



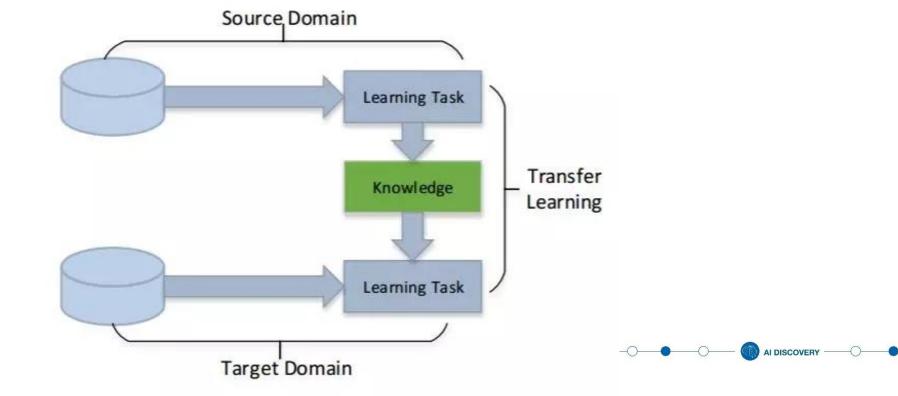
深度学习进阶





迁移学习的定义

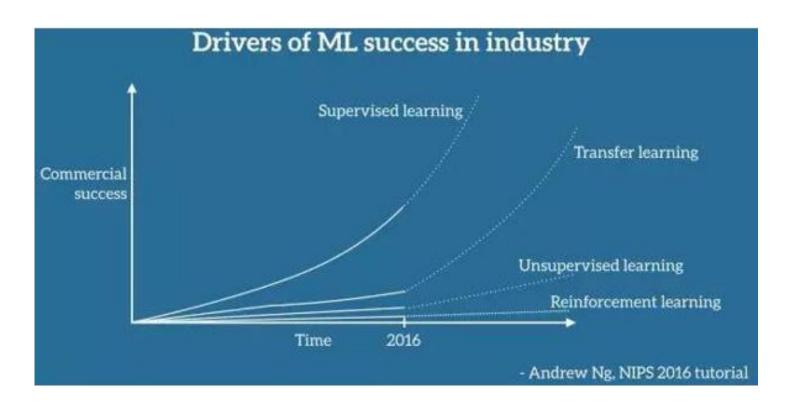
- 迁移学习是把一个领域(即**源领域,Source Domain**)的知识,迁移到另外一个领域(即**目标 领域,Target Domain**),使得目标领域能够取得更好的学习效果。
- 深度迁移学习是研究如何通过深度神经网络有效地传递知识。





迁移学习的研究意义

- AI DISCOVERY
- 目前大多数成功的工作都是依赖于大量有标签的数据,复用现有知识或数据,已有的大量工作不至于完全丢弃
- 不需要花费巨大代价去重新采集和标定庞大的新数据集,很多学习任务很难获得大量的有标签数据
- 对于快速出现的新领域,能够快速迁移和应用,体现时效性优势。



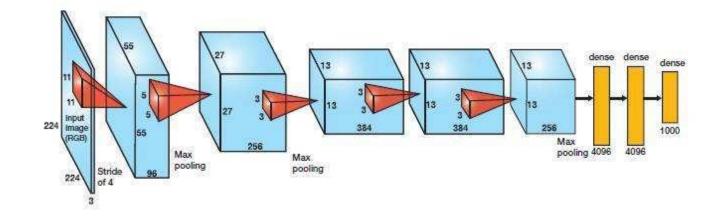
在NIPS 2016 讲座上, 吴恩达表示: "在监督学习之后, 迁移学习将引领下一波机器学习技术商业化浪潮。"





图像中的迁移学习

- ▶ 迁移学习是计算机视觉中的一种流行方法,它允许我们以节省时间的方式建立精确的模型。 在计算机视觉中,通常是使用预先训练的模型来实现迁移学习。
- > 预训练模型
 - 牛津VGG模型
 - 谷歌Inception模型
 - 微软ResNet模型
- > 迁移学习过程
 - (1) 选择预训练模型
 - (2) 根据大小相似度矩阵对问题进行分类
 - (3) 微调模型

