



电势及其梯度

- 静电场力的功、电势
- 导出真空中静电场的环路定理
- 电势的计算
- 电场强度和电势间的关系

4、静电场力的功、电势

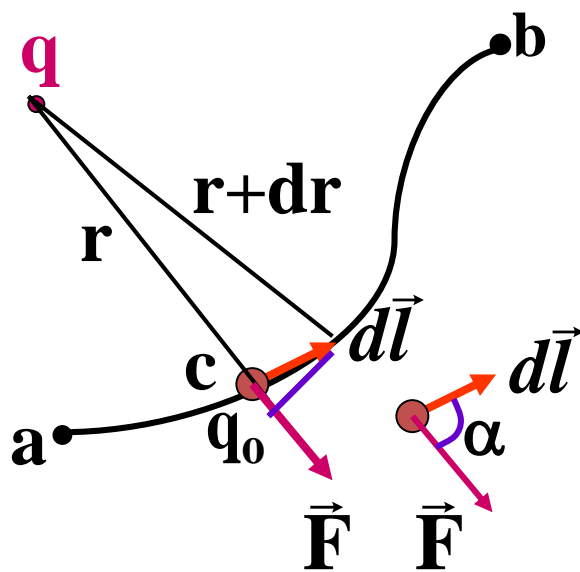
$$q \text{ 的场强: } \vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r}$$



4.1 静电场力的功

(1) 单个点电荷产生的电场中

将试验电荷 q_0 从电场的 a 点移动到 b 点 $A = ?$



在任意点 c, 位移 $d\vec{l}$ 、受力 $\vec{F} = q_0 \vec{E}$

$$dA = \vec{F} \cdot d\vec{l} = F dl \cos \alpha = F dr$$

$$dl \cos \alpha = dr$$

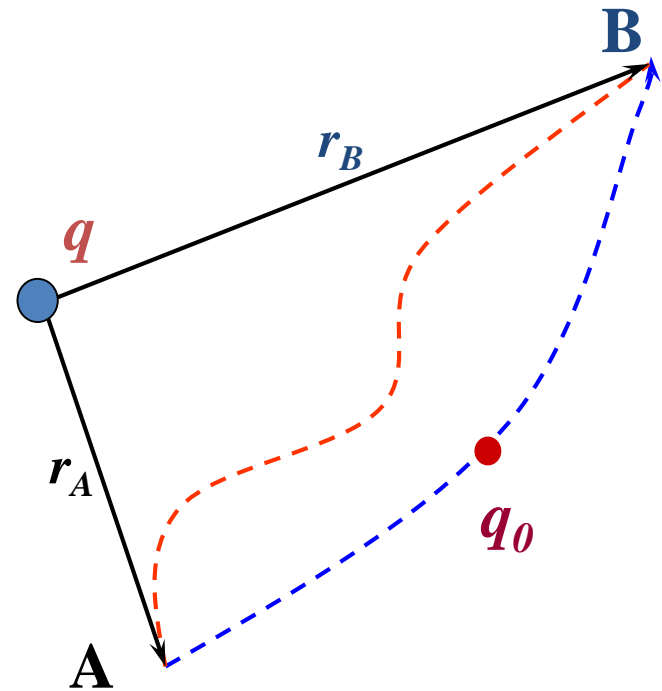
$$A = \int F \cdot dr = \int q_0 E dr = \int_a^b \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr$$

$$A = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_a} - \frac{1}{r_b} \right)$$

结论：

单个点电荷产生的电场中，电场力做功与路经无关。

$$A = \frac{q_o q}{4\pi\epsilon_o} \left(\frac{1}{r_a} - \frac{1}{r_b} \right)$$



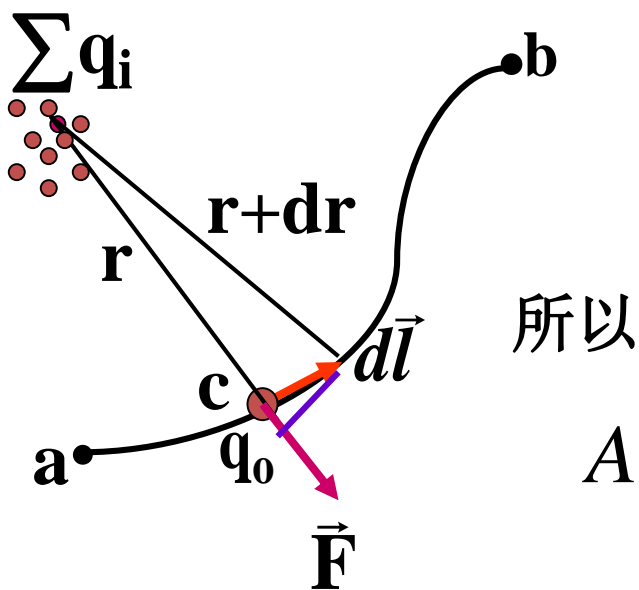


(2) 点电荷系产生的电场中

任意点c处的电场为: $\vec{E} = \sum \vec{E}_i = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \cdots + \vec{E}_n$

$$\begin{aligned} A &= \int \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int q_o \vec{E} \cdot d\vec{l} \\ &= q_o \int (\vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \cdots + \vec{E}_n) \cdot d\vec{l} \\ &= \underline{q_o \int \vec{E}_1 \cdot d\vec{l} + q_o \int \vec{E}_2 \cdot d\vec{l} + \cdots + q_o \int \vec{E}_n \cdot d\vec{l}} \end{aligned}$$

