d\left(2,\{2\}\right)$

第5.2讲 动态规划方法(2)

郑宗汉 P170

TSP问题的DP算法

```
再向前倒推,有:
                            d\left(3,\left\{4\right\}\right) = c_{34} + d\left(4,\varphi\right) = c_{34} + c_{41} = 2 + 3 = 5
                                                                                              ∞ 2 3
                            d\left(4,\left\{3\right\}\right) = c_{43} + d\left(3,\varphi\right) = c_{43} + c_{31} = 5 + 6 = 11
                                                                                          6 4 ∞ 2
                            d(2,\{4\}) = c_{24} + d(4,\varphi) = c_{24} + c_{41} = 3 + 3 = 6
                                                                                                   5 on
                            d(4,\{2\}) = c_{42} + d(2,\varphi) = c_{42} + c_{21} = 7 + 5 = 12
                            d\left(2,\left\{3\right\}\right)=c_{23}+d\left(3,\varphi\right)=c_{23}+c_{31}=2+6=8
                             d\left(3,\left\{2\right\}\right)=c_{32}+d\left(2,\varphi\right)=c_{32}+c_{21}=4+5=9
有了这些结果,再向后计算,有:
                    d(2,\{3,4\}) = \min\{2+5,3+11\} = 7
                                                                  路径顺序是: 2.3.4.1
                    d(3,\{2,4\}) = \min\{4+6,2+12\} = 10
                                                                  路径顺序是: 3,2,4,1
                    d(4, \{2,3\}) = \min\{7+8, 5+9\} = 14
                                                                 路径顺序是: 4,3,2,1
最后.
                                                                       路径顺序是: 1,2,3,4,1
             d(1,\{2,3,4\}) = \min\{3+7,6+10,7+14\} = 10
                                                                                 郑宗汉 P170
                                                                                                              31
```



TSP问题的DP算法

$$d(i,V-\{i\}) = d(i,\overline{V}) = \min_{k \in \overline{V}} \{c_{ik} + d(k,\overline{V}-\{k\})\}$$
 (6.1.1)
 $d(k,\varphi) = c_{ik} \quad k \neq i$ (6.1.2)
 $\Phi N,$ 是计算式(6.1.1)时人順点:出发,返回頭点 i)所需要计算的形式为 d

令 N_i 是计算式(6.1.1)时(从顶点i出发,返回顶点i)所需要计算的形式为 $d(k,\overline{V}-\{k\})$ 的个数。开始计算 $d(i,V-\{i\})$ 时,集合 $V-\{i\}$ 中有n-1个城市。以后,在计算 $d(k,\overline{V}-\{k\})$ 时,集合 \overline{V} -{k} 的城市数目,在不同的决策阶段分别为n-2,…,0。在整个计算中,需要 计算大小为 j 的不同城市集合的个数为 C_{n-1}^{j} , $j=0,1,\cdots,n-1$ 。因此,总个数为:

$$N_i = \sum_{j=0}^{n-1} C_{n-1}^j$$

$$d(2,(3,4)) \qquad d(3,(2,4)) \qquad d(4,(2)) \qquad d(4,(2,3))$$

$$d(3,(4)) \qquad d(4,(3)) \qquad d(4,(2)) \qquad d(2,(3)) \qquad d(3,(2))$$

$$d(4,\varphi) \qquad d(3,\varphi) \qquad d(4,\varphi) \qquad d(2,\varphi) \qquad d(3,\varphi) \qquad d(2,\varphi)$$
 图 6.2 類單相问题求解过程示意图

第5.2讲 动态规划方法(2) 郑宗汉 P171

TSP问题的DP算法

$$N_i = \sum^{n-1} C_{n-1}^j$$

当 $\overline{V}-\{k\}$ 集合中的城市个数为j时,为了计算 $d(k,\overline{V}-\{k\})$,需要进行j次加法运算和j-1次比较运算。因此,从i城市出发,经其他城市再回到i,总的运算时间 T_i 为:

$$T_i = \sum_{j=0}^{n-1} j \cdot C_{n-1}^j < \sum_{j=0}^{n-1} n \cdot C_{n-1}^j = n \sum_{j=0}^{n-1} C_{n-1}^j$$

