華中科技大學

课程实验报告

课程名称:面向对象程序设计

实验名称: 面向对象的矩阵运算编程

院 系: 计算机科学与技术

专业班级: <u>CS2008 班</u>

学 号: U202015533

姓 名: 徐瑞达

指导教师: 许向文

<u>2021</u> 年 <u>10</u>月 <u>26</u> 日

一、需求分析

1. 题目要求

矩阵 MAT 是行列定长的二维数组。常见的矩阵运算包括矩阵的加、减、乘、转置和赋值等运算。请对矩阵 MAT 类中的所有函数成员编程,并对随后给出的 main()函数进行扩展,以便完成矩阵及其重载的所有运算符的测试。输出矩阵元素时整数用"%6ld"或"%6lld"打印,浮点数用"%8f"或"%8lf"打印。至少要测试两种实例类 MAT<int>和MAT<long long>。

#define CRT SECURE NO WARNINGS

```
#include <iomanip>
#include <exception>
#include <typeinfo>
#include <string.h>
using namespace std;
template <typename T>
class MAT {
   T* const e:
                                   //指向所有整型矩阵元素的指针
                                   //矩阵的行 r 和列 c 大小
   const int r, c;
public:
                                  //矩阵定义
   MAT(int r, int c);
                                   //深拷贝构造
   MAT(const MAT& a);
   MAT(MAT&& a)noexcept;
                                  //移动构造
   virtual ~MAT()noexcept;
   virtual T* const operator[](int r);//取矩阵 r 行的第一个元素地址, r 越界抛异常
                                         //矩阵加法,不能加抛异常
   virtual MAT operator+(const MAT& a)const;
                                          //矩阵减法,不能减抛异常
   virtual MAT operator-(const MAT& a)const;
                                          //矩阵乘法,不能乘抛异常
   virtual MAT operator*(const MAT& a)const;
                                          //矩阵转置
   virtual MAT operator~()const;
   virtual MAT& operator=(const MAT& a);
                                         //深拷贝赋值运算
   virtual MAT& operator=(MAT&& a)noexcept; //移动赋值运算
                                         // "+="运算
   virtual MAT& operator+=(const MAT& a);
                                          // "-="运算
   virtual MAT& operator-=(const MAT& a);
                                          // "*="运算
   virtual MAT& operator*=(const MAT& a);
   //print 输出至 s 并返回 s: 列用空格隔开, 行用回车结束
   virtual char* print(char* s)const noexcept;
};
int main(int argc, char* argv[])
                                         //请扩展 main()测试其他运算
{
   MAT<int>
              a(1, 2), b(2, 2), c(1, 2);
   char t[2048];
                    //类似地初始化矩阵的所有元素
   a[0][0] = 1;
                    //等价于 "*(a.operator[](0)+1)=2;" 即等价于 "*(a[0]+1)=2;"
   a[0][1] = 2;
                    //初始化矩阵后输出该矩阵
   a.print(t);
                          //调用 T* const operator[](int r)初始化数组元素
   b[0][0] = 3; \ b[0][1] = 4;
                                - 1 -
```

```
b[1][0] = 5; b[1][1] = 6;
   b.print(t);
   c = a * b;
                                 //测试矩阵乘法运算
   c.print(t);
                                 //测试矩阵加法运算
   (a + c).print(t);
                                 //测试矩阵减法运算
   c = c - a;
   c.print(t);
                                 //测试矩阵 "+="运算
   c += a;
   c.print(t);
                                 //测试矩阵转置运算
   c = \sim a;
   c.print(t);
   return 0;
}
```

2. 需求分析

- 1. 声明模板类 MAT, 并实现其成员函数的定义。
- 2. 使用矩阵定义、深拷贝构造、移动构造三种方式重载构造函数,其中移动构造函数需要将参数 a 置空:
- 3. 重载矩阵的加法、减法、乘法运算符, 当无法进行运算时抛出异常;
- 4. 定义深拷贝赋值和移动赋值运算, 其中移动构造时需要将参数 a 赋空:
- 5. 重载矩阵的转置、自加、自减、自乘运算符;
- 6. 将矩阵格式化输出至 s, 并要根据实例类型使用不同的格式化输出方式;
- 7. 在 main 函数中可以使用 TestMAT 函数进行测试,也应可以自己调用函数测试;
- 8. 至少实现两种实例类,本项目实现了四种实例类——int、long long、float、double。

