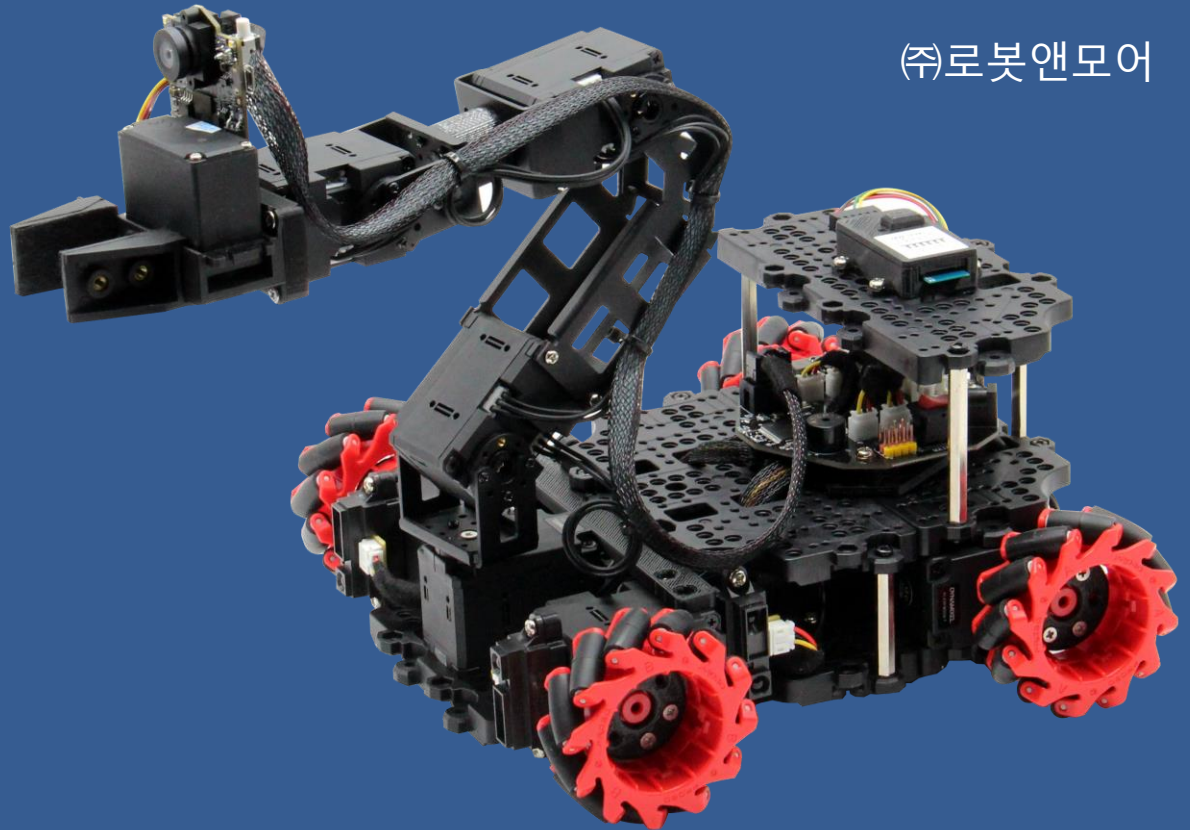


Mobile Manipulator

BLACK BERRY

(주)로봇앤모어



차시	주제	교육 내용
1	교육과정 소개 및 따라하기 실습	아두이노 및 모바일 매니퓰레이터 블랙베리 소개 예제 소스 코드를 빌드하여 로봇에 업로드하여 실행하기
2	시리얼 모니터 사용법 (디버깅)	거리에 따른 PSD 센서값을 시리얼 모니터로 출력하기
3	기초 출력 제어 실습	LED On/Off 제어하기, RGB LED 제어하기, Buzzer 소리내기
4	기초 입력 제어 실습	버튼 눌림 감지하기, PSD 센서로 거리 측정하기
5	입출력 응용 제어 실습	다양한 입출력 제어 장치를 혼합하여 코딩하기 실습
6	그리퍼와 스마트 액추에이터	그리퍼의 동작 방식에 따른 종류와 동작 원리, 그리퍼 제어 기초 실습
7	모바일베이스 이동 기초 제어	스마트 서보 모터의 회전 방향과 속도 제어 실습, 메카넘휠의 기본 주행
8	모바일베이스 이동 응용 실습	메카넘휠 모바일베이스의 응용 주행 실습
9	매니퓰레이터 제어 실습	매니퓰레이터 개요, 스마트 서보모터 제어 실습
10	카메라 비전과 인식률 개선	Pixy2 카메라 소개, PixyMon 소프트웨어로 물체 인식률 개선 실습
11	카메라와 매니퓰레이터로 물체 방향추적	카메라 코딩 실습, 매니퓰레이터와 카메라로 물체 추적하기 코딩 실습
12	카메라와 모바일베이스로 물체 따라가기	매니퓰레이터와 모바일베이스로 물체 따라다니기 코딩 실습
13	EEPROM 메모리 사용 실습	보정 값이나 각도 등의 설정 데이터를 EEPROM에 저장하고 읽기
14	물류로봇 대회 및 통합 실습 소개	물류로봇 대회 소개, 미니 대회 경기용 통합 실습 코드 분석
15	미니 물류로봇 대회 실습 및 코딩	물류로봇 로봇 경기장 세트에서 경기 진행 및 수정 코딩