

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij} \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{i=1}^n a_i \frac{\partial u}{\partial x_i} + au(x) = f(x) \quad (1)$$

Замена:

$$\xi_k = \sum_{i=1}^n c_{ki} x_i, \quad k = \overline{1, n} \quad (2)$$

$$\tilde{u}(\xi_1, \dots, \xi_n) = u(x_1, \dots, x_n)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^n \frac{\partial u}{\partial \xi_k} \frac{\partial \xi_k}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^n c_{ki} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial \xi_k}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} = \sum_{k=1}^n c_{ki} \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial \tilde{u}}{\partial \xi_k} \right) = \sum_{k=1}^n c_{ki} \sum_{l=1}^n \frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial \xi_k \partial \xi_l} \frac{\partial \xi_l}{\partial x_j} = \sum_{k,l=1}^n c_{ki} c_{lj} \frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial \xi_k \partial \xi_l}$$

$$\tilde{a}_{kl} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} c_{ki} c_{lj} \quad (3)$$

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij} t_i t_j = \sum_{k,l} \tilde{a}_{kl} \tau_k \tau_l$$

$$t_i = \sum_{k=1}^n c_{ki} \tau_k \quad (4)$$

$$t_j = \sum_{l=1}^n c_{lj} \tau_l$$

$a_{kk} \in \{1; -1; 0\}$ $\tilde{a}_{kl} = 0, k \neq l$ - Канонический вид

Если $\tilde{a}_{kk} = 1$ ($a_{kk} = -1$), $k = 1, \dots, n$ - Уравнение эллиптического вида

$n-1$ коэф $+1$

$1 - -1$

$n-1$ коэф -1

$1 - +1$

Def

Если есть 1 и -1 и их не менее двух - уравнение ультрагиперболического типа

Def

Уравнение имеет параболический тип, если среди a_{kk} есть хотя бы один 0, а все ненулевые коэф-ты одного знака

Если все собственные числа одного знака и нулей нет - уравнение эл. типа

Есть разного знака ??? - гипер тип

Если есть ноль остальные одного знака - параб тип

Уравнения гиперболического типа

Вопрос с билета: Вывод ур-я малых поперечных колебаний струны

u - отклонение точки струны x в момент времени t от поперечного сечения?

$|u_x| \ll 1$

Струна не оказывает сопротивление изгибу и её взаимодействие с соседними участками опр-ся только силами натяжения, касательными к профилю струны

$$l = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + u'^2} = x_1 - x_2$$

Силы натяжения не зависят от времени (Закон Гука)

Задана $f(x, t)$ - проекция на ось x линейной плотности сил

$$\int_{x_1}^{x_2} f(x, t) dx = \vec{F}(t)$$

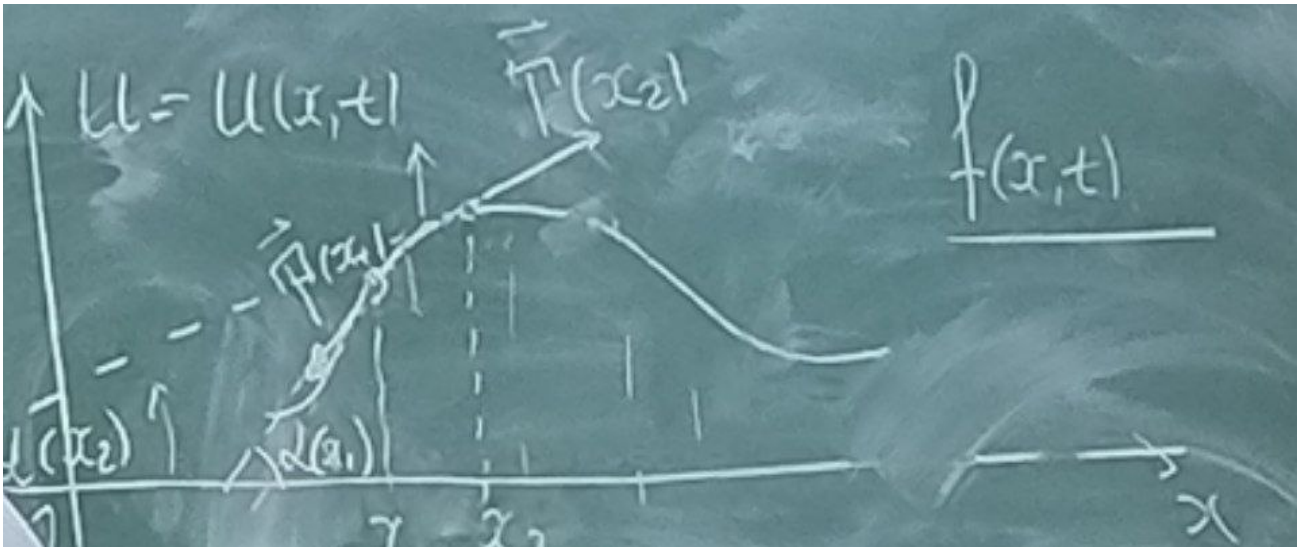


Рис. 1: Поперечное изображение струны

Закон Ньютона в проекциях:

$$T(x_2) \cos \alpha(x_2) - T(x_1) \cos \alpha(x_1) = 0$$

$\cos \alpha \approx 1$, T независит от x

$\rho(x)$ - линейная плотность струны

$$\int_{x_1}^{x_2} \rho(x) dx = m_{[x_1; x_2]}$$

$$\rho \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} \Delta x = T \left(\frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x+\Delta x} - \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_x \right) + f(x, t) dx \Delta x$$

$$\sin \alpha = \frac{\operatorname{tg} \alpha}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 \alpha}}$$

$$\rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - T \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = f(x, t) \quad (5)$$

$$u_{tt}(x, t) - a^2 u_{xx}(x, t) = F(x, t) \quad (6)$$

$$a^2 = \frac{T}{\rho} \quad F = \frac{f}{\rho}$$

Если $F \equiv 0$ - невынужденные колебания

Если $F \neq 0$ - вынужденные колебания

Тоже уравнение задает малые продольные колебания стержня