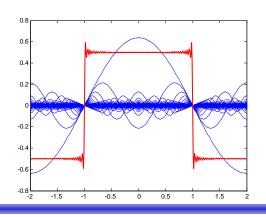
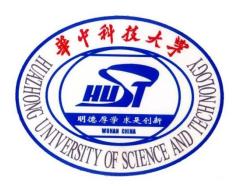
信号与系统

第13讲 z变换及其性质

郭红星 华中科技大学计算机学院





上次课回顾

- ■离散线性移不变系统的建模及其响应
 - 迭代法
 - ■时域经典解法
 - 零输入响应+零状态响应
- ■单位样值响应的计算
- ■卷积和及其计算
- 时域分析方法的优缺点 讨论
- 类似连续时间系统的变换域分析方法?

本讲内容

■ z变换及其性质

- > z变换的引出一不仅仅是数学定义
- > z变换的收敛域
- > z变换的性质

■学习目标

- ▶ 从连续信号离散化的角度理解z变换
- > 运用级数理论计算z变换并确定收敛域
- > 熟悉z变换的重要性质,了解其应用

7.1 从拉氏变换到定变换

理想抽样信号的拉普拉斯变换

■抽样信号的时域表达式

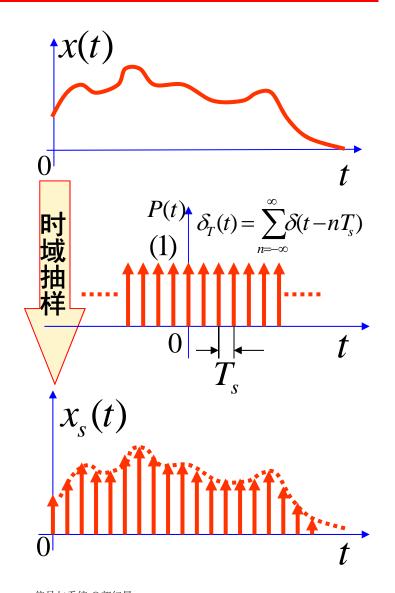
$$x_{s}(t) = x(t) \bullet \delta_{T}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_{s})\delta(t - nT_{s})$$

■对上式取双边拉氏变换

$$X_{s}(s) = \int_{-\infty}^{\infty} x_{s}(t)e^{-st}dt = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_{s})\delta(t-nT_{s}) \right] e^{-st}dt$$

■交换积分与求和顺序

$$X_{s}(s) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_{s})e^{-snT_{s}}$$



借助抽样信号的拉氏变换引出z变换

$$X_{s}(s) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_{s})e^{-snT_{s}}$$

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)z^{-n}$$
 $z = e^{sT_s}$

课本P382(第5版)倒数第三行or P350(第6版)倒数第四行,令 $e^{-sTs} = z$ 有误

定义:一个离散时间序例的z变换为z1的一个幂级数(洛朗级数的特例),z一般为复变数,每一项的系数为x(n)的值。其中X(z)称为象函数,x(n)称为原函数

思考: 这个级数一定收敛吗?

双边z变换的收敛域

•收敛的充分条件: $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x(n)z^{-n}| < \infty$

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \left| x(n) z^{-n} \right| < \infty$$

思考:如何确定 其收敛区域呢?

- ■根据级数理论判别
 - ho 比值法(达朗贝尔准则) 设 $\lim_{n\to\infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \rho$ \mathcal{O} ρ <1, 级数收敛收敛 ρ >1, 级数收敛发散

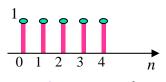
设
$$\lim_{n\to\infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \rho$$

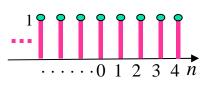
> 根值法(柯西准则)

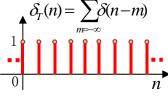
设
$$\lim_{n\to\infty} \sqrt[n]{|a_n|} = \rho$$

