计算机组成 (2022**秋**)



计算机组成课程组

(刘旭东、高小鹏、肖利民、栾钟治、万寒)

北京航空航天大学计算机学院中德所 栾钟治

2. 北京航空航天大

≻1

习题7——Cache与虚存

- ❖已发布
 - ➤Spoc平台
- ❖12月09日截止
 - >23:55
- ❖在sopc提交
 - ▶电子版,可手写

00 北京航空航天大学

报及大学

习题6——流水线处理器设计

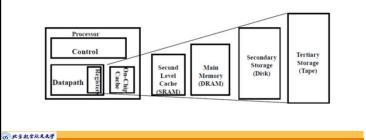
- ❖已发布
 - ▶Spoc平台
- ❖12月02日截止
 - >23:55
- ❖在sopc提交
 - >电子版,可手写

ch 北京航空航天大

≻2

回顾: 辅助存储器

- ❖辅助存储器
 - ▶主存的后援设备: 磁表面存储器、光介质存储器
 - >磁表面存储原理
 - ▶磁记录编码方式



>4

回顾: 硬磁盘存储器

- ❖硬磁盘存储器的基本结构
- ❖数据结构和性能参数
- ❖磁盘类型

>5

1.3 磁盘的类型 —— 硬盘

- ❖SCSI(Small Computer System Interface)磁盘: 数据结构和 磁盘结构与IDE类似。但有不同的接口和更高的数据传输率
 - >50 wires cable (8-bit): GND(25 wires), Data(8 wires), Parity (1 wire), Control(9 wires), Power (0thers)
 - ➤SCSI总线是共享的,所有SCSI设备(不一定是磁盘)可以同时操作, 这是与IDE/EIDE最大的不同之处

>SCSI接口速度可达320MR/s. 确母容量可达300CR

<i>≻</i> 50	TETTER TOTAL TETTER			
	Name	Data(bits)	Bus(Mhz)	MB/Sec
	SCSI-1	8	5	5
	SCSI-2	8	5	5
	Fast SCSI-2	8	10	10
	Fast & Wide SCSI-2	16	10	20
	Ultra SCSI	16(32)	20	40
	Ultra2 Wide SCSI	16		80
**********	Ultra-160m/Ultra-320m	16		160/320

1.3 磁盘的类型 —— 硬盘

- ❖ IDE(Integrated Drive Electronics)磁盘
 - >80年代出现,最初为AT结构的PC设计,又称ATA(Advanced Technology Attachment)接口,属低价位磁盘,由系统BIOS (Basic Input Output System)处理磁盘的读写等操作
 - ▶早期可能是BIOS程序员的失误,IDE磁盘的地址被定义为: Head #(4位,从0开始), Cylinder#(10位,从0开始), Sector#(6位,从1开始),所以磁盘最大容量限制: 16*63*1024*512Bytes (528MB)
 - >后出现了EIDE (Extended IDE) Hard Disk, 支持LBA (Large Block Address)地址模式,扇区地址可从0到224-1
 - ▶IDE接口用一根40芯或80芯的扁平电缆连接硬盘与主板,每条线最 多连接2/4个IDE设备。Ultra DMA/133其数据传输率为133 MB/s, 对CPU的占用率从92%降至52%

10 社会教堂教美夫

>6

≻6

1.3 磁盘的类型 —— 硬盘

- ❖ SATA(Serial-ATA)磁盘: IDE属Parallel-ATA,SATA 具有更快的外部接口传输速度,数据校验措施更为完善
 - ▶改用线路相互间干扰较小的串行线路进行信号传输,相比原来的并 行总线,SATA的工作频率得以大大提升
 - >SATA具有更简洁方便的布局连线方式,在有限机箱内,更有利于散 热,使内部电磁干扰降低很多
 - >SATA 1.0速率可达150MB/s, 硬盘容量可达400GB。SATA 2.0/3.0可提升到300至600MB/s
 - ▶ SATA是点对点的,但SCSI总线是共享的