由二项式定理:

$$(x+y)^n = \sum_{i=1}^n C_n^j x^j y^{n-j}$$

33

 $T_i < n \cdot 2^{n-1} = O(n2^n)$

则用动态规划方法求解货郎担问题,总的花费T为:

$$T = \sum_{i=1}^{n} T_{i} < n^{2} \cdot 2^{n-1} = O(n^{2} 2^{n})$$

第5.2讲 动态规划方法(2)

郑宗汉 P171

34

Bellman-Held-Karp algorithm

- □ The Held-Karp algorithm, also called Bellman-Held-Karp algorithm, is a dynamic programming algorithm proposed in 1962 independently by Bellman and by Held and Karp to solve the Traveling Salesman Problem (TSP).
- ☐ There is an optimization property for TSP:
 - Every subpath of a path of minimum distance is itself of minimum distance.

http://ucilnica1213.fmf.uni-

li.si/pluginfile.php/11706/mod_resource/content/0/HELDKarpAlgoritemZaPTP_clanek.pd

第5.2讲 动态规划方法(2)

Bellman-Held-Karp algorithm

- ☐ The Held-Karp algorithm, also called Bellman-Held-Karp algorithm, is a dynamic programming algorithm proposed in 1962 independently by Bellman and by Held and Karp to solve the Traveling Salesman Problem (TSP).
- ☐ There is an optimization property for TSP:
 - Every subpath of a path of minimum distance is itself of minimum distance.

第5.2讲 动态规划方法(2)

Bellman-Held-Karp algorithm

Recursive formulation [edit]

Number the cities 1, 2, . . . , N and assume we start at city 1, and the distance between city i and city j is d_{ij} . Consider subsets $S \subseteq \{2, \ldots, N\}$ of cities and, for $c \in S$, let D(S,c) be the minimum distance, starting at city 1, visiting all cities in S and finishing at city c.

First phase: if $S = \{c\}$, then $D(S, c) = d_{1,c}$. Otherwise: $D(S, c) = min_{x \in S - c} (D(S - c, x) + d_{x,c})$

Second phase: the minimum distance for a complete tour of all cities is $M = min_{c \in \{2,...,N\}}$ (D($\{2,...,N\}$, c) + d_{c,1})

A tour n_1 , \dots n_N is of minimum distance just when it satisfies M = D({2, \dots , N}, n_N) + $d_{n_N,1}$.

第5.2讲 动态规划方法(2)

Bellman-Held-Karp algorithm

```
Distance matrix: C = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 9 & 10 \\ 1 & 0 & 6 & 4 \\ 15 & 7 & 0 & 8 \\ 6 & 3 & 12 & 0 \end{pmatrix} g(2,\varnothing) = c_{21} = 1 g(3,\varnothing) = c_{31} = 15 g(4,\varnothing) = c_{41} = 6 k = 1, consider sets of 1 element: Set \{2\}:  g(3,\{2\}) = c_{32} + g(2,\varnothing) = c_{32} + c_{21} = 7 + 1 = 8 \qquad p(3,\{2\}) = 2 \\ g(4,\{2\}) = c_{42} + g(2,\varnothing) = c_{42} + c_{21} = 3 + 1 = 4 \qquad p(4,\{2\}) = 2  第5.2讲 动态规划方法(2)
```