二、系统设计

1. 概要设计

根据用户需求,将该项目系统按照函数功能分为若干个模块进行时实现。将 MAT 类声明和定义封装在 MAT 头文件中,在 main 源文件中调用 TestMAT 函数测试或者自写程序测试,用户可根据提示进行选择。

总体结构流程图如下:

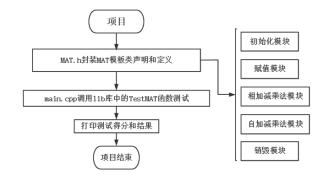


图 1 总体结构流程图

2. 详细设计

1. 初始化模板类模块:

该模块使用函数重载定义了三个构造函数,分别实现根据参数(行和列)初始化,深拷贝初始化,移动初始化三个功能。其中 MAT(int r, int c)函数根据参数创建一个行数为 r、列数为 c 的矩阵; MAT(const MAT &a)函数将模板类 a 深拷贝至 this 所指类; MAT(MAT &&a) noexcept 函数用 a 移动初始化 this 所指类,并要将 a 赋空。具体流程图如图 2 所示。

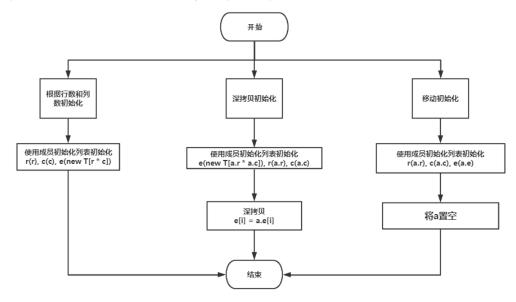


图 2 初始化模块流程图

2. 赋值模块:

该模块使用函数重载定义了两个运算符'='重载函数,分别实现深拷贝赋值,移动赋值两个功能。其中 virtual MAT &operator=(const MAT &a)函数将模板类 a 深拷贝至 this 所指类; virtual MAT &operator=(MAT &&a) noexcept 函数用 a 移动赋值 this 指类,并要将 a 赋空。具体流程图如图 3 所示。

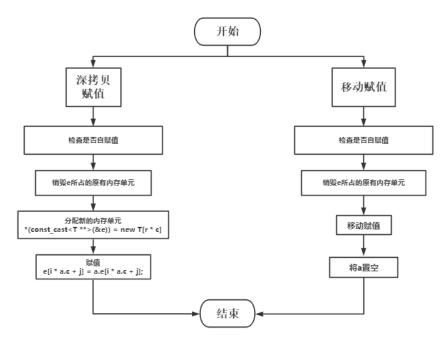


图 3 赋值模块流程图

3. 相加减乘法模块

加法和减法操作中需要判断行数和列数是否一致;乘法需要判断该矩阵的行数和参数 a 的列数是否相同,当不满足以上条件时应抛出对应的异常信息。其中 virtual MAT operator+(const MAT &a) const 进行矩阵加法; virtual MAT operator-(const MAT &a) const 进行矩阵减法; virtual MAT operator*(const MAT &a) const 进行矩阵乘法。具体流程图如图 4 所示。

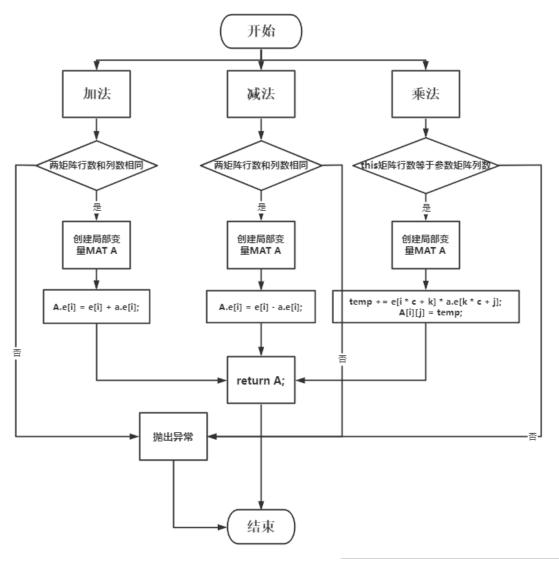


图 4 相加减乘法模块流程图

4. 自加减乘法模块:

自加和自减操作中需要判断行数和列数是否一致;自乘需要判断该矩阵的行数和参数 a 的列数是否相同,当不满足以上条件时应抛出对应的异常信息。这类运算和相加减乘法运算返回 MAT 副本不同,直接返回 MAT 引用,并且是在该 MAT 类型上直接进行运算操作。其中 virtual MAT &operator+=(const MAT &a)进行矩阵加法; virtual MAT &operator-=(const MAT &a)进行矩阵减法; virtual MAT &operator*=(const MAT &a)进行矩阵乘法。具体流程图如图 5 所示。

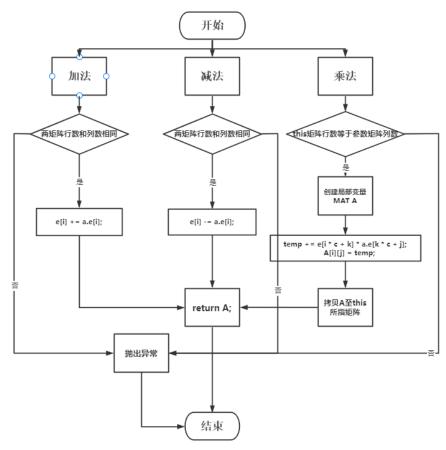


图 5 自加减乘法模块流程图

5. 销毁模块:销毁类时,使用 delete 删除分配的内存空间,并将各成员变量置空。具体函数功能实现方式可参阅附录源代码。

三、软件开发

采用 Windows11 系统下 Microsoft Visual Stdio 2019 平台进行开发,使用 MSVC 编译器进行编译链接生成解决方案与可执行文件,使用面向 MSVC 编译器的 Windows X86-Debug 调试器进行调试。

四、软件测试

使用 TestMAT 函数对程序进行测试,在调试过程中得到返回值如下图所示:



图 6 调试过程结果

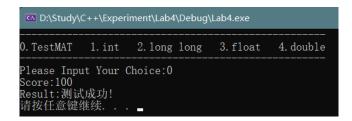


图 7 运行窗口结果一

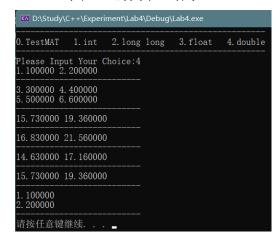


图 7 运行窗口结果二(选择 double 实例类)

五、特点与不足

1. 技术特点

- (1) 用户可选择测试四种实例类或使用 Test 库函数
- (2) 成员函数的定义简洁易懂,逻辑清晰。

2. 不足和改进的建议

代码中可能仍存在一些情况尚未考虑,在一些函数定义中存在代码不够精简,不尽易懂 的情况。另外,对于基类和派生类的理解尚浅也让代码中一些东西冗余,需要改进。

六、过程和体会

1. 遇到的主要问题和解决方法

- (1) 最初对模板类和实例类相关代码不甚明晰,导致在书写代码时总是有错误信息, 后来在仔细阅读教材内容后,规避了种种错因;
- (2) 在书写有关加减乘法运算的函数时,相加减乘法函数的返回值是 MAT 副本,而自加减乘法函数的返回值是 MAT 引用,由于未弄清楚而导致错误,最终在重新梳理成员函数声明后才得以正确实现定义。