C. 北京航空航天大学

_ >

1.3 磁盘的类型 —— 硬盘

- ❖SAS (Serial Attached SCSI) 即串行连接SCSI, 是新一代 SCSI技术, SAS改善了存储系统的效能、可用性和扩充性
 - ▶与SATA硬盘相同,都采用串行技术以获得更高的传输速度,并通过减少连结线改善内部空间等
 - ▶由于采用串行线缆,可实现更长的连接距离,还能提高抗干扰 能力,且可显著改善机箱内部的散热情况
 - ▶SAS起步速度可达300MB/s, 600MB/s甚至更多
 - ▶SAS是点对点的, SAS的接口技术可向下兼容SATA

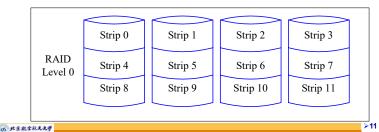
2. 北京航空航天大

≽9

>9

1.3 磁盘的类型 —— RAID

- **❖ RAID 0**: 无差错控制的带区组
 - ▶实际上不应属于RAID家族成员,完全没有冗余;
 - >数据条带化(Strip)地分布在不同的物理磁盘上。Strip可以是物理磁盘上的一块存储区(扇区或其他单位)。
 - ➤磁盘组中每一个磁盘同一位置的磁盘区构成一个逻辑上的条带, 所以一个条带分布在多个磁盘上。
 - > 单个I/O 操作访问的数据分布在一个条带上时,可实现I/O操作的 并行处理,改善数据传输性能。



1.3 磁盘的类型 —— RAID

RAID

- ➤ Reduntant Array of Inexpensive Disks(廉价磁盘冗余阵列)
 - RAID由多个物理磁盘构成,但被操作系统当成一个逻辑磁盘,数据分布在不同的物理磁盘上,冗余磁盘用于保存数据校验信息,校验信息保证在出现磁盘损坏时能够有效地恢复数据
- ➤ RAID特点
 - 通过把多个磁盘组织在一起作为一个逻辑卷提供磁盘跨越功能
 - 通过把数据分成多个数据块(Block)并行写入/读出多个磁盘以提高 访问磁盘的速度
 - 通过镜像或校验操作提供容错能力
- ▶ 不同模式的RAID
 - RAID 0, RAID1, RAID2, RAID3, RAID4, RAID 5.....

O. 北京航空航天大学

≥10

>10

1.3 磁盘的类型 —— RAID

❖ RAID 1: 镜像结构

- ▶简单镜像磁盘冗余方案,成本太高:
- >与RAID 0类似,用户数据和系统数据条带化(Strip)地分布在不同的物理磁盘上(包括镜像磁盘)。
- ▶读操作同时在两组磁盘中进行,数据从访问时间小的磁盘组中获得,所以,读操作性能得到改善。
- ▶ 写操作同时在两组磁盘中进行,写操作的访问时间以速度慢的为准,所以,写操作性能指标不高。
- ▶出现磁盘损坏时,数据恢复简单。
- ▶但磁盘总容量有效利用率只有50%。



1.3 磁盘的类型 —— RAID

❖ RAID 2: 带海明校验

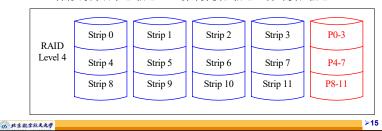
- > 采用完整的并行访问技术,所有磁盘在任何时刻都并行地响应I/O 请求; 磁盘组中物理磁盘处于完全同步状态,以保证任何时刻,所有磁盘的磁头 都处于相同位置。
- >数据按较小的条带(一个字或一个字节)分布在不同的磁盘上。
- ▶根据磁盘数据计算错误校验码(比如海明码),校验码按位分布在冗余磁盘对应位置上。
- >数据传输率高;访问效率高;
- ▶成本比较高(比RAID1稍低)