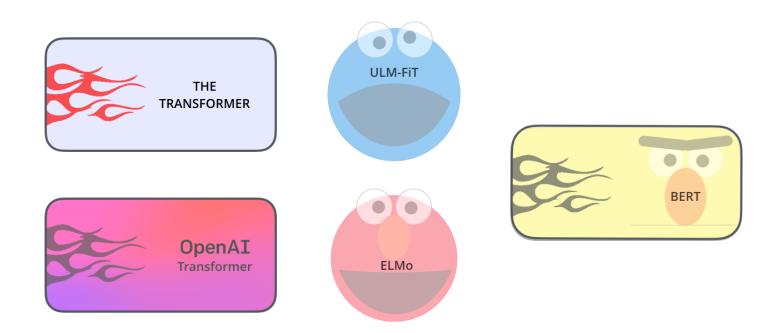






自然语言处理中的预训练模型

2018年是自然语言处理的转折点,**ELMo**和**BERT**等模型的提出,进一步提升了迁移学习在自然语言处理中的应用。



自然语言处理中的语言模型



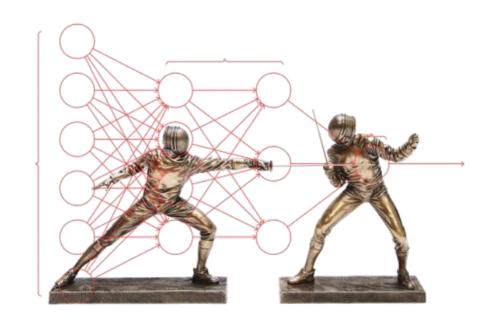


什么是生成对抗网络(GAN)?

Generative **A**dversarial **N**etworks (**GAN**s)

- Generative 学习一个生成式模型
- Adversarial 使用对抗的方法训练
- Networks 使用神经网络
- 通过对抗的方式去学习数据分布的生成式模型
- · GAN的核心思想
 - 通过生成网络G (Generator)和判别网络D (Discriminator)不断博弈,

来达到生成类真数据的目的

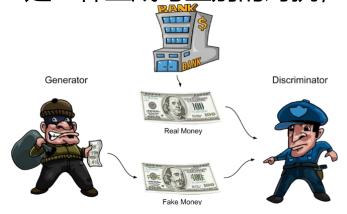






对抗学习 VS 监督学习

GAN的思想: 是一种生成与鉴别的对抗, 在对抗过程中相互促进





- 监督学习:有明确的标签信息,类似于教小朋友画画
- 对抗学习: 小朋友自己模仿, 由大人来鉴别好坏



监督学习









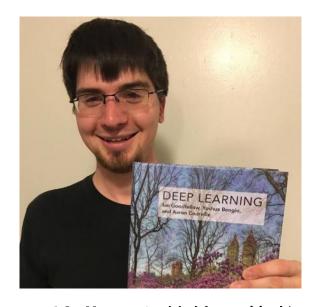






GAN的作者

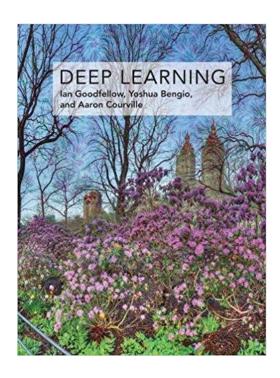
2014年, Ian Goodfellow 和蒙特利尔大学的其他研究者(包括Yoshua Bengio)提出GANs



Goodfellow和他的"花书" B.S. and M.S. Stanford University Ph.D. Université de Montréal



Yoshua Bengio

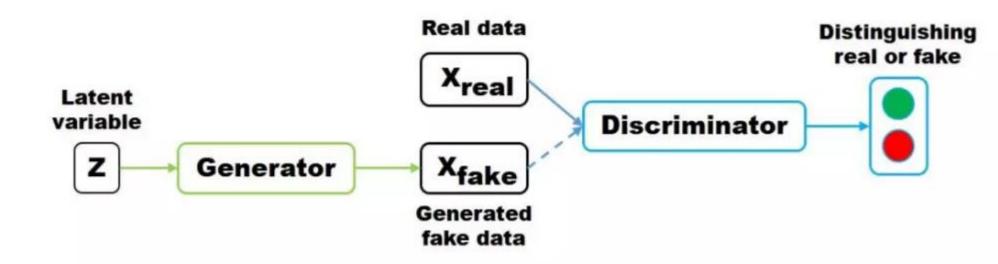






GAN的原理(1)

