# ПРАВИТЕЛЬСТВО РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ»

Факультет компьютерных наук Образовательная программа бакалавриата «Программная инженерия»

Пояснительная записка к первому микропроекту по дисциплине "Архитектура вычислительных систем"

Преподаватель:Легалов Александр Иванович Студент: Мкртумян Роберт Манвелович

Группа: ФКН БПИ194

#### Текст задания

Разработать программу, вычисляющую с помощью степенного ряда с точностью не хуже 0.05% значение функции гиперболического косинуса ch(x)=(ex+e-x)/2 для заданного параметра x (использовать FPU)

### Применяемые расчётные методы

Функцию гиперболического косинуса можно разложить на следующий степенной ряд:

$$\operatorname{ch} x = 1 + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \frac{x^6}{6!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!}$$

Принцип решения:

Заведем переменную погрешности равную 0.0005(0.05% от 1)

Прибавляем к итоговому результату значение очередного члена степенного ряда до того момента пока это значение не меньше погрешности

Псевдокод решения представлен ниже на рисунке 1

```
begin
eps = 0.0005 ; погрешность
n = 0 ; индекс члена степенного ряда
t = 1 ; значение члена степенного ряда
s = t ; итоговое значение
while abs(t)>=eps do ; пока модуль очередного члена больше погрешности
begin
n:=n+1 ; индекс следующего члена ряда
t:=t*x*x/(2*n)/(2*n-1) ; домножаем предыдущий на x^2, делим на 2 очередных числа,
; получаем x^2n/(2n)!
s:=s+t ; прибавляем значение очередного члена к итоговому результату
end;
end;
```

Рисунок 1

# Исходный текст программы

format PE console

entry start

include 'win32a.inc'

;	;Data reserve section			
section '.o	data' data read			
	formatStr	db '%s', 0		
	formatNum	db '%l	f', 0	
	const_2	dq 2.0	; константа со значением 2	
	cosnt_1	dq 1.0	; константа со значением 1	
	divider1	dq ?	; первый делитель текущего члена ряда	
	divider2	dq ?	; второй делитель текущего члена ряда	
	limit	dq 101.0	; максимальный по модулю аргумент(не включая)	
	n	dq 0	; индекс члена ряда	
	t	dq 1	; значение текущего члена ряда	
	S	dq 0	; итоговое значение	
	X	dq?	; значение, вводимое пользователем	
	eps	dq 0.0005	; epsilon(точность 0.05%)	
[-100;100	strInputX ] - ', 0	db 'Enter the value of the function ch(x) argument in the range		
	strAnswer	db 'ch(%lf) = %lf', 0		
	strIncorInput	trIncorInput db 'the number %If is not in the diaozone [-100;100]', 0		
;	Code section			

section '.code' code readable executable

start:

push strInputX ; Просим пользователя ввести аргумент функции

call [printf] ;

```
push X
         push formatNum ; Записываем введенное значение в переменную X
         call [scanf]
         fld [X]
                                 ;
         fabs
                                 ; Сравниваем модуль введенного значения
         fcomp qword [limit] ; С максимально возможным аргументом
         fstsw ax
                                 ;
         sahf
         jnb stop
                                 ; Если введенное значение вне диапозона,
завершаем программу
         fld [s]
         fadd [cosnt_1] ; Присваиваем первому члену ряда и итоговому результату
         fst [s]
                        ; итоговому результату значение 1
         fstp [t]
         calculateRow:
                  fld [n]
                  fadd [cosnt_1] ; инкрементируем индекс члена ряда
                  fstp [n]
                  fld [t]
                  fmul [X]
                                ; умножаем член ряда на Х^2
                  fmul [X]
                  fstp [t]
```

```
fmul [const_2] ; получаем первый делитель члена ряда(2n)
                  fstp [divider1] ; записываем в divider1
                  fld [n]
                  fmul [const_2] ; получаем второй делитель члена ряда(2n-1)
                  fsub [cosnt_1] ;
                  fstp [divider2] ; записываем в divider2
                  fld [t]
                  fdiv [divider1] ; делим член ряда на divider1(2n)
                  fdiv [divider2] ; и на divider2(2*n-1)
                  fstp [t]
                  fld [s]
                                  ; Прибавляем к итоговому результату
                  fadd [t]
                                  ; значение члена ряда
                  fstp [s]
                  fld [t]
                  fabs
                                            ; сравниваем член ряда по модулю
                  fcomp qword [eps]
                                           ; с погрешностью, если член ряда
                  fstsw ax
                                           ; больше погрешности продолжаем цикл
                  sahf
                                            ; иначе формируем результат и
завершаем программу
                  jnb calculateRow
         finish:
                  ; Завершаем программу и выводим результат
```

