

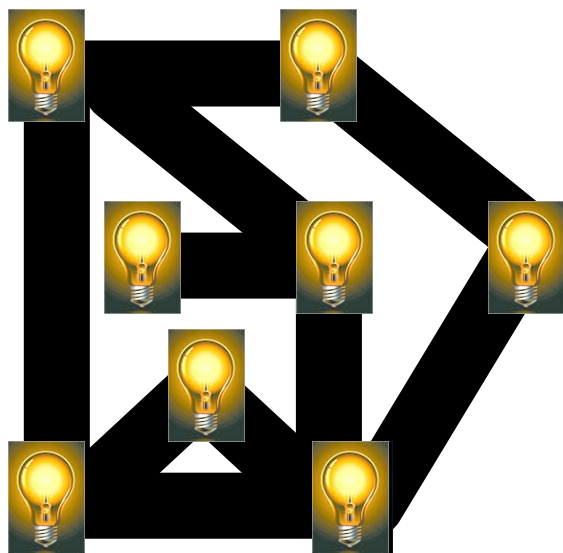
# 第六讲 图（上）

浙江大学 陈 越

## 6.2 图的遍历

# 深度优先搜索 (Depth First Search, DFS)

类似于树的先序遍历



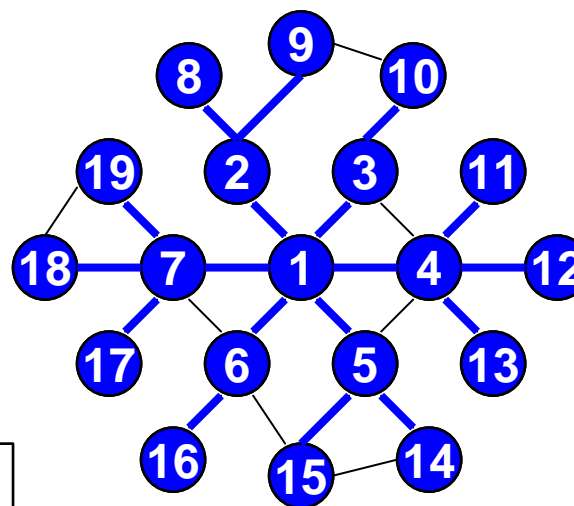
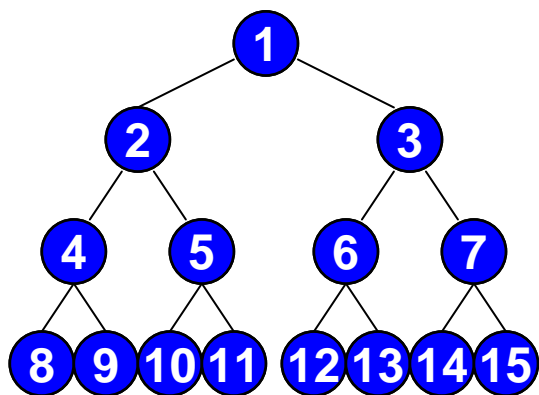
```
void DFS ( Vertex V )
{
    visited[ V ] = true;
    for ( v 的每个邻接点 W )
        if ( !visited[ W ] )
            DFS( W );
}
```

若有 $N$ 个顶点、 $E$ 条边，时间复杂度是

- 用邻接表存储图，有 $O(N+E)$
- 用邻接矩阵存储图，有 $O(N^2)$

用邻接矩阵的话访问邻接边  
需要访问每行的所有元素，  
才能找到连接的边

# 广度优先搜索 (Breadth First Search, BFS)



用队列实现

```
void BFS ( Vertex V )
{ visited[V] = true;
  Enqueue(V, Q);
  while(!IsEmpty(Q)){
    V = Dequeue(Q);
    for ( V 的每个邻接点 W )
      if ( !visited[W] ) {
        visited[W] = true;
        Enqueue(W, Q);
      }
  }
}
```

