

1. 随机过程正交、互不相关、相互独立
的定义及其相互关系。

(1) 正交:

两个随机过程 $X(t)$ 和 $Y(t)$, 若对任意 t_1 和 t_2 都有互相关函数等于 0,

即 $R_{XY}(t_1, t_2) = 0$, 则称两随机过程之间正交。

(2) 互不相关:

两个随机过程 $X(t)$ 和 $Y(t)$, 如果对于任意 t_1, t_2 都有互协方差函数等于 0,

即 $C_{XY}(t_1, t_2) = 0$, 则称两随机过程之间互不相关。

(3) 相互独立:

如果对于任意 t_1, t_2, \dots, t_n 和 t'_1, \dots, t'_m 有

$$f_{XY}(x_1, \dots, x_n; t_1, \dots, t_n; y_1, \dots, y_m; t'_1, \dots, t'_m)$$

$$= f_X(x_1, \dots, x_n; t_1, \dots, t_n) \cdot f_Y(y_1, \dots, y_m; t'_1, \dots, t'_m)$$

则称两个随机过程之间相互独立。

(4) 相互关系: 两个随机过程独立, 则一定互不相关,

互不相关则不一定相互独立。

正交与不相关, 独立无必然联系。

2. 随机过程各态历经性及实际意义。

① 随机过程的各个样本都同样经历了随机过程的各种可能状态, 即从随机过程的任何一个样本函数就可以得出它的全部统计信息, 这就叫随机过程的各态历经性。

② 实际意义:

若一个随机过程具有各态历经性, 则可用一个样本在时间上的平均来求出其均值和相干函数, 大大简化工作量。

3. 广义平稳随机过程与其均方导数过程在同一时刻正交但不相关。

若: $X(t)$ 为广义平稳随机过程:

$$Y(t) = \frac{dR_X(t)}{dt} \text{ 为其均方导数。}$$

$$\text{则有 } R_{XY}(t) = - \frac{dR_X(t)}{dt}$$

$$R_{YX}(t) = \frac{dR_X(t)}{dt}$$

$$\therefore R_{XY}(0) = R_{YX}(0)$$

$$\therefore - \frac{dR_X(0)}{dt} = \frac{dR_X(0)}{dt}$$

$$\therefore \frac{dR_X(0)}{dt} = 0$$

$$\therefore R_{XY}(0) = R_{YX}(0) = 0$$

即同一时刻正交且互不相关。



(不相关和相互独立的关系)

4. 高斯随机过程的互不相关与

相互独立等价。(不相关和相互独立等价的条件)

答: 若高斯随机过程 $X(t)$, $Y(t)$ 相互独立, 则一定互不相关。

若高斯随机过程 $X(t)$, $Y(t)$ 互不相关, 则相关系数 $\gamma=0$, $X(t)$, $Y(t)$ 的联合概率密度函数为 $X(t)$ 与 $Y(t)$ 概率密度乘积, $X(t)$, $Y(t)$ 相互独立。

5. 泊松过程不是广义平稳随机过程。② 广义平稳:

泊松过程 $N(t)$ 的均值, $E[N(t)] = \lambda t$

自相关函数 $R_N(t_1, t_2) = \lambda^2 t_1 t_2 + \lambda \min(t_1, t_2)$

均值、自相关函数均和 t 相关。

\therefore 泊松过程不是广义平稳随机过程。

补充:

① 泊松分布: $P\{X=k\} = \frac{\lambda^k e^{-\lambda}}{k!}$ $E[X] = \lambda$ $D[X] = \lambda$

② 泊松过程: $P\{X(t)=k\} = \frac{(\lambda t)^k e^{-\lambda t}}{k!}$

$$P\{X(t)=k\} = e^{-\lambda t} \frac{(\lambda t)^k}{k!}$$

$$E[X(t)] = \lambda t$$

$$D[X(t)] = \lambda t$$

$$R_X(t_1, t_2) = \lambda^2 t_1 t_2 + \lambda \min(t_1, t_2)$$

6 狭义平稳和广义平稳的定义和关系。

① 狭义平稳:

设 $\{X(t), t \in T\}$ 为一随机过程, 若对任意正整数 n , 任意实数 $t_1, \dots, t_n, t \in T$, $i=1, 2, \dots, n$, 以及实数 τ 为任意值

有分布函数:

$$F_n(x_1, \dots, x_n; t_1, \dots, t_n)$$

$$= F_n(x_1, \dots, x_n; t_1 + \tau, t_2 + \tau, \dots, t_n + \tau)$$

则称 $X(t)$ 为严平稳(狭义)。

② 广义平稳:

设 $\{X(t), t \in T\}$ 为一平稳随机过程,

若 $E[X^2(t)] < \infty$, 且:

$$E[X(t)] = m_X = \text{常数}$$

$$R_X(t_1, t_2) = R(\tau) \quad \tau = t_1 - t_2$$

则称 $\{X(t), t \in T\}$ 为广义平稳随机过程。

③ 关系:

狭义平稳 \xrightarrow{X} 广义平稳

广义平稳随机过程不一定是严格平稳...

