Inférence de réseaux à partir de mélanges d'arbres Encadré par S. Robin¹ et C. Ambroise¹²

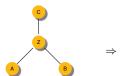
Raphaëlle Momal-Leisenring

¹UMR AgroParisTech / INRA MIA-Paris ²LaMME, Evry

23 mars 2018

Réseau

- Réseau : représentation graphique de la structure de dépendance conditionnelle d'un jeu de données.
- Inférer un réseau : inférer les arêtes du graph, i.e. la structure de dépendance.



Les variables A, B et C sont inépendantes entre elles conditionnellement à la variable Z.

Exemple de réseau écologique

[**?**]:

- But : identifier les liens de dépendance entre le champignon E. alphitoïde présent sur les feuilles du chêne, et les autres micro-organismes présents.
- Utile à la compréhension et au contrôle des maladies chez le chêne.

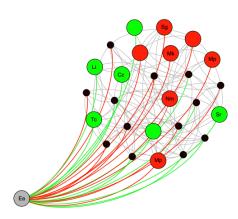


FIGURE – Model of the pathobiome *Erysiphe alphitoides* on oak leaves, source : Jakuschkin *et al.*

Modèle graphique

- Clique C d'un graphe G : sous-ensemble de noeuds de G qui sont tous liés entre eux.
- Clique maximale C_G : aucune autre clique de G ne la contient strictement.

Propriété modèle graphique [?]

Soit $Y = (Y_1, ..., Y_q)$ et p sa densité. p se factorise selon le graphe non orienté G si :

$$p(y) \propto \prod_{C \in C_G} \Phi_C(y^C)$$

Et alors G représente la structure d'indépendance conditionnelle entre les Y_i .

Exemple : $Y = (Y_1, ..., Y_4)$:



$$p(Y) = \phi_1(Y_1, Y_4) \times \phi_2(Y_2, Y_3, Y_4)$$

Cas gaussien (GGM, Gaussian Graphical Models)

Soit *Y* une variable gaussienne multivariée de dimension *d* :

$$\begin{aligned} Y &= (Y_1,...,Y_d) \sim \mathcal{N}_d(0,\Sigma), \\ \Omega &= \Sigma^{-1} = (w_{ij})_{1 \leq i,j \leq d}. \end{aligned}$$

L'écriture de la gaussienne permet directement d'obtenir une factorisation :

$$p(y) \propto exp(-y^T \Omega y/2)$$

 $\propto \prod_{j,k,\omega_{jk} \neq 0} exp(-y_j w_{jk} y_k/2)$

Cas gaussien (GGM, Gaussian Graphical Models)

Soit *Y* une variable gaussienne multivariée de dimension *d* :

$$Y = (Y_1, ..., Y_d) \sim \mathcal{N}_d(0, \Sigma),$$

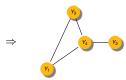
$$\Omega = \Sigma^{-1} = (w_{ij})_{1 \leq i,j \leq d}.$$

L'écriture de la gaussienne permet directement d'obtenir une factorisation :

$$p(y) \propto exp(-y^{T}\Omega y/2)$$

$$\propto \prod_{j,k,\omega_{jk}\neq 0} exp(-y_{j}w_{jk}y_{k}/2)$$

$$\Omega = \left(\begin{array}{cccc} * & 0 & * & * \\ 0 & * & 0 & * \\ * & 0 & * & * \\ * & * & * & * \end{array}\right)$$



Inférence de Ω : le graphical Lasso

- Estimation parcimonieuse
- La log-vraisemblance de Y s'écrit :

$$L(Y,\Omega) \propto \frac{n}{2} \log(\det(\Omega)) - \frac{n}{2} Y^T \Omega Y$$

Le graphical-Lasso (glasso):

Le graphical-Lasso pénalise la norme l_1 de la matrice de précision :

$$\widehat{\Omega}_{\lambda} = \arg\min_{\Omega \in \mathcal{S}_d^+} \left\{ L(Y, \Omega) + \lambda \sum_{i \neq j} |w_{ij}| \right\}$$

Choix du λ...

