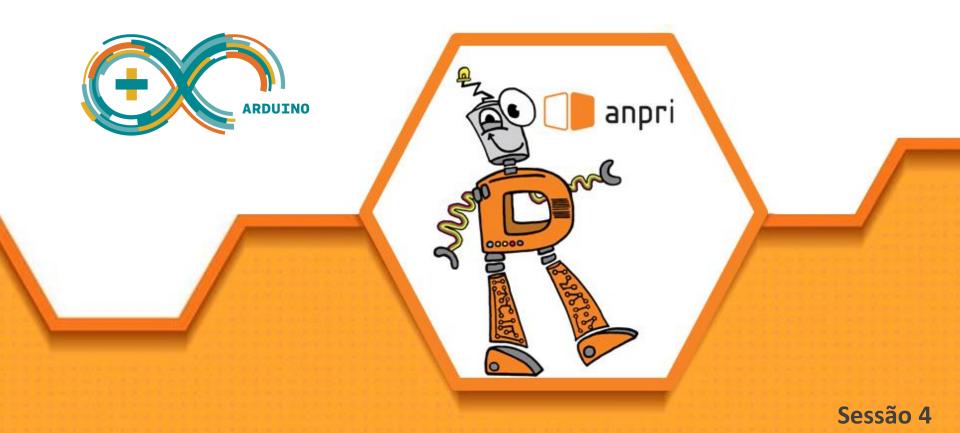
### Projeto ArdRobotica Programação com Arduinos



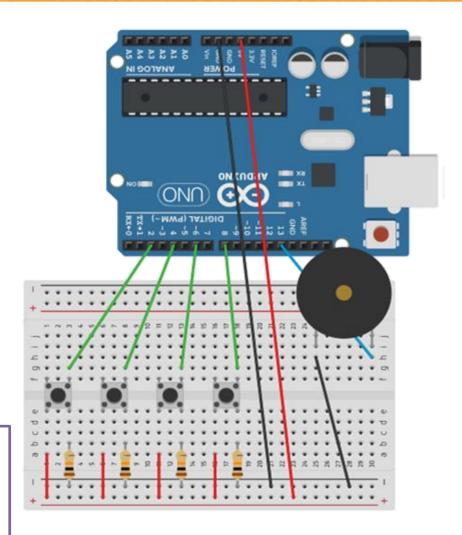


#### Funções:

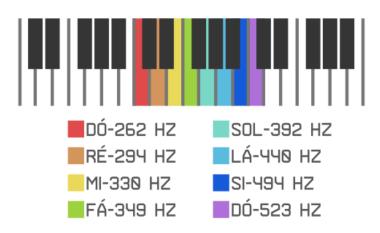
tone() – Ativa um som no buzzer noTone() – Desativa o som

#### Nota:

Definir um array de 4 posições com os valores de frequência (notas musicais) associados ao som de cada botão: {262,294,330,349}



- Na música, cada nota musical possui uma frequência específica em hertz (Hz).
- Na figura seguinte, é possível observar a frequência de cada uma das notas de uma escala musical.



- O Buzzer é um componente sonoro, frequentemente utilizado em dispositivos eletrónicos.
- Geralmente os kits Arduino trazem dois buzzers quase iguais na aparência, mas na realidade são diferentes.
- O buzzer ativo, vem muitas vezes, com um autocolante no topo que pode ser removido e é fechado na parte inferior.
- O buzzer passivo não tem o autocolante e tem os fios condutores a descoberto, na parte inferior.





Buzzer ativo



Buzzer passivo

- O buzzer ativo contém um oscilador interno e emite um som, desde que seja alimentado com energia.
- Só consegue produzir um som com uma frequência especifica.
- O buzzer passivo necessita de um oscilador externo para que se consiga emitir som, mas pode ser controlado para produzir sons com diferentes frequências.