但当 $X(t)$ 为高斯随机过程时, 则狭义平稳 \Rightarrow 广义平稳

当 $E[X^2(t)] < \infty$ 时 狭义平稳 \Rightarrow 广义平稳。



17. 维纳过程定义及其描述:

设随机过程 $\{W_0(t), t \in [0, \infty)\}$ 满足下列条件

- ① $W_0(t)$ 是一独立增量过程, 且对任意 $t_1, t_2 \in [0, \infty), t_1 < t_2$ 及 $h > 0$, 增量 $W_0(t_2 + h) - W_0(t_1 + h)$ 具有相同的分布密度

- ② 对任意 $t \in [0, \infty)$, 增量 $W_0(t_2) - W_0(t_1)$ 具有高斯分布密度

$$P_{W_0(t_2) - W_0(t_1)}(x)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sqrt{t_2 - t_1}} \exp\left\{-\frac{1}{2} \frac{x^2}{t_2 - t_1}\right\}, -\infty < x < \infty.$$

- ③ $P[W_0(0) = 0] = 1$.

则称 $W_0(t)$ 为规范维纳过程.

描述: 零均值, 平稳高斯白噪声过程 $X(t)$ 通过理想积分器可生成维纳过程 $W(t)$.

$$\text{期望: } E[X(t)] = 0.$$

~~相关函数或数~~ R_X

$$\text{方差: } R_X(t) = \delta^2 \delta(t).$$

18. 平稳过程通过线性系统输出是否平稳过程.

可能系统不存在/不可实现.

即 $X(t)$ 不是绝对可积.

线性平稳过程通过线性系统不一定平稳.

比如积分器如

$$y(t) = x(t) * h(t)$$

$$= \int_{-\infty}^t x(\alpha) d\alpha.$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\alpha) u(t-\alpha) d\alpha.$$

$$h(t) = \begin{cases} 1 & t \geq 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$



9. 随机过程均方连续和均方导数的定义及导数过程的数字特征.

10. 高斯随机过程 定义 平稳和广义平稳等价.

① 均方连续:

若 $X(t)$ 在 t 时刻均方连续, 则

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} E[|X(t+\Delta t) - X(t)|^2] = 0.$$

② 均方导数:

$$\dot{X}(t) = \frac{dX(t)}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{X(t+\Delta t) - X(t)}{\Delta t}.$$

③ 导数过程 $\dot{X}(t)$ 的数字特征.

$$\dot{m}_X(t) = \frac{d m_X(t)}{dt}$$

$$\begin{cases} R_{\dot{X}X}(t) = \frac{\partial R_X(t_1, t_2)}{\partial t_1} \\ R_{X\dot{X}}(t) = \frac{\partial R_X(t_1, t_2)}{\partial t_2} \\ R_{\dot{X}\dot{X}}(t) = \frac{\partial^2 R_X(t_1, t_2)}{\partial t_1 \partial t_2} \end{cases}$$

11. 实平稳随机过程 $X(t)$ 的傅里叶

变换 $\hat{X}(t)$, 复数表示 $\hat{X}(t)$ 性质

$$\hat{X}(t) = X(t) * \frac{1}{\pi t} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{X(\tau)}{\tau(t-\tau)} d\tau.$$

$$\tilde{X}(t) = X(t) + j\hat{X}(t)$$

性质:

$$① R_{\tilde{X}}(\tau) = R_X(\tau)$$

$$② R_{\tilde{X}X}(\tau) = \hat{R}_X(\tau) \quad R_{X\tilde{X}}(\tau) = -\hat{R}_X(\tau)$$

$$③ S_{\tilde{X}}(\omega) = S_X(\omega)$$

$$④ \hat{S}_X(\omega) = -j S_X(\omega) \operatorname{sgn}(\omega)$$

$$⑤ R_{\tilde{X}}(\tau) = 2[R_X(\tau) + j\hat{R}_X(\tau)]$$



12. 平稳随机过程相关系数, 相关时间的定义及其相互关系.

① 平稳随机过程 $X(t)$ 相关系数为:

$$r_X(\tau) = \frac{C_X(\tau)}{C_X(0)} = \frac{R_X(\tau) - m_X^2}{R_X(0) - m_X^2} = \frac{R_X(\tau) - m_X^2}{\sigma_X^2}$$

② 相关时间定义:

$$\tau_0 = \int_0^{\infty} r_X(\tau) d\tau.$$

当 $\tau > \tau_0$ 时, 可认为 $X(t)$ 与 $X(t-\tau)$ 实际上已不相关, 称时间 τ_0 为相关时间.

