

A1. Processos i fils



UF 2. Programació de processos i fils MP09-Programació processos i serveis CFGS Desenvolupament d'Aplicacions Multiplataforma Carlos Alonso Martínez carlos.martinez@escolapia.cat v29122017

Concepte procés

- Un programa és una seqüència d'instruccions que implementen un determinant algoritme.
- Quan s'executa un programa:
 - El SO carrega el programa a memòria (codi, espai per les variables i el stack)
 - Es comença a executar el codi

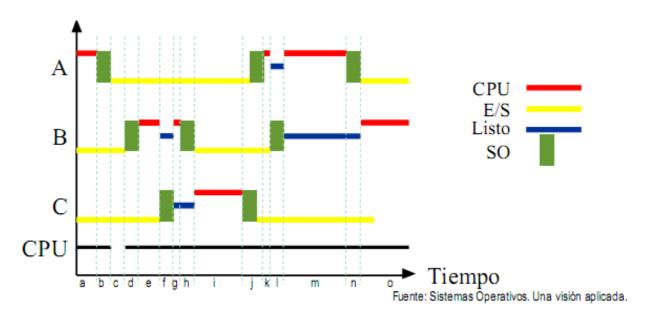


Execució d'un procés

- L'execució d'un procés bàsicament implica dues accions:
 - Execucions CPU: accessos a memòria i càlculs.
 - Operacions E/S: discos, teclats, pantalla...
- Les operacions d'E/S als sistemes operatius actuals les realitza el SO, per tant el procés crida al SO -> syscall.

Multiprogramació

- Tenim diversos processos carregats a memòria (programes en execució).
- Paral·lelisme CPU i E/S gràcies a la DMA.

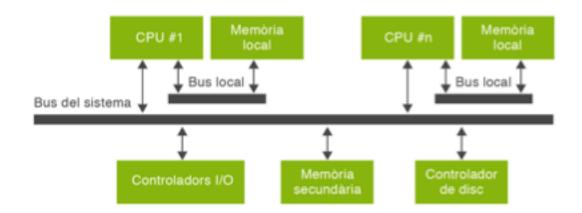


Multitasca

- La multiprogramació només treu de la CPU un procés quan aquest necessita fer una operació d'E/S.
- Multitasca: els processos es van alternant per crear la sensació de simultaneïtat i respondre ràpidament a l'usuari (interactivitat).

Multiprocessador

- L'ordinador disposa de diverses CPU i a través d'un bus comparteixen memòria, recursos i perifèrics.
- Concurrència física: s'executen processos simultàniament (tants com processadors).



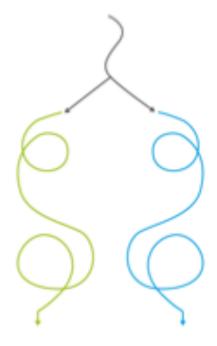
Multiprocessador

Per què?

- Tecnològicament la llei de Moore que ens assegurava doblar les prestacions de la CPU cada 24 mesos té un límit.
- La cursa a nivell d'integració està arribant al seu límit físic.
- Solucions:
 - Augmentar nuclis
 - Paral·lelisme

Programació concurrent

• Model de programació que permet l'execució simultània de diverses accions.



Programació paral·lela

- Els programa paral·lel està format per diversos processos que s'executen simultàniament.
- Un mateix processador pot estar executant més d'un procés del programa (multitasca).
- Concurrència real: execució més ràpida.
- Problemàtica amb la coherència de les dades amb accessos múltiples.

Java i multiprocés

- En Java és possible crear processos fills amb:
 - Process ProcessBuilder.start()
 - Process Runtime.exec(String[] cmdarray, String[] envp, File dir)
- Per defecte en Java els processos fills no moren en destruir el procés pare.

