## MATH-F-211 : Topologie

R. Petit

année académique 2016 - 2017

# Table des matières

1	Top	Topologie générale	
	$1.1^{-}$	Espaces métriques	
		1.1.1 Sous-espaces métriques	
		Suites et limites	

### Chapitre 1

### Topologie générale

### 1.1 Espaces métriques

**Définition 1.1.1.** Soit M un ensemble non vide. Une fonction d :  $M \times M \to \mathbb{R}$  est un e *métrique* si d satisfait :

M1.  $\forall x, y \in M : d(x,y) \geqslant 0 \text{ avec } d(x,y) = 0 \iff x = y;$ 

M2.  $\forall x, y \in M : d(x, y) = d(y, x);$ 

M3.  $\forall x, y, z \in M : d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$ .

Le couple (M, d) est appelé *espace métrique*.

*Exemple* 1.1.1. La métrique euclidienne sur  $\mathbb{R}$  est définie par :

$$d_{\mathsf{F}}: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}: (x, y) \mapsto |x - y|$$
.

Démonstration. EXERCICE.

*Exemple* 1.1.2. La métrique euclidienne sur  $\mathbb{R}^n$  est définie par :

$$d_E: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}: (x,y) \mapsto ||x-y|| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2}.$$

**Lemme 1.1.2** (Inégalité de Cauchy-Schwartz). *Soient*  $r, s \in \mathbb{R}^n$ . *Alors* :

$$\left(\sum_{i=1}^n r_i s_i\right)^2 \leqslant \left(\sum_{i=1}^n r_i^2\right) \left(\sum_{i=1}^n s_i^2\right).$$

Démonstration. Soit la fonction :

$$F(t) = \sum_{j=1}^{n} (r_j + ts_j)^2 = \left(\sum_{j=1}^{n} s_j^2\right) t^2 + \left(2\sum_{j=1}^{n} r_j s_j\right) t + \sum_{j=1}^{n} r_j^2.$$

La fonction F(t) est positive pour tout t car c'est une somme de valeurs positives. Dès lors, son discriminant est négatif. On a alors :

$$\left(2\sum_{j=1}^n r_j s_j\right)^2 - 4\left(\sum_{j=1}^n r_j^2\right)\left(\sum_{j=1}^n s_j^2\right) \leqslant 0.$$

En divisant par 4 de part et d'autre et en réarrangeant l'inégalité, on obtient :

$$\left(\sum_{j=1}^n r_j s_j\right)^2 \leqslant \left(\sum_{j=1}^n r_j^2\right) \left(\sum_{j=1}^n s_j^2\right).$$

*Preuve de l'exemple 1.1.2.* M1 et M2 sont triviaux.

Pour M3, posons pour  $1 \le i \le n : r_i := x_i - y_i$  et  $s_i := y_i - z_i$ .

Par l'inégalité de Cauchy-Schwartz, on peut écrire :

$$\begin{split} 2\sum_{i=1}^n r_i s_i &\leqslant 2\sqrt{\left(\sum_{i=1}^n r_i^2\right)\left(\sum_{i=1}^n s_i^2\right)} \\ 2\sum_{i=1}^n r_i s_i + \sum_{i=1}^n (r_i^2 + s_i^2) &\leqslant 2\sqrt{\left(\sum_{i=1}^n r_i^2\right)\left(\sum_{i=1}^n s_i^2\right)} + \sum_{i=1}^n (r_i^2 + s_i^2) \\ \sum_{i=1}^n (r_i + s_i)^2 &\leqslant \sqrt{\sum_{i=1}^n s_i^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n r_i^2} \\ \sqrt{\sum_{i=1}^n (r_i + s_i)^2} &\leqslant \sqrt{\sum_{i=1}^n r_i^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n s_i^2} \\ \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - z_i)^2} &\leqslant \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n (y_i - z_i)^2} \\ d_E(x, z) &\leqslant d_E(y, z) + d_E(x, y). \end{split}$$

**Définition 1.1.3.** Soit  $M \neq \emptyset$ . On définit la *métrique discrète* sur M par :

$$d: M \times M \to \mathbb{R} : (x,y) \mapsto \begin{cases} 1 & \text{si } x \neq y \\ 0 & \text{si } x = y \end{cases}.$$

Démonstration. M1 et M2 sont triviaux.

