# PRELUCRAREA<br/>SEMNALELOR -<br/>CURS 04

CONTINUARE TRANFORMATA FOURIER, ALIERE

Cristian Rusu

# **CUPRINS**

- recapitulare
- procesul de eşantionare
- aliere
- referințe bibliografice

DFT pentru un vector x:

$$X = Fx$$

- F se numește matricea Fourier
- X se numește transformata Fourier a lui x
- în anumite situații vedeți  $\mathbf{X} = \mathcal{F}(\mathbf{x})$
- complexitatea  $O(n^2)$
- FFT

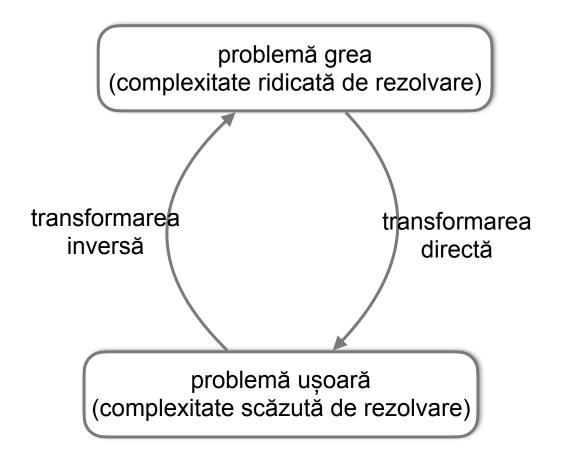
$$X = FFT(x)$$

- se numeşte transformarea Fourier rapidă
- FFT e echivalent cu DFT, dar FFT e mai rapid
- complexitatea  $O(n \log_2 n)$

- matricea Fourier F
  - este liniară, este pătrată, este complexă, este unitară
    - inversa este  $\mathbf{F}^{-1} = \mathbf{F}^H$  (transpus și complex conjugat)
  - Fx este FFT(x),  $F^{-1}x = F^{H}x$  este IFFT(x)
  - ambele operații sunt  $O(n \log_2 n)$ 
    - Fx ar fi trebuit să fie???
    - $F^{-1}x$  ar fi trebuit să fie ???

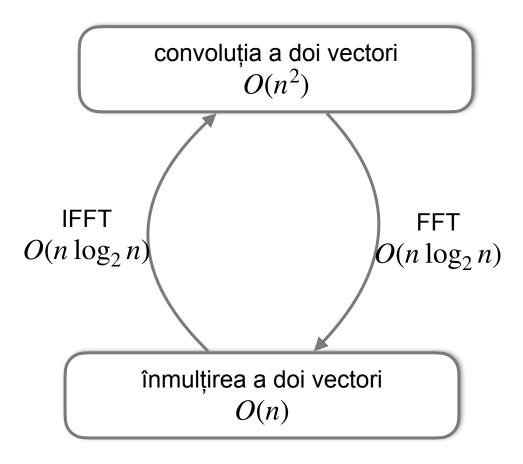
- matricea Fourier F
  - este liniară, este pătrată, este complexă, este unitară
    - inversa este  $\mathbf{F}^{-1} = \mathbf{F}^H$  (transpus și complex conjugat)
  - Fx este FFT(x),  $F^{-1}x = F^{H}x$  este IFFT(x)
  - ambele operații sunt  $O(n \log_2 n)$ 
    - Fx ar fi trebuit să fie  $O(n^2)$
    - $\mathbf{F}^{-1}\mathbf{x}$  ar fi trebuit să fie  $O(n^3)$
- pentru noi, x este un vector real
  - $\mathcal{F}(\mathbf{x})$  este în general complex (asta nu ne convine mereu)
  - atunci  $\mathcal{F}(\mathbf{x})$  are o simetrie
  - prima componentă Fourier este media
  - unele limbaje de programare au RFFT (FFT pentru x real)
  - cel mai mult ne interesează abs $(\mathcal{F}(\mathbf{x}))$

ideea de transformare



.