Exemple Java

```
import java.io.IOException;
     import java.util.Arrays;
   □ public class RunProcess {
   □ public static void main(String[] args) throws IOException {
   \equiv if (args.length \leq 0) {
6
      System.err.println("Se necesita un programa a ejecutar");
      System.exit(-1);
8
9
     ProcessBuilder pb = new ProcessBuilder(args);
10 ∃ try {
11
      Process process = pb.start();
12
      int retorno = process.waitFor();
      System.out.println("La ejecución de "+
13
      Arrays.toString(args) + " devuelve " + retorno);
14
15 \square }catch(IOException ex){
16
      System.err.println("Excepción de E/S!!");
      System.exit(-1);
17
18 ∃ }catch(InterruptedException ex){
      System.err.println("El proceso hijo finalizó
```

.NET i processos

- Classe System. Diagnostics. Process permet crear i monitoritzar processos.
- Llençar processos:
 - System.Diagnostics.Process.Start("iexplore.exe");
- NET té una gestió de programació multiprocés força limitada.
 - Aposta pels threads -> Tasks

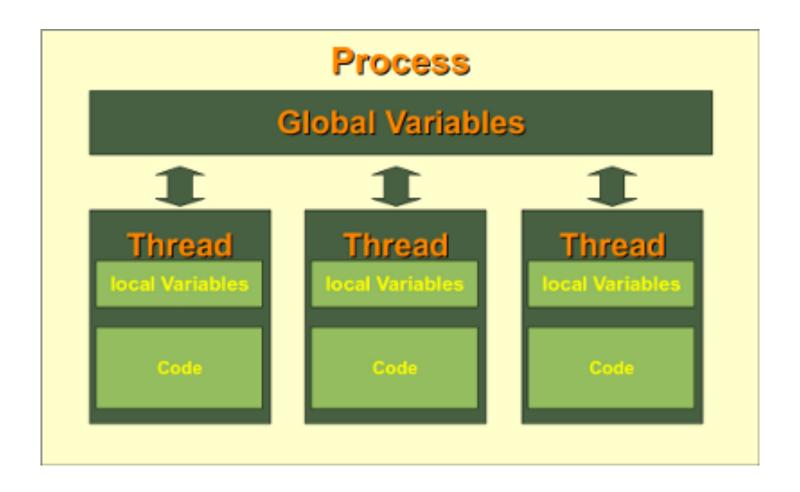
Exemple .NET

```
// ProcessObj.StartInfo.WindowStyle = ProcessWindowStyle.Hidden;
22
23
24
      // This ensures that you get the output from the DOS application
25
      ProcessObj.StartInfo.RedirectStandardOutput = true;
26
27
     // Start the process
28
     ProcessObj.Start();
29
30
     // Wait that the process exits
31
     ProcessObj.WaitForExit();
32
33
      // Now read the output of the DOS application
34
      string Result = ProcessObj.StandardOutput.ReadToEnd();
35
36
     //Close Process
37
      ProcessObj.Close();
38
```

Fil (thread)

- És l'entitat que dins un procés s'encarrega d'executar el codi.
- Tots els threads que conté un procés comparteixen els recursos i la memòria virtual.
- Cada thread manté un controlador d'excepcions, una prioritat, emmagatzematge local (stack) i identificador de thread únic.
- Com a mínim un procés té un thread (thread principal o main thread).

Fil (thread)



Avantatges ús threads

- Commutació de threads més ràpida.
- Crear i terminar threads és més ràpid.
- Baixa el nombre de commutació de processos.
- Simplifica la programació:
 - Quan un algoritme té vàries línies d'execució
- Comunicació eficient entre threads:
 - Comparteixen memòria

Quan utilitzar threads

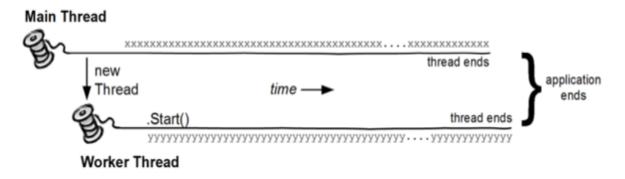
- Un ús habitual del multithreading és per realitzar tasques en segon pla que consumeixen temps.
- Aplicacions servidor que han d'atendre diversos clients (xat) també són molt adequades per realitzar multithreading.
- Hi ha característiques de .NET com Remoting Server, Web Services i ASP.NET que implícitament funcionen amb multithreading.