若有 $N$ 个顶点、 $E$ 条边，时间复杂度是

- 用邻接表存储图，有 $O(N+E)$
- 用邻接矩阵存储图，有 $O(N^2)$

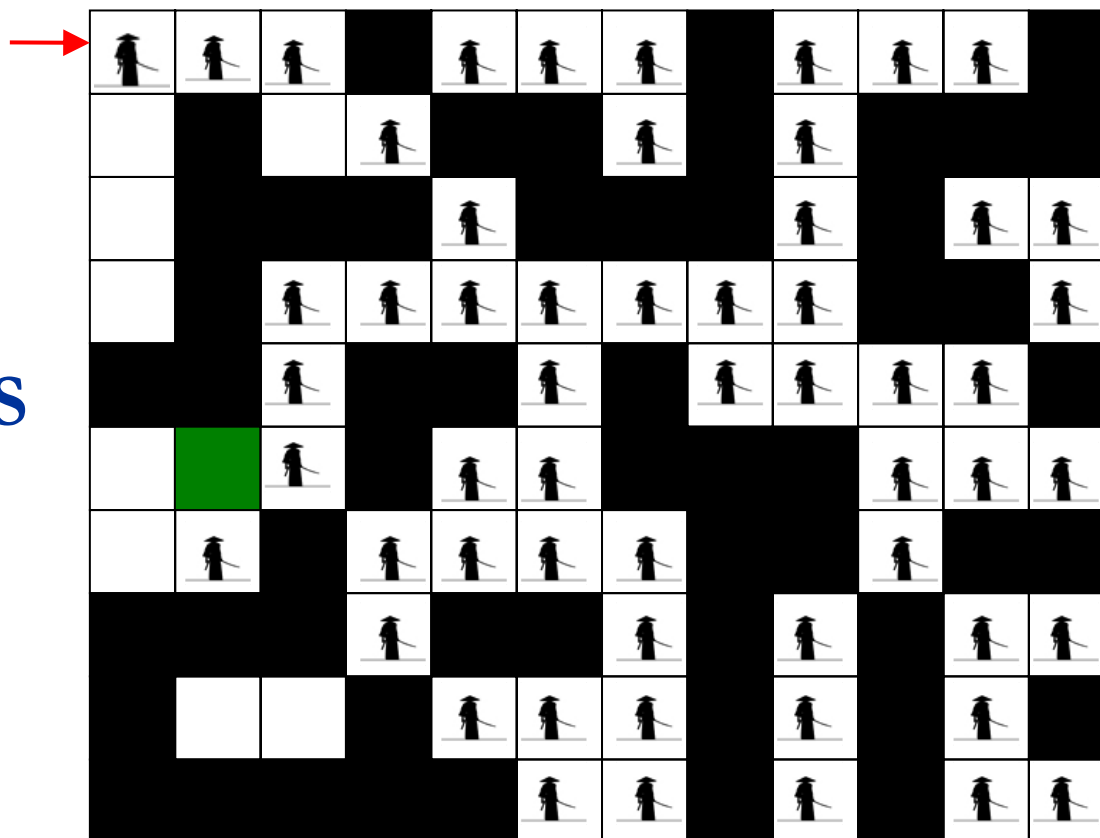
# 为什么需要两种遍历？

各有特点

走迷宫，用DFS的话，很费劲才能最终到达目标

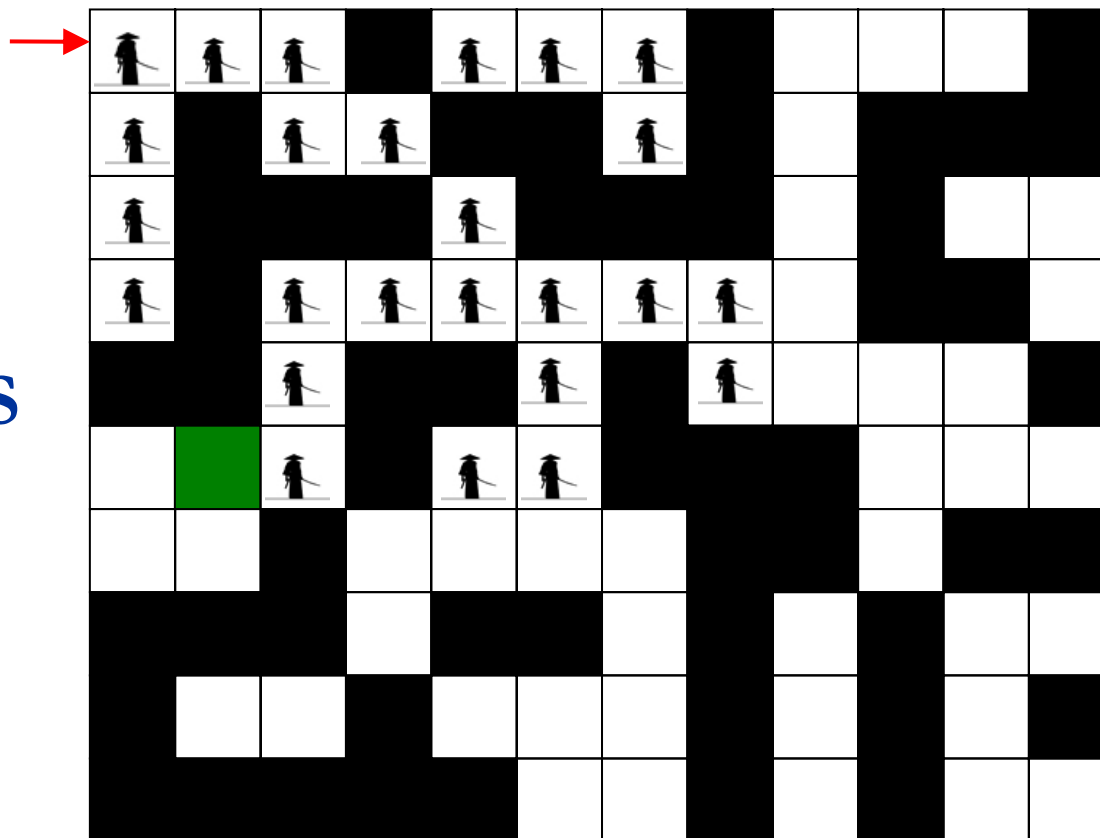
注意左边的这个图是能够斜走的

DFS