每一项都与路经无关



所以

$$\begin{aligned} A &= \int_{r_{1a}}^{r_{1b}} \frac{q_0 q_1}{4\pi\epsilon_0 r_1^2} dr_1 + \cdots + \int_{r_{na}}^{r_{nb}} \frac{q_0 q_n}{4\pi\epsilon_0 r_n^2} dr_n \\ &= q_0 \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_{ia}} - \frac{1}{r_{ib}} \right) \end{aligned}$$



(3) 连续分布电荷看作特殊点电荷组有同样的结论

结论:

$$A = \int \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int q_o \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

1° 试探电荷在任何静电场中移动时,电场力所作功只与试探电荷电量的大小及其起点、终点的位置有关,与路经无关。

电场力是保守力, 静电场是保守场。

2° 作功A与 q_o 的大小成正比,移动单位正电荷作功:

$$\frac{A}{q_o} = \int \vec{E} \cdot d\vec{l}$$



4.2 环路定理

在任意电场中，将 q_0 从 a $\xrightarrow{\text{经 } L_1}$ b
 $\xleftarrow{\text{经 } L_2}$ a

电场力作功： $A = \oint q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l}$

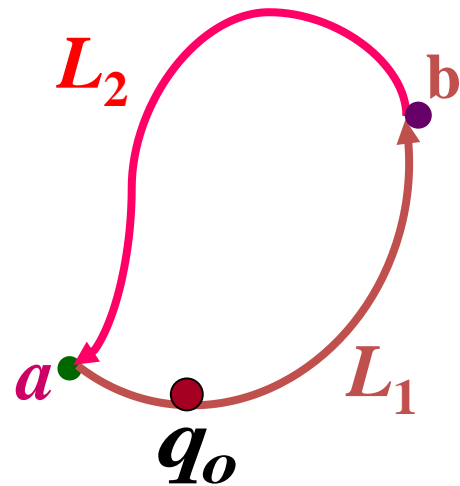
$$\begin{aligned} &= \int_{L_1}^b q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} + \int_{L_2}^a q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} \\ &= \int_{L_1}^b q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} - \int_{L_2}^b q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} \end{aligned}$$

$$\because \int_{L_1}^b q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{L_2}^b q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} \quad \therefore A = \oint q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

$$q_0 \neq 0$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

静电场的环路定理





4.2 环路定理

静电场的环路定理：

静电场中场强沿任意闭合环路的线积分（环流）恒等于零。

物理意义：静电场做功与路径无关，只与起点和终点的位置有关，或静电场沿任何闭合环路做功为零。

若一矢量场的任意环路积分始终为0，则称该矢量场为无旋场。

静电场两个**基本性质**：

高斯定理： $\oiint \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{S \text{ 内}} q_i$ 有源场

环路定理： $\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$ 无旋场，保守场



关于有源性是指：静电场不能脱离静止电荷而单独存在，静止电荷是静电场的源，高斯定律正是反映了静电场的这一特性。

关于保守性是指：在静电场中，电场矢量的线积分与积分路径无关，其本质就是环路定理。

4.3 电势、电势能

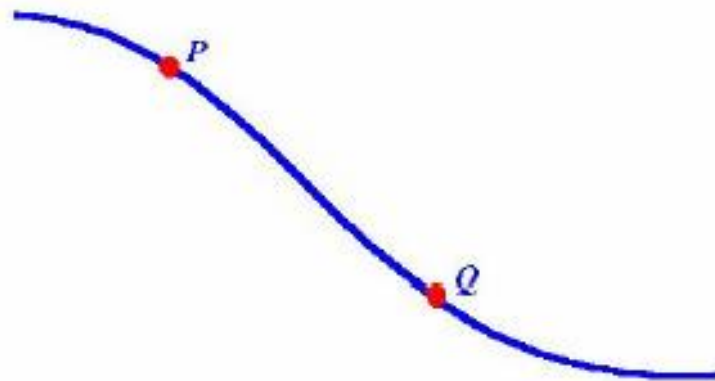
电势是静电场另一个重要的基本物理量，要求牢固掌握其概念。明确电势是标量，服从标量的迭加原理。

(1) 电势能

- 能量：状态量
- 功：过程量（力对空间的积累）

系统有能量，说明它能做功

功=能量的改变量



电场力做功，电势能减小

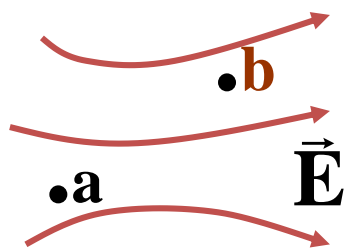


任一带电体在静电场中都具有一定的电势能,

并且: **电场力作功(A) = 带电体电势能的减少(-ΔW)**

设试验电荷 q 在电场 E 中 a 、 b 点时具有电势能 W_a 、 W_b , 当把 q 从 a 点移动到 b 点时, 电场力作的功等于由 a 到 b 试验电荷电势能的减少:

$$A_{ab} = -(W_b - W_a) = W_a - W_b$$



或:
$$A_{ab} = \int_a^b q \vec{E} \cdot d\vec{l} = q \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

若取 b 点: $W_b = 0$

q 在 a 点处的电势能:

$$A_{a"0"} = W_a - W_b = W_a = q \int_a^{0"} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

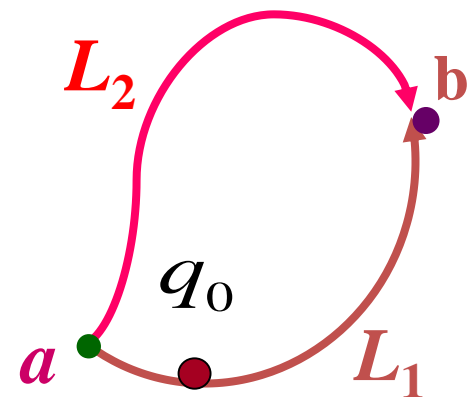
$$W_a = A_{a"0"} = q \int_a^{0"} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$



