Программа-прототип для решения одномерных задач методом RKDG

Семинар лаборатории механики сплошных сред ИСП РАН

Лукин В.В., Марчевский И.К., Галепова В.Д., Фуфаев И.Н.

Москва — 2017

Решаемые задачи

Линейное уравнение переноса

$$\frac{\partial u}{\partial t} + c \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial (cu)}{\partial x} = 0, \quad c = \text{const}$$

Квазилинейное уравнение переноса

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{u^2}{2} \right) = 0$$

Система уравнений газовой динамики

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) = 0,
\frac{\partial \rho \mathbf{v}}{\partial t} + \operatorname{div}\left(\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v} + p\hat{\mathbf{I}}\right) = \mathbf{0},
\frac{\partial e}{\partial t} + \operatorname{div}\left[(e+p)\mathbf{v}\right] = 0$$

$$rac{\partial m{U}}{\partial t} + rac{\partial m{F}(m{U})}{\partial x} = m{0},$$
 ho — плотность; $m{v}$ — вектор скорости; p — давление; $e =
ho \varepsilon + rac{1}{2}
ho \|m{v}\|^2$ — полная энергия единицы

объема.

Линейное и квазилинейное уравнение переноса

Схема «против потока»

$$m{F}_{i+1/2}^{upwind} = egin{cases} m{F}(m{U}_i), \ ext{ec.nu} \ u>0, & & ext{первый порядок} \ m{F}(m{U}_{i+1}), \ ext{ec.nu} \ u<0. & & ext{монотонная} \end{cases}$$

Схема с центральными разностями

$$F_{i+1/2}^{cendiff} = rac{F(U_i) + F(U_{i+1})}{2}$$

- второй порядок
- немонотонная

Нелинейные схемы второго порядка

$$\mathbf{F}_{i+1/2} = f_i \mathbf{F}_{i+1/2}^{upwind} + (1 - f_i) \mathbf{F}_{i+1/2}^{cendiff}$$

Схемы ван-Лира, minmod, superbee...

- второй порядок
- монотонная

Система уравнений газовой динамики

Задача Римана

Задача Римана для одномерной гиперболической системы уравнений в неограниченной области:

$$\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{F}(\mathbf{U})}{\partial x} = \mathbf{0} \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + A \frac{\partial \mathbf{U}}{\partial x} = \mathbf{0},$$

$$A = \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial \mathbf{U}} = \Omega_R \Lambda \Omega_L, \quad \Lambda = \text{diag}\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}.$$

Начальные условия:

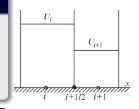
$$m{U}_0(x) = egin{cases} m{U}_1 & ext{при} & x < 0, \ m{U}_2 & ext{при} & x > 0. \end{cases}$$

Численные потоки

 $|A| = \Omega_R |\Lambda| \Omega_L$.

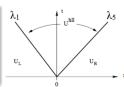
Поток КИР (Куранта — Изаксона — Риса)

$$\begin{split} \frac{U_j^{k+1} - U_j^k}{\tau} + \frac{F_{j+1/2} - F_{j-1/2}}{h} &= \mathbf{0}, \\ F_{m+1/2} &= \frac{1}{2} (F_m^k + F_{m+1}^k) + \frac{1}{2} |A|_{m+1/2}^k (U_m^k - U_{m+1}^k), \end{split}$$



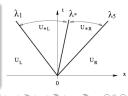
Поток HLL (Хартена — Лакса — ван-Лира)

$$\boldsymbol{F}_{i+1/2}^{hll} = \begin{cases} \boldsymbol{F}_L & \text{при} \quad 0 \leq \lambda_1, \\ \frac{\lambda_5 \boldsymbol{F}_L - \lambda_1 \boldsymbol{F}_R + \lambda_1 \lambda_5 (\boldsymbol{U}_R - \boldsymbol{U}_L)}{\lambda_5 - \lambda_1}, & \lambda_1 \leq 0 \leq \lambda_5, \end{cases}$$



Поток HLLC (HLL + Contact)

$$\boldsymbol{F}_{i+1/2}^{hllc} = \begin{cases} \boldsymbol{F}_L & \text{при} & 0 \leq \lambda_1, \\ \boldsymbol{F}_{*L} & \text{при} & \lambda_1 \leq 0 \leq \lambda_*, \\ \boldsymbol{F}_{*R} & \text{при} & \lambda_* \leq 0 \leq \lambda_5, \\ \boldsymbol{F}_R & \text{при} & 0 \geq \lambda_5. \end{cases}$$