设 $\lim \sqrt[n]{|a_n|} = \rho$ ③ $\rho = 1$,收敛性不确定

■四类离散序列双边z变换的收敛域







(1)有限长序列 (2)右边序列

(3) 左边序列

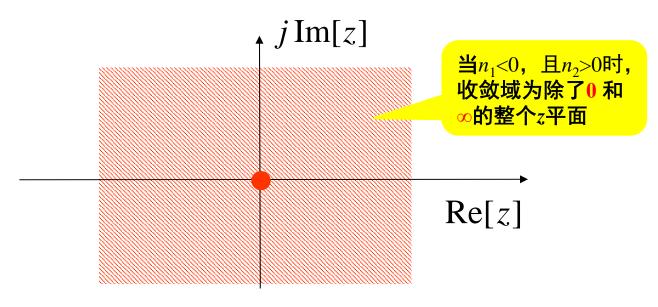
(4) 双边序列

有限序列的收敛域

(1) 有限序列: 在有限区间内,有非零的有限值的序列x(n)

$$X(z) = \sum_{n=n_1}^{n_2} x(n) z^{-n} \qquad n_1 \le n \le n_2$$

■当 n_1 <0时,收敛域不包括z=∞;当 n_2 >0时,收敛域不包括z=0



2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

信号与系统,©郭红星

右边序列的收敛域

(2) 右边序列:只在 $n \ge n_1$ 区间内,有非零的有限值的序列x(n)

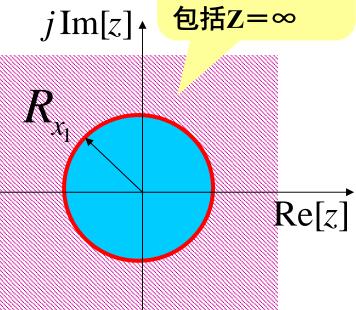
$$X(z) = \sum_{n=n_1}^{\infty} x(n)z^{-n} \qquad n_1 \le n \le \infty$$

 $\lim_{n\to\infty} \sqrt[n]{|x(n)z^{-n}|} < 1$

$$\lim_{n\to\infty} \sqrt[n]{|x(n)|} = R_{x_1} < |z|$$

$$|z| > R_{x_1}$$

收敛半径



左边序列的收敛域

(3) 左边序列:只在 $n \le n_2$ 区间内,有非零的有限值的序列x(n)

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{n_2} x(n)z^{-n} - \infty \le n \le n_2$$

$$X(z) = \sum_{m=-n_2}^{\infty} x(-m)z^m = \sum_{n=-n_2}^{\infty} x(-n)z^n$$
 收敛域在圆内, 若 $n_2 > 0$,则不包括 $z = 0$ 点
$$\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|x(-n)z^n|} < 1$$

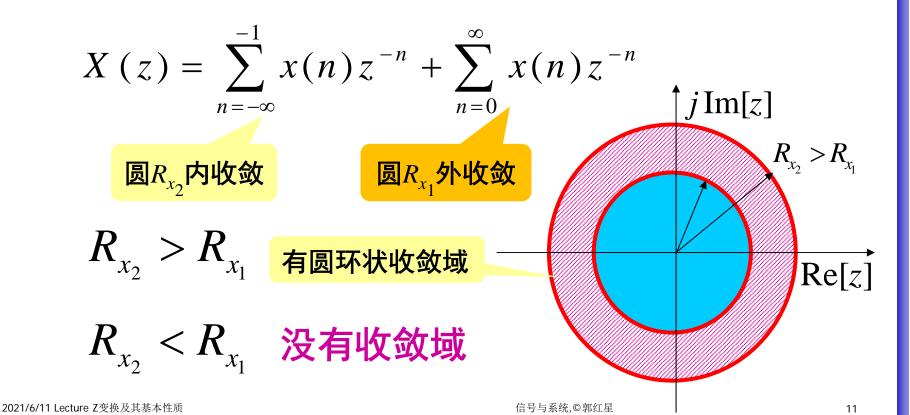
$$\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|x(-n)|} < |z|^{-1}$$

$$|z| < \frac{1}{\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|x(-n)|}} = R_{x_2}$$
 收敛 半径

