## Die Methode der kleinsten Quadrate für Linearkombinationen von Funktionen

Zur Anpassung einer Linearkombinationen aus Funktionen

$$\sum_{i}^{p} a_i \cdot f_i(x) \tag{1}$$

an N Datenpunkte  $(x_j,y_j)$  kann die analytische Methode der kleinsten Quadrate verwendet werden. Ziel ist es, die Parameter  $a_i$  zu bestimmen, bei denen die Summe

$$\sum_{j}^{N} \left( y_j - \sum_{i}^{p} a_i \cdot f_i(x_j) \right)^2 \tag{2}$$

minimal ist, der Funktionsgraph also minimal von den Datenpunkten abweicht.

## Bestimmung der Parameter

1. Zuerst wird die sogennante Designmatrix A aufgestellt. Sie enthält die Funktionswerte für jede Funktion  $f_i$  ausgewertet an den gemessenen  $x_i$ :

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} f_1(x_1) & f_2(x_1) & \cdots & f_p(x_1) \\ f_1(x_2) & f_2(x_2) & \cdots & f_p(x_2) \\ \vdots & & & \vdots \\ f_1(x_N) & f_2(x_N) & \cdots & f_p(x_N) \end{pmatrix} . \tag{3}$$

2. Als nächstes definieren wir den Spalten-Vektor

$$\vec{y} = (y_1, y_2, ..., y_N)^{\top} ,$$
 (4)

der die y-Koordinaten unserer Messwerte enthält.

- 3. Die Kovarianzmatrix der Messwerte sei W und  $Z = W^{-1}$ .
- 4. der Parametervektor  $\vec{a}$  ergibt sich dann zu:

$$\vec{a} = (\mathbf{A}^{\top} \mathbf{Z} \mathbf{A})^{-1} \cdot \mathbf{A}^{\top} \mathbf{Z} \cdot \vec{y} \tag{5}$$

5. Die Kovarianzmatrix ergibt sich zu:

$$\boldsymbol{V} = \left(\boldsymbol{A}^{\top} \boldsymbol{Z} \boldsymbol{A}\right)^{-1} \tag{6}$$

Wer sich für die Herleitung interessiert: Blobel-Lohrmann: "Statistische und numerische Methoden der Datenanalyse" bzw. SMD-Vorlesung. Alternativ auch bei Wikipedia: https://en.wikipedia.org/wiki/Linear\_least\_squares\_(mathematics)

## **A**ufgaben

- Implementiert eine Funktion, die eine Liste von Funktionen und die x- und y-Werte übergeben bekommt und die lineare Methode der kleinsten Quadrate anwendet. Die Funktion soll den Parametervektor als Array von korrelierten ufloats zurückgeben.
- 2. Testet eure Funktion indem ihr einen Fit der Form

$$\Psi(x) = a_1 \cos(x) + a_2 \sin(x) \tag{7}$$

an die Daten in der Datei daten. <br/>txt durchführt. Die Unsicherheiten der  $y_i$  sollen al<br/>s $\sigma=0.1$ angenommen werden.

## **Tipps**

- Matrix-Multiplikation ziwschen numpy arrays mit dem @ Operator
- Zum invertieren einer Matrix kann numpy.linalg.inv genutzt werden.