ЛЕКЦИЯ № 11

Раздел 4. Колебания и волны

Колебания — это процесс, в котором какая-либо физическая величина повторяется с течением времени.

Если повторяемость осуществляется через равные промежутки времени, то колебания называются периодическими.

Минимальный промежуток времени, в течение которого совершается одно полное колебание, называется *периодом*.

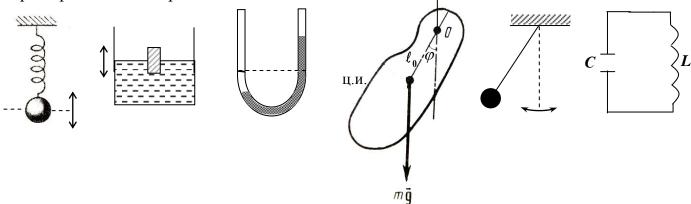
$$T = \frac{t}{N} = \frac{1}{\nu} = \frac{2\pi}{\omega},\tag{11-1}$$

где ν – линейная частота колебаний – количество колебаний за единицу времени, Γ ц;

 ω – циклическая (круговая) частота колебаний – количество колебаний за 2π сек, с⁻¹.

Система, совершающая периодические колебания у положения равновесия, называется осциллятором.

Примеры осцилляторов:



Гл. 1. Колебания

1. Свободные (незатухающие) колебания осциллятора

Колебания осциллятора, происходящие в бездиссипативной среде ($F_{\rm rp}=0$, R=0), называются *свободными (незатухающими) колебаниями*.

- пружинный маятник

$$\longrightarrow x$$

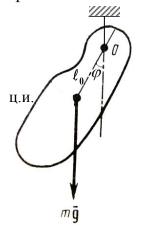
$$m\ddot{a} = m\ddot{g} + \vec{N} + \vec{F}_{ynp},$$

$$F_{ynp x} = -kx$$

$$Ox : m\ddot{x} = -kx$$

$$\ddot{x} + \frac{k}{m}x = 0$$
(11-2)

- физический маятник

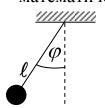


$$I\vec{\varepsilon} = \vec{M}_{mg} + \vec{M}_{N}$$

$$I\ddot{\varphi} = -mg\ell_{0} \cdot \sin \varphi \qquad \sin \varphi \approx \varphi$$

$$\ddot{\varphi} + \frac{mg\ell_{0}}{I} \varphi = 0 \qquad (11-3)$$

- математический маятник



$$I = m\ell^2$$

$$\ddot{\varphi} + \frac{g}{\ell}\varphi = 0 \tag{11-4}$$

- электрический колебательный контур

Заряженный конденсатор создает электрическое поле, которое обладает энергией. После подключения конденсатора к катушке начинается разряд конденсатора, в цепи появляется электрический ток, в катушке возникает магнитное поле. Т. к. сила тока в цепи будет изменяться, то изменяющееся магнитное поле согласно явлению самоиндукции приведет к возникновению электрических колебаний.

В таком осцилляторе (электрический колебательный контур) возникнут колебания заряда и напряжения на конденсаторе, силы тока в цепи, энергии электрического и магнитного полей.

$$C \xrightarrow{L} L \qquad U_c = \mathsf{E}_s$$

$$\frac{q}{C} = -L \frac{dI}{dt}, \qquad I = \frac{dq}{dt}$$

$$\ddot{q} + \frac{1}{LC} q = 0 \qquad (11-5)$$

Если обозначить коэффициент перед вторым слагаемым в уравнениях (11-2) — (11-5) через ω_0^2 и ввести обобщенную координату \tilde{x} , тогда дифференциальное уравнение любого осциллятора, совершающего свободные (незатухающие) колебания, примет вид:

$$\ddot{\tilde{x}} + \omega_0^2 \tilde{x} = 0 \tag{11-6}$$

Решением такого дифференциального уравнения является функция:

$$\tilde{x}(t) = \tilde{x}_m \cdot \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$
 или $\tilde{x}(t) = \tilde{x}_m \cdot \sin(\omega_0 t + \varphi_0)$ (11-7)