双边序列的收敛域

(4) 双边序列: \mathbf{c} - $\infty \leq n \leq -\infty$ 区间内, x(n)都有非零的有限值

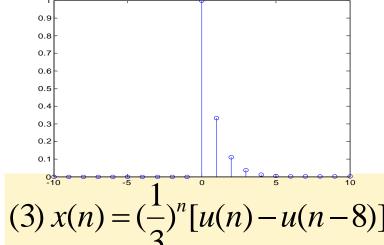
$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)z^{-n} - \infty \le n \le \infty$$

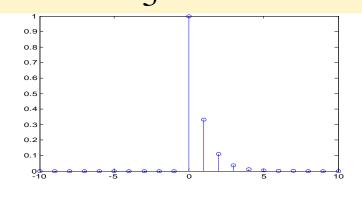


例题1

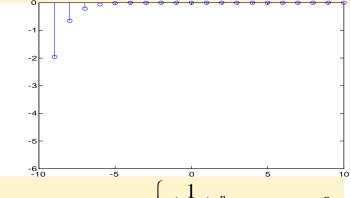
求下列序列的定变换,标明收敛域,并画零极图。

$$(1) x(n) = (\frac{1}{3})^n u(n)$$

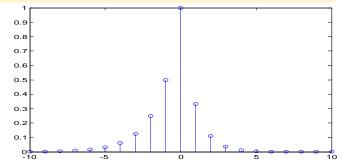




$$(2) x(n) = -(\frac{1}{3})^n u(-n-1)$$



$$(4) x(n) = \begin{cases} (\frac{1}{3})^n, & n \ge 0 \\ 2^n, & n < 0 \end{cases}$$



例题1解答

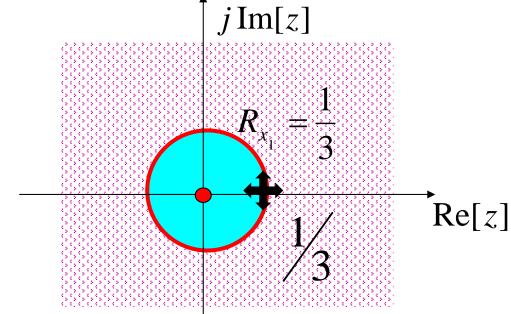
$$(1) \quad x(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^n u(n)$$

右边序列

AP:
$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{3}z^{-1}\right)^n = \frac{1}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} = \frac{z}{z - \frac{1}{3}}$$

$$\left| \frac{1}{3} z^{-1} \right| < 1$$

$$\therefore |z| > \frac{1}{3}$$



2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

信号与系统,©郭红星

例题1解答

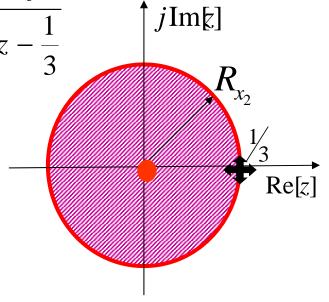
(2)
$$x(n) = -\left(\frac{1}{3}\right)^n u(-n-1)$$

左边序列

AP:
$$X(z) = -\sum_{n=-\infty}^{-1} \left(\frac{1}{3}z^{-1}\right)^n = -\sum_{m=1}^{\infty} \left(\frac{1}{3}z^{-1}\right)^{-m}$$

$$=1-\sum_{m=0}^{\infty} (3z)^m = 1-\frac{1}{1-3z} = \frac{z}{z-\frac{1}{2}}$$

$$n_2 = -1 < 0$$
 z可以为 0



从上面的例子,你发现了什么?

(1)
$$x(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^n u(n)$$
 (2) $x(n) = -\left(\frac{1}{3}\right)^n u(-n-1)$

$$X(z) = \frac{z}{z-\frac{1}{3}}$$

$$|z| > \frac{1}{3}$$

$$|z| < \frac{1}{3}$$

■完全不同的两个序列的z变换表达式完全相同,收敛域不同一z变换的收敛域很重要!