Exemple senzill

```
using System;
     using System. Threading;
     class ThreadTest
5
        static void Main()
6
          // Crear thread usant operador lambda permet passar
8
          // paràmetres al mètode de forma molt senzilla
9
          Thread t = new Thread (()=>Write("y"));
10
           t.Start();
                              // Iniciem thread
11
           // Al mateix temps al principal executem això
12
           for (int i = 0; i < 1000; i++) Console. Write ("x");
13
        static void Write(string lletra)
14
15
16
           for (int i = 0; i < 1000; i++) Console. Write (lletra);
17
18
19
```

Multithreading

- Què obtenim com a resultat?
- Procés:



- Un cop iniciat un thread està actiu (la propietat IsAlive com a true) fins que finalitza).
- Un Thread finalitzat no es pot reiniciar.

Multithreading

- Els diferents threads seran gestionats pel programador de threads.
- El programador realitza time-slicing assignant temps de CPU entre els threads actius.
- Si disposem de diversos nuclis o processadors la càrrega es va repartint entre els processadors disponibles i per cada CPU es realitza time-slicing.

Variables locals

• Les variables locals són independents per cada thread (recordar que es creen a la pila).

Si executeu aquest codi comprovareu que s'escriuen 10 '?' per pantalla.

Establint prioritats als threads

- Es poden establir prioritats entre els diferents threads
 - ThreadPriority
 - Valors possibles: Lowest, BelowNormal, Normal, AboveNormal, Highest
- La prioritat del thread sempre ve limitada per la prioritat del procés.

Sincronització bàsica

- La sincronització permet com coordinar les accions dels threads i com gestionar l'accés a les dades comunes.
- Veurem les opcions més bàsiques de sincronització (a la bibliografia en teniu informació molt més àmplia).

Dades compartides

- Per compartir dades entre Threads les opcions més senzilles són:
 - Si referencien la mateixa instància d'un objecte.
 - Utilitzant camps estàtics.
- Bàsicament aquestes dues situacions equivalen en concepte a utilitzar variables globals en C.

Dades compartides: Exemple 1

```
class ThreadTest
      bool done;
      static void Main()
         ThreadTest tt = new ThreadTest(); // Es crea la instància
         new Thread (tt.Go).Start();
         tt.Go();
      // Go ara és un mètode d'instància
      void Go()
       if (!done)
        done = true;
        Console.WriteLine ("Done");
18
19
20
```

Tant el thread principal com l'altre comparteixen el camp done perquè criden al mètode Go() a la mateixa instància tt. Per tant, "Done" s'escriu un cop (en teoria).

Dades compartides: Exemple 2

```
class ThreadTest
      static bool done:
     // Els camps estàtics són compartits entre threads
      static void Main()
         new Thread (Go).Start();
         Go();
10
      static void Go()
         if (!done)
           done = true;
          Console.WriteLine ("Done");
18
```

El camp done s'ha definit com estàtic, per tant sense necessitat d'instanciar es pot accedir a ell. Implica que tots dos threads accedeixen a la mateixa posició de memòria.

El resultat aquí també (almenys en teoria) és escriure només un Done.

Race condition

- El resultat normalment serà escriure un sol Done, però tot plegat, no sembla gaire determinista.
- Per acabar-ho d'empitjorar si canviem l'ordre de les instruccions del mètode, passarà tot just el contrari, serà més probable escriure dos *Done*, enlloc d'un.

```
static void Go()
{
     if (!done) {
        Console.WriteLine ("Done");
        done = true; }
}
```

Proveu a canviar el mètode i veure com canvia radicalment el resultat.

Secció crítica i bloqueig

- Per evitar aquestes inconsistències, es defineix la secció crítica i es bloqueja l'accés.
- D'aquesta manera, un thread pot accedir aquella secció només si l'altre no hi està accedint.