**Buzzer** ativo



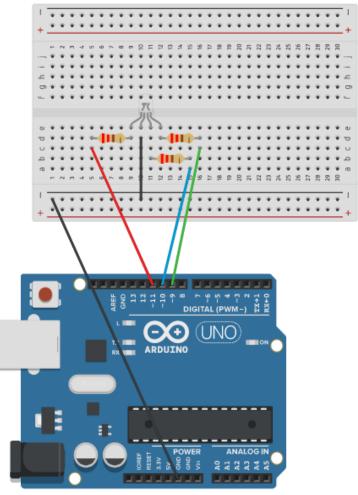
Buzzer passivo





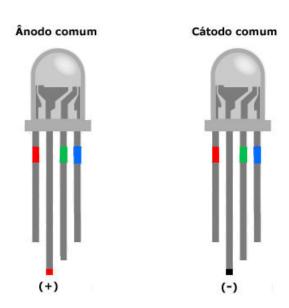
#### Nota:

Nesta atividade pretende-se construir um circuito que permita controlar um led RGB. As cores do led RGB serão geradas aleatoriamente, de meio em meio segundo.

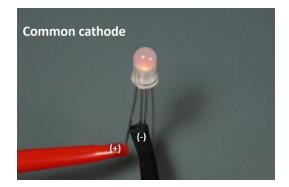


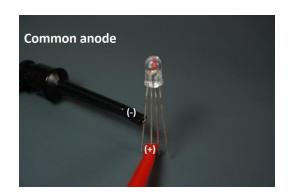
- O led RGB tem 3 leds integrados que podem emitir luz vermelha, verde e azul, respetivamente.
- Como estão muito próximos uns dos outros, os nossos olhos veem o resultado da combinação das cores em vez das três cores individuais.
- Possui quatro terminais, em que o terminal mais longo é a porta comum.

- Existem 2 tipos de leds RGB, o ânodo comum e o cátodo comum.
- Para cada uma das cores existe um terminal.
- O terminal mais longo deverá ser conectado ao polo positivo (ânodo comum) e ao polo negativo (cátodo comum).

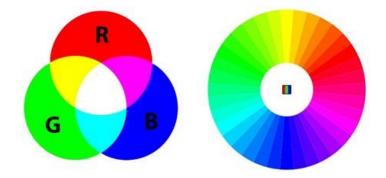


- Para se distinguir um led RGB de cátodo comum de um led RGB de ânodo comum, podemos utilizar um multímetro em modo de tensão contínua.
- Ao colocarmos a ponta vermelha do multímetro no terminal do led mais longo e a ponta preta num dos outros terminais, se o led acender, significa que este é um led de ânodo comum.
- Ao colocarmos a ponta preta do multímetro no terminal do led mais longo e a ponta vermelha num dos outros terminais, se o led acender, significa que este é um led de cátodo comum.





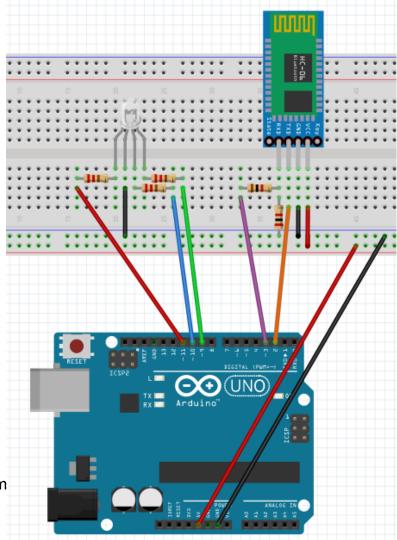
- Quando se combinam as três cores primárias (vermelha, verde e azul) de luz, com brilho diferente, é possível produzir quase toda a luz visível.
- O Arduino permite controlar o LED para emitir um total de 256 (0-255) brilhos diferentes por PWM.
- Através da combinação das três cores diferentes, o led RGB pode emitir 256^3 = 16777216 cores, cerca de 16 milhões de cores.





#### Nota:

Nesta atividade pretende-se construir um circuito que permita modificar a cor de um led RGB, utilizando uma aplicação móvel e um módulo Bluetooth.