讨论:

- 1) 电势能零点的选取是任意的, 一般视问题方便而定, 通常参考点不同, 电势能不同。对于**有限带电体**, 一般选**无限远为势能零点**, 实际应用中或研究电路问题时常取大地、仪器外壳等为势能零点; 对于**无限大带电体**, 常取**有限远为势能零点**;
- 2) 电势能是属于系统的 (电场 + 试探电荷)

(2) 电势、电势差



$$W_a = q_0 \int_a^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} \quad U_a = \frac{W_a}{q_0} = \int_a^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

单位正电荷的电势能就是电势

定义： a 、 b 两点的电势分别为 U_a 、 U_b ，

则两点间的电势差为 $U_a - U_b = \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l}$

即： a 、 b 两点的电势差 =

将单位正电荷
从 $a \rightarrow b$ 电场力作的功

电场中任意点的电势：

$$U_p = \int_p^{U=0} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$



电势零点的选取:

- 电荷分布在有限空间,
取无穷远为 $U=0$ 点。
- 电荷分布在无限空间,
取有限远点为 $U=0$ 点。
- 一般工程上,
选大地或设备外壳为 $U=0$ 点。

$$U_a - U_b = \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

根据定义, 若已知电势分布 $U(\mathbf{r})$
求移动电荷 q 的电场力做功:

$$A = q \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l} = q(U_a - U_b)$$

电势能的单位：J

电势、电势差的单位：V或J/C

$$U_a - U_b = \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

例1. 在示波器、电视机、计算机显示器中，均有电子在电场中被加速而获得动能的情况。已知电子在1000v的电压中加速，求电子获得的速度。

(设电子从阴极出发时的初速度是0，电子质量 $m=9.11 \times 10^{-31} \text{kg}$)

解：电场力作功 $A = (-e) \cdot (U_- - U_+) = -1.6 \times 10^{-19} \times (-1000)$

由动能定理： $\Delta E_k = A = 1.6 \times 10^{-16} \text{J}$

$$v_o = 0 \quad \frac{1}{2}mv^2 = 1.6 \times 10^{-16} \text{J}$$

$$v = 1.87 \times 10^7 \text{ m/s}$$

若电子经过 $\Delta U = 1\text{v}$ 的电场：

$$\Delta E_k = A = (-e) \cdot (U_- - U_+) = 1.6 \times 10^{-19} \text{J} = 1 \text{ eV}$$

$$v = 5.93 \times 10^5 \text{ m/s}$$



(3) 电势的计算

掌握电势的基本计算方法。

- 点电荷的电势
- 点电荷组的电势

电势叠加原理

- 连续分布电荷的电势
 - 线电荷
 - 面电荷
 - 体电荷



求点电荷 q 产生电场的电势分布。

解：选无穷远点为电势 0 点，因积分与路径无关，选与 \vec{E} 方向相同的路径积分。按电势定义，空间距离点电荷 q 为 r 的任一点 P 的电势为：

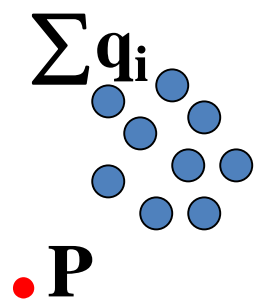
$$U_P = \int_P^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_P^{\infty} \left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \hat{r} \right) \cdot d\vec{r} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

点电荷的电势： $U = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$



点电荷的电势: $U = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$ $\left\{ \begin{array}{ll} q > 0 & r \rightarrow \infty \quad U = 0 \downarrow \\ q < 0 & r \rightarrow \infty \quad U = 0 \uparrow \end{array} \right.$

点电荷组的电势: 在点电荷系 $q_1 \ q_2 \ \cdots q_k$ 的电场中



任意点P处的电势

$$\begin{aligned} U_p &= \int_{P_\infty}^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{P_\infty}^{\infty} (\vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \cdots + \vec{E}_k) \cdot d\vec{l} \\ &= \int_P^{\infty} \vec{E}_1 \cdot d\vec{l} + \int_P^{\infty} \vec{E}_2 \cdot d\vec{l} + \cdots + \int_P^{\infty} \vec{E}_k \cdot d\vec{l} \\ &= \frac{q_1}{4\pi\epsilon_0 r_1} + \frac{q_2}{4\pi\epsilon_0 r_2} + \cdots + \frac{q_k}{4\pi\epsilon_0 r_k} \\ &= U_1 + U_2 + \cdots + U_k \end{aligned}$$

$$U_P = \sum_i U_i = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r_i}$$

电势叠加原理



2) 连续分布带电体的电势:

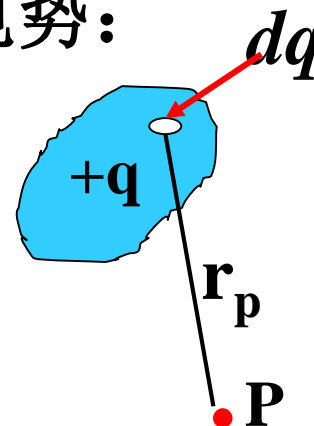
$$U = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

取电荷元 dq ，其在任意点P处的电势:

$$dU_P = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r_P}$$

整个带电体在任意点P处的电势:

$$U_P = \int \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r_P}$$



注:

电势是标量，积分是标量迭加。

\therefore 电势叠加比电场叠加要简便。

电势计算方法

- 定义法: $U = \int_a^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l}$
- 叠加法: $U = \int \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r}$



$$U_p = \int_p^{U=0} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

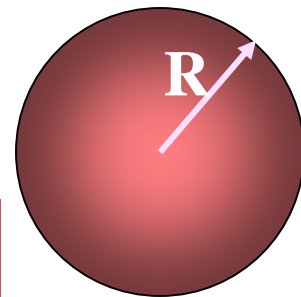
用定义法求U

真空中一半径为R的球面，均匀带电Q，求带电球所在空间任意一点P的电势U=？

解：由高斯定理已求得电场分布：

$$\begin{cases} r < R & E = 0 \\ r > R & \vec{E} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r} \end{cases}$$

设 $r \rightarrow \infty, U=0$



P点处在球外 $r > R$ ：

$$U_p = \int_p^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_p^{\infty} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r} \cdot d\vec{l} = \int_p^{\infty} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \cdot dr = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_p}$$

P点处在球内 $r < R$

$$U_p = \int_p^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} \quad \underline{\vec{E}=0} \quad \rightarrow \quad =0$$

$$U_p = \int_p^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_p^R \vec{E} \cdot d\vec{l} + \int_R^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R}$$



带电球面的电势分布:

$$\begin{cases} r < R & U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R} \\ r > R & U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} \end{cases}$$

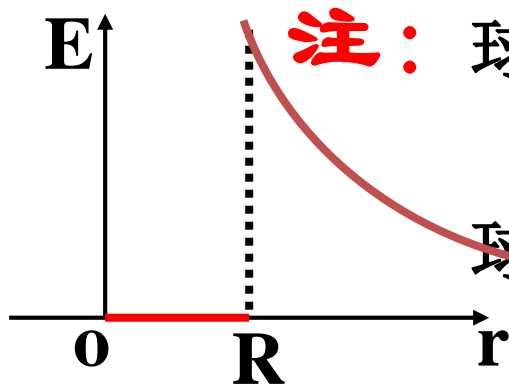
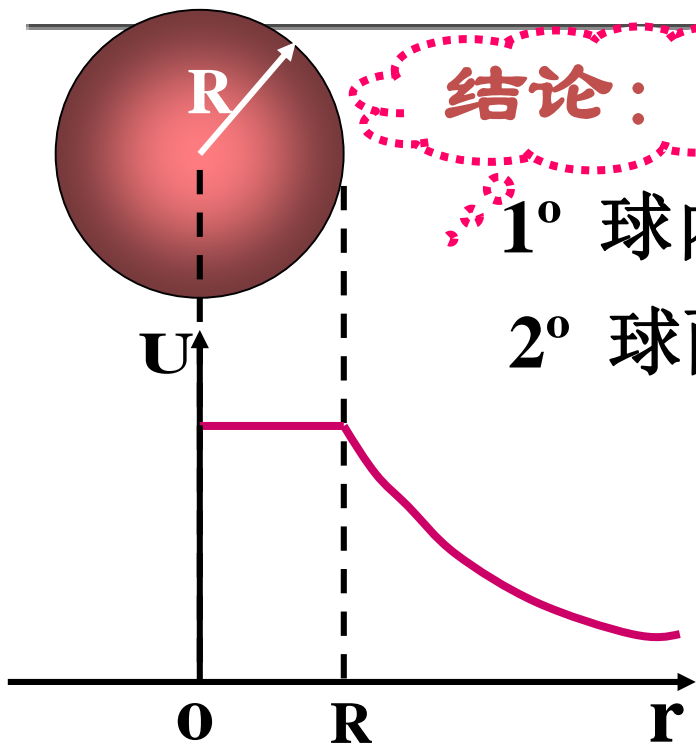
结论:

1° 球内电势处处相等, 均为: $U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R}$

2° 球面处U是连续。

与电场分布比较:

$$\begin{cases} r < R & E = 0 \\ r > R & \vec{E} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r} \end{cases}$$



注: 球内 $E=0$, 是球面上各点电荷在球内的场强迭加为 0。

球内 $U \neq 0$, 是将单位正电荷从球内移到无穷远电场力作功 $A \neq 0$ 。

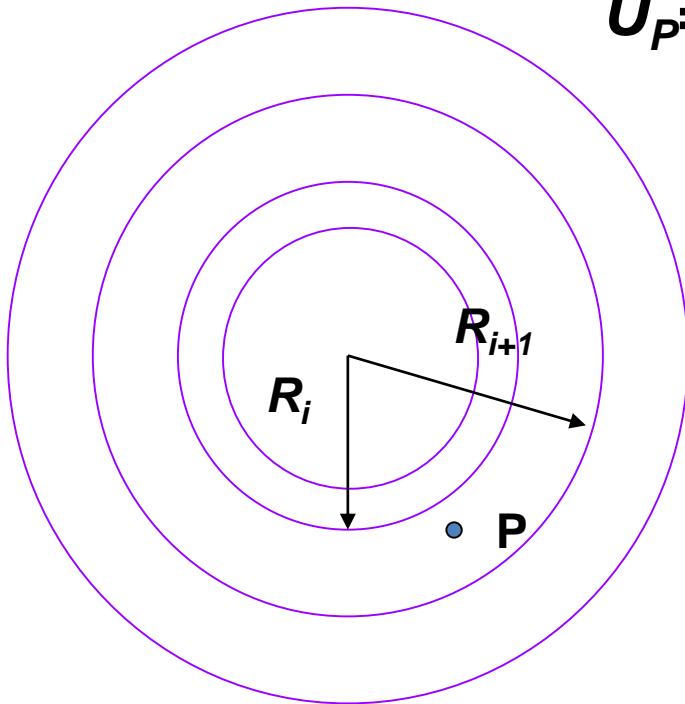
$$q_1, q_2, \dots, q_n$$

$$R_1, R_2, \dots, R_n$$

$$U_{R_i} < r < U_{R_{i+1}}$$

$$U_P = ?$$

$$\left\{ \begin{array}{ll} r < R & U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R} \\ r > R & U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} \end{array} \right.$$



