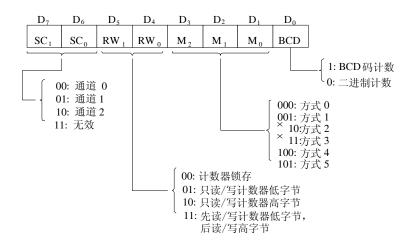
一、填空题(30 分)
1. 设有 DL 中的数据为 -77D, CL 中的数据为 53D,则其补码分别为,
和, 若执行 SUB CL, DL 后, 目的操作数的内容为, 标
志寄存器中 ZF=,SF=,OF=。
2. 当引脚 MN/MX 接+5V 时,8086 工作在模式;在此工作模式构成
的系统中, 地址锁存器 8282 共有片, 需要锁存条信号, 其中用
于控制偶存储体是否工作。
3. 设 DS=2000H, SS=3000H, BP=210H, BX=301H, 则执行指令 ADD BP,
[100H][BX] 需要占用两个总线周期,在每个总线周期的第个时钟周期
8086输出地址,地址总线上将先后出现如下地址:和,
它们由 BIU 中的计算生成。
4. 8086 系统中存储器地址范围为, IO 端口地址范围
为。上电初始化或者系统复位时,8086从物理地址处
为。上电初始化或者系统复位时,8086从物理地址处 开始执行指令。
开始执行指令。
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为和。
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为和。 6. 设定时器 8253 的OUT0 、OUT1 分别连接至 8259A的IR0 和IR1, 8259A工
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为和。 6. 设定时器 8253 的OUT0 、OUT1 分别连接至 8259A的IR0 和IR1, 8259A工作在普通完全嵌套方式下。则OUT0 的中断优先级比OUT1(高、低)。
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为和。 6. 设定时器 8253 的OUT0 、OUT1 分别连接至 8259A的IR0 和IR1, 8259A工作在普通完全嵌套方式下。则OUT0 的中断优先级比OUT1(高、低)。8259A的中断请求信号应当连接到 8086 的引脚。8086 响应此中断请求
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为
开始执行指令。 5. 逻辑地址有两部分构成,分别为

- 二、简答题………(20 分)
- 1. (5分)8253的硬件片选地址为200H—203H,分别对应0#、1#、2#计数器和控制字寄存器,8253通道1的输入时钟频率为10kHz,输出端接一发光二极管。若要使发光二极管以点亮1秒、熄灭1秒的间隔工作。试编程完成8253通道1的初始化,并画出通道1的输出波形。



2. (5分)假设某中断服务子程序如下所示,中断类型号为72H,编写程序完成其中断向量的设置。

INT72H PROC FAR ........
IRET

INT72H ENDP

- 3. (5分)判断如下指令是否有错,如有错则改正。
- 1) MOV AX, CS
- 2) JNZ NEAR PTR NEXT : 当转移距离超过-128~+127 范围时
- 3) MOV [BX], X ; X 为变量名4) MOV DS, X ; X 为符号常量
- 5) AND AL, ABH ; ABH 为十六进制数
- 4. (5分)设有数据段如下:

DATA SEGMENT

X DB 2 DUP ('-1')