2. 课程设计的体会

通过这次实验,我对模板类和实例类有了更为深入的理解,并认识到了模板类的强大之

处,而在这次实验中,我也对 noexcept 关键字有了进一步的了解。

七、源码和说明

1. 文件清单及其功能说明

ex4/project 文件夹中包含项目文件、头文件 MAT.h 和源文件 main.cpp,子文件夹 Release/ex4.exe 为可执行文件。

2. 用户使用说明书

打开文件夹后可直接运行 Release/Lab4.exe 程序,也可使用 Visual Stdio 2019 打开工程文件进行运行或调试。

3. 源代码

```
-----MAT.h-----
#ifndef _MAT_H
#define _MAT_H
#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include <cstdio>
#include <cstring>
#include <exception>
#include <iomanip>
#include <iostream>
#include <typeinfo>
using namespace std;
template <typename T>
class MAT
T *const e:
             //指向所有整型矩阵元素的指针
const int r, c; //矩阵的行 r 和列 c 大小
public:
MAT(int r, int c); //矩阵定义
MAT(const MAT &a); //深拷贝构造
MAT(MAT &&a)
noexcept; //移动构造
virtual ~MAT() noexcept;
                                  //取矩阵 r 行的第一个元素地址, r 越界抛异常
virtual T *const operator[](int r);
virtual MAT operator+(const MAT &a) const; //矩阵加法,不能加抛异常
```

```
//矩阵减法,不能减抛异常
virtual MAT operator-(const MAT &a) const;
virtual MAT operator*(const MAT &a) const;
                                            //矩阵乘法,不能乘抛异常
                                            //矩阵转置
virtual MAT operator~() const;
                                            //深拷贝赋值运算
virtual MAT & operator=(const MAT & a);
virtual MAT & operator=(MAT & & a) noexcept; //移动赋值运算
                                            // "+="运算
virtual MAT & operator += (const MAT & a);
                                            // "-="运算
virtual MAT & operator = (const MAT & a);
virtual MAT &operator*=(const MAT &a);
                                            // "*="运算
virtual char *print(char *s) const noexcept; // print 输出至 s 并返回 s: 列用空格隔开, 行用回
车结束
};
template <typename T>
MAT<T>::MAT(int r, int c): r(r), c(c), e(new T[r*c]) //矩阵定义
{
}
template <typename T>
MAT<T>::MAT(const MAT &a): e(new T[a.r * a.c]), r(a.r), c(a.c) //深拷贝构造
{
for (int i = 0; i < a.r * a.c; i++)
    e[i] = a.e[i];
}
template <typename T>
MAT<T>::MAT(MAT &&a) noexcept: r(a.r), c(a.c), e(a.e) //移动构造
*(const\_cast < int *>(&a.r)) = 0;
*(const\_cast < int *>(&a.c)) = 0;
*(const\_cast < T **>(&a.e)) = nullptr;
}
template <typename T>
MAT<T>::~MAT() noexcept
if (e!=nullptr)
    delete[] e;
*(const\_cast < int *>(&r)) = 0;
*(const\_cast<int *>(&c)) = 0;
*(const\_cast < T **>(&e)) = nullptr;
```

```
}
template <typename T>
T*const MAT<T>::operator[](int r) //取矩阵 r 行的第一个元素地址, r 越界抛异常
if (r < this -> r & r >= 0)
    return &e[r * c];
else
    throw "Operator[] ERROR!";
}
template <typename T>
MAT<T> MAT<T>::operator+(const MAT &a) const //矩阵加法,不能加抛异常
if (r == a.r \&\& c == a.c)
    MAT A(r, c);
    for (int i = 0; i < r * c; i++)
    {
        A.e[i] = e[i] + a.e[i];
    }
    return A;
}
else
    throw("Operator+ ERROR!");
template <typename T>
MAT<T> MAT<T>::operator-(const MAT &a) const //矩阵减法,不能减抛异常
if (r == a.r \&\& c == a.c)
    MAT A(r, c);
    for (int i = 0; i < r * c; i++)
        A.e[i] = e[i] - a.e[i];
    }
    return A;
}
```

```
else
    throw("Operator- ERROR!");
}
template <typename T>
MAT<T> MAT<T>::operator*(const MAT &a) const //矩阵乘法,不能乘抛异常
if (c == a.r)
    MAT A(r, a.c);
    for (int i = 0; i < r; i++)
    {
        for (int j = 0; j < a.c; j++)
            T temp = 0;
            for (int k = 0; k < c; k++)
                temp += e[i * c + k] * a.e[k * c + j];
            A[i][j] = temp;
        }
    }
    return A;
}
else
    throw("Operator* ERROR!");
template <typename T>
MAT<T> MAT<T>::operator~() const //矩阵转置
MATA(c, r);
for (int i = 0; i < r; i++)
    for (int j = 0; j < c; j++)
        A[j][i] = e[i * c + j];
return A;
}
template <typename T>
MAT<T> &MAT<T>::operator=(const MAT &a) //深拷贝赋值运算
{
```

```
if (this != &a)
    if (e!= nullptr)
         delete[] e;
     *(const\_cast < int *>(&r)) = a.r;
     *(const\_cast < int *>(&c)) = a.c;
     *(const\_cast< T **>(&e)) = new T[r * c];