≻13

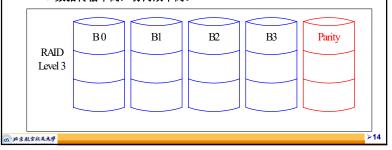
1.3 磁盘的类型 —— RAID

- ❖ RAID 4: 带奇偶校验码的独立磁盘结构
 - ▶ 采用独立访问技术,每个磁盘独立工作,分散的I/O请求将得到很好的并行处理:
 - ▶数据按较大的条带分布在不同的磁盘上:
 - ▶校验码是奇偶校验码,保存在独立的冗余磁盘对应位置上:
 - >一个磁盘损坏,可以方便地实现数据恢复;
 - ➢ 写操作效率较低,需计算奇偶校验位,磁盘组中一个磁盘写操作, 均需要读取原检验信息,重新计算校验信息,再写校验信息。



1.3 磁盘的类型 —— RAID

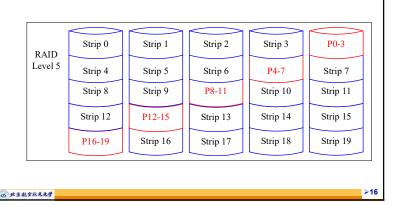
- ❖ RAID 3: 带奇偶校验码的并行传送
 - ▶与RAID2一样,采用并行访问技术:
 - >数据按较小的条带(一个字或一个字节)分布在不同的磁盘上;
 - ▶校验码是简单的奇偶校验码(1位),保存在独立的冗余磁盘对应位置上:
 - >一个磁盘损坏,可以方便地实现数据恢复;
 - >数据传输率高,访问效率高。



>14

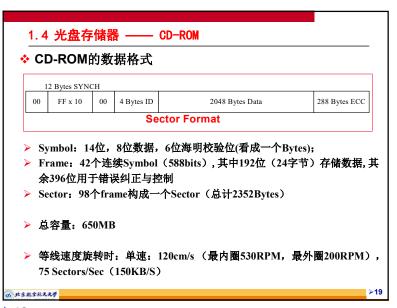
1.3 磁盘的类型 —— RAID

- ❖ RAID 5: 分布式奇偶校验的独立磁盘结构
 - ▶与RAID 4的差别仅在于校验信息的保存位置; 数据校验码作为条带的一部分保存在磁盘组不同的磁盘中





≻17



1.4 光盘存储器 —— CD-ROM CD-ROM ▶ 规格: 直径120mm, 厚1.2mm, 中心孔径 15mm Pit (0.8 微米 ▶ 结构: 树脂片基, 铝反射层, 保护 膜,印刷层 ▶ 数据记录区: 32mm宽环形记录带 □ 等线速度方式:一个螺旋环环 绕22188次(600环/mm,总 长度约 5.6km长) □ 等角速度方式 ■ 数据记录 ▶ 凹点 (Pit) 表示 0, Land 表示 1 ▶ 制作过程: 母板压模 ■ 读机制: 0.78微米波长红外激光, 根据反射光的强度判断是0还是1 0. 北京航空航天大学

>18

1.4 光盘存储器 —— CD-R ❖ CD-R(Recordables) ➤ 在片基(树脂)与反射层(金)中增加了一层染料层作为数据记录层,初始状态下,染料层透明,在写入状态时,高能量(8-16mw)使照射处的染料变色,变成不透明点,不可再恢复成透明状态。读出状态下(0.5mw),根据透明不透明判断是0还是1 Printed label Protective lacquer Reflective gold layer 1.2mm Dye layer Ploycarbonate substrate

1.4 光盘存储器 —— CD-RW

CD-RW (Rewritables)

- ▶ 与CD-R的差别是采用合金层代替染料层。一般采用银、铟、 锑、碲合金。该合金具有两种稳定状态:透明状态(晶体结构)和不透明状态(无序结构),初始时为晶体结构。
- ▶ CD-RW工作时采用三种不同功率的激光:
 - 大功率(写):合金熔化,由晶体结构变为无序结构
 - 中等功率(擦除): 合金熔化,由无序结构变为晶体结构
 - 小功率(读)

2 北京航空航天大学

≥21

≻21

第八讲:虚拟存储系统 -. 辅助存储器 -. 虚拟存储器 1. 虚拟存储器概述 2. 页式虚拟存储器

1.4 光盘存储器 —— DVD

DVD (Digital Video Disk)

与CD-ROM的差别:

- ▶Pit直径更小(0.4微米)
- ▶环绕密度更高(0.74微米, CDROM是1.6微米)
- ▶0.65微米波长红色激光(CDROM是0.78微米的红外激光)
- >容量:单面单层4.7GB,单面双层8.5GB,双面单层9.4GB,双面 双层17GB
- ▶数据传输率: 单速DVD 1.4M Bytes/Sec

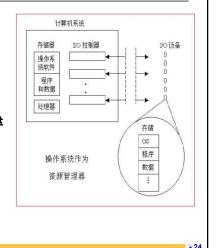
0. 北京航空航天大学

▶22

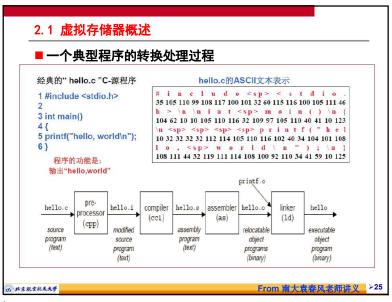
>22

2.1 虚拟存储器概述

- 存储器管理: 操作系统的功能
- 操作系统: 合理地管理、调度计算机的硬件资源。存储器作为一种空间资源也由OS来管理;
- CPU执行的程序: 总是在操作系 统和用户程序之间切换。主存中 同时要存储OS和用户程序。磁盘 中也要存储OS和用户程序;
- CPU中的存储器管理部件MMU 协助OS完成存储器访问。



01 北京航空航天大学



>25

2.1 虚拟存储器概述

■ 虚拟存储器的动机

- > 多道程序(讲程)同时运行时如何共享存储器?
 - 同时运行的程序对内存的需求之和可能超过计算机实际内存容量
 - 单个程序对内存的需求也有可能超过机器实际内容容量
- 如何消除小的主存容量对编程的限制?
 - 编写编译程序时,不知道程序运行时将和哪些其他程序共享内存
- 我们希望把每个程序编译在它自己的地址空间中

■ 解决之道

- 程序运行时,内存管理采用交换机制(硬件和操作系统实现)。 进程保存在辅存中。进程执行时、只将其活跃部分调入内存(局 部性原理)。此时主存可以视为辅存的"高速缓存"
- > 这样一种把主存当做辅助存储器的高速缓存的技术。 称为虚拟存 储器 (virtual memory) 技术

≥27 0. 北京航空航天大学

2.1 虚拟存储器概述

- ■操作系统在程序执行过程中的作用
 - ■Hello执行过程中,其本身没有直接访问键盘、显示器、磁盘和主 存储器这些硬件资源,而是依靠操作系统提供的服务来间接访问。
 - ■操作系统的两个主要的作用:
 - ■硬件资源管理
 - ■为用户使用系统提供一个操作接口
 - ■操作系统通过三个基本的抽象概念(进程、虚拟存储器、文件)实 现硬件资源管理
 - ■文件(files)是对I/O设备的抽象表示
 - ■虚拟存储器 (Virtual Memory) 是对主存和磁盘I/O的抽象表示
 - ■进程(processes)是处理器、主存和I/O设备的一种抽象表示
 - ,实际上是对运行程序的抽象表示

00 北京航空航天大学

From 南大袁春风老师讲义 >26

≥28

>26

2.1 虚拟存储器概述

- ■虚拟存储器小知识
 - 1. 虚拟存储器源自于英国ATLAS计算机(1962年,英国曼彻斯特 大学)的一级存储器概念。这种系统的主存为16千字的磁芯存 储器。但中央处理器可用20位逻辑地址对主存寻址。成为现在 广为采用的虚拟存储器的雏形。
 - 2. 1970年,美国RCA公司研究成功虚拟存储器系统
 - 3. 1972年、IBM公司于在IBM370系统上全面采用了虚拟存储技术
 - 4. 当前,虚拟存储器已成为计算机系统中非常重要的部分

0. 北京航空航天大学

2.1 虚拟存储器概述

■虚存空间与物理空间

- 用户编程空间:用户编制程序时使用的地址称为虚地址或逻辑地址,其对应的存储空间称为虚存空间或逻辑地址空间。虚存空间的用户程序按照虚地址编程并存放在辅存中。
- ▶ 物理内存空间: 计算机物理内存的访问地址称为实地址或物理地址, 其对应的存储空间称为物理空间或主存空间。

