Procesos y Planificación

PROCESOS

Un programa en ejecución

H. M. Deitel.

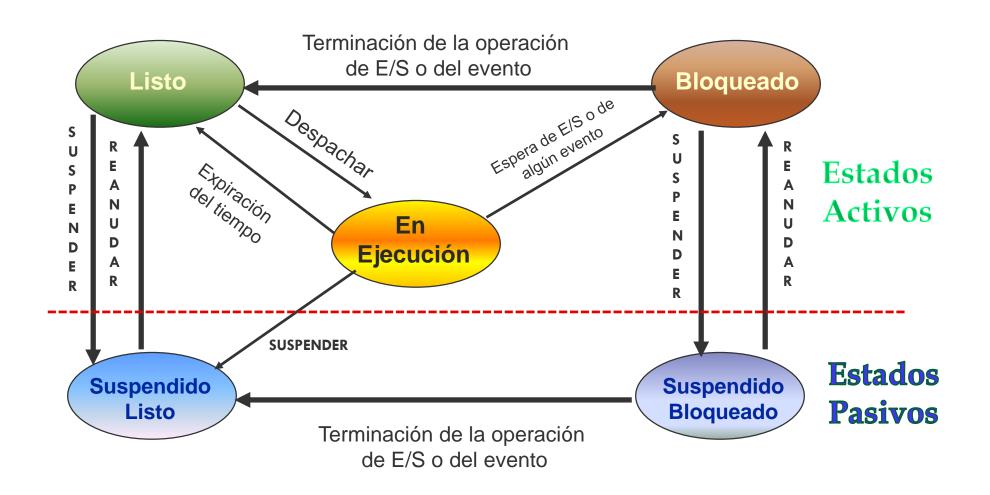
El concepto central en cualquier sistema operativo es el proceso: una abstracción de un programa en ejecución.

Andrew S. Tanenbaum.

Bloque de Control de Proceso (BCP)

- Es una Estructura de datos, que permite al Sistema Operativo manejar la información relacionada con cada uno de los procesos. Esto incluye:
 - ✓ Estado Actual del Proceso.
 - ✓ Identificador del Proceso.
 - ✓ Un apuntador hacia el padre del proceso.
 - ✓ Apuntadores a los hijos del proceso.
 - ✓ Prioridad del Proceso.
 - ✓ Información de Administración de memoria del proceso.
 - ✓ Apuntadores a los recursos asignados al proceso.
 - ✓ Un área para salvaguarda de los registros relacionados con la ejecución del proceso.
 - ✓ El Procesador en que se está ejecutando el proceso en un sistema de procesadores múltiples).

Estados de un Proceso



Operaciones sobre Procesos

- Crear un proceso.
- Destruir un proceso.
- Cambiar la prioridad de un proceso.
- Bloquear un proceso.
- Despachar un proceso.
- Permitir la comunicación entre procesos.
- Suspender un proceso.
- Reanudar un proceso.

Planificación de Procesos.

- Cuando son ejecutables varios procesos, el sistema operativo debe decidir cuál conviene ejecutar si el CPU se encuentra disponible
- El elemento del sistema quien toma esta decisión se llama PLANIFICADOR (Scheduling) y el algoritmo del cual hace uso se denomina ALGORITMO PLANIFICADOR.

Tipos de Planificación

No Apropiativa:

- Una vez que el CPU ha sido asignado a un proceso, ya no se le puede arrebatar.
- Ejemplos:
 - ✓ FIFO
 - ✓ Primer trabajo más corto

Tipos de Planificación

Apropiativa:

- Cuando a un proceso, el sistema operativo le puede quitar el CPU antes asignado.
- Ejemplos:
 - ✓ Round Robin,
 - ✓ Prioridades,
 - ✓ Tiempo restante más corto,
 - ✓ Colas múltiples.

Objetivos de la Planificación

- 1. Los procesos deben tratarse de la misma forma.
- 2. Evitar el aplazamiento indefinido.
- 3. Atender la mayor cantidad de procesos por unidad de tiempo.
- 4. Mantener ocupados los recursos del sistema.
- 5. Lograr un equilibrio entre la respuesta y el uso de los recursos.
- 6. Una tarea debe ejecutarse aproximadamente en el mismo tiempo, cada vez que se ejecute.