     for (int i = 0; i < a.r; i++)
         for (int j = 0; j < a.c; j++)
             e[i * a.c + j] = a.e[i * a.c + j];
return *this;
template <typename T>
MAT<T> &MAT<T>::operator=(MAT &&a) noexcept //移动赋值运算
if (this != &a)
    if (e!= nullptr)
         delete[] e;
     *(const\_cast < int *>(&r)) = a.r;
     *(const\_cast<int *>(&c)) = a.c;
     *(const_cast< T **>(\&e)) = a.e;
     *(const\_cast < int *>(&a.r)) = 0;
     *(const\_cast < int *>(&a.c)) = 0;
     *(const_cast<T **>(&a.e)) = nullptr;
return *this;
template <typename T>
MAT<T> &MAT<T>::operator+=(const MAT &a) // "+=" 运算
if (r == a.r \&\& c == a.c)
    for (int i = 0; i < r * c; i++)
     {
```

```
e[i] += a.e[i];
     }
}
else
     throw("Operator+ ERROR!");
return *this;
template <typename T>
MAT<T> &MAT<T>::operator-=(const MAT &a) // "-=" 运算
{
if (r == a.r \&\& c == a.c)
    for (int i = 0; i < r * c; i++)
         e[i] = a.e[i];
     }
}
else
     throw("Operator- ERROR!");
return *this;
template <typename T>
MAT<T> &MAT<T>::operator*=(const MAT &a) // "*="运算
if (c == a.r)
    MAT A(r, a.c);
    for (int i = 0; i < r; i++)
         for (int j = 0; j < a.c; j++)
         {
             T temp = 0;
             for (int k = 0; k < c; k++)
                 temp += e[i * c + k] * a.e[k * c + j];
             A[i][j] = temp;
         }
```

```
}
     delete[] e;
     *(const\_cast< T **>(&e)) = new T[r * a.c];
     for (int i = 0; i < r; i++)
         for (int j = 0; j < a.c; j++)
             e[i * a.c + j] = A[i][j];
}
else
     throw("Operator* ERROR!");
return *this;
}
template <typename T>
char *MAT<T>::print(char *s) const noexcept // print 输出至 s 并返回 s: 列用空格隔开, 行用
回车结束
s[0] = '\0';
if (typeid(e[0]) == typeid(int))
{
    for (int i = 0; i < r; i++)
     {
         for (int j = 0; j < c; j++)
         {
             if (j != 0)
              {
                  char *temp = s + strlen(s);
                  sprintf(temp, "%c", ' ');
              }
             char *temp = s + strlen(s);
             sprintf(temp, "%6ld", (int)e[i * c + j]);
             if (j == c - 1)
                  char *temp = s + strlen(s);
                  sprintf(temp, "%c", \n');
              }
         }
     }
```

```
}
else if (typeid(e[0]) == typeid(long long))
    for (int i = 0; i < r; i++)
         for (int j = 0; j < c; j++)
              if (j != 0)
                   char *temp = s + strlen(s);
                   sprintf(temp, "%c", ' ');
              char *temp = s + strlen(s);
              sprintf(temp, "%6lld", (long long)e[i * c + j]);
              if (j == c - 1)
                   char *temp = s + strlen(s);
                   sprintf(temp, "%c", '\n');
              }
         }
     }
else if (typeid(e[0]) == typeid(float))
    for (int i = 0; i < r; i++)
     {
         for (int j = 0; j < c; j++)
         {
              if (j != 0)
                   char *temp = s + strlen(s);
                   sprintf(temp, "%c", ' ');
              }
              char *temp = s + strlen(s);
              sprintf(temp, "\%8f", (float)e[i * c + j]);
              if (j == c - 1)
```

```
char *temp = s + strlen(s);
                 sprintf(temp, "%c", \n');
             }
         }
     }
else if (typeid(e[0]) == typeid(double))
{
    for (int i = 0; i < r; i++)
     {
         for (int j = 0; j < c; j++)
             if (j != 0)
             {
                 char *temp = s + strlen(s);
                 sprintf(temp, "%c", ' ');
             }
             char *temp = s + strlen(s);
             sprintf(temp, "\%8lf", (double)e[i * c + j]);
             if (j == c - 1)
                 char *temp = s + strlen(s);
                 sprintf(temp, "%c", '\n');
         }
     }
return s;
#endif
  ------main.cpp------
#include "MAT.h"
template MAT<int>;
template MAT<long long>;
                                           - 16 -
```