2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

信号与系统,©郭红星

例题1解答

(3)
$$x(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^n [u(n) - u(n-8)]^{\frac{n}{3}}$$

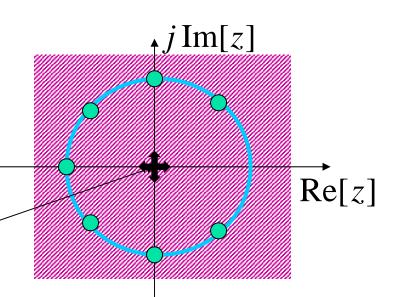
有限长序列

P:
$$X(z) = \sum_{n=0}^{7} \left(\frac{1}{3}z^{-1}\right)^n = \frac{1 - \left(\frac{1}{3}z^{-1}\right)^8}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} = \frac{z^8 - \left(\frac{1}{3}\right)^8}{z^7(z - \frac{1}{3})}$$

$$z^{8} = (\frac{1}{3})^{8} e^{j2k\pi}$$
 7个零点
 $z = \frac{1}{3} e^{j\frac{2k\pi}{8}} \longrightarrow (k=1,2...,7)$

$$z=0$$
 — 7阶极点

■收敛域为除了 0 的整个 2平面

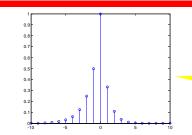


2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

信号与系统,©郭红星

例题1解答

$$(4) x(n) = \begin{cases} (\frac{1}{3})^n & n \ge 0 \\ 2^n & n < 0 \end{cases}$$



双边序列

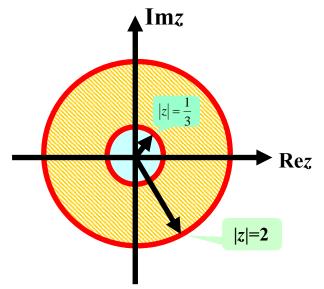
AP:
$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)z^{-n} = [...+(2^{-1}z)^2 + (2^{-1}z)] + [1+(3^{-1}z^{-1})+(3^{-1}z^{-1})^2 +...]$$

∴
$$|z2^{-1}| < 1$$
, $|z| < 2$

$$|z^{-1}3^{-1}| < 1, ||z| > \frac{1}{3}$$

$$X(z) = \frac{z}{z - \frac{1}{3}} - \frac{z}{z - 2}$$

X(z)的收敛域为: $2 > |z| > \frac{1}{3}$



2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

信号与系统, ©郭红星

单边。变换的定义及典型序列的。变换

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x(n)z^{-n}$$

本课程通常所说的z变换指 的是单边z变换,如果是双 边z变换,则要明确说明

• 单位样值序列
$$ZT[\delta(n)] = \sum_{n=0}^{\infty} \delta(n)z^{-n} = 1 \quad (|z| \ge 0)$$

• 指数序列

$$ZT[a^{n}u(n)] = \sum_{n=0}^{\infty} a^{n}z^{-n} = \frac{1}{1 - az^{-1}} = \frac{z}{z - a} \qquad (|z| > a)$$

• 单位阶跃序列
$$ZT[u(n)] = \sum_{n=0}^{\infty} u(n)z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} z^{-n} = \frac{1}{1-z^{-1}} = \frac{z}{z-1} \ (|z| > 1)$$

7.2 农换的性质

z变换的基本性质(课本358-363页)

- •线性
- ●序列指数加权(z域尺度变换)
- ●序列线性加权(z域微分)
- •卷积定理
- •移序性
- •初值定理和终值定理(自学)