AI DISCOVERY



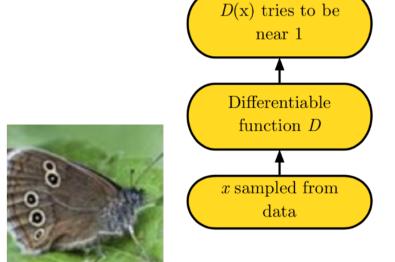
GAN 的思想启发自博弈论中的零和游戏,包含一个生成网络G和一个判别网络D

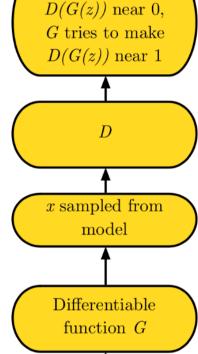
- G是一个生成式的网络,它接收一个随机的噪声Z,通过Generator生成假数据X_{fake}
- D是一个判别网络,判别输入数据的真实性。它的输入是X,输出D(X)代表X为真实数据的概率
- 训练过程中,生成网络G的目标是尽量生成真实的数据去欺骗判别网络D。而D的目标就是尽量辨别出G生成的假数据和真数据。这个博弈过程最终的平衡点是纳什均衡点



GAN的原理(2)







Input noise z

D tries to make

(Goodfellow et al., 2014)

假设我们有两个网络, G和D

G是一个生成图片的网络,它接收一个随机的噪声z,通过这个噪声生成图片,记做G(z)D是一个判别网络,判别一张图片是不是"真实的"。它的输入x代表一张图片,输出D(x)代表x为真实图片的概率,如果为1,就代表100%是真实的图片,而输出为0,就代表不可能是真实的图片。



在训练过程中,生成网络G的目标就是尽量生成真实的图片去欺骗判别网络D。而D的目标就是尽量把G生成的图片和真实的图片分别开来。这样,G和D构成了一个动态的"博弈过程"

最后博弈的结果是什么? **在最理想的状态下**, G可以生成足以"以假乱真"的图片G(z)。对于 D来说,它难以判定G生成的图片究竟是不是真。 实的,因此D(G(z)) = 0.5。

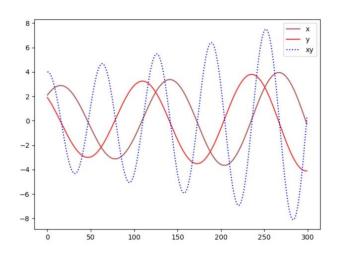


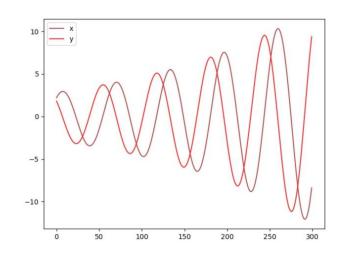
GAN存在的问题(1)

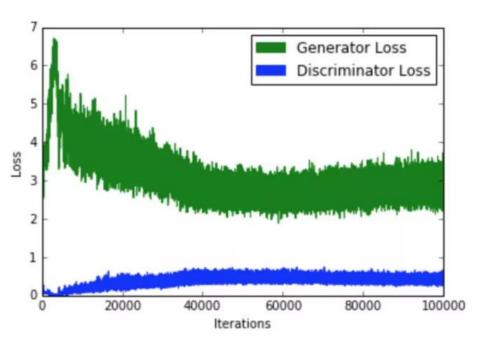
AI DISCOVERY

1. Non-Convergence (不收敛)

训练GAN需要达到纳什均衡,有时候可以用梯度下降法做到,有时候做不到.我们还没有找到很好的达到纳什均衡的方法,所以训练GAN相比VAE是不稳定的











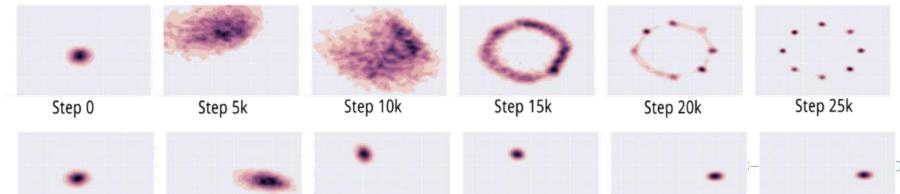
GAN存在的问题(2)

2. Mode-Collapse (模式坍塌) 可以理解为生成的内容没有多样性 一般出现在GAN训练不稳定的时候,具体表现为生成出来的结果非常差,

但是即使加长训练时间后也无法得到很好的改善。







Output



GAN存在的问题(3)