Pour M3:

- soit  $x \neq z$ , et donc  $x \neq y$  ou  $y \neq z$ , ce qui implique  $d(x,y) + d(y,z) \geqslant 1 = d(x,z)$ ; soit x = z, et donc  $0 = d(x,z) \leqslant d(x,y) + d(y,z)$ .

**Définition 1.1.4.** La métrique de Manhattan est définie par :

$$d_{\mathcal{M}}: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}: (x, y) \mapsto |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2|.$$

Démonstration. M1 et M2 sont triviaux.

Pour M3, on pose  $x, y, z \in \mathbb{R}^2$ . On a alors :

$$\begin{split} d_{\mathcal{M}}(x,z) &= d_{\mathsf{E}}(x_1,z_1) + d_{\mathsf{E}}(x_2,z_2) \leqslant d_{\mathsf{E}}(x_1,y_1) + d_{\mathsf{E}}(y_1,z_1) + d_{\mathsf{E}}(x_2,y_2) + d_{\mathsf{E}}(y_2,z_2) \\ &= \left( d_{\mathsf{E}}(x_1,y_1) + d_{\mathsf{E}}(x_2,y_2) \right) + \left( d_{\mathsf{E}}(y_1,z_1) + d_{\mathsf{E}}(y_2,z_2) \right) = d_{\mathcal{M}}(x,y) + d_{\mathcal{M}}(y,z). \end{split}$$

**Définition 1.1.5.** Soit  $\mathcal{C}([a,b])$ , l'ensemble des fonctions continues sur [a,b] à valeurs dans  $\mathbb{R}$ . Soient  $f,g \in \mathcal{C}([a,b])$ , et on définit :

$$\begin{split} & - d_1 : \mathfrak{C}\left([\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right) \times \mathfrak{C}\left([\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right) \to \mathbb{R} : (f,g) \mapsto \int_{\mathfrak{a}}^{\mathfrak{b}} \left| (f-g)(x) \right| dx \,; \\ & - d_2 : \mathfrak{C}\left([\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right) \times \mathfrak{C}\left([\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right) \to \mathbb{R} : (f,g) \mapsto \sqrt{\int_{\mathfrak{a}}^{\mathfrak{b}} \left( (f-g)(x) \right)^2 dx \,; } \\ & - d_{\infty} : \mathfrak{C}\left([\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right) \times \mathfrak{C}\left([\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right) \to \mathbb{R} : (f,g) \mapsto \sup \left\{ \left| (f-g)(x) \right| \, t.q. \, \, x \in [\mathfrak{a},\mathfrak{b}] \right\}. \end{split}$$

**Définition 1.1.6.** Soit  $C^1([a,b])$ , l'ensemble des fonctions continument différentiables sur [a,b] à valeurs dans  $\mathbb{R}$ . On définit :

$$\begin{split} d:\mathcal{C}^1([\mathfrak{a},\mathfrak{b}])\times\mathcal{C}^1([\mathfrak{a},\mathfrak{b}])\to\mathbb{R}:(f,g)\mapsto sup\left\{\left|(f-g)(x)\right|\ t.q.\ x\in[\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right\}+sup\left\{\left|(f'-g')(x)\right|\ t.q.\ x\in[\mathfrak{a},\mathfrak{b}]\right\}\\ &=d_\infty(f,g)+d_\infty(f',g'). \end{split}$$

Remarque. Si f et g sont k fois continument dérivables, alors on définit :

$$d(f,g) = \sum_{i=0}^k d_{\infty}(f^{(i)},g^{(i)}).$$

#### 1.1.1 Sous-espaces métriques

**Proposition 1.1.7.** *Soit* (M, d) *un espace métrique. Soit*  $A \subset M$ , *non vide. Alors*  $(A, d_A)$  *est un espace métrique,* ou :

$$d_A = d|_{A \times A}$$
.

**Définition 1.1.8.** Soient  $(M, d_M)$  et  $(N, d_N)$  deux espaces métriques. Soit  $A \subset M$  non-vide. On définit trois métriques distinctes :

$$\begin{split} &d_1:(M\times N)^2\to\mathbb{R}:((x,y),(x',y'))\mapsto d_M(x,x')+d_N(y,y')\\ &d_2:(M\times N)^2\to\mathbb{R}:((x,y),(x',y'))\mapsto\sqrt{d_M(x,x')+d_N(y,y')}\\ &d_\infty:(M\times N)^2\to\mathbb{R}:((x,y),(x',y'))\mapsto max\left\{d_M(x,x'),d_N(y,y')\right\} \end{split}$$

Démonstration. EXERCICE.