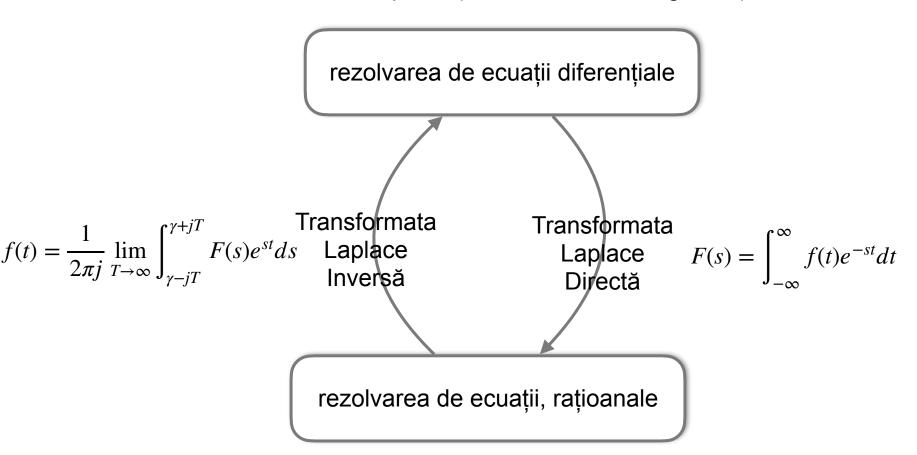
ideea de transformare: cazul Fourier



ideea: este mai ușor să rezolvi problema într-un alt domeniu atenție: inclusiv operația de transformare trebuie să fie ușoară (aici domină)

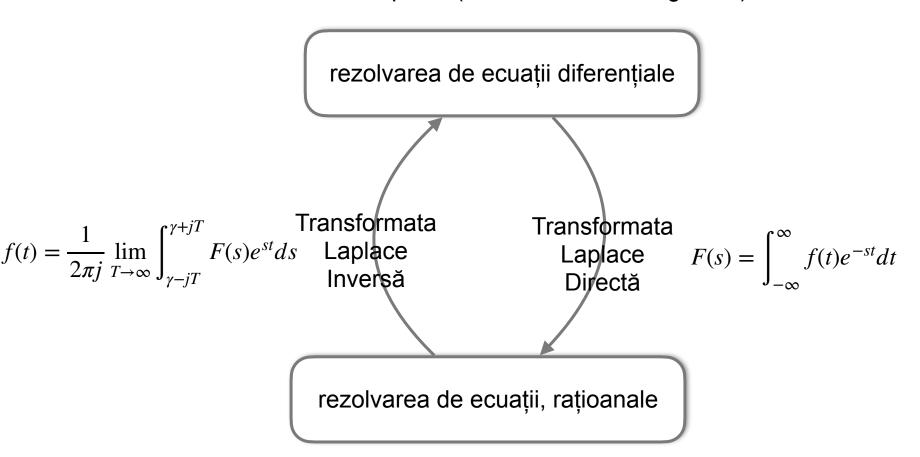
.

ideea de transformare: cazul Laplace (foarte folositor în inginerie)



legătura în Fourier și Laplace?

ideea de transformare: cazul Laplace (foarte folositor în inginerie)



Fourier este un caz special de Laplace când  $s=i\omega$ 

# PROCESUL DE EȘANTIONARE

funcția/fenomenul din realitate f(t), cu o frecvență naturală  $f_0$  Hz

la t = 0, 
$$f(t)$$
?  
la t = 0.005,  $f(t)$ ?  
la t = 0.01,  $f(t)$ ?
$$f(0.005)$$

$$f(0.005)$$

algoritmul/aparatul care eșantionează cu viteza  $f_{\rm s}$  Hz

| f[0] la momentul t = 0 | f[1] la momentul t = 0.005 | f[2] la momentul t = 0.01

## întrebare fundamentală.

ce relație trebuie să fie între  $f_0$  și  $f_s$  că să nu pierdem nimic din f(t)?

.

# REFERINȚE BIBLIOGRAFICE GENERALE

- A. V. Oppenheim şi R. W. Schafer, Discrete-time signal processing, Pearson, 2014
- R. G. Lyons, Understanding digital signal processing, Prentice Hall, 2004
- S. Mallat, A wavelet tour of signal processing: the sparse way, Academic Press, 2008

#### Discretizare și eșantionare

Continuu:

$$x(t) = \sin(2\pi f_0 t) \tag{1}$$

Discret:

$$x(n) = \sin(2\pi f_0 n t_s) \tag{2}$$

#### unde

- $ightharpoonup f_0$  frecvența (Hz) măsoară numărul de oscilații într-o secundă
- $\triangleright$  n eşantionul, indexul în şirul de timpi  $0, 1, 2 \dots$
- ▶ t<sub>s</sub> perioada de eșantionare; constantă (ex. la fiecare secundă)
- nt<sub>s</sub> orizontul de timp (s)
- ▶ f<sub>0</sub>nt<sub>s</sub> numărul de oscilații măsurat
- $\triangleright$   $2\pi f_0 nt$  unghiul măsurat în radiani (vezi note de curs)

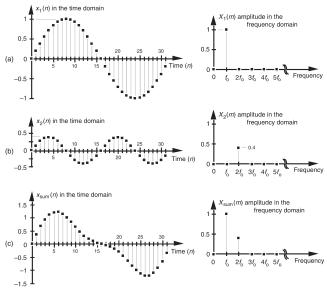
#### Frecvență

În analiza semnalelor suntem interesați adesea de frecvență.

#### Motivatie:

- sinusoida are o singură componentă f<sub>0</sub> în frecvență, numită și componentă spectrală
- ▶ suma a două sinusoide de frecvență  $f_1$ , respectiv,  $f_2$  are două componente spectrale  $f_1$ ,  $f_2$  în domeniul frecvenței
- suma a n sinusoide de frecvență  $f_1, \ldots, f_n$  va avea n componente spectrale în domeniul frecvenței
- invers, putem analiza un semnal uitându-ne în frecvență și analizând din ce sinusoide este compus și la ce frecvențe acționează aceste componente

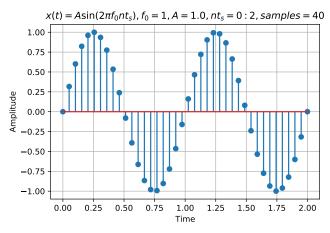
#### Frecvență



Source: (Lyons 2004)

#### Recuperarea frecvenței

Cum determin frecvența semnalului real  $f_0$  în funcție de măsurători?



$$T = \frac{\text{eṣantioane}}{\text{perioadă}} \times \underbrace{\frac{\text{timp}}{\text{eṣantion}}}_{f_s} = 20 \times 0.05 = 1s \implies f_0 = 1Hz$$
 (3)

#### Frecvența de eșantionare

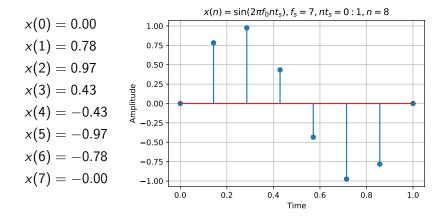
#### Remarcă

Frecvența de eșantionare este inversul perioadei de eșantionare t<sub>s</sub>

$$f_s = \frac{1}{t_s},\tag{4}$$

iar ea afectează direct determinarea frecvenței absolute f<sub>0</sub>, frecvența semnalului real (original)

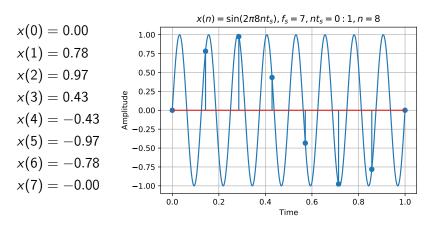
Ce se întâmplă cu calculul frecvenței absolute  $f_0$  dacă modific frecvența de eșationare  $f_s$  în (3)?



Ghici, ciupercă, ce-i?

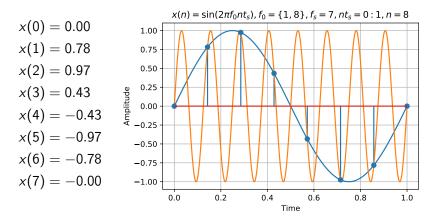
$$x(0) = 0.00$$
 $x(1) = 0.78$ 
 $x(2) = 0.97$ 
 $x(3) = 0.43$ 
 $x(4) = -0.43$ 
 $x(5) = -0.97$ 
 $x(6) = -0.78$ 
 $x(7) = -0.00$ 
 $x(n) = \sin(2\pi \ln t_s), f_s = 7, nt_s = 0: 1, n = 8$ 
 $x(n) = \sin(2\pi \ln t_s), f_s = 7, nt_s = 0: 1, n = 8$ 
 $x(n) = \sin(2\pi \ln t_s), f_s = 7, nt_s = 0: 1, n = 8$ 
 $x(n) = \sin(2\pi \ln t_s), f_s = 7, nt_s = 0: 1, n = 8$ 
 $x(2) = 0.78$ 
 $x(3) = 0.43$ 
 $x(4) = -0.43$ 
 $x(5) = -0.43$ 
 $x(6) = -0.43$ 
 $x(7) = -0.00$ 

Poate cineva cu mai multă imaginație ghicește:



Este adevărat?

Ambele soluții sunt adevărate: fenomenul de aliere (aliasing).



Există o infinitate de sinusoide care trec prin cele 8 puncte!

#### Aliasing

Fenomenul de aliere (aliasing) apare când:

$$x(n) = \sin(2\pi f_0 n t_s) = \sin(2\pi (f_0 + k f_s) n t_s)$$
 (5)

#### Teoremă

Fie frecvența de eșantionare  $f_s$  (eșantioane / secundă) și k un număr întreg nenul. Atunci nu putem distinge eșantioanele unei sinusoide de frecvență  $f_0Hz$  de eșantioanele unei siunsoide de  $f_0 + kf_sHz$ .

Cum putem fi siguri că ce am măsurat reprezintă realitatea?

#### Demonstrație aliasing

Fie semnalul  $x(t)=\sin(2\pi f_0t)$  cu frecvența  $f_0$  pe care îl eșantionăm cu o rată de  $f_s$  eșantioane pe secundă la perioade de timp constante  $t_s=\frac{1}{f_s}$   $(0t_s,1t_s,2t_s,3t_s,\dots)$ :

 $x(0) = \sin(2\pi 0t_s)$ 

$$x(1) = \sin(2\pi 1t_s)$$

$$x(2) = \sin(2\pi 2t_s)$$

$$x(3) = \sin(2\pi 3t_s)$$

$$\vdots$$

$$x(n) = \sin(2\pi nt_s)$$
(6)

Astfel încât eșantionul x(n) are valoarea sinusoide originale la momentul  $nt_s$ .

#### Demonstrație aliasing

Ştim că  $sin(\alpha) = sin(\alpha + 2\pi m)$  deci (6) devine:

$$x(n) = \sin(2\pi f_0 n t_s) = \sin(2\pi f_0 n t_s + 2\pi m) =$$
 (7)

$$= \sin\left(2\pi\left(f_0 + \frac{m}{nt_s}\right)nt_s\right) \tag{8}$$

Fie m = kn a.î. putem înlocui fracția cu k

$$x(n) = \sin\left(2\pi \left(f_0 + \frac{k}{t_s}\right) n t_s\right),\tag{9}$$

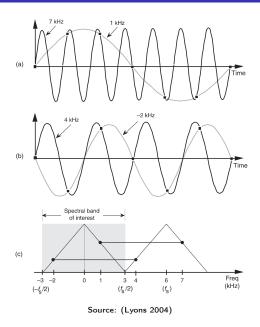
apoi folosind  $f_s = \frac{1}{t_s}$  relația devine

$$x(n) = \sin(2\pi f_0 n t_s) = \sin(2\pi (f_0 + k f_s) n t_s).$$
 (10)

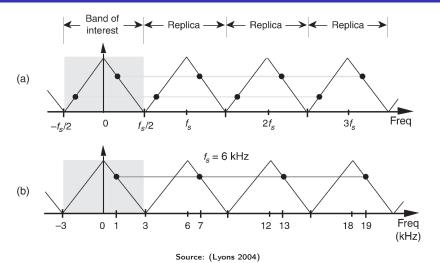
Aliasing: 
$$f_0 = 1, f_s = 7, k = 1 \implies f = f_0 + kf_s = 8$$

$$x(0) = 0.00$$
  
 $x(1) = 0.78$   
 $x(2) = 0.97$   
 $x(3) = 0.43$   
 $x(4) = -0.43$   
 $x(5) = -0.97$   
 $x(6) = -0.78$   
 $x(7) = -0.00$ 
 $x(n) = \sin(2\pi f_0 nt_s), f_0 = \{1, 8\}, f_s = 7, nt_s = 0:1, n = 8$   
 $0.75$   
 $0.75$   
 $0.50$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$   
 $0.00$ 

## Ambiguitate în domeniul frecvenței



#### Duplicare (replici) în domeniul frecvenței



Semnalul  $f_0 = 7kHz$  eșantionat cu  $f_s = 6kHz$  produce o secvență a cărui spectru reprezintă simultan semnalele (tonurile): 1kHz, 7kHz, 13kHz, 19kHz, . . . .

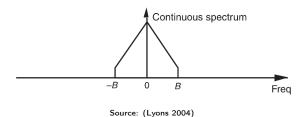
## Semnale trece-jos (lowpass)

#### Definiție

Semnalele limitate în bandă sunt semnalele a căror amplitudine spectrală este nulă în afara intervalului [-BHz,+BHz]. Altfel spus, semnalul are o frecvență maximă.

#### Definiție

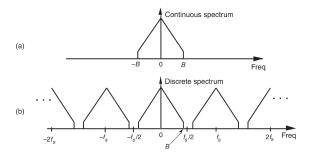
Un semnal trece-jos este un semal limitat în bandă și centrat în jurul frecvenței zero.



#### Semnale trece-jos: de la analog la digital

Semnalul continuu este discretizat apărând duplicatele în spectrul fercvenței.

$$x(n) = \sin(2\pi f_0 n t_s) = \sin(2\pi (f_0 + k f_s) n t_s).$$



Source: (Lyons 2004)

Se observă că  $f_s \geq 2B$  a.î. duplicatele sunt separate la  $\pm \frac{f_s}{2}$ .

## Semnale trece-jos (lowpass): frecvența Nyquist

#### **Definitie**

Frecvența de eșantionare  $f_s \ge 2B$  este criteriul Nyquist de eșantionare, rezultat din teorema Nyquist-Shannon, ce asigură separarea duplicatelor în domeniul frecvenței.

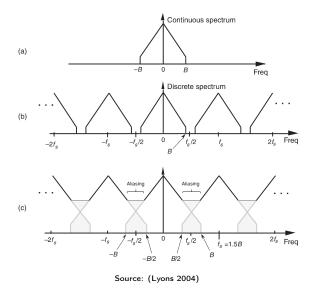
#### **Definitie**

Frecvențele  $\pm \frac{f_s}{2}$  se numesc frecvențe de pliere (folding frequencies) sau frecvențe Nyquist.

Ce se întâmplă când eșantionăm sub frecvența Nyquist?

## Semnale trece-jos (lowpass): eșantionare sub Nyquist

Ce se întâmplă când eșantionăm sub frecvența Nyquist?

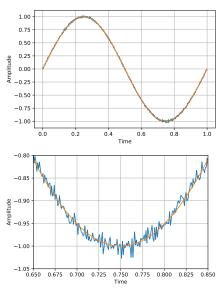


## Semnale trece-jos (lowpass): observații

- ▶ informația în interavul  $[-B, -\frac{B}{2}] \cup [\frac{B}{2}, B]$  este coruptă
- valorile amplitudinilor în cazul suprapunerii sunt nedefinite
- informația spectrală a semnalului original continuu este conținută complet în banda  $\left[-\frac{f_s}{2},\frac{f_s}{2}\right]$
- ultima observație este foarte importantă în practică

#### Zgomot

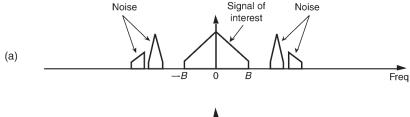
Ce se întâmplă dacă semnalul continuu este însoțit de zgomot?

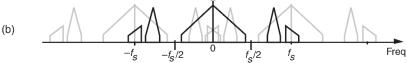


## Semnale trece-jos (lowpass): zgomot

Pentru un semnal trece-jos eșantionat corect:

- nu avem suprapuneri are duplicatelor în banda B
- dar duplicate ale zgomotului sfârșesc și ele în banda de interes!

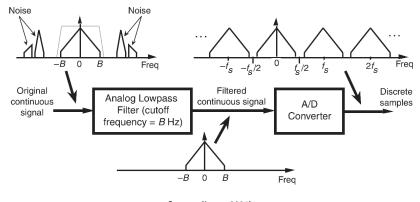




Source: (Lyons 2004)

## Semnale trece-jos (lowpass): eliminarea zgomotului

Profităm de faptul că avem de a face cu semnal trece-jos și eliminăm cu un filtru trece-jos orice este în afara benzii *B*Hz după care discretizăm.



Source: (Lyons 2004)