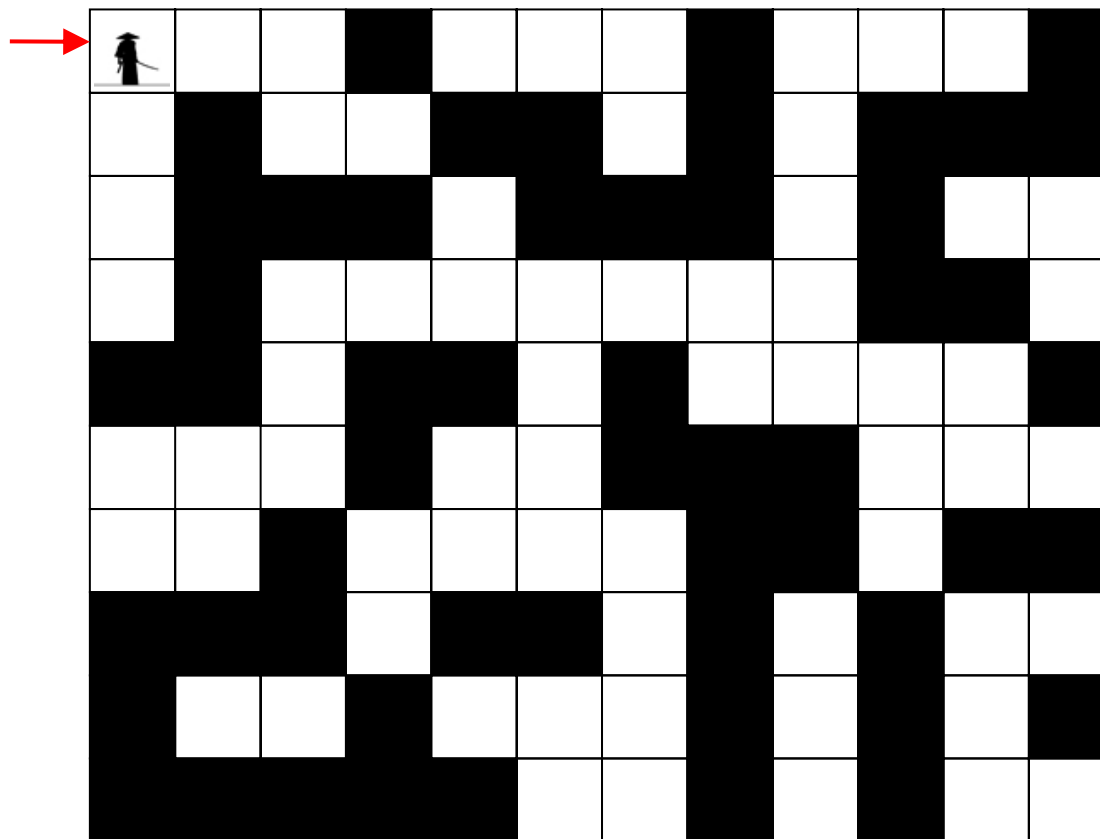
# 为什么需要两种遍历？

BFS



要比DFS好的多  
更少的步就到了目标

# 为什么需要两种遍历？



把出口换到哪里就该BFS不爽了？

# 图不连通怎么办？

不管是哪个方法，都是从某一点出发沿着某一边走的 如果有一个完全独立的节点怎么做？如果用一次DFS 肯定会丢掉

- **连通**：如果从 $v$ 到 $w$ 存在一条（无向）**路径**，则称 $v$ 和 $w$ 是连通的
- **路径**： $v$ 到 $w$ 的路径是一系列顶点 $\{v, v_1, v_2, \dots, v_n, w\}$ 的集合，其中任一对相邻的顶点间都有图中的边。**路径的长度**是路径中的边数（如果带权，则是所有边的权重和）。如果 $v$ 到 $w$ 之间的所有顶点都不同，则称**简单路径**
- **回路**：起点等于终点的路径
- **连通图**：图中任意两顶点均连通

没有回路就是简单的路径

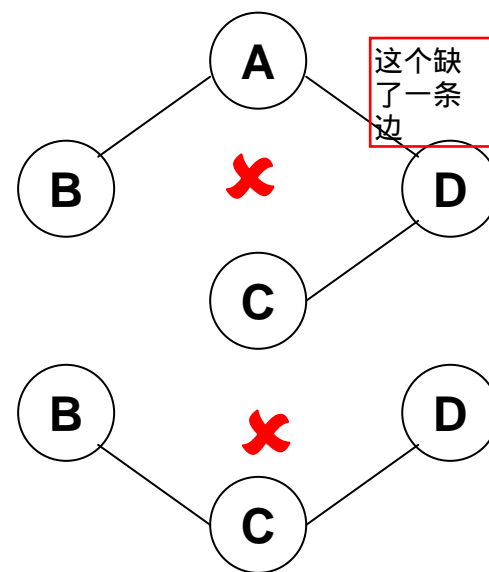
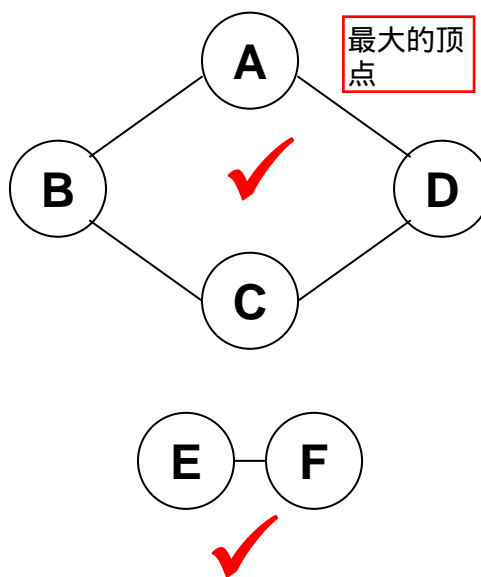
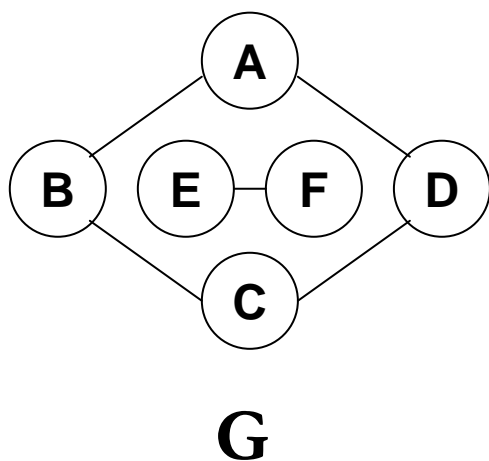


# 图不连通怎么办？

## ■ 连通分量：无向图的极大连通子图

- 极大顶点数：再加1个顶点就不连通了
- 极大边数：包含子图中所有顶点相连的所有边

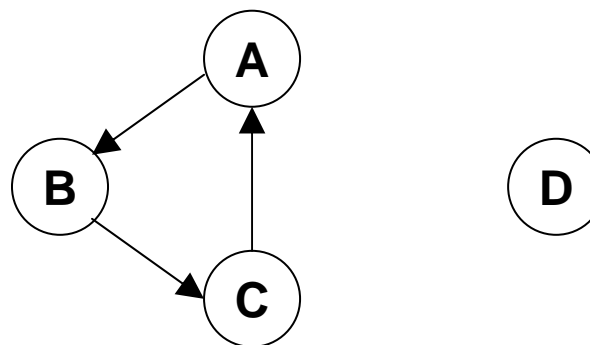
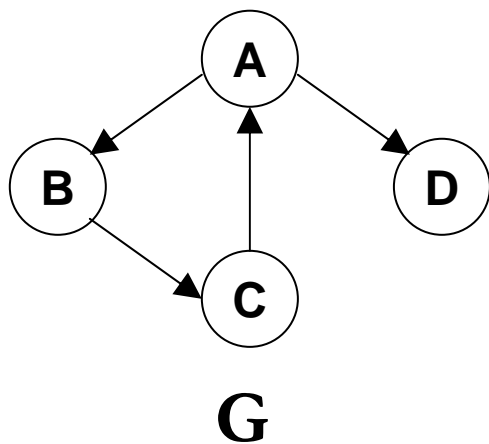
需要满足这两个条件



# 图不连通怎么办？

对于有向图说的，有强连通和强连通分量

- **强连通**：有向图中顶点 $v$ 和 $w$ 之间存在双向路径，则称 $v$ 和 $w$ 是强连通的
- **强连通图**：有向图中任意两顶点均强连通
- **强连通分量**：有向图的极大强连通子图



# 图不连通怎么办？

```
void DFS ( Vertex V )
{ visited[ V ] = true;
  for ( V 的每个邻接点 W )
    if ( !visited[ W ] )
      DFS( W );
}
```

每调用一次DFS(V)，就把V所在的连通分量遍历了一遍。BFS也是一样。

```
void ListComponents ( Graph G )
{ for ( each V in G )
  if ( !visited[V] ) {
    DFS( V ); /*or BFS( V )*/
  }
}
```