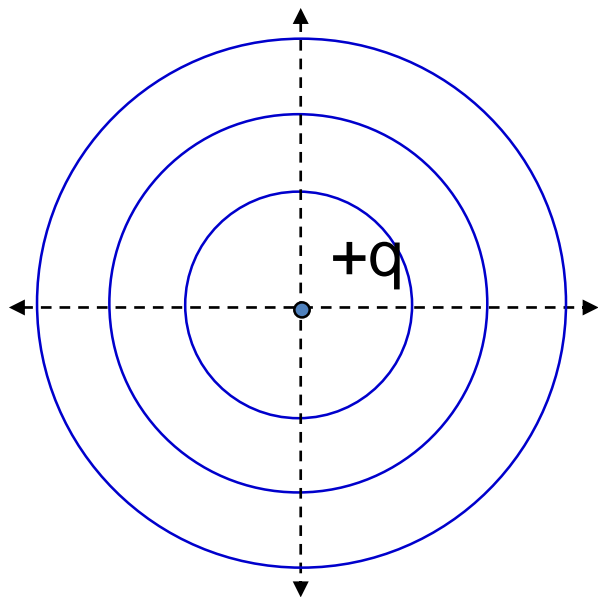
$$U_P = \frac{\sum_{j=1}^i q_j}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{\sum_{j=i+1}^n q_j / R_j}{4\pi\epsilon_0}$$

5、等势面、电势梯度

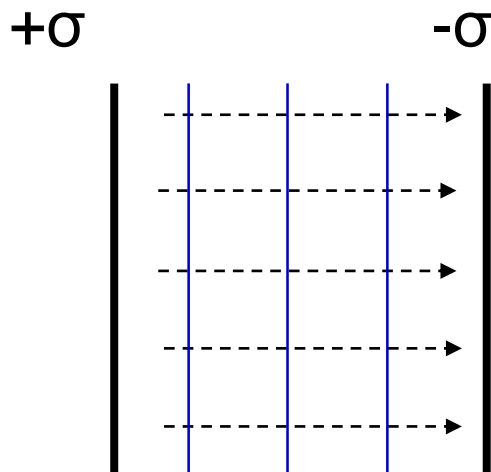
5.1 等势面

掌握电场强度和电势间的微分关系

电势相等的空间各点所组成的曲面。



点电荷：同心球面



平行平板电容器：
等势面垂直于电场线

说明:

(1) 沿等势面移动电荷, 电场力不作功

$$A_{12} = q(U_1 - U_2) = 0$$

(2) 等势面处处与电力线正交

$$dA = q\vec{E} \cdot d\vec{l} = qEdl\cos\theta, \quad q \neq 0 \quad E \neq 0 \quad dl \neq 0, \quad \vec{E} \perp d\vec{l}$$

(3) 等势面稠密处 —— 电场强度大

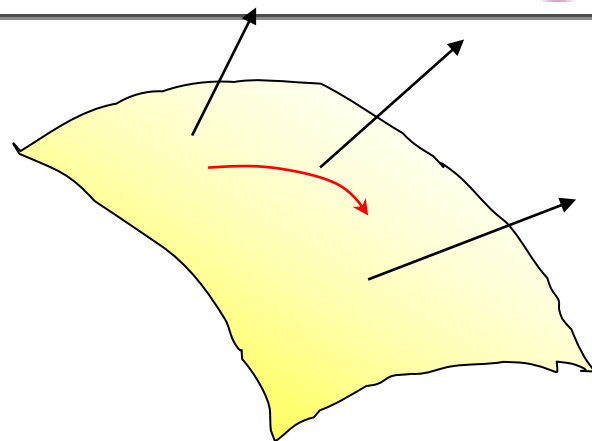
(当规定相邻两等势面的电势差为定值)



等势面越密
电势变化越快

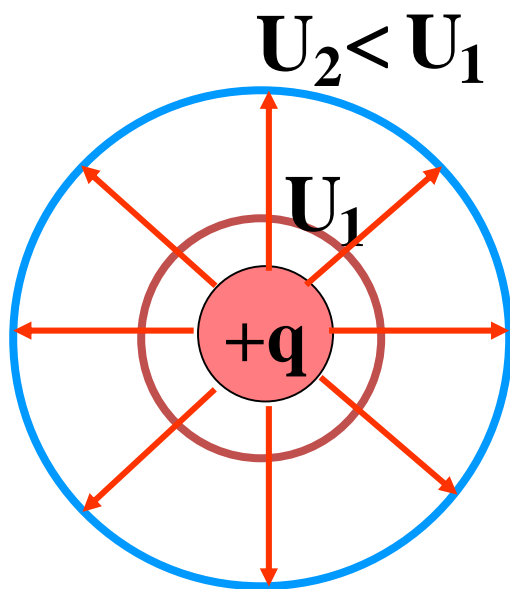


电场强度大



等势面与电场分布的关系：

$$U = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$



等势面与电场线处处正交，
且电场线的方向指向电势
降低的方向。

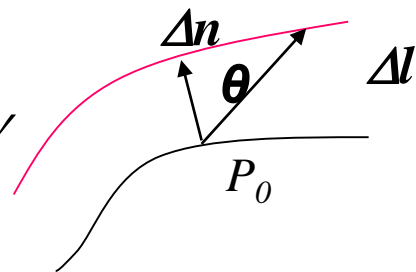
在同一等势面上移动电荷，
电场力的功恒等于0。



梯度 (gradient) 标量场的梯度

设一个标量函数 $f(x, y, z)$, 若函数 f 在点 P_0 可微, 则 f 在点 P_0 沿任意方向 l 的方向导数为:

$$\frac{\partial f}{\partial l}(P_0) = \frac{\partial f(P_0)}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial f(P_0)}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial f(P_0)}{\partial z} \cos \gamma$$