Bellman-Held-Karp algorithm

```
Distance matrix: C = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 9 & 10 \\ 1 & 0 & 6 & 4 \\ 15 & 7 & 0 & 8 \\ 6 & 3 & 12 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} g(2,\varnothing) = c_{21} = 1 \\ g(3,\varnothing) = c_{31} = 15 \\ g(4,\varnothing) = c_{41} = 6 \end{array} Set (3): \begin{array}{l} g(2,\{3\}) = c_{21} + g(3,\varnothing) = c_{23} + c_{31} = 6 + 15 = 21 \\ g(4,\{3\}) = c_{41} + g(3,\varnothing) = c_{42} + c_{31} = 12 + 15 = 27 \end{array} \quad \text{p(2,\{3\})} = 3 \\ g(4,\{3\}) = c_{42} + g(3,\varnothing) = c_{42} + c_{31} = 12 + 15 = 27 \quad \text{p(4,\{3\})} = 3 \end{array} Set (4): \begin{array}{l} g(2,\{4\}) = c_{24} + g(4,\varnothing) = c_{24} + c_{41} = 4 + 6 = 10 \\ g(3,\{4\}) = c_{34} + g(4,\varnothing) = c_{34} + c_{41} = 8 + 6 = 14 \end{array} \quad \text{p(3,\{4\})} = 4
```

Bellman-Held-Karp algorithm

- k = 2, consider sets of 2 elements: Set {2,3}:
 g(4,{2,3}) = min {c₄₂ + g(2,{3}), c₄₃ + g(3,{2})}
 = min {3+21, 12+8}= min {24, 20}= 20
 p(4,{2,3}) = 3
- Set {2,4}:

37

39

 $g(3,\{2,4\}) = min \{c_{32} + g(2,\{4\}), c_{34} + g(4,\{2\})\}$ = $min \{7+10, 8+4\} = min \{17, 12\} = 12$ $p(3,\{2,4\}) = 4$

• Set {3,4}:

$$\begin{split} g(2, & \{3,4\}) = \min \; \{c_{23} + g(3, \{4\}), \, c_{24} + g(4, \{3\})\} \\ &= \min \; \{6+14, \, 4+27\} = \min \; \{20, \, 31\} = 20 \\ p(2, \{3,4\}) &= 3 \end{split}$$

第5.2讲 动态规划方法(2)

Bellman-Held-Karp algorithm

```
• Length of an optimal tour:
```

```
f = g(1,\{2,3,4\})
= min { c12 + g(2,\{3,4\}), c13 + g(3,\{2,4\}), c14 + g(4,\{2,3\}) }
= min \{2 + 20, 9 + 12, 10 + 20\}
= min \{22, 21, 30\} = 21
```

第5.2讲 动态规划方法(2)

- Successor of node 1: p(1,{2,3,4}) = 3
- Successor of node 3: p(3, {2,4}) = 4
- Successor of node 4: p(4, {2}) = 2
- Optimal TSP tour: $1 \rightarrow 3 \rightarrow 4 \rightarrow 2 \rightarrow 1$

第5.2讲 动态规划方法(2)

Bellman-Held-Karp algorithm

Bellman-Held-Karp algorithm

Faster than the exhaustive enumeration but still exponential, and the drawback of this algorithm, though, is that it also uses a lot of space: the worst-case time complexity of this algorithm is $O(2^n n^2)$ and the space $O(2^n n)$.

Time: the fundamental operations employed in the computation are additions and comparisons. The number of each in the first phase is given by

$$\left(\sum_{k=2}^{n-1} k(k-1) \binom{n-1}{k}\right) + (n-1) - (n-1)(n-2)2^{n-3} + (n-1)$$

and the number of occurrence of each in the second phase is $\sum_{k=2}^{n-1} k = rac{n(n-1)}{2} - 1$

Space:
$$(\sum_{k=2}^{n-1} k \binom{n-1}{k}) + (n-1) = (n-1)2^{n-2}$$

第5.2讲 动态规划方法(2)

目录

- □ 0-1背包问题的DP算法
- □ TSP问题的DP算法

第5.2讲 动态规划方法(2)

