Drawbot

Meteriali:

-Struttura taglaiata a laser, compensato da 0,6  
-Supporti stampati in 3D in PLA   
-Assi x-y realizzati con lettori dvd rotti   
-1 servo motore SG-90 per alzare la punta della biro  
-1 arduino   
-1 breadboard da 400 fori  
-cavi di diverse lunghezze  
-2 diver per motori stepper LM-293D  
-1 biro comune e dei postit

Funzionamento:

-il plotter legge i gcode inviati tramite USB(seriale) e li traduce in movimenti sui 3 assi(x,y,z).  
Il codice in gcode è quello standar utilizzato anche dalle comuni macchine utensili e stampanti 3D.  
Questo codice viene generato attraverso il plugin “MakerBot Unicorn” di inkscape, quindi qualsiasi disegno fatto in vettoriale può essere convertito in gcode.   
Per collegare il computer al plotter abbiamo realizzato un programma che esegue i comandi impartiti dall’utente oppure spedisce linea per linea il gcode precedentemente realizzato.