**Définition 1.1.9.** Soit (M, d) un espace métrique et soient  $a \in M, r \in \mathbb{R}_0^+$ . On définit la *boule ouverte* centrée en a de rayon r par :

$$B(\alpha, r) := \left\{ x \in M \text{ t.q. } d(x, \alpha) \nleq r \right\}.$$

**Définition 1.1.10.** Soit  $f:(M,d_M)\times(N,d_N)$ , une application entre deux espaces métriques. Si f est une bijection et :

$$\forall x, y \in M : d_N(f(x), f(y)) = d_M(x, y),$$

alors on dit que f est une isométrie.

*Remarque.* L'ensemble des isométries d'un espace métrique dans lui-même forme un groupe pour la composition.

#### 1.2 Suites et limites

**Définition 1.2.1.** Une suite  $(x_n)$  dans un espace métrique (M,d) converge vers un point  $a \in M$  si et seulement si :

$$\forall \epsilon>0: \exists N\in \mathbb{N} \ \text{t.q.} \ \forall n\geqslant N: d(x_n,\alpha)<\epsilon.$$

**Lemme 1.2.2.** Soit  $(x_n)$  une suite dans un espace métrique (M,d). S'il existe a et b dans M tels que  $x_n \to a$  et  $x_n \to b$ , alors a = b.

**Lemme 1.2.3.** Soient  $(M, d_M)$  et  $(N, d_N)$  deux espaces métriques. Soient  $(x_n)$  une suite dans M et  $(y_n)$  une suite dans N. Alors la suite  $(x_n, y_n)_n$  dans  $M \times N$  converge par d en  $(a, b) \in M \times N$  si et seulement si  $x_n \to a$  et  $y_n \to b$ , où  $d \in \{d_1, d_2, d_\infty\}$ .

*Remarque.* Ici, la convergence est assurée par les trois métriques si elle est constatée par une seule. En réalité, de manière générale, la convergence dépend de la métrique.

*Exemple* 1.2.1. La fonction :

$$f_n:[0,1]\to [0,1]: x\mapsto \begin{cases} nx & \text{si } 0\leqslant x<\frac{1}{n}\\ 2-nx & \text{si } \frac{1}{n}\leqslant x<\frac{2}{n}\\ 0 & \text{sinon} \end{cases}.$$

On observe que:

$$\begin{split} d_1(f_n,0) &= \int_0^1 \bigl|f_n(x) - 0(x)\bigr| \, dx = \int_0^1 \bigl|f_n(x)\bigr| \, dx = \frac{1}{n} \underset{n \to \infty}{\longrightarrow} 0 \\ d_2(f_n,0) &= \int_0^1 \bigl|f_n(x)\bigr|^2 \leqslant \sqrt{\frac{1}{n}} \underset{n \to \infty}{\longrightarrow} 0 \\ d_{\infty}(f_n,0) &= 1 \forall n \in \mathbb{N}. \end{split}$$

Il y a donc convergence vers 0 (la fonction nulle) pour  $d_1$  et  $d_2$  dans  $\mathcal{C}([0,1])$  mais vers 1 (la fonction constante valant 1) pour  $d_{\infty}$ .

**Définition 1.2.4.** Une suite  $(x_n)$  dans un espace métrique (M, d) est dite *de Cauchy* si :

$$\forall \varepsilon > 0 : \exists N \in \mathbb{N} \text{ t.q. } \forall m, n \geqslant N : d(x_m, x_n) < \varepsilon.$$

**Lemme 1.2.5.** Soit  $(x_n)$  une suite convergente dans un espace métrique (M,d). Alors  $(x_n)$  est de Cauchy. Remarque. On ne peut pas cependant dire que la réciproque est vraie : le cas est trop général. Exemple 1.2.2. Si  $(x_n) \subset \mathbb{Q}$  est une suite convergente en  $\sqrt{2}$  dans  $\mathbb{R}$ , alors  $(x_n)$  est de Cauchy. Or  $(x_n)$  ne converge pas dans  $\mathbb{Q}$ .