

# Montagem do Robot Anprino



Recolha e organização de imagens: Estagiários da Escola Secundária Augusto Cabrita (Daniel Fraga e Edgar Neves) Textos e organização do documento: Fernanda Ledesma



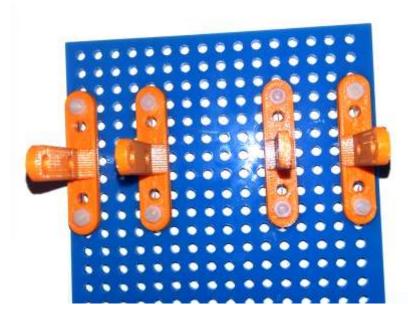


### Guião de Montagem do Robot Anprino

Neste guião vamos, iniciar, por montar as peças impressas em 3D do Robot ANPRINO comuns às várias versões.



**1º PASSO**: Montar os 4 suportes dos motores em forma de "**T**" na base, utilizando 2 parafusos de *nylon* M3x1,0 cm para cada "**T**".

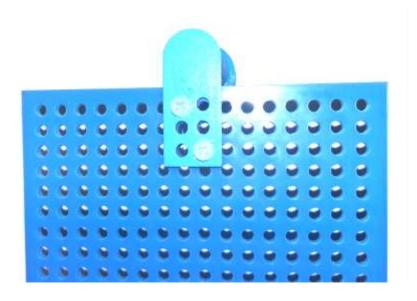


Geralmente as embalagens contêm 5 **"T"**, mas são necessários, apenas 4.

1 suplente, para o caso de ser necessário proceder à substituição.



**2º PASSO**: Montar o suporte do berlinde na base, utilizando 2 ou 4 parafusos de *nylon* M3x1,0 cm.







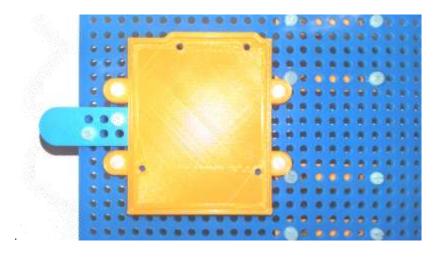


**3º PASSO**: Montar a base de suporte da placa de arduino, utilizando 4 parafusos de *nylon* M3x1,6 cm.



Entre a base da placa arduino e a placa grande deverá colocar os espaçadores redondos.

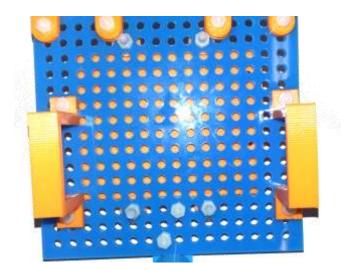
Isto, permite manter uma pequena altura, para que outros parafusos possam ficar por baixo.







**4º PASSO**: Do lado de baixo montar os 2 suportes da power bank, utilizando 4 parafusos de *nylon* M3x1,0 cm.



Nota: A Power Bank também pode ser colocada por cima.



Terminámos de montar as peças impressas em 3D, comuns a todas as versões do Robot Anprino.





### Montagem da versão Robot Anprina Nandy

Temos de montar as peças que suportam o sensor de ultrassons, para isso, dispomos de 1 caixa, na qual encaixa o sensor, 2 "L" e 1 peça para trancar o sensor.

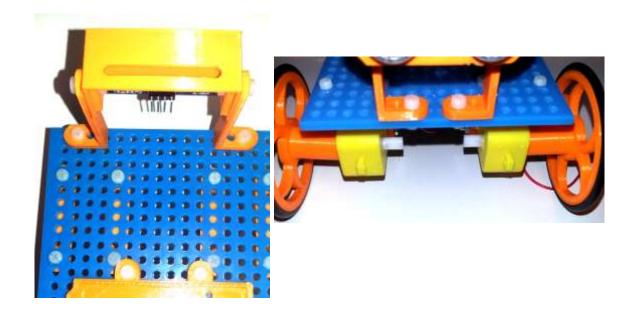


**5.1º PASSO**: Encaixe o sensor, depois fixe o "L" e tranca sensor com o mesmo parafuso de *nylon* M3x1,0 cm.





**5.2º PASSO**: Fixe esta montagem ao Robot Anprino com 2 parafusos de *nylon* M3x1,0 cm. Os "L" podem ser colocados em duas posições, qualquer uma delas está correta.





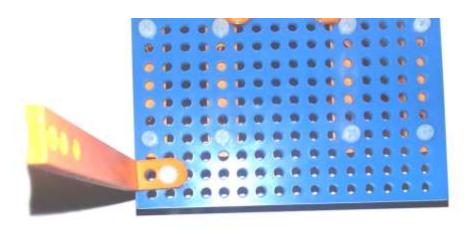




### Montagem da versão Robot Anprino Arthur



**6º PASSO**: Para suportar o sensor bluetooth temos de fixar o "L" grande na posição mais conveniente. Com 2 parafusos de *nylon* M3x1,0 cm.



## Montagem da versão Robot Anprino Luís



**7º PASSO**: Para suportar os sensores para seguir as linhas temos de fixar o suporte frontal, impresso em 3D, na extremidade da placa com 2 parafusos de *nylon* M3x1,0 cm.