■ 虚拟存储器要解决的问题

- 虚存空间与物理空间之间的数据交换:交换哪些数据?每次交换多少?
- 虚地址与实地址的转换问题:虚地址格式、实地址格式、怎么 判断当前访问的虚地址对应的数据是不是在物理空间中,如何 把虚地址转换为实地址?如何加速这种判断和转换?
- ▶ 缺失处理和替换策略:访问的内容不在物理空间中怎么处理?

2 北京航空航天大学

≻29

>29

2.1 虚拟存储器概述

■虚拟存储器的调度方式

- 页式调度:将虚存空间和物理地址空间都分成固定大小的页。 主存按页顺序编号;每个独立编址的程序空间也按自己的页顺序编号。虚存空间和物理空间按页进行交换。
- 段式调度:按程序的逻辑结构将程序空间划分为若干段,段的 长度是随意的,虚存空间和物理空间按段进行交换。
- 段页式调度:两种方法的结合。在段页式调度中把物理空间分成页,程序按模块分段,每个段再分成与物理空间页同样大小的页面。虚存空间和物理空间按页进行交换。

0. 北京航空航天大學

>31

2.1 虚拟存储器概述

■虚拟存储系统的特征

- ■程序员在比实际主存空间大得多的逻辑地址空间中编写程序
- ■程序执行时,把当前需要的程序段和相应的数据块调入主存, 其他暂不用的部分存放在磁盘上
- ■指令执行时,通过硬件(MMU)将逻辑地址(也称虚拟地址或 虚地址)转化为物理地址(也称主存地址或实地址)
- ■在发生程序或数据访问失效时,由操作系统进行主存和磁盘之间的信息交换。

虚拟存储器机制由硬件与操作系统共同协作实现,涉及到操作系统中的许多概念,如进程、进程的上下文切换、存储器分配、虚拟地址空间、缺页处理等。

00 北京航空航天大学

≥30

>30



2.2 页式虚拟存储器

■ 页式虚拟存储器

- ▶虚存空间和主存空间按固定大小分成若干页,虚存页称为虚页, 主存页称为实页。辅存中的程序按页调入内存
- ▶虚地址格式(逻辑地址格式):虚页号 + 页内地址
- >实地址格式(物理地址格式):实页号 + 页内地址
- ▶ 页表: 记录虚页与实页的映射关系,实现虚实地址的转换,页表建立在内存中,操作系统为每道程序建立一个页表。页表用虚页号作为索引,页表项包括虚页对应的实页号和有效位
- > 页表寄存器:保存页表在内存中的首地址。

Ox 北京航空航天大学

>33

>33

2.2 页式虚拟存储器

❖ 举例

某计算机虚拟地址32位,物理内存128MB,页大小4KB。

- (1)程序虚拟空间最多可有多少页?
- (2) 页表项共有多少位?
- (3)每个页表占多少内存空间?

❖ 解答

虚地址32位:虚页号(20位)+ 页内偏移(12位)

实地址27为:实页号(15位)+ 页内偏移(12位)

每个程序虚拟空间最多可有: 220个虚页

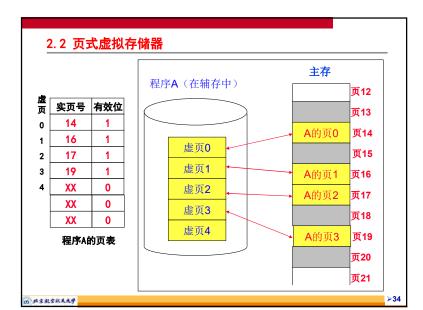
每个页表项: 1位(有效位) + 15位(实页号) = 16位

每个页表所占空间: 2²⁰×16 = 16Mb = 2MB

多道程序运行时,所有程序的页表都在内存中,页表占用内存空间不可忽视,极端情况下,页表有可能消耗所有内存空间。

05. 北京航空航天大学

>35



>34