# Brazo robótico de bajo coste para la docencia universitaria

#### Vidal Pérez Bohoyo

v.perezb.2019@alumnos.urjc.es



Trabajo fin de grado

xx de xxxxxxx de 20xx



(CC) Vidal Pérez Bohoyo

Este trabajo se entrega bajo licencia CC BY-NC-SA. Usted es libre de (a) compartir: copiar y redistribuir el material en cualquier medio o formato; y (b) adaptar: remezclar, transformar y crear a partir del material. El licenciador no puede revocar estas libertades mientras cumpla con los términos de la licencia.

#### Contenidos

- Introducción
- 2 Plataforma de desarrollo
- Desarrollo hardware
- Desarrollo software
- Conclusiones

### Introducción

#### Robótica industrial

#### Robótica educativa

#### Robótica de bajo coste

#### Situación de la Robótica

- La tecnología está cada vez más presente en la vida cotidiana.
- Los robots de servicio aparecen en el mercado.
- La domótica presenta cada vez más aplicaciones domésticas.

#### Precedentes de la robótica

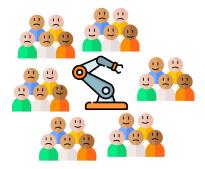
Primera revolución industrial de 1800

Productos fabricados por máquinas. La máquina de vapor fue clave.

## **Objetivos**

#### Descripción del problema





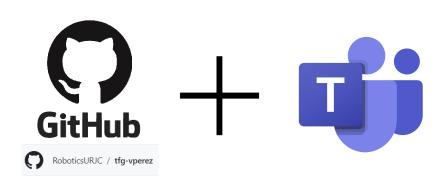




#### Requisitos

- Oste inferior a 200€.
- 2 En su mayoría impreso en 3D.
- 3 Bajo consumo eléctrico, inferior a 25 vatios.
- Tamaño reducido.
- Sencillo de montar.
- Tener integración con ROS 2 y Movelt 2.

#### Metodología



### Plataforma de desarrollo

#### Software











> MoveIt2

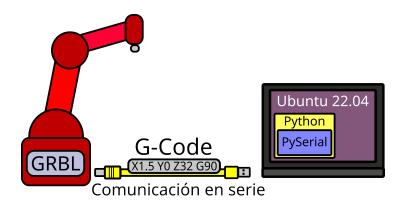
#### Hardware



### Desarrollo hardware

### Desarrollo software

#### Grbl y comunicación con el ordenador

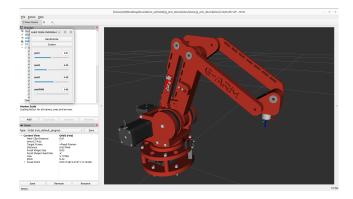


#### Integración con ROS 2









#### Integración con Movelt 2





#### Arquitectura software

### Pruebas técnicas

### **Conclusiones**

#### Objetivos cumplidos

- Herramienta multiplataforma: soporta Linux, Windows, MacOS.
- Intuitiva para el usuario final: no se necesita instalar nada.
- Solo se necesita un navegador web.

#### Líneas futuras

- Permitir el uso de otras herramientas.
- Ampliar los botones disponibles en el interfaz.

# Brazo robótico de bajo coste para la docencia universitaria

#### Vidal Pérez Bohoyo

v.perezb.2019@alumnos.urjc.es



Trabajo fin de grado

xx de xxxxxxx de 20xx