Secció crítica i bloqueig

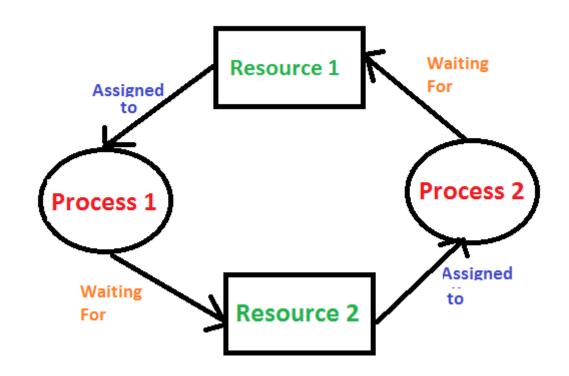
```
class ThreadSafe
   static bool done; static object locker = new object();
   static void Main()
       new Thread (Go).Start();
        Go();
  static void Go()
       lock (locker)
         if (!done)
              Console.WriteLine ("Done"); done = true;
```

Secció crítica

Deadlocks

- Situació on dos fils bloquegen l'execució a l'entrar en dues seccions critiques.
- El CLR no detecta ni per tant pot resoldre els deadlocks que es produeixin entre threads.

Deadlock



Exclusió mútua (mutex)

- Mutex és similar al lock però pot treballar a través de múltiples processos.
- És força més lent (uns 50 cops) que el lock.
- Un ús molt habitual de mutex és assegura que només es pot executar una sola instància d'un programa.

Pausar un thread

- Un thread es pot pausar per tal que dormi un lapse de temps.
 - Thread.Sleep() permet parar un determinar thread un lapse de temps
 - Si no s'especifica res el temps són ms
 - Si es vol usar altre unitat temporal:
 - Thread.Sleep(TimeSpan.FromHours(1));
 - Thread.Sleep(TimeSpan.FromSeconds(30));

Join

 Podem forçar que un thread (inclós el principal, esperi a que finalitzi un altre).

```
Thread t = new Thread (Go);
t.Start();
t.Join();
```

Aquest fil d'execució quedarà blocked fins que finalitzi el thread t.

Evidentment un fil blocked no consumeix CPU

Semàfors

- Una altra forma de sincronitzar és utilitzar semàfors.
- La diferència entre un semàfor i un lock, és que el lock l'ha d'alliberar el thread que l'ha provocat, mentre que el semàfor qualsevol thread pot "posar-lo en verd".
- Els semàfors es poden utilitzar per limitar la concurrència de threads per executar un part de codi.
- A partir de .NET 4.0 hi ha una implementació més lleugera de semàfor amb menys latència, tot i que no serveix per senyalització entre processos.

Exemple de semàfor

```
static SemaphoreSlim sem = new SemaphoreSlim(3);
       static void Main()
         for (int i = 0; i < 5; i++)
          new Thread (Enter).Start(i);
        static void Enter( object id)
         Console.WriteLine(id + "vol entrar");
10
          sem.Wait();
11
          Console.WriteLine(id + "ha entrat");
          Thread.Sleep(1000*(int) id);
13
          Console.WriteLine(id + "marxa");
14
         sem.Release();
15
16
17
```

Executeu aquest codi i observeu quin resultat s'obté a la consola.

En codi real el Thread.Sleep podria ser una operació a disc. Evitar molts accessos al disc, evita una ralentització de l'execució

Cas particulars .NET

- A .NET n'hi ha dues formes de crear threads:
- Crear threads directament a nivell de SO:
 - Es poden controlar totalment però la seva creació és costosa (crear l'stack, etc.)
- Usar ThreadPool (conjunt threads gestionat pel CLR)
 - Perdem part del control (només tenim .Join) però al ser gestionats pel CLR i no pel SO són més eficients.
- Veurem que la tendència actual és usar l'abstracció Task enlloc de definir els threads.

Fi