Y EQU 34H

Z DW X+2, '12', 12H, \$+2

DATA ENDS

画出数据段中数据的存放图。

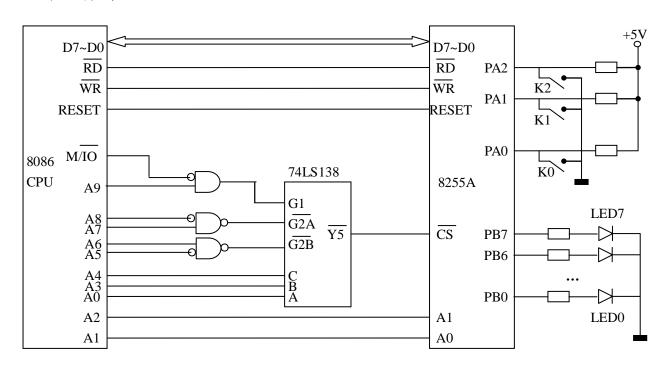
三、程序分	`析题(20 分)
1. (5分)	设有变量定义及程序如下:
X	DB 100
Y	DB 0
	0 0 0
	MOV AL, X
	MOV AH, 1
NEXT1:	INC AL
	JZ EXIT
	INC AH
	JMP NEXT1
EXIT:	MOV Y, AH
程序执行员	ਦੋ, AL=。
2. (5分)	设有变量定义及程序如下:
X	DB 1, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 1
	MOV SI, OFFSET X
	MOV BL, 80H
	MOV BH, 0
	MOV CX, 8
NEXT2:	MOV AL, [SI]
	TEST AL, 1
	JZ NEXT1
	ADD BH, BL
NEXT1:	INC SI
	SHR BL, 1
	LOOP NEXT2
程序执行领	完,BH= ,BL=

3. (5分)	设如下 MAIN 与 SUBR 为同一段内的过程。	
X	DB 10	
Y	DB 20	
Z	DB ?	
MAIN	PROC	
	000	
	MOV AL, X	
	MOV AH, Y	
	PUSH AX	
	CALL SUBR	
	MOV Z, AL	
	POP AX	
	000	
MAIN	ENDP	
SUBR	PROC	
	PUSH BP	
	MOV BP, SP	
	MOV AL, [BP+4]	
	ADD AL, [BP+5]	
	MOV SP, BP	
	POP BP	
	RET	
SUBR	ENDP	
主过程执行	完,AX=,Z=。	
4. (5分)设有变量定义及程序如下:		
X	DB 1, 2, 3, 4	
	MOV CX, 3	
	MOV SI, $(OFFSET X)+3$	
	MOV AH, [SI]	
NEXT:	DEC SI	
	MOV AL, [SI]	
	MOV [SI+1], AL	
	LOOP NEXT	
	MOV [SI], AH	
程序执行完,X开始的4个地址中的内容为。		

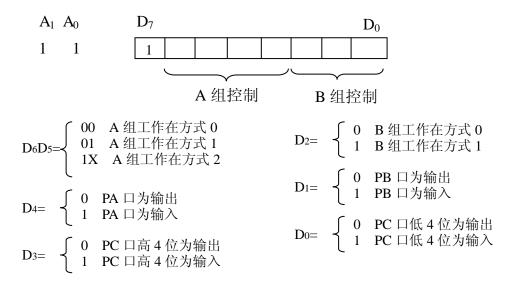
四、硬件题.....(15 分)

已知电路如下图所示。

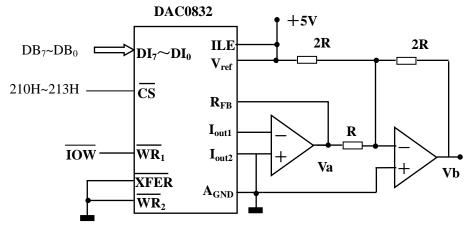
- (1)(4分)试根据电路图计算8255A各个端口的地址
- (2)(11分)编写程序设置 8255A,读入开关状态,并使相应的 LED 亮(如 PA2、PA1、PA0 读入的数据为 100B 时,LED4 亮,其它 LED 灯灭),当按回车时退出程序。

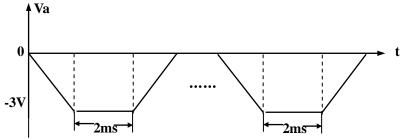


## 附: 8255A 的控制字格式



- 五、硬件题………(15 分)
  - 已知电路如题五图所示。
  - (1) 设有延时 1ms 的子程序 DELAY, 试根据该电路编写程序在 Va 端输出如下波形, 当一个周期的波形输出完毕, 检查键盘是否有按键, 若有则退出程序, 若没有按键继续输出下一周期的波形。
  - (2) 画出 Vb 输出波形。





题五图