

# Joystick besturing voor Rose

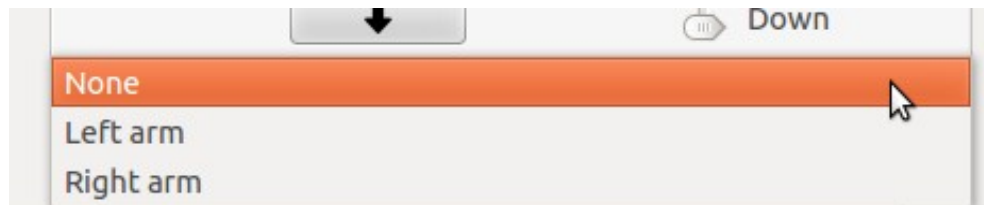
## Spacenav

Met de spacenav kunnen de arm(en) bestuurd worden

Of er een arm bestuurd wordt en welke dan kan via de cockpit en de spacenav zelf worden ingesteld:

– via de cockpit:

*Illustration 1: Selectie van joystickmodus*



– via de joystick zelf: met de linkerknop.

De spacenav ligt goed als de snoer van je af gaat en de text “3DCONNEXION” kunt lezen.

## Knoppen

De spacenav heeft maar 2 knoppen, links en rechts.

- Linkerknop: door armen stappen.
- Rechterknop: grijper open/dicht.

## Modi

De beschikbare modi worden hieronder beschreven:

### None

De spacenav bestuurt niets. Dit is de standaardmodus.

### Linker/rechter bedienen

Met een spacenav zijn de 6 bewegingsassen van de armen tegelijk te bedienen:

1. *Recht vooruit/achteruit*
2. *Vooruit/achter kantelen*
3. *Recht links/rechts*
4. *Links/rechts kantelen*
5. *Recht naar beneden/boven*
6. *Draaien om verticale as*