Notation

- \blacksquare Y: tableau de données, de dimension $n \times d$
- *d* : nombre de variables (ex : espèces)
- n: nombre d'observations (échantillons)

Arbre de dépendance

- La structure de dépendance des données s'appuie sur un arbre
- Vraisemblance de données continues [?] :

$$\mathbb{P}(Y|T) = \mathbb{P}(Y_1|T) \prod_{j=2}^{d} \frac{\mathbb{P}(Y_j, Y_{a_j}|T)}{\mathbb{P}(Y_{a_j}|T)}$$

$$= \underbrace{\prod_{j=1}^{d} \mathbb{P}(Y_j|T)}_{A} \underbrace{\prod_{(k,l)\in T} \underbrace{\frac{\mathbb{P}(Y_k, Y_l|T)}{\mathbb{P}(Y_k|T) \times \mathbb{P}(Y_l|T)}}_{\psi_{kl}(Y)}$$

$$= A \prod_{k,l\in T} \psi_{kl}(Y)$$

Cas gaussien centré réduit :

$$\log(\mathbb{P}(Y|T)) \propto \sum_{k,l \in T} \underbrace{-\frac{n}{2} \log(1 - \hat{\rho}_{kl}^2)}_{\log(\hat{\psi}_{kl})} + \sum_{k} \underbrace{-\frac{n}{2} \log(\hat{\sigma}_{k}^2)}_{\log(\hat{A})}$$

Mélange d'arbres

En fait un mélange sur les arêtes du graph :

- Un poids β_{kl} est attribué à chaque arête (k, l) possible du graph.
- La probabilité de l'arbre de dépendance des données s'écrit alors

$$\mathbb{P}(T) = \frac{1}{B} \prod_{k,l \in T} \beta_{kl} \text{ , avec } B = \sum_{T \in \mathcal{T}} \prod_{k,l \in T} \beta_{kl}$$

Les poids sont en général fixés à l'avance

L'idée

L'arbre réel qui structure la dépendance est caché.



Construire un algorithme EM avec pour paramètre la loi de l'arbre, avec mise à jour des poids des arêtes.

Algorithme EM: étape E

$$\log(p_{\theta}(Y)) = \mathbb{E}_{\theta} \left(\log(p_{\theta}(Y,Z)) | Y \right) \underbrace{-\mathbb{E}_{\theta} \left(\log(p_{\theta}(Y|Z)) | Y \right)}_{\mathcal{H}(p_{\theta}(Y|Z))}$$

$$\mathbb{P}(Y,T) = \mathbb{P}(T) \times \mathbb{P}(Y|T)$$

$$\begin{split} \log(\mathbb{P}(Y,T)) &= \sum_{(k,l) \in \mathcal{E}_T} [\log(\beta_{kl}) + \log(\psi_{kl})] - \log(B) + \log(A) \\ &= \sum_{k,l \in V} \mathbb{1}_{\{(k,l) \in \mathcal{E}_T\}} (\log(\beta_{kl}) + \log(\psi_{kl})) - \log(B) + \log(A) \end{split}$$

Espérance conditionnelle :

$$\mathbb{E}_{\theta}[\log(\mathbb{P}(Y,T))|Y] = \sum_{k,l \in V} \mathbb{P}((k,l) \in E_T|Y) \left(\log(\beta_{kl}) + \log(\psi_{kl})\right) - \log(B) + \log(A)$$

Calcul de la probabilité conditionnelle

Théorème du matrix tree (étendu aux réels. [?])

Pour toute matrice symétrique $W = (a_{kl})_{k,l}$, son Laplacien Q(W) se définit par :

$$Q_{uv}(W) = \begin{cases} -a_{uv} & 1 \le u < v \le n \\ \sum_{w=1}^{n} a_{wv} & 1 \le u = v \le n. \end{cases}$$

Alors pour tout u et v:

$$|Q_{uv}^*(W)| = \sum_{T \in \mathcal{T}} \prod_{\{k,l\} \in E_T} a_{kl}$$

Calcul de la probabilité conditionnelle

Théorème du matrix tree (étendu aux réels, [?])