{

```
template MAT<float>;
template MAT<double>;
extern const char *TestMAT(int &s); //用于实验四
int main(int argc, char *argv[])//请扩展 main()测试其他运算
cout << "-----" << endl:
cout << "0.TestMAT 1.int 2.long long 3.float 4.double" << endl;
cout << "-----" << endl:
cout << "Please Input Your Choice:";</pre>
int choice;
cin >> choice;
if (choice == 0)
{
   int s;
   const char *e = TestMAT(s);
   cout << "Score:" << s << "\nResult:" << e << endl;
}
else if (choice == 1)
{
   MAT<int> a(1, 2), b(2, 2), c(1, 2);
   char t[2048];
   a[0][0] = 1; //类似地初始化矩阵的所有元素
   a[0][1] = 2; //等价于 "*(a.operator[](0)+1)=2;" 即等价于 "*(a[0]+1)=2;"
             //初始化矩阵后输出该矩阵
   cout << t << "-----" << endl;
   b[0][0] = 3;
   b[0][1] = 4; //调用 T* const operator[](int r)初始化数组元素
   b[1][0] = 5;
   b[1][1] = 6;
   b.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = a * b; //测试矩阵乘法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   (a + c).print(t); //测试矩阵加法运算
   cout << t << "-----" << endl;
```

```
c = c - a; //测试矩阵减法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl:
   c += a; //测试矩阵 "+=" 运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = ~a; //测试矩阵转置运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
}
else if (choice == 2)
   MAT<long long> a(1, 2), b(2, 2), c(1, 2);
   char t[2048];
   a[0][0] = 111; //类似地初始化矩阵的所有元素
   a[0][1] = 2ll; //等价于 "*(a.operator[](0)+1)=2;" 即等价于 "*(a[0]+1)=2;"
   a.print(t);
               //初始化矩阵后输出该矩阵
   cout << t << "-----" << endl;
   b[0][0] = 311;
   b[0][1] = 4ll; //调用 T* const operator[](int r)初始化数组元素
   b[1][0] = 511;
   b[1][1] = 6ll;
   b.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = a * b; //测试矩阵乘法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   (a + c).print(t); //测试矩阵加法运算
   cout << t << "-----" << endl;
   c = c - a; //测试矩阵减法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c += a; //测试矩阵 "+=" 运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = -a: //测试矩阵转置运算
```

```
c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
}
else if (choice == 3)
{
   MAT<float> a(1, 2), b(2, 2), c(1, 2);
   char t[2048];
   a[0][0] = 1.1f; //类似地初始化矩阵的所有元素
   a[0][1] = 2.2f; //等价于 "*(a.operator[](0)+1)=2;" 即等价于 "*(a[0]+1)=2;"
   a.print(t); //初始化矩阵后输出该矩阵
   cout << t << "-----" << endl;
   b[0][0] = 3.3f;
   b[0][1] = 4.4f; //调用 T* const operator[](int r)初始化数组元素
   b[1][0] = 5.5f;
   b[1][1] = 6.6f;
   b.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = a * b; //测试矩阵乘法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   (a + c).print(t); //测试矩阵加法运算
   cout << t << "-----" << endl;
   c = c - a; //测试矩阵减法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c += a; //测试矩阵 "+=" 运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = ~a; //测试矩阵转置运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
}
else if (choice == 4)
   MAT<double> a(1, 2), b(2, 2), c(1, 2);
   char t[2048];
```

```
a[0][0] = 1.1; //类似地初始化矩阵的所有元素
   a[0][1] = 2.2; //等价于 "*(a.operator[](0)+1)=2;" 即等价于 "*(a[0]+1)=2;"
               //初始化矩阵后输出该矩阵
   a.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   b[0][0] = 3.3;
   b[0][1] = 4.4; //调用 T* const operator[](int r)初始化数组元素
   b[1][0] = 5.5;
   b[1][1] = 6.6;
   b.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = a * b; //测试矩阵乘法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl:
   (a + c).print(t); //测试矩阵加法运算
   cout << t << "-----" << endl;
   c = c - a; //测试矩阵减法运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c += a; //测试矩阵 "+="运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
   c = ~a; //测试矩阵转置运算
   c.print(t);
   cout << t << "-----" << endl;
}
system("pause");
return 0;
```