где $\tilde{x}_m = A$ — обобщенная амплитуда колебания — максимальное отклонение колеблющейся величины от положения равновесия;

 $\varphi=\omega_0 t+\varphi_0$ — фаза колебания (φ_0 — начальная фаза колебания).

$$F_{ynp} \sim x$$
 $M_{mg} \sim \varphi$ $U_c \sim q$ $W_p \sim x^2$ $W_p \sim \varphi^2$ $W_e \sim q^2$

Колебания, происходящие по закону косинуса или синуса с постоянной амплитудой (у которых квазиупругая сила пропорциональна смещению в первой степени, а потенциальная энергия пропорциональна квадрату смещения), называются *гармоническими*.

Осциллятор – гармонический осциллятор.

<u>Линейные гармонические колебания</u> — колебания, у которых период колебания T_0 не зависит от начальной амплитуды колебания.

Циклическая (круговая) частота и период свободных (незатухающих) линейных колебаний соответствующих гармонических осцилляторов вычисляют по формулам:

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}; \qquad \omega_0 = \sqrt{\frac{mg\ell_0}{I}}; \qquad \omega_0 = \sqrt{\frac{g}{\ell}}; \qquad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}; \qquad (11-8)$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}; \quad T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mg\ell_0}}; \quad T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\ell}{g}}; \quad T_0 = 2\pi \sqrt{LC}.$$
 (11-9)

2. Кинематические, динамические и энергетические характеристики колебания гармонического осциллятора

механические колебания

$$x(t) = x_m \cdot \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$v(t) = \dot{x} = -x_m \omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$\upsilon_m = x_m \omega_0$$

$$a(t) = \dot{\upsilon} = -x_m \omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

электрические колебания

$$q(t) = q_m \cdot \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$i(t) = \dot{q} = -q_m \omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$i_m = q_m \omega_0$$
(11-10)

$$F(t) = ma = -kx = \\ = -m\omega_0^2 x_m \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$F_m = m\omega_0^2 x_m = kx_m$$

$$U_c = \frac{q}{C} = \frac{q_m}{C} \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$U_m = \frac{q_m}{C}$$

$$W_p(t) = \frac{kx^2}{2} = \frac{kx_m^2}{2} \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0) = \\ = \frac{m\omega_0^2 x_m^2}{2} \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0).$$

$$W_k(t) = \frac{mv^2}{2} = \\ = \frac{m\omega_0^2 x_m^2}{2} \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0) = \\ = \frac{kx_m^2}{2} \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$W = W_p + W_k = \frac{kx_m^2}{2} = \frac{m\omega_0^2 x_m^2}{2}$$

$$W_c = \frac{q_m}{C} \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$W_e(t) = \frac{q_m^2}{2C} \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0) = \\ = \frac{L\omega_0^2 q_m^2}{2} \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0).$$

$$W_m(t) = \frac{Lt^2}{2} = \\ = \frac{L\omega_0^2 q_m^2}{2C} \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0) = \\ = \frac{q_m^2}{2C} \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$W = W_p + W_k = \frac{kx_m^2}{2} = \frac{m\omega_0^2 x_m^2}{2}$$

$$W_{em} = W_e + W_m = \frac{q_m^2}{2C} = \frac{L\omega_0^2 q_m^2}{2}$$

(11-11)

Самостоятельно графики:

$$x(t), v(t), a(t), F(t), W_p(t), W_k(t), W(t)$$

 $q(t), i(t), U_c(t), W_e(t), W_m(t), W_{em}(t)$

В бездиссипативной среде $W = \mathbf{const}$

$$\frac{\partial W}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} (W_p + W_k) = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{kx^2}{2} + \frac{m\dot{x}^2}{2} \right) = 0$$
$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$$