Pour toute matrice symétrique $W=(a_{kl})_{k,l}$, son Laplacien Q(W) se définit par :

$$Q_{uv}(W) = \begin{cases} -a_{uv} & 1 \le u < v \le n \\ \sum_{w=1}^{n} a_{wv} & 1 \le u = v \le n. \end{cases}$$

Alors pour tout u et v:

$$|Q_{uv}^*(W)| = \sum_{T \in \mathcal{T}} \prod_{\{k,l\} \in E_T} a_{kl}$$

$$\begin{split} \mathbb{P}((k,l) \in T|Y) &= \sum_{T \in \mathcal{T}: (k,l) \in T} \mathbb{P}(T|Y) = \frac{\sum_{(k,l) \in T} \mathbb{P}(T) \mathbb{P}(Y|T)}{\sum_{T} \mathbb{P}(T) \mathbb{P}(Y|T)} \\ &= \frac{\sum_{(k,l) \in T} \prod_{uv} \beta_{uv} \psi_{uv}(Y)}{\sum_{T} \prod_{uv} \beta_{uv} \psi_{uv}(Y)} \\ &= 1 - \frac{|Q_{uv}^*(B\Psi^{-kl})|}{|Q_{uv}^*(B\Psi)|} \end{split}$$

Algorithme EM: étape M

But : optimiser les poids β_{kl} .

$$\arg \max_{\beta_{kl}} \left\{ \sum_{k,l \in V} \tau_{kl}(\log(\beta_{kl}) + \log(\psi_{kl})) - \log(B) - n \times cst \right\}$$
$$\frac{\partial \mathbb{E}_{\theta}[\log(\mathbb{P}(Y,T))|Y]}{\partial \beta_{kl}} = \frac{1}{\beta_{kl}} \tau_{kl} - \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial \beta_{kl}}$$

Résultat de Meila [?]

En inversant un mineur du Laplacien Q, on définit la matrice symétrique M:

$$\begin{cases} M_{uv} = [\mathcal{Q}^{*-1}]_{uu} + [\mathcal{Q}^{*-1}]_{vv} - 2[\mathcal{Q}^{*-1}]_{uv} & u, v < n \\ M_{nv} = M_{vn} = [\mathcal{Q}^{*-1}]_{vv} & v < n \\ M_{vv} = 0. \end{cases}$$

On peut montrer que :

$$\frac{\partial |Q_{uv}^*(W)|}{\partial \beta_{kl}} = M_{kl} \times |Q_{uv}^*(W)|$$

Mise à jour des β_{kl}

$$\frac{\partial \mathbb{E}_{\theta}[\log(\mathbb{P}(Y,T))|Y]}{\partial \beta_{kl}} = \frac{1}{\beta_{kl}}\tau_{kl} - \frac{1}{B}\frac{\partial B}{\partial \beta_{kl}}$$

On rappelle que

$$B = \sum_{T \in \mathcal{T}} \prod_{k,l \in T} \beta_{kl}.$$

En utilisant le résultat de Meila pour dériver B, on obtient la formule de mise à jour à l'itération h+1:

$$\hat{\beta}_{kl}^{h+1} = \frac{\tau_{kl}^h}{M_{kl}^h}$$

Avec des données de comptage

Données : $(Y_{ij})_{i\in\{1,\dots,p\},j\in\{1,\dots,p+q\}}$: i échantillons de p variables observées, on suppose q variables supplémentaires non observées.

Modèle:

La loi Poisson log-Normale

$$\left. \begin{array}{ll} Z_{j} \text{ iid} & \sim \mathcal{N}_{p+q}(\mu, \Sigma) \\ & (Y_{ij})_{j} \perp \!\!\! \perp \!\!\! \mid \!\!\! Z_{i} \\ & Y_{ij}|Z_{ij} & \sim \mathcal{P}(e^{Z_{ij}}) \end{array} \right\} Y \sim \mathcal{P} I \mathcal{N}(\mu, \Sigma)$$

Méthode:

- Inclure GGM dans le modèle Poisson-log normal
- Inférence variationnelle car p(Z|Y) n'est pas calculable
- Prendre en compte un acteur manquant

Autres développements envisagés :

- Prise en compte de covariables
- Adapter le modèle à des données recueillies au cours du temps

Applications

- Comprendre les interactions (compétition, ...) entre les organismes
- Contrôle d'une espèce (d'un pathogène par exemple)

Collaborations

- Des projets d'écologie microbienne
 - INRA de Bordeaux avec C. Vacher (pathogène de la vigne et du chêne)
 - INRA de Rennes avec C. Mougel (rhizosphère)
- Projet ANR Hydrogen (analyse des données du projet TARA Océan)