Выбор базисных функций

Приближенное решение

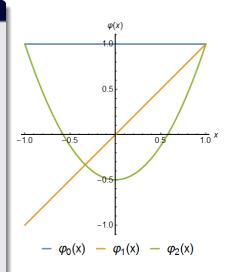
Приближенное решение U_h на каждой ячейке будем искать в виде разложения по некоторому базису:

$$\boldsymbol{U}_{j}^{k}(x) = \sum_{s=0}^{m} \boldsymbol{U}_{j}^{(s),k} \varphi_{j}^{(s)}(x)$$

$$arphi_j^{(s)}(x)$$
 — полиномы Лежандра

$$\varphi_j^{(s)}(-1) = (-1)^s,$$

 $\varphi_j^{(s)}(1) = 1,$
 $(\varphi_i^{(s)}, \varphi_i^{(p)}) = 0, \quad s \neq p.$



Граничные начальные условия

Граничные условия

Вводятся «фиктивные» ячейки с номерами 0 и (n+1).

• Условие свободного вытекания (выход потока)

$$oldsymbol{U}_0^k = oldsymbol{U}_1^kig|_{left}, \quad oldsymbol{U}_{n+1}^k = oldsymbol{U}_n^kig|_{right}.$$

Возможно появление «паразитных» отраженных волн.

- Условие отражения (твердая стенка).
- ullet Условия периодичности: $m{U}_0^k = m{U}_1^k, \quad m{U}_{n+1}^k = m{U}_n^k.$

Начальные условия

$$\begin{split} &\rho(x)\big|_{t=0}, \quad \boldsymbol{v}(x)\big|_{t=0}, \quad p(x)\big|_{t=0} \\ &e(x) = \frac{p(x)}{\gamma-1} + \frac{1}{2}\rho(x)\boldsymbol{v}(x)^2. \end{split}$$

Монотонизация решения

Применение ограничителей (лимитеров)

Решение на каждой ячейке представляется в виде

$$\boldsymbol{U}_{j}^{k}(x) = \boldsymbol{U}_{j}^{(0),k} \varphi_{j}^{(0)}(x) + \boldsymbol{U}_{j}^{(1),k} \varphi_{j}^{(1)}(x) + \boldsymbol{U}_{j}^{(1),k} \varphi_{j}^{(2)}(x).$$

Для подавления нефизичных осцилляций решения были использованы ограничители:

$$\boldsymbol{U}_{j}^{k}(x) = \boldsymbol{U}_{j}^{(0),k} \varphi_{j}^{(0)}(x) + \Lambda \Pi_{h} \Big(\boldsymbol{U}_{j}^{(1),k} \varphi_{j}^{(1)}(x) + \boldsymbol{U}_{j}^{(2),k} \varphi_{j}^{(2)}(x) \Big).$$

Применение индикаторов

Применять ограничители следует лишь на тех ячейках, где нарушается монотонность решения и возникают нефизичные осцилляции. Для выявления таких ячеек были использованы специальные функции-индикаторы.

Интегрирование по времени

Реализованы следующие схемы интегрирования ОДУ по времени:

Схемы, не обладающие свойством TVD

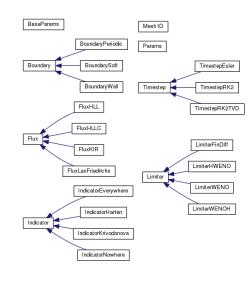
- Явный метод Эйлера
- Метод Эйлера с коррекцией (метод Рунге — Кутты 2-го порядка)

Схемы, обладающие свойством TVD

- Метод Рунге Кутты 2-го порядка
- Метод Рунге Кутты 3-го порядка

Программная реализация

- Программа написана на языке C++ и построена на основе парадигмы объектно-ориентированного программирования.
- Модульное построение программы позволяет сделать ее легко расширяемой в смысле добавления новых численных потоков, индикаторов, ограничителей.
- Графическое отображение результатов расчетов, сохраняемых в текстовый файл, реализовано в системе компьютерной алгебры
 Wolfram Mathematica.



