

SPRINT REPORT FORM



Proje: Mission Planner' da Ortak Simülasyonu	Sprint 04
Proje Sorumlusu:Büşra Gümüştas -ArGe Yazılım	Tarih:10.12.2024

Projenin Amacı

- Proje Amacı:** Mission Planner'da her bir kullanıcının aynı ağda simülasyon oluşturup eş zamanlı olarak birbirlerinin araçlarını görmesi hedeflenmiştir.
 - Beklenen Çıktılar:** Mission Planner Arayüzü Kullanımı: Uçuş planlamayı öğrenmek.
- SITL Simülasyonları: Uçuş simülasyonları gerçekleştirerek araçların hareketlerini izlemek.
- Ağ Bağlantısı: Aynı ağ üzerinden araçların eş zamanlı olarak görüntülenmesi ve etkileşim kurulması.

Çalışma Planı ve Durumu	Teknik Bilgiler
Çalışma Planı: <ul style="list-style-type: none">Mission Planner ile TCP Bağlantısı: TCP yöntemi kullanılarak Mission Planner arayüzü üzerinden bağlantılar başarıyla sağlandı.Rota Planlama:Başka bir araca rota atanarak bu süreç öğrenildi.Kendi bilgisayarımda bir rota oluşturdum ve uyguladım.Çoklu Bağlantı Denemeleri: Aynı ağ üzerindeki simülasyonların eş zamanlı çalışması başarıyla gerçekleştirildi. <div><div>Tamamlandı</div><div>Devam ediyor</div><div>Başlatılmadı</div></div> <div><input checked="" type="checkbox"/><input type="checkbox"/><input type="checkbox"/></div>	<ul style="list-style-type: none">Ekipmanlar: Bilgisayar, Mission Planner yazılımıTeknik Bilgiler:Yazılım: Python 3.8, Mission PlannerKütüphaneler: pymavlink ,Bağlantı Protokolü: TCPSimülasyon: SITL <div>İlk Gözlemler ve Bulgular</div> <ul style="list-style-type: none">İlk Bulgular:Testlerde ağ bağlantı kopmaları, veri senkronizasyonu sorunları ve performans düşüşleri gözlemlendi. Ayrıca araç konumlandırma hataları ve uçak ayarlarında değişiklik gerektiği fark edildi.Karşılaşılan Zorluklar:Bağlantı stabilitesi, senkronizasyon ve performans sorunları yaşandı. Birden fazla uçağın bağlantısında problemler oluştu

Notlar

Bağlantı kopmalarını engellemek için ağ yapılandırması gözden geçirilmeli.