






























| | | | | | | | | | |
|------------------------|-------------|--|---|--|--|---|--|---|---|
| | Pilar | | | | | | | | |
| Niveles de abstracción | | Requerimientos | Comportamiento | | | | Estructura | | |
| | Conceptual |  req Requerimientos conceptuales |  uc Caso de uso general |  uc Pedir ayuda al usuario |  act Función general de uso |  act Función Solicitar ayuda al usuario |  bdd Dominio del sistema | | |
| | | |  uc Configurar parametros del robot |  uc Monitorear estado de la planta |  act Función configurar parametros del robot |  act Función monitorear estado de la planta |  bdd Contexto del sistema | | |
| | Lógico |  req Requerimientos lógicos |  act Comportamiento del robot |  act Determinar emoción |  act Calcular estado de la planta |  act Cambiar configuracion del robot |  stm Estados robot |  stm Emoción moist |  bdd Dominio Lógico |
| | | |  stm Emoción Temp |  stm Emoción Light |  ibd Estructura lógica | | | | |
| | Tecnológico |  req Requerimientos tecnológicos |  act Comportamiento del robot |  sd Secuencia de comportamiento |  sd Secuencia de Almacenamiento |  sd Secuencia de configuracion |  bdd Dominio tecnológico |  ibd Estructura tecnológica | |
| | | | | | | | | | |