其中 $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ 是方向 l 的方向余弦。

沿方向导数最大的方向 (Δn), 数值上等于这个最大的方向导数 ($\frac{\partial f}{\partial n}$) ---- 梯度

$$\nabla f = \frac{\partial f(x, y, z)}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f(x, y, z)}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f(x, y, z)}{\partial z} \vec{k} \quad \text{是 } f \text{ 在点 } (x, y, z) \text{ 的梯度, 记为 } \textcolor{red}{grad} f$$

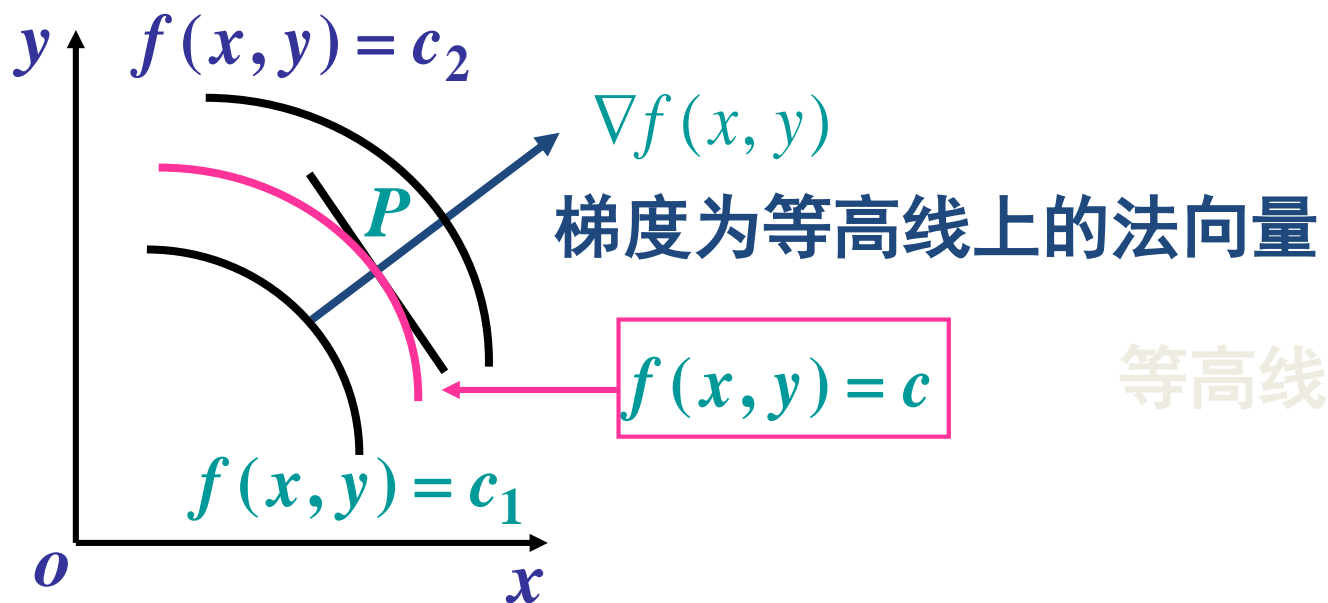
$$\text{式中 } \nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x} \vec{i}, \frac{\partial}{\partial y} \vec{j}, \frac{\partial}{\partial z} \vec{k} \right)$$

劈形算符



梯度的物理意义

- 标量场的梯度是一个矢量, 是空间坐标点的函数;
- 梯度的大小为该点标量函数 f 的最大变化率, 即该点最大方向导数;
- 梯度的方向为该点最大方向导数的方向, 即与等值线 (面) 相垂直的方向.