线性

■ 对离散时间信号, 若有:

$$f_1(n) \longleftrightarrow F_1(z), f_2(n) \longleftrightarrow F_2(z)$$

■ 则

$$af_1(n) + bf_2(n) \longleftrightarrow aF_1(z) + bF_2(z)$$

利用线性性,可以很容易求得正弦、余 弦等典型序列的z变换

正弦和余弦序列的点变换

$$ZT[e^{j\omega_0 n}] = \frac{z}{z - e^{j\omega_0}}, \quad ZT[e^{-j\omega_0 n}] = \frac{z}{z - e^{-j\omega_0}}$$

$$ZT \left[\sin \omega_0 n \right] = ?$$

$$= ZT[(e^{j\omega_0 n} - e^{-j\omega_0 n})/2j]$$

$$=\left(\frac{z}{z-e^{j\omega_0}}-\frac{z}{z-e^{-j\omega_0}}\right)/2j$$

$$=\frac{z\sin\omega_0}{z^2-2z\cos\omega_0+1}$$

没有必要单纯记结果. 关键要知道求解思路。

$$= ZT[(e^{j\omega_n} - e^{-j\omega_n})/2j] \quad ZT[\cos\omega_n] = ZT[(e^{j\omega_n} + e^{-j\omega_n})/2]$$

$$= \left(\frac{z}{z - e^{j\omega_0}} + \frac{z}{z - e^{-j\omega_0}}\right)/2$$

$$= \frac{z(z - \cos\omega_0)}{z^2 - 2z\cos\omega_0 + 1}$$

z域尺度变换特性

• 对离散时间信号,若有: $f(n) \leftrightarrow F(z)$

•则
$$a^n f(n) \longleftrightarrow F\left(\frac{z}{a}\right)$$

$$ZT[\cos \alpha n] = \frac{z(z - \cos \alpha_0)}{z^2 - 2z\cos \alpha_0 + 1}$$

指数加权余弦序列 $\beta^n \cos \omega_0 n$ 的z变换

$$ZT[\beta^n \cos \omega_n] = \frac{z(z - \beta \cos \omega_0)}{z^2 - 2z\beta \cos \omega_0 + \beta^2} \quad (|z| > \beta)$$

な域微分特性

■ 对离散时间信号,若有: $f(n) \longleftrightarrow F(z)$

• 则 $nf(n) \longleftrightarrow -z \frac{d}{dz} F(z)$

利用z域微分性质求斜变序列nu(n)的z变换

$$ZT[nu(n)] = \sum_{n=0}^{\infty} nu(n)z^{-n} = -z \frac{d\left(\frac{z}{z-1}\right)}{dz} = \frac{z}{(z-1)^2}$$

时域卷积定理

■ 对离散时间信号, 若有:

$$f_1(n) \longleftrightarrow F_1(z), f_2(n) \longleftrightarrow F_2(z)$$

■ 则

$$f_1(n)*f_2(n) \longleftrightarrow F_1(z)F_2(z)$$

2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

z变换的移序(位移)性质

- 对离散时间信号,若有: $f(n) \longleftrightarrow F(z)$
- 则左移序列 $f(n+m) \leftrightarrow ?$
- 而右移序列 $f(n-m) \leftrightarrow ?$
- 要根据x(n)分别左移、右移的双边、(单边)z变换

(1) 序列移序的双边z变换

$$ZT[x(n)] = X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)z^{-n}$$

$$ZT[x(n-m)] = z^{-m}X(z)$$

$$ZT[x(n+m)] = z^m X(z)$$

z变换的移序性质

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x(n)z^{-n}$$

(2) 序列左移的单边z变换

$$ZT[x(n+m)] = \sum_{n=0}^{\infty} x(n+m)z^{-n}$$

$$= z^{m} \sum_{n=0}^{\infty} x(n+m) z^{-(n+m)} = z^{m} \sum_{k=m}^{\infty} x(k) z^{-k}$$

$$= z^{m} \left[\sum_{k=0}^{\infty} x(k) z^{-k} - \sum_{k=0}^{m-1} x(k) z^{-k} \right]$$