invoke printf, strAnswer, dword[X], dword[X+4], dword[s], dword[s+4]

fld [n] ;

```
call [getch]
                    push 0
                    call [ExitProcess]
                   ; Завершаем программу по причине некорректных входных данных
          stop:
                    invoke printf, strIncorInput, dword[X], dword[X+4]
                    call [getch]
                    push 0
                    call [ExitProcess]
                                __Data import section____
section '.idata' import data readable
          library kernel, 'kernel32.dll',\
                    msvcrt, 'msvcrt.dll'
          import kernel,\
                   ExitProcess, 'ExitProcess'
          import msvcrt,\
                   printf, 'printf',\
                   getch, '_getch',\
                   scanf, 'scanf'
```

# Тестирование

Функция ch(x) определена на всей вещественной прямой, но, так как эта функция достаточно быстрорастущая, то при большом по модулю аргументе время работы программы значительно

повышается, поэтому в программе введено ограничение диапозона аргумента [-100;100]

Обработка некорректного ввода (рисунки 2, 3)



Рисунок 2

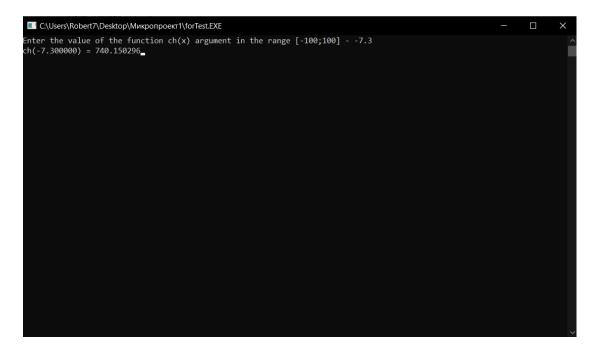


Рисунок 3

Корректная работа программы(рисунки 4-6)

Рисунок 4

Рисунок 5



#### Рисунок 6

На проделанных тестах(от -100 до 100) результат вычислений отличается от действительного не более 0.01% (требовалось не более 0.05%)

## Список используемых источников

- 1. Википедия (2019) "Гиперболические функции" (<a href="https://ru.wikipedia.org/wiki/Гиперболические\_функции#Разложение\_в\_степенные\_ряды">https://ru.wikipedia.org/wiki/Гиперболические\_функции#Разложение\_в\_степенные\_ряды</a>)
- 2. А.И. Легалов "Архитектура ВС. Примеры архитектур уровня набора команд (х86)"

(<a href="http://www.softcraft.ru/edu/comparch/lect/03-archexamples/">http://www.softcraft.ru/edu/comparch/lect/03-archexamples/</a>)

- 3. А.И. Легалов "Разработка программ на ассемблере. Использование сопроцессора с плавающей точкой." (<a href="http://www.softcraft.ru/edu/comparch/">http://www.softcraft.ru/edu/comparch/</a>)
- 4. Справочник по командам процессоров X86 (32-х разрядная архитектура) (<a href="http://ccfit.nsu.ru/~kireev/lab2/lab2com.htm">http://ccfit.nsu.ru/~kireev/lab2/lab2com.htm</a>)
- 5. Лекция 9. "Команды безусловного и условного переходов в языке Acceмблер" (<a href="https://sites.google.com/site/sistprogr/lekcii1/lek9">https://sites.google.com/site/sistprogr/lekcii1/lek9</a>)
- 6. "Гиперболические функции" (<u>https://planetcalc.ru/1116/</u>)

7. "Расчет процентной погрешности" (<a href="https://ciox.ru/calculate-percentage-error">https://ciox.ru/calculate-percentage-error</a>)