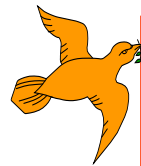
将会看到：

静电场中某点的电势（或称电位）函数 U 的梯度的负值，等于该点的电场强度 \mathbf{E} (矢量函数)：

$$-\nabla U = \vec{E}$$

即电场强度 \mathbf{E} 总与等势面（或称等位面）正交。

5.2 电势梯度



$$U_p = \int_p^{U=0} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$



梯度：物理量随空间的变化率。

E 与 U

描述电场各点
性质的物理量

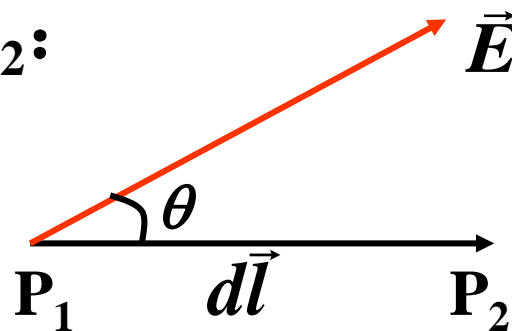
E 与 U 的关系？

在电场中取相距 dl 的两点 P_1 、 P_2 ：

$$U_{P_1} - U_{P_2} = \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

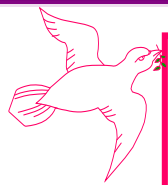
$$U_{P_1} - U_{P_2} = -dU$$

$$-dU = \vec{E} \cdot d\vec{l} = Edl \cos \theta$$



即： $E \cos \theta = -\frac{dU}{dl}$

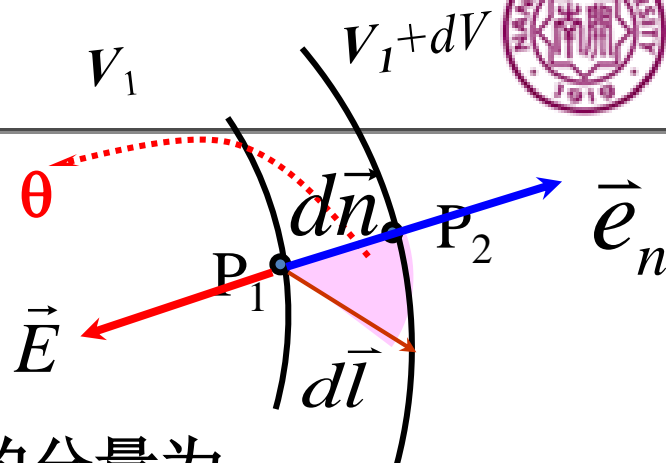
电势 U 沿 $d\vec{l}$ 方向
的空间变化率



$$E \cos \theta = -\frac{dU}{dl}$$



结论:



1° 静电场中任意给定点的E沿某方向的分量为:

$$E_l = -\frac{dU}{dl}$$

电势在此方向
空间变化率的负值

2° 场中任一点沿不同方向, U的空间变化率一般不等。

当 $\theta = 0$ 时, 即 $d\vec{n} \parallel \vec{E}$, $\frac{dU}{dn}$ 有最大值: $-\frac{dU}{dn} = E$

$\frac{dU}{dn}$ —— 电势梯度

则:
$$\vec{E} = -\frac{dU}{dn} \vec{n} = -\text{grad} U$$



$$\vec{E} = -\frac{dU}{dn} \vec{n} = -\text{grad} U$$

$$\begin{aligned}\vec{E} &= E_x \vec{i} + E_y \vec{j} + E_z \vec{k} \\ &= -\left(\frac{\partial U}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial U}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial U}{\partial z} \vec{k} \right)\end{aligned}$$

$$U_p = \int_p^{U=0} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

电场表示电势是积分关系
电势表示电场是微分关系



讨论：

1° $\vec{E} = -\text{grad}U$ 即：E 取决于U 在该点的空间变化率
而与该点U 值的大小无关。

2° E的又一单位： $V/m = N/C$

3° 求E的三种方法

点电荷电场叠加： $\vec{E} = \int \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r}$

用高斯定理求对称场： $\Phi_E = \oiint \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{S_{\text{内}}} q_i$

电势梯度法： $\vec{E} = -\text{grad}U$



例1 求：电荷线密度为 λ 的无限长带电直线的电势分布。

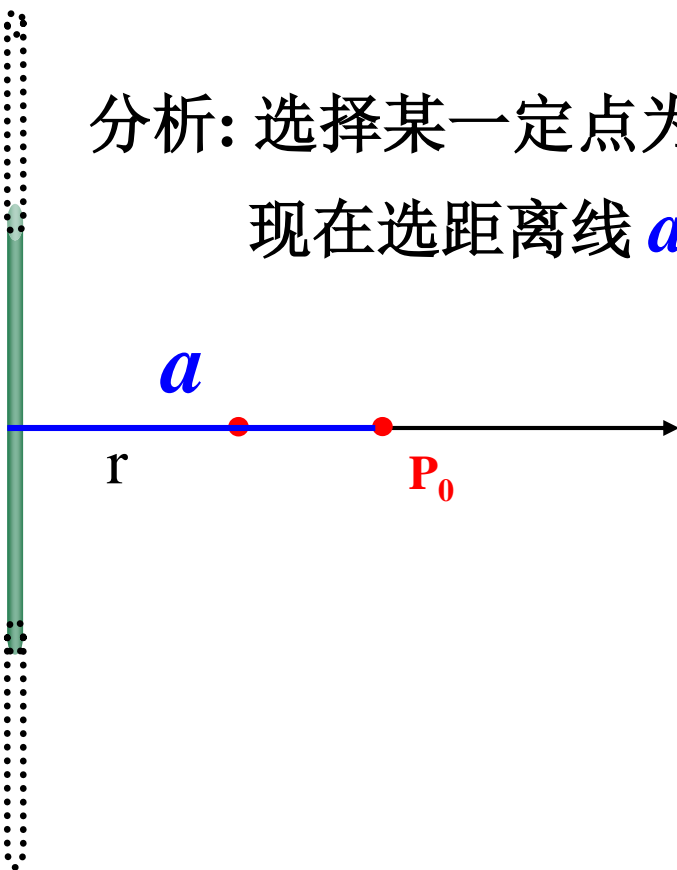
解： $E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$