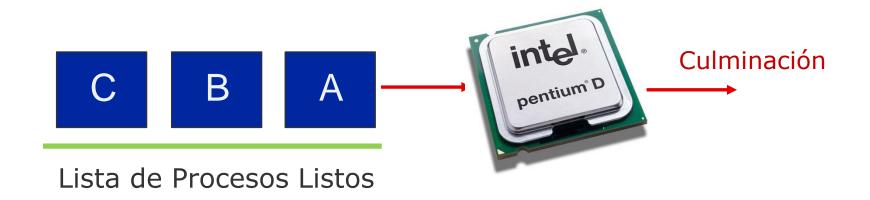
Criterios de Planificación

- 1. Si el proceso utiliza exhaustivamente el CPU (CPU Bound) o los diversos dispositivos (I/O Bound).
- 2. Importancia del proceso. Tipo de procesamiento.
- 3. Cuánto tiempo real de ejecución lleva un proceso y cuánto tiempo estimado necesita para terminar.
- 4. Frecuencia con la que el proceso utiliza la memoria principal.

Políticas de Planificación

FIFO

- Los procesos son atendidos en el orden en que entraron a la lista de Ready. El proceso tiene asignado el CPU hasta que termina su ejecución.
 - ✓ No Apropiativa.
 - ✓ Generalmente se utiliza combinando con otros esquemas.



Primer Trabajo más corto (SJF)

- Se ejecuta primero el proceso en espera que tiene el próximo menor tiempo estimado de ejecución, hasta terminar.
 - ✓ No Apropiativa
 - ✓ Favorece a los trabajos cortos a expensa de los largos.
 - ✓ La prioridad del proceso es inversamente proporcional al tiempo de ejecución.

Políticas de Planificación:

ROUND ROBIN

- Consiste en asignar el CPU al primer proceso de la lista de Ready durante un tiempo de ejecución (Quantum), el cual es igual para todos los procesos.
 - ✓ Variación del FIFO
 - ✓ Apropiativa.
 - ✓ El quantum puede variar: Carga del sistema, prioridad de los procesos.

FIFO



Tiempo restante más corto (SRT)

- Una vez que un proceso comienza su ejecución, puede ser desplazado por un nuevo con menor tiempo de ejecución estimado.
- ✓ Apropiativa.
- ✓ Implica mayor actividad que el Primer Trabajo Más Corto (SJF).

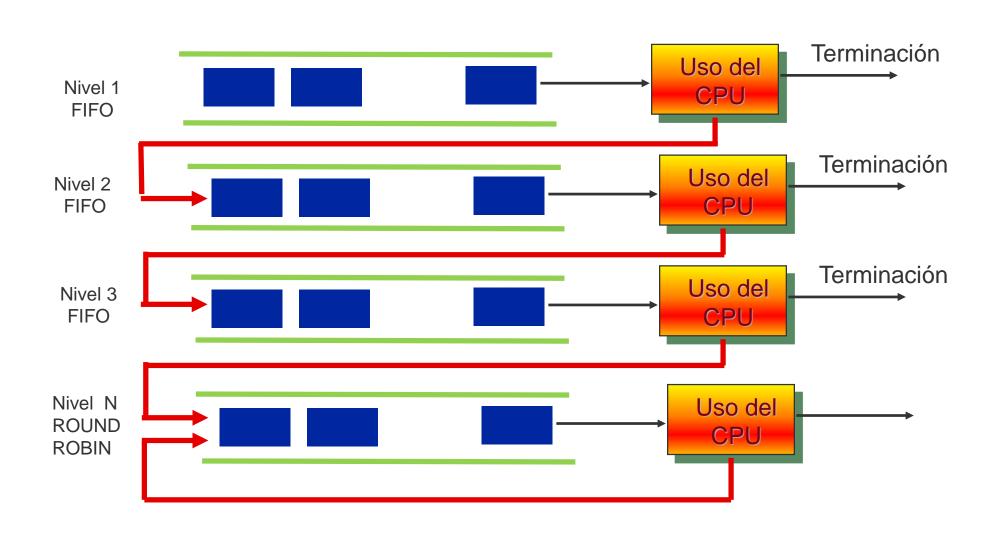
Prioridades

- A cada proceso se le asigna una prioridad. Se le permite la ejecución al trabajo que tenga la mayor prioridad.
- Las prioridades pueden ser:
 - ✓ Externas: Definidas por el usuario.
 - ✓ Internas: Determinadas por el sistema.
- Pueden además clasificarse en:
 - ✓