



宁波大学科学技术学院

Created by Mark

机器人皿足球()竞赛交流会

为竞赛参与者提供一个沟通平台和交流社群,促进比赛良好发展

主要内容

- 上半场
 - 竞赛经验分享
 - 。 专题研讨分享
- 下半场
 - 。 沟通答疑与反馈
 - 实训演练

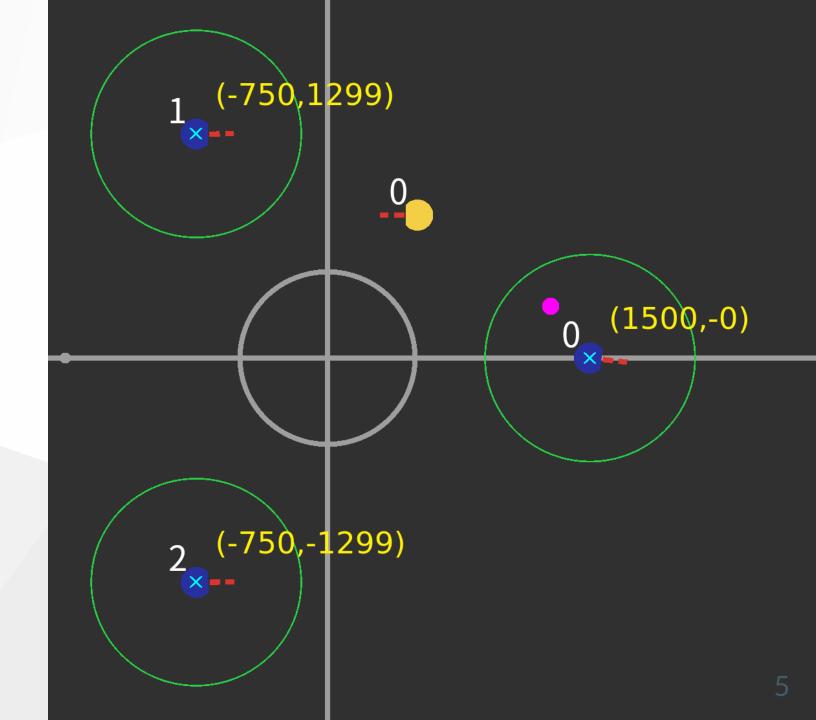
竞赛经验分享

- 2023年比赛反思
- 预测后续的主要进步方向
 - 关于策略:实现**容易维护和传承**的传球策略
 - 单体技能:Skill向通用/鲁棒/泛化的方向实现
 - 硬件改进:针对原有机器人硬件的改进与创新
- 2024年技术挑战赛规则(草案)

技术挑战赛

定点传球赛

- 考验Skill的执行效率
- 对于敌方机器人的行为预测
- 考验对于传球决策的 计算



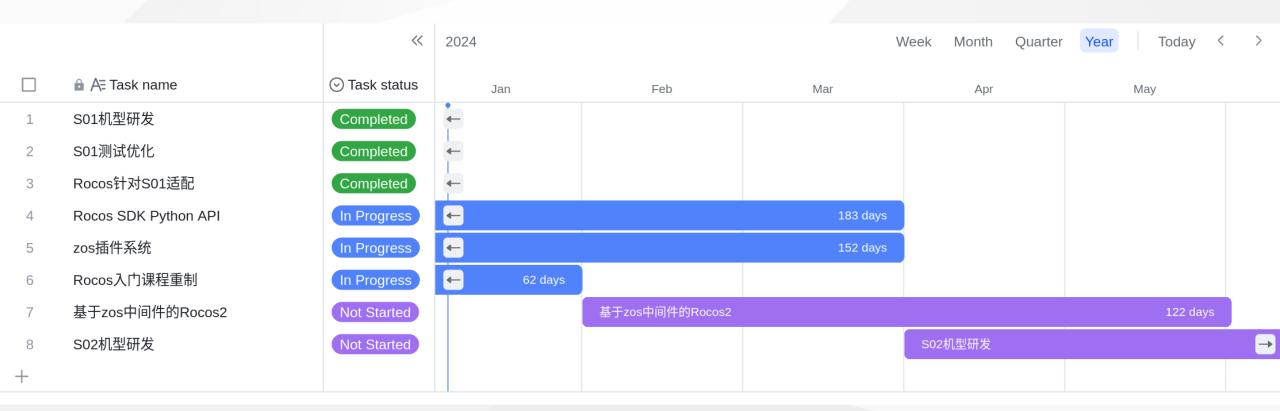
状态跳转函数

- 基于几何信息
 - 距离(点/球/机器人/禁区/球门/边界)/速度/方向
- 基于事件
 - 踢球/红外/出界/球消失
- 基于裁判盒信息
 - Normal Start (开球或点球指令后)
- 保持性函数
 - bufcnt + 上述条件/true

Git & GitHub

- Git是分布式代码版本管理工具
- GitHub是包含了Git Server的托管服务网站
- GitHub其他功能
 - 。 组织及权限管理
 - 开源社区交流 PR,ISSUE,WIKI
 - 自动化持续部署测试(CI/CD)
 - Package Server

相关开发计划



Q&A

- Rocos的更新问题
- 关于开发手册 Document or Demo