$$= z^{m} \left[X(z) - \sum_{k=0}^{m-1} x(k) z^{-k} \right]$$

(3) 序列右移的单边z变换

$$ZT[x(n-m)] = \sum_{n=0}^{\infty} x(n-m)z^{-n}$$

$$= z^{-m} \sum_{n=0}^{\infty} x(n-m) z^{-(n-m)} = z^{-m} \sum_{k=-m}^{\infty} x(k) z^{-k}$$

$$= z^{-m} \left[\sum_{k=0}^{\infty} x(k) z^{-k} + \sum_{k=-m}^{-1} x(k) z^{-k} \right]$$

$$= z^{-m} \left[X(z) + \sum_{k=-m}^{-1} x(k) z^{-k} \right]$$

z变换的移序性质

(4) 对于因果序列x(n)

$$\therefore \sum_{k=-m}^{-1} x(k)z^{-k} = 0$$

$$ZT[x(n-m)] = z^{-m}X(z)$$

$$ZT[x(n+m)] = z^m \left[X(z) - \sum_{k=0}^{m-1} x(k)z^{-k} \right]$$

例8-4解答— Revisited

- 对方程两边同时求z变换,根据z变换的线性性,有 ZT[y(k+2)] ZT[y(k+1)] ZT[y(k)] = 0
- 再用z变换的移位特性,可得

$$z^{2}[Y(z)-y(0)-z^{-1}y(1)]-z[Y(z)-y(0)]-Y(z)=0$$

■ 将初始条件代入上面的方程. 整理得:

$$(z^2 - z - 1)Y(z) = z^2 + z$$

■ 由此可得

$$Y(z) = \frac{z^2 + z}{z^2 - z - 1}$$

关键问题:如何求反变换?

■这正是₹变换法解差分方程的基本思想

小结

- ① 2变换与拉普拉斯变换的关系密切
- ② 双、单边z变换的定义与收敛域
- ③ z变换的一些性质类似于拉氏变换, 但要注意移序性在单、双边变换上 明显区别
- 4 亿变换如何求?

课外作业

■阅读: 8.1-8.3节; 预习: 8.4节

●作业: 8.9、8.13两题

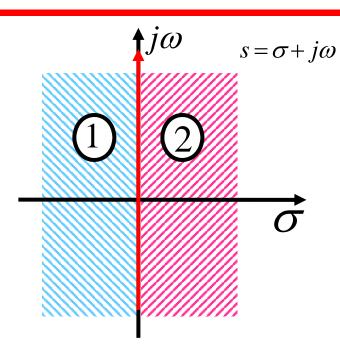
■ 每个星期一23:59前上传上星期的作业

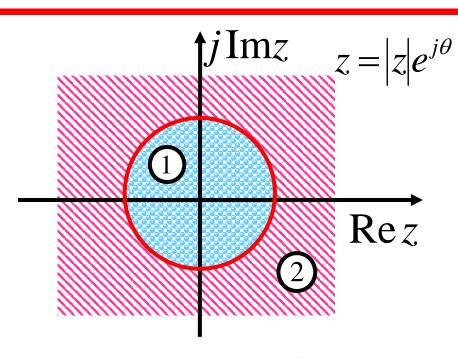
• 在A4纸上完成,每张拍照保存为一个JPG图像,文件名为:学号+姓名+hw+周次+P图片序号.jpg。如张三(学号U2019148xx)第一周作业第一题图片名为:U2019148xxU2019148xx hw1P1.JPG,如此题有两张或多张图片,则第一张图片名为:U2019148xx张三hw1P1-1.JPG,第二张图片名为:U2019148xx张三hw1P1-2.JPG,以此类推,上传超星课堂系统。具体见"作业提交操作指南"文档。

2021/6/11 Lecture Z变换及其基本性质

信号与系统,©郭红星

从s平面到z平面的映射





$$z = e^{sT_s} = e^{(\sigma + j\omega)T_s}$$
$$= |z|e^{j\theta}$$

$$|z| = e^{\sigma T_s} = e^{\frac{2\pi \sigma}{\omega_s}}$$

$$\theta = \omega T_s = \frac{2\pi\omega}{\omega_s}$$

