# 王宇琪

手机:(+86) 18868108145 · 邮箱:wangyuqi2020@ia.ac.cn

个人主页:https://robertwyq.github.io/



# 教育背景

中国科学院自动化研究所、模式识别与智能系统、博士

2020.09 - 2025.06

• 实验室: 模式识别实验室, 多模态人工智能系统全国重点实验室

• 导师: 张兆翔 研究员

• **GPA**: 3.86/4.0

浙江大学,自动化(控制),机器人方向,工学学士

2016.09 - 2020.06

• **GPA**: 3.97/4.0, 排名: 3/117

# 研究方向与内容

我的研究方向聚焦于开放世界的视觉场景感知与理解,涵盖深度学习、计算机视觉、**无监督学习、三维场景感知、生成式世界模型、视频生成**以及**具身多模态大模型**等领域。

- 1. **无监督学习**:研究在复杂环境中进行无监督的物体发现,提出利用深度和光流一致性实现视频中的物体实例分割 (Object Affinity);通过图像和点云的多模态信息互补,开展二维与三维无监督物体检测的研究 (LSMOL)。
- 2. **三维场景感知**:在复杂驾驶场景中,研究基于环视相机的三维物体检测 (FrustumFormer)、三维全景分割与三维占用预测算法 (PanoOcc)。
- 3. 生成式世界模型:探索自动驾驶领域中的生成式世界模型,提出了一种多视角生成式世界模型,结合视频生成技术进行未来预测,并首次展示端到端自动驾驶的应用范例 (Drive-WM)。此外,提出了首个包含丰富驾驶行为、多智能体交互以及世界知识的自动驾驶数据集 (Driving Dojo)。
- 4. **具身多模态大模型**:研究自回归式世界模型,致力于在生成、理解与规划之间构建一体化框架。探索世界模型和规划在自动驾驶的一体化模型 (DrivingGPT)。

# 已发表论文

- Yuqi Wang, Yuntao Chen, and Zhaoxiang Zhang. Object affinity learning: Towards annotation-free instance segmentation. *IEEE TPAMI* (中科院一区, *IF=23.6*), 2023
- **Yuqi Wang**, Xu-Yao Zhang, Cheng-Lin Liu, Tieniu Tan, and Zhaoxiang Zhang. Emergence of machine language: towards symbolic intelligence with neural networks. *National Science Review* (中科院一区, *IF*=20.6), 2024
- Yuqi Wang\*, Ke Cheng\*, Jiawei He\*, Qitai Wang\*, Hengchen Dai, Yuntao Chen, Fei Xia, and Zhaoxiang Zhang. Drivingdojo dataset: Advancing interactive and knowledge-enriched driving world model. In NeurIPS (CCF-A 会议), 2024
- Yuqi Wang\*, Jiawei He\*, Lue Fan\*, Hongxin Li\*, Yuntao Chen, and Zhaoxiang Zhang. Driving into the future: Multiview visual forecasting and planning with world model for autonomous driving. In CVPR (CCF-A 会议), 2024
- Yuqi Wang, Yuntao Chen, Xingyu Liao, Lue Fan, and Zhaoxiang Zhang. Panoocc: Unified occupancy representation for camera-based 3d panoptic segmentation. In CVPR (CCF-A 会议), 2024
- Yuqi Wang, Yuntao Chen, and Zhaoxiang Zhang. Frustumformer: Adaptive instance-aware resampling for multi-view 3d detection. In CVPR (CCF-A 会议), 2023
- Yuqi Wang, Yuntao Chen, and Zhao-Xiang Zhang. 4d unsupervised object discovery. *NeurIPS spotlight* (*CCF-A* 会议), 2022
- Hongxiao Yu, Yuqi Wang, Yuntao Chen, and Zhaoxiang Zhang. Monocular occupancy prediction for scalable indoor scenes. In ECCV, 2024

- Qitai Wang, Lue Fan, **Yuqi Wang**, Yuntao Chen, and Zhaoxiang Zhang. Freevs: Generative view synthesis on free driving trajectory. *ICLR*, 2025
- Yingyan Li, Lue Fan, Jiawei He, **Yuqi Wang**, Yuntao Chen, Zhaoxiang Zhang, and Tieniu Tan. Enhancing end-to-end autonomous driving with latent world model. *ICLR*, 2025

# 在投论文

- Yuntao Chen, **Yuqi Wang**, and Zhaoxiang Zhang. Drivinggpt: Unifying driving world modeling and planning with multi-modal autoregressive transformers. *arXiv preprint arXiv:2412.18607*, 2024
- Jiawei He, **Yuqi Wang**, Yuntao Chen, and Zhaoxiang Zhang. Weakly supervised 3d object detection with multi-stage generalization. *arXiv preprint arXiv:2306.05418*, Submitted to IEEE TPAMI

# 荣誉/奖励

国家奖学金-博士	2024
朱李月华研究生奖学金	2023
浙江省优秀毕业生	2020
浙报-阿里奖学金	2019
国家奖学金-本科	2018
中控奖学金	2018

## 研究经历

北京智源人工智能研究院、多模态大模型研究中心、实习生

2024.11 - 2025.05

地点:北京

• 研究内容: 多模态世界模型, 具身多模态 VLA 模型

美团, 感知算法研究实习生

2023.12 - 2024.07

• 地点: 北京

• 研究内容: 多智能体交互的生成式世界模型、多模态的场景信息挖掘与理解

北京太极股份有限公司、软件开发工程实习生

2019.07 - 2019.08

• 地点: 北京

• 研究内容: 区块链共识算法探究

浙江大学、SRTP 本科生科研实践

2018.09 - 2019.09

• 地点: 杭州

• 研究内容: 人机交互的四旋翼无人机控制

## 学术活动

#### 会议审稿人

• CVPR, ICLR, NeurIPS, ICML, ECCV, AAAI

#### 期刊审稿人

• SCIENCE CHINA, TIM, PR

#### 课程助教

- [B2511008Y-02] 中国科学院大学, 2024 年春季, 模式识别与机器学习(主讲人:张兆翔)
- [B2511008Y] 中国科学院大学, 2023 年春季, 模式识别与机器学习(主讲人: 张兆翔)

#### 汇报展示

- 最佳演讲奖 自动化所,模式识别实验室,2024 夏季大组会(题目:面向自动驾驶的生成式世界模型)
- 最佳演讲奖 自动化所,模式识别实验室,2025 冬季大组会(题目:面向具身智能的多模态世界模型)

# 其他技能

- 英语: 6级 (567)
- 羽毛球: 浙江大学 2019 年羽毛球三好杯混合双打冠军: 业余爱好: 视频剪辑、徒步