2. Mode-Collapse (模式坍塌) 的原因

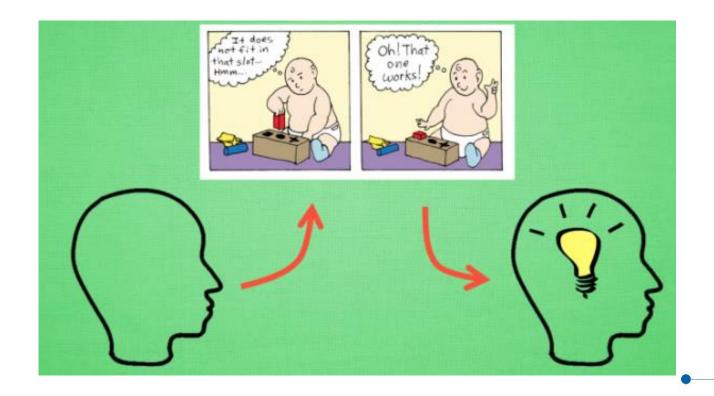
- ➤ GAN采用的是对抗训练的方式,G的梯度更新来自D,所以G生成的好不好,依赖于D的评价。
- ➤ 如果某一次G生成的样本可能并不是很好,但是D给出了很好的评价,或者是G生成的结果中一些特征得到了D的认可,这时候G就会认为我输出的正确的,那么接下来我就这样输出肯定D还会给出比较高的评价(实际上G生成的并不好)
- ▶ 进入一种"死循环",最终生成结果缺失一些信息,特征不全。





什么是强化学习

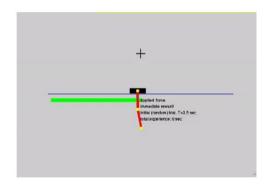
强化学习是一类算法, 是让计算机实现从一开始什么都不懂, 脑袋里没有一点想法, 通过不断地尝试, 从错误中学习, 最后找到规律, 学会了达到目的的方法, 这就是一个完整的强化学习过程





强化学习解决的问题





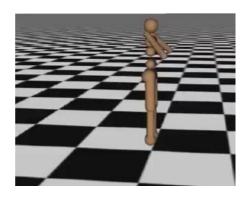
非线性控制



视频游戏



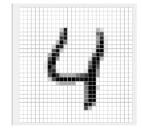
AlphaGo下围棋

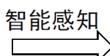


机器人控制

除了非线性控制、视频游戏、下棋、机器人,强化学 习还可用于人机对话、无人驾驶、机器翻译、文本序 列预测等领域。

强化学习解决的是**智能决策问题** 深度学习解决的是**智能感知问题**







智能决策









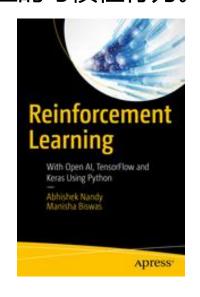


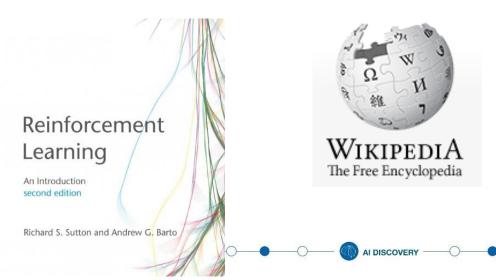


强化学习定义

- AI DISCOVERY
- **Reinforcement learning** (**RL**) is an area of <u>machine learning</u> concerned with how <u>software agents</u> ought to take *actions* in an *environment* so as to maximize some notion of cumulative *reward*.
- **强化学习**是<u>机器学习</u>中的一个领域,强调如何基于<u>环境</u>而行动,以取得最大化的预期利益。其灵感来源于心理学中的<u>行为主义</u>理论,即有机体如何在环境给予的奖励或惩罚的刺激下,逐步形成对刺激的预期,产生能获得最大利益的习惯性行为。









深度学习 VS. 强化学习

- 深度学习的基本思想是通过多层的网络结构和非线性变换,组合低层特征,形成抽象的、易于区分的高层表示,以发现数据的分布式特征表示。因此深度学习方法侧重于对事物的感知和表达。
- 强化学习的基本思想是通过最大化智能体(agent)从环境中获得的累计奖赏值,以学习到完成目标的最优策略。因此强化学习方法更加侧重于学习解决问题的策略。
- 随着人类社会的飞速发展,在越来越多复杂的现实场景任务中,需要利用深度学习来自动学习大规模输入数据的抽象表征,并以此表征为依据进行自我激励的强化学习,优化解决问题的策略。

