

SPRINT REPORT FORM



Proje: Jetson Nano ile Anlık Görüntü Alma İşleme ve Kablosuz İletim	Sprint 05
Proje Sorumlusu: Şevval Özaytekin	Tarih: 22.12.2024

Projenin Amacı

- Anlık Görüntü Elde Etme: Jetson Nano'ya bağlı bir kamera modülü kullanarak çevreden anlık görüntü veya video akışı sağlamak.
- Görüntü İşleme: Jetson Nano'nun GPU destekli yapay zeka ve görüntü işleme yeteneklerinden faydalanarak, alınan görüntüleri analiz etmek.
- Kablosuz İletim: İşlenen görüntülerin veya video akışının Wi-Fi veya diğer kablosuz protokoller aracılığıyla bir uzak cihaza aktarılmasını sağlamak.
- Gerçek Zamanlı İzleme: Kullanıcıların canlı video akışı ve işlenmiş görüntüleri gerçek zamanlı olarak uzaktan görmesini ve analiz etmesini mümkün kılmak.

Çalışma Planı ve Durumu	Teknik Bilgiler
<p>Çalışma Planı:</p> <ul style="list-style-type: none">Haberleşme ve modellerle ilgili kapsamlı araştırmalar yaptım. Jetson Nano'dan anlık görüntü aktarımı için RTSP protokolünü denedim, ancak başarılı olamadım. TCP modülüne geçerek anlık görüntü almayı başardım. Ancak, yüz algılama ve mesafe ölçme kodumu entegre etmeye çalışırken hata aldım ve bu sorunun çözümüne odaklanıyorum.	<ul style="list-style-type: none">Jetson Nano Kamera TCP Python
	<h3>İlk Gözlemler ve Bulgular</h3> <ul style="list-style-type: none">İlk Bulgular: TCP ile İki Bilgisayar Arasında HaberleşmeKarşılaşılan Zorluklar: RTSP ile haberleşememek , aktarılan anlık görüntüyü işleyememek.
<p>Tamamlandı <input type="checkbox"/></p> <p>Devam ediyor <input checked="" type="checkbox"/></p> <p>Başlatılmadı <input type="checkbox"/></p>	

Notlar