Структура классов

Общие классы

Mesh1D, Integrator, Params, BaseParams

Численные потоки (методы) Fluxes

GodunovType, KIR, LaxFriedrichs, HLL, HLLC Вычисление скорости звука на разрыве: по полусумме; по Роу: по Эйнфельду.

Схемы интегрирования по времени Limiters

Euler, RK2, RK2TVD, RK3TVD

Лимитеры Timesteps

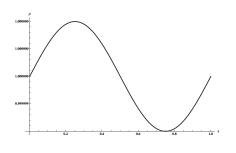
FinDiff, HWENO, WENO, WENO_S, HWENO_SC

Индикаторы Indicators

Everywhere, Nowhere, Krivodonova, Harten

Порядок аппроксимации RKDG-метода

Акустическая волна, кусочно-линейная аппроксимация



Параметры расчета:

$$L = 1.0, T = 100.0, \frac{\tau}{h} = 0.1.$$

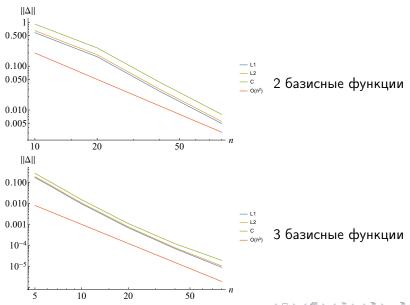
Начальные параметры газа:

$$\rho = 1 + 10^{-6} \sin(2\pi x),$$

$$u = -1, \quad p = 1/\gamma.$$

Ошибка оценивается в нормах $\|\cdot\|_{L_1}, \|\cdot\|_{L_2}$ и $\|\cdot\|_C$

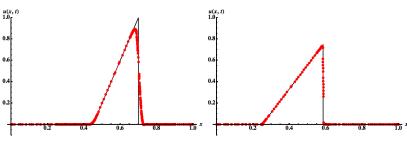
Зависимость ошибки от числа панелей



Численное решение уравнений переноса

Результаты приведены для линейного и квазилинейного уравнений переноса при $L=1.0,\, T=0.2,\, \frac{\tau}{h}=0.01,\,$ использован поток ван-Лира, начальное условие вида «левый треугольник»:

$$u_0(x) = \begin{cases} \frac{x - 0.25}{0.25}, & \text{при} \quad x \in (0.25, \, 0.5) \\ 0, & \text{при} \quad x \notin (0.25, \, 0.5) \end{cases}$$



Линейное уравнение переноса

Квазилинейное уравнение переноса

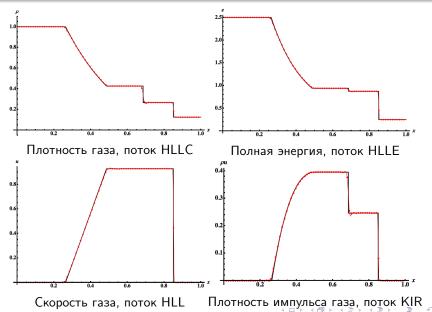
Задача Сода

Результаты приведены для $L=1.0,\,T=0.2,\,\frac{\tau}{h}=0.1;$ использовалась кусочно-линейная аппроксимация решения на ячейках. Начальные параметры для левого и правого состояния идеального газа следующие:

$$\rho_l = 1.0
u_l = 0.0
p_l = 1.0$$

$$\rho_r = 0.125
u_r = 0.0
p_r = 0.1$$

Задача Сода



16 / 18

Задача двух ударных волн

Результаты приведены для $L=1.0,\,T=0.035,\,\frac{'}{h}=0.001;$ использовалась кусочно-линейная аппроксимация решения на ячейках. Начальные параметры для левого и правого состояния идеального газа следующие:

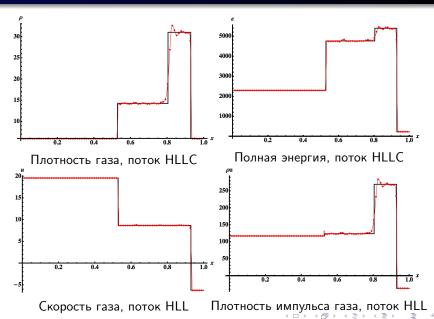
$$\rho_l = 5.99924$$
 $u_l = 19.5975$
 $p_l = 460.894$

$$\rho_r = 5.99242$$

$$u_r = -6.19633$$

$$p_r = 46.0950$$

Задача двух ударных волн



18 / 18