工程上常取 $|r_X(\tau_0)| \leq 0.05$.

③ 二者关系:

相关时间 τ_0 大, 意味着相关系数 $r_X(\tau)$ 随 τ 增大而迅速减小, 说明随机过程随时间变化激烈, 反之变化缓慢.

13. $X_i(t)$ ($i=1, 2, \dots, n$) 为独立同分布的泊松过程, 说明 $Y(t) = \sum_{i=1}^n X_i(t)$ 为修正泊松过程, 给出其自相关函数 $R_Y(t_1, t_2)$

解: $X_i(t)$ ($i=1, 2, \dots, n$) 独立同分布, 不妨设其强度均为 λ , 且初值 $X(0)=0$

$$\text{则 } P\{X_i(t)=k\} = P\{X_i(t)-X_i(0)=k\} = \frac{(\lambda t)^k}{k!} e^{-\lambda t} \quad \text{当 } t_1 < t_2 \text{ 时同理得:}$$

特征函数:

$$\varphi_{X_i}(u, t) = E[e^{juX_i(t)}] = \sum_{k=0}^{\infty} e^{juk} \cdot \frac{(\lambda t)^k}{k!} e^{-\lambda t}$$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(e^{ju} \lambda t)^k}{k!} e^{-\lambda t} = e^{e^{ju} \lambda t} e^{-\lambda t} = e^{\lambda t (e^{ju} - 1)}$$

$$\varphi_Y(u, t) = E[e^{juY(t)}]$$

$$= E[e^{ju \sum_{i=1}^n X_i(t)}]$$

$$= \prod_{i=1}^n E[e^{juX_i(t)}]$$

$$= \prod_{i=1}^n e^{\lambda t (e^{ju} - 1)}$$

$$= e^{n \lambda t (e^{ju} - 1)}$$

$Y(t)$ 为过程强度为 $n\lambda$ 的泊松分布.

$$(4) E[Y(t)] = n\lambda t.$$

$$D[Y(t)] = n\lambda t.$$

自相关函数:

$$R_Y(t_1, t_2) = E[Y(t_1)Y(t_2)]$$

$$t_1 > t_2 = E\{[Y(t_1) - Y(t_2) + Y(t_2)]Y(t_2)\}$$

$$= E\{[Y(t_1) - Y(t_2)]Y(t_2)\} + E[Y(t_2)^2]$$

$$= E\{[Y(t_1) - Y(t_2)][Y(t_1) - Y(t_2)] + D[Y(t_2)] + [E[Y(t_2)]]^2\}$$

$$= n\lambda(t_1 - t_2) \cdot n\lambda t_2 + n\lambda t_2 + (n\lambda t_2)^2$$

$$= (n\lambda)^2 t_1 t_2 + n\lambda t_2$$

$$R_Y(t_1, t_2) = (n\lambda)^2 t_1 t_2 + n\lambda \min\{t_1, t_2\}$$

$$\therefore R_Y(t_1, t_2) = (n\lambda)^2 t_1 t_2 + n\lambda \min\{t_1, t_2\}$$



14. 齐次马尔可夫链定义，一步转移概率和几步转移概率关系，平稳分布的计算方法。

① 齐次马尔可夫链。

$$P_{ij}(m) = P\{X_{m+1}=j | X_m=i\} = P_{ij}$$

即从状态 i 转移到状态 j 的概率与时间无关

② 一步转移概率与几步转移概率关系

设一步转移概率矩阵

$$P = \begin{bmatrix} P_{11} & \cdots & P_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ P_{n1} & \cdots & P_{nn} \end{bmatrix}$$

切普曼-柯尔莫哥罗夫方程：

$$P_{ij}^{m+r}(n) = \sum_{k \in S} P_{ik}^{(m)}(n) \cdot P_{kj}^{(r)}(n+m)$$

对于齐次马尔可夫链：

$$P^{(2)} = \left[\sum_{k \in S} P_{ik}^{(1)} P_{kj}^{(1)} \right] = P \cdot P = P^2$$

$$P^{(m+1)} = \left[\sum_{k \in S} P_{ik}^{(m)} P_{kj}^{(1)} \right] = P^m \cdot P = P^{m+1}$$

$\therefore n$ 步转移概率 $P^{(m)} = P^m$

(一步转移概率的 n 次幂)

③ 当 P 和 P^2 矩阵各元素为正值时，稳态分布存在，设 $\pi = (\pi_1, \dots, \pi_n)$ 。

可以利用 π 和 P 求出 π 中各状态 π_1, \dots, π_n 。

