

Corso Laurea Magistrale in Scienze Informatiche

Adam:

Tecniche Avanzate di Ottimizzazione nei Modelli di Machine Learning

Studente:

Rocco Persiani

Professoressa: Eleonora Iotti

Anno Accademico 2023/2024



Obiettivi del Progetto

Studiare la famiglia degli algoritmi di ottimizzazione Adam, implementando l'algoritmo di discesa del gradiente Adam su un Multi-Layer Perceptron a uno strato e a più strati, confrontando le prestazioni di quest'ultimo con l'algoritmo Stocastich Gradient Descent (SGD).

INDICE



- 1. Introduzione
- 2. Algoritmo
- 3. Estensioni
- 4. Implementazione
- 5. Confronto
- 6. Conclusioni

Nel campo del machine learning e dell'intelligenza artificiale, uno degli obiettivi principali è quello di sviluppare modelli che possano apprendere dai dati e fare previsioni accurate.

Il processo di apprendimento richiede l'ottimizzazione dei parametri del modello in modo che minimizzino una certa funzione di costo.

- La funzione di costo guida l'aggiornamento dei parametri del modello durante il processo di addestramento.
- Con l'aumentare delle dimensioni dei dati e della complessità dei modelli, si è cercato di sviluppare nuovi algoritmi che potessero rispondere in modo efficace alle nuove esigenze



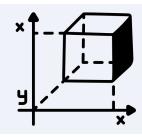
L'algoritmo Stocastich Descend Gradient (SGD) si presta ad aggiornare iterativamente i parametri di un modello di machine learning in modo da ridurre gradualmente l'errore di previsione del modello durante l'addestramento.

Il gradiente è una misura che quantifica la pendenza di una funzione, ovvero indica la direzione di massima crescita o massima diminuzione in uno spazio multidimensionale.

• L'algoritmo quantifica quindi il movimento verso il basso del gradiente di una funzione di costo.

 Il punto minimo di una funzione di costo corrisponde ai valori dei parametri per i quali essa raggiunge il suo valore più basso La famiglia di algoritmi Adam è stata sviluppata per ottimizzare funzioni obiettivo stocastiche attraverso l'uso dei gradienti del primo ordine.

Per funzioni stocastiche si intendono funzioni che possono variare nel tempo o essere influenzate da rumore o varianza.



• L'introduzione di questi ottimizzatori ha il fine di rispondere a diverse sfide e limitazioni incontrate con l'uso del semplice algoritmo Stocastich Descend Gradient (SGD).

 Adam fa uso di stime adattive dei gradienti di ordine inferiore per migliorare efficienza e velocità della convergenza durante l'ottimizzazione • Il dataset su cui siamo andati ad analizzare le prestazioni dei vari modelli presi in esame è il MNIST (Modified National Institute of Standards and Technology).

Esso è composto da cifre, che vanno da 0 a 9, scritte a mano con un training set composto da 60.000 esempi e un test set di 10.000 esempi.

 MNIST è comunemente utilizzato come benchmark per valutare l'accuratezza e le prestazioni di algoritmi di machine learning, in particolare per problemi di classificazioni di immagini



Pseudo-codice Adam:

```
Require: \alpha: Stepsize
Require: \beta_1, \beta_2 \in [0,1): Exponential decay rates for the moment estimates
Require: f(\theta): Stochastic objective function with parameters \theta
Require: \theta_0: Initial parameter vector
   m_0 \leftarrow 0 (Initialize 1<sup>st</sup> moment vector)
   v_0 \leftarrow 0 (Initialize 2<sup>nd</sup> moment vector)
   t \leftarrow 0 (Initialize timestep)
   while \theta_t not converged do
       t \leftarrow t + 1
       g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1}) (Get gradients w.r.t. stochastic objective at timestep t)
       m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t (Update biased first moment estimate) v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_t^2 (Update biased second raw moment estimate)
       \widehat{m}_t \leftarrow m_t/(1-\beta_1^t) (Compute bias-corrected first moment estimate)
       \hat{v}_t \leftarrow v_t/(1-\beta_2^t) (Compute bias-corrected second raw moment estimate)
       \theta_t \leftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot \widehat{m}_t / (\sqrt{\widehat{v}_t} + \epsilon) (Update parameters)
   end while
   return \theta_t (Resulting parameters)
```

- β_1 controlla il decadimento esponenziale della media dei gradienti passati
- β_2 gestisce il decadimento esponenziale della media dei quadrati dei gradienti
- ϵ è un termine di stabilizzazione che previene la divisione per zero



L'algoritmo proposto è una tecnica avanzata per aggiornare i parametri di un modello in modo efficiente durante l'addestramento, esso :

- Calcola il gradiente della funzione di costo rispetto ai parametri del modello
- Mantiene due stime dei momenti del gradiente
- Utilizza i parametri β_1 , β_2 che aiutano l'algoritmo ad adattarsi dinamicamente alle variazioni nei gradienti durante l'ottimizzazione
- Combina le stime adattive dei momenti del gradiente per l'aggiornamento dei parametri del modello

I valori di default dei parametri che sono utilizzati per le stime adattive sono :

•
$$\beta_1 = 0.9$$

•
$$\beta_2 = 0.999$$

•
$$\epsilon = 1e-8$$

Adamax, è un'estensione di Adam che a differenza di quest'ultimo utilizza la norma infinita per la stima dei momenti di secondo ordine anziché la norma quadratica

```
Require: \alpha: Stepsize
Require: \beta_1, \beta_2 \in [0, 1): Exponential decay rates
Require: f(\theta): Stochastic objective function with parameters \theta
Require: \theta_0: Initial parameter vector
   m_0 \leftarrow 0 (Initialize 1<sup>st</sup> moment vector)
   u_0 \leftarrow 0 (Initialize the exponentially weighted infinity norm)
   t \leftarrow 0 (Initialize timestep)
   while \theta_t not converged do
      t \leftarrow t + 1
      g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1}) (Get gradients w.r.t. stochastic objective at timestep t)
      m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t (Update biased first moment estimate)
      u_t \leftarrow \max(\beta_2 \cdot u_{t-1}, |g_t|) (Update the exponentially weighted infinity norm)
      \theta_t \leftarrow \theta_{t-1} - (\alpha/(1-\beta_1^t)) \cdot m_t/u_t (Update parameters)
   end while
   return \theta_t (Resulting parameters)
```

 La modifica rende l'algoritmo particolarmente robusto in presenza di gradienti di magnitudine variabile



Le differenze sostanziali che apporta Adamax rispetto ad Adam sono:

 Dal punto di vista computazionale Adamax è generalmente meno costoso poiché il calcolo della norma infinita è più semplice rispetto a quello della radice quadrata di Adam

 Per l'uso invece si preferisce Adamax in situazioni in cui i gradienti subiscono variazioni molto significative

• Il valore di default del parametro α è impostato a 0.002



In generale Adam risulta ampiamente utilizzato in molte applicazioni di machine learning e deep learning

L'implementazione è effettuata tramite Python, di seguito il codice:

```
def step(self, activations, deltas):
   gradient_W = [ np.zeros(w.shape) for w in self.weights ]
   gradient_b = [ np.zeros(b.shape) for b in self.biases ]
   num_input = len(activations)
   for l in range(self.num_layers, -1, -1):
       sum_w = 0
       for k in range(num_input):
           sum_w += np.dot( activations[k][l], np.transpose( deltas[k][l] ) )
       sum_b = 0
       for k in range(num_input):
           sum_b += deltas[k][l]
       gradient_W[l] = sum_w
       gradient_b[l] = sum_b
   self.weights = [
       w - (self.eta / num_input) * dw
       for w, dw in zip( self.weights, gradient_W )
   self.biases = [
       b - (self.eta / num_input) * db
       for b, db in zip( self.biases, gradient_b )
```

Stocastich Descend Gradient:

- Inizializzazione dei gradienti a 0
- Calcolo dei gradienti per ogni Layer
- Aggiornamento dei pesi e del bias



Il seguente codice è stato implementato a lezione



```
def step(self, activations, deltas):
   gradient_W = [ np.zeros(w.shape) for w in self.weights ]
   gradient_b = [ np.zeros(b.shape) for b in self.biases ]
   num_input = len(activations)
   for k in range(num_input):
        a = activations[k]
        d = deltas[k]
        for l in range(self.n_layers,-1,-1):
            gradient_W[l] += np.dot(a[l], d[l].T)
           gradient_b[l] += d[l]
   gradient W = [gw / num input for gw in gradient W]
   gradient_b = [gb / num_input for gb in gradient_b]
    self.t += 1
   for l in range(self.n_layers):
        self.m weights[l] = self.beta1 * self.m weights[l] + (1 - self.beta1) * gradient W[l]
       self.v_weights[l] = self.beta2 * self.v_weights[l] + (1 - self.beta2) * (gradient_W[l] ** 2)
       m_hat_w = self.m_weights[l] / (1 - self.beta1 ** self.t)
        v_hat_w = self.v_weights[l] / (1 - self.beta2 ** self.t)
        self.weights[l] -= self.eta * m hat w / (np.sqrt(v hat w) + self.epsilon)
       self.m biases[l] = self.beta1 * self.m biases[l] + (1 - self.beta1) * gradient b[l]
        self.v_biases[l] = self.beta2 * self.v_biases[l] + (1 - self.beta2) * (gradient_b[l] ** 2)
       m hat b = self.m biases[l] / (1 - self.beta1 ** self.t)
        v_hat_b = self.v_biases[l] / (1 - self.beta2 ** self.t)
        self.biases[l] -= self.eta * m hat b / (np.sqrt(v hat b) + self.epsilon)
```

MLP Ottimizzazione Adam:

- Inizializzazione dei gradienti a 0
- Calcolo dei gradienti medi
- Incremento del Timestamp
- Calcolo dei momenti di primo e secondo ordine
- Calcolo delle correzioni dei bias
- Aggiornamento dei pesi e del bias



```
def step(self, activations, deltas):
    gradient_W = [ np.zeros(w.shape) for w in self.weights ]
    gradient b = [ np.zeros(b.shape) for b in self.biases ]
   num_input = len(activations)
    for k in range(num_input):
       a = activations[k]
       d = deltas[k]
       for l in range(self.n_layers,-1,-1):
           gradient_W[l] += np.dot(a[l], d[l].T)
           gradient_b[l] += d[l]
    gradient_W = [gw / num_input for gw in gradient_W]
    gradient_b = [gb / num_input for gb in gradient_b]
    self.t += 1
    for l in range(self.n_layers):
       self.m weights[l] = self.beta1 * self.m weights[l] + (1 - self.beta1) * gradient W[l]
       self.u weights[l] = np.maximum(self.beta2 * self.u weights[l], np.abs(gradient W[l]))
       m hat w = self.m weights[l] / (1 - self.beta1 ** self.t)
       self.weights[l] -= (self.eta / (self.u_weights[l] + self.epsilon)) * m_hat_w
       self.m_biases[l] = self.beta1 * self.m_biases[l] + (1 - self.beta1) * gradient_b[l]
       self.u_biases[l] = np.maximum(self.beta2 * self.u_biases[l], np.abs(gradient_b[l]))
       m_hat_b = self.m_biases[l] / (1 - self.beta1 ** self.t)
       self.biases[l] -= (self.eta / (self.u_biases[l] + self.epsilon)) * m_hat_b
```

MLP Ottimizzazione AdaMax:

- Inizializzazione dei gradienti a 0
- Calcolo dei gradienti medi
- Incremento del Timestamp
- Calcolo dei momenti di primo e secondo ordine
- Calcolo della correzione del bias
- Aggiornamento dei pesi e del bias



Caratteristiche Algoritmo SGD:

Tasso di Apprendimento	Fisso
Uso dei Momenti	No
• Efficienza	Alta per piccoli dataset
Robustezza ai Gradienti	Bassa
• Memoria	Bassa
Convergenza	Lenta

Caratteristiche Algoritmo Ottimizzazione Adam :

Tasso di Apprendimento	Adattivo
• Uso dei Momenti	Si, primo e secondo ordine
• Efficienza	Alta per grandi dataset
Robustezza ai Gradienti	Alta
• Memoria	Media
• Convergenza	Rapida

Caratteristiche Algoritmo Ottimizzazione AdaMax:

Tasso di Apprendimento	Adattivo
Uso dei Momenti	Si, primo e massimo del secondo ordine
• Efficienza	Alta per gradienti grandi
Robustezza ai Gradienti	Molto Alta
• Memoria	Media
Convergenza	Rapida e più stabile

Per il confronto delle prestazioni sul dataset MNIST abbiamo impostato gli iperparametri:

Numero di Epoche : 10

• Mini Batch Size: 32

• Learning Rate: 0.1 / 0.001 / 0.002

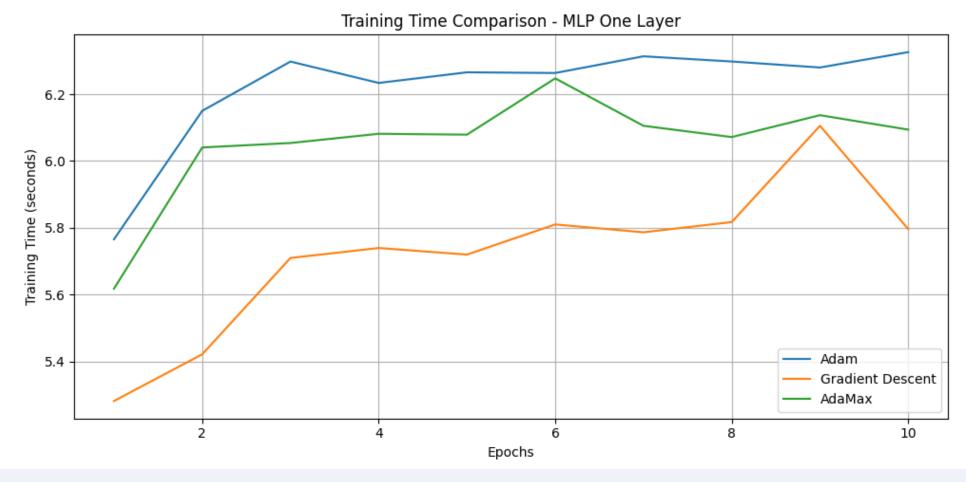


Per le prestazioni ci siamo soffermati in particolare su:

- Tempo di Addestramento del modello per ogni Epoch
- Accuratezza del modello per ogni Epoch



Grafico Tempo di Addestramento effettuato su MLP con uno strato nascosto:



Hidden Layer: 60 neuroni

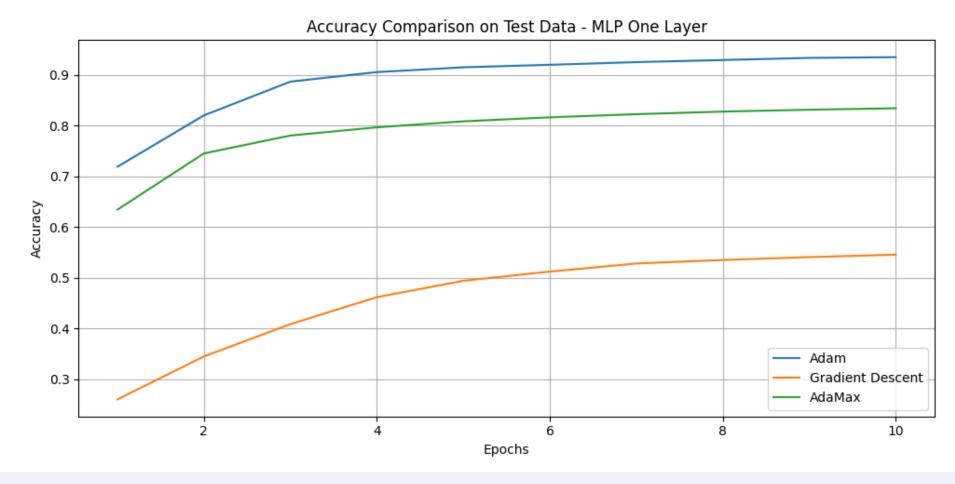
Tempo Training Totale SGD: 57.19 secondi

Tempo Training Totale Adam: 62.19 secondi

Tempo Training Totale AdaMax: 60.53 secondi



Grafico Accuratezza per Epoca effettuato su MLP con uno strato nascosto:



Hidden Layer:
 60 neuroni

• Accuracy SGD: 46.31%

Accuracy Adam: 88.90%

• Accuracy AdaMax: 78.98%



Grafico Tempo di Addestramento effettuato su MLP con due strati nascosti:

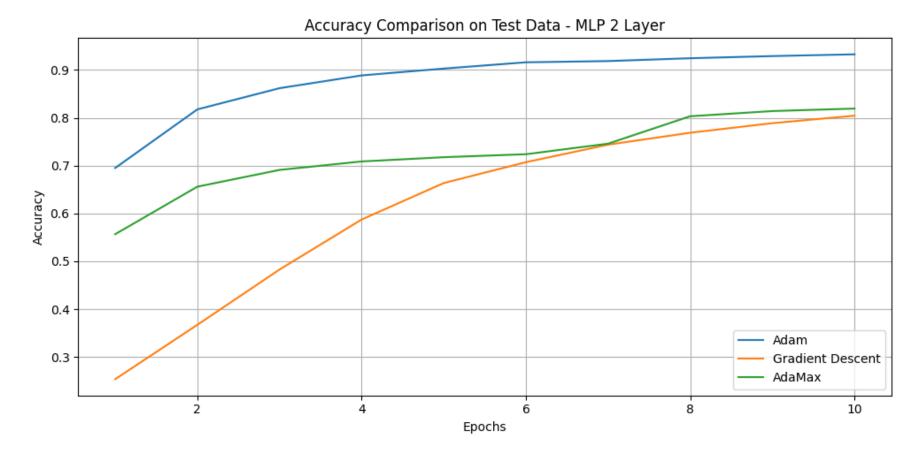


- I Hidden Layer : 60 neuroni
- I I Hidden Layer: 30 neuroni

- Tempo Training Totale SGD: 71.45 secondi
- Tempo Training Totale Adam: 81.71 secondi
- Tempo Training Totale AdaMax: 75.85 secondi



Grafico Accuratezza per Epoca effettuato su MLP con uno strato nascosto:



- I Hidden Layer :
 60 neuroni
- I I Hidden Layer: 30 neuroni

• Accuracy SGD: 61.68%

Accuracy Adam: 87.86%

Accuracy AdaMax: 72.36%



In conclusione, osservando i grafici e i risultati ottenuti, possiamo dedurre che:

✓ I tempi di training risultano più lunghi per gli algoritmi Adam e AdaMax che per SGD

✓ L'accuratezza più elevata è ottenuta dall'algoritmo Adam con rispettivamente l'87% e l'88%

✓ Pertanto l'algoritmo Adam ha mostrato prestazioni superiori rispetto agli altri due algoritmi in termini di accuratezza, mentre SGD si è confermato più veloce confermando la sua semplicità e alla minore complessità computazionale



Grazie per la vostra attenzione