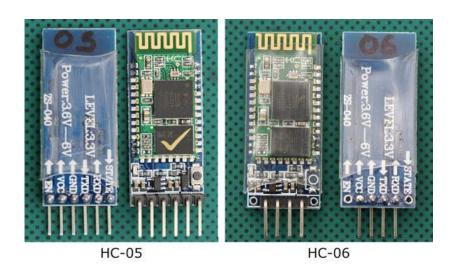
- Os módulos Bluetooth HC-05 e o HC-06 são os módulos mais comuns
- São utilizados para realizar a comunicação Bluetooth com um Arduino.
- São baratos e fáceis de utilizar.
- Têm um alcance máximo, aproximado, de 60 metros.

HC-06 HC-05

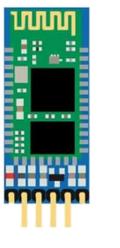


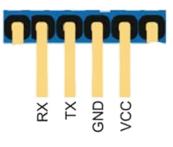


- O módulo Bluetooth HC-05 funciona tanto em modo master, como em modo slave, o que significa que pode receber e gerar conexões com outros dispositivos Bluetooth.
- O módulo HC-06 apenas funciona em modo slave, ou seja, apenas pode receber uma conexão Bluetooth.

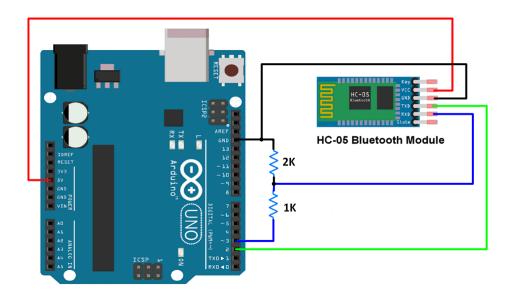


- Os pinos RX e TX são os canais de comunicação do módulo.
- O RX do módulo deve ser ligado ao TX do Arduino e o TX do módulo deve ser ligado ao RX do Arduino.





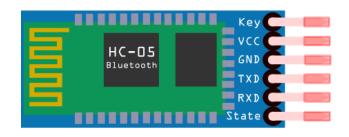
- A tensão de comunicação nos módulos Bluetooth é de 3.3 V, ou seja, apesar de a alimentação ser 5V, os pinos RX e TX utilizam sinais de 3.3V para a comunicação.
- Desta forma, é necessário utilizarmos um divisor de tensão para obter 3.3 V a partir da saída de 5V do TX do Arduino.

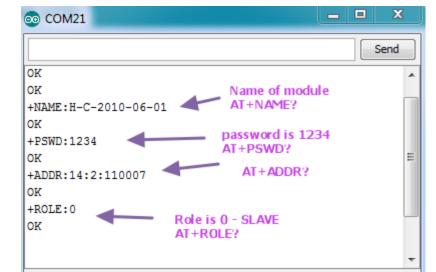


- O pino EN/Key é utilizado para acionar o modo de comandos AT do módulo Bluetooth.
- O pino State está conectado ao led integrado e pode ser utilizado para verificar se o Bluetooth está a funcionar corretamente.

 Os comandos AT são um conjunto de comandos, utilizados para configuração do módulo, que podem ser enviados para o módulo,

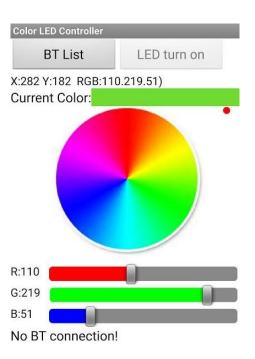
através do monitor série.





 A aplicação móvel utilizada para a realização deste projeto apenas funciona em Android e está disponível no Google Play





- É necessário emparelhar o módulo Bluetooth com o smartphone.
- O código pin solicitado por defeito é 1234.
- Depois de emparelhado, é necessário escolher o módulo Bluetooth



• Quando se seleciona uma cor na aplicação, será enviada para o Arduino uma sequência idêntica à seguinte, através de Bluetooth:

Vermelho.Verde.Azul) 252.74.255)

- Cada cor, correspondente ao led RGB, estará separada por um ponto final.
- O parêntese ) representa o terminador de cada uma das sequências de cores enviadas pela aplicação.
- A aplicação envia cerca de 5 a 6 sequências, para cada cor. Temos de considerar apenas a última.

### Sessão 4