~~$V = \int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{r}$~~

$$V = \int_r^{P_0} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

分析：选择某一定点为电势零点，

现在选距离线 a 米的 P_0 点为电势0点。



$$V = \int_r^{P_0} \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

$$V = \int_r^a \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \cdot dr$$

$$= \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{a}{r}$$

例2：求一均匀电场中电偶极子的受力。

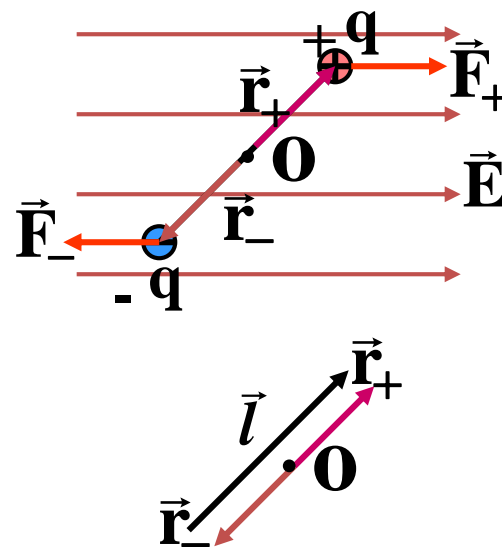


已知：电场为 \vec{E} ，偶极子的电荷为 q 。

解：受力 $\vec{F}_+ = q\vec{E}$
 $\vec{F}_- = -q\vec{E}$ } $\vec{F}_{\text{合}} = \vec{F}_+ + \vec{F}_- = 0$

相对 o 点的力矩：

$$\begin{aligned}\vec{\tau} &= \vec{r}_+ \times \vec{F}_+ + \vec{r}_- \times \vec{F}_- \\ &= q\vec{r}_+ \times \vec{E} - q\vec{r}_- \times \vec{E} \\ &= q(\vec{r}_+ - \vec{r}_-) \times \vec{E} \\ &= q\vec{l} \times \vec{E}\end{aligned}$$



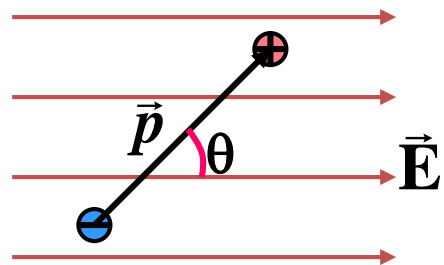
即： $\vec{\tau} = \vec{p} \times \vec{E}$ } $|\vec{\tau}| = pE \sin \theta$
方向是使电偶极子转向电场方向



例3. 求一电偶极子 $\vec{p} = q\vec{l}$ 在均匀电场 \vec{E} 中的电势能。

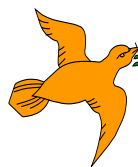
解：两电荷的电势能分别是：

$$\begin{aligned} W_+ &= qU_+ & W_- &= -qU_- \\ W &= W_+ + W_- = q(U_+ - U_-) \\ &= q \int_+^- \vec{E} \cdot d\vec{l} = -q \int_-^+ \vec{E} \cdot d\vec{l} \\ &= -q \int_-^+ E \cos \theta \, dl \\ &= -qlE \cos \theta = -pE \cos \theta \end{aligned}$$

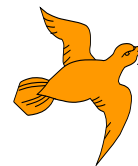
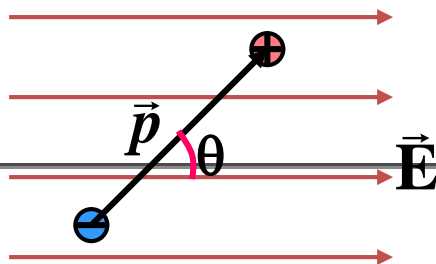


即： $W = -\vec{p} \cdot \vec{E}$

$$U_a - U_b = \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l}$$



即: $W = -\vec{p} \cdot \vec{E}$



$\vec{\tau} = \vec{p} \times \vec{E}$



讨论

(1) $\theta = 0$ $\cos \theta = 1$ $W = -pE$

能量最低 稳定平衡态

(2) $\theta = \frac{\pi}{2}$ $\cos \theta = 0$ $W = 0$

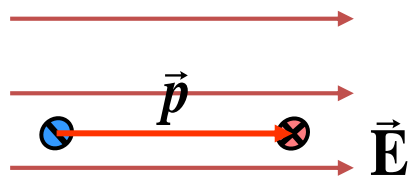
$\vec{F} = 0$ $\vec{\tau} \neq 0$ 非平衡态

(3) $\theta = \pi$ $\cos \theta = -1$ $W = pE$

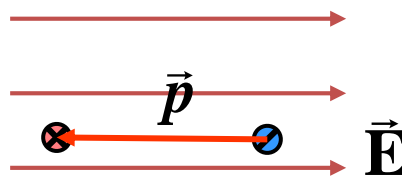
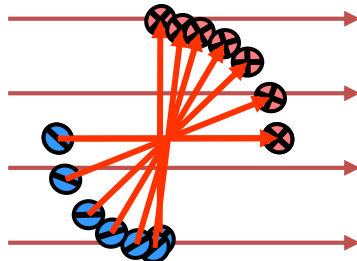
能量最高 非稳定平衡态

(4) $\theta = \frac{3}{2}\pi$ $\cos \theta = 0$ $W = 0$

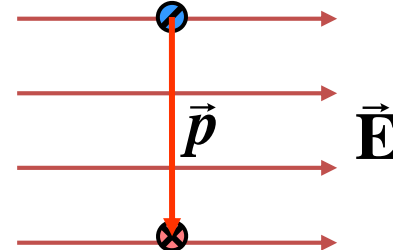
$\vec{F} = 0$ $\vec{\tau} \neq 0$ 非平衡态



$\vec{F} = 0$ $\vec{\tau} = 0$



$\vec{F} = 0$ $\vec{\tau} = 0$



作业:

P353: T8.30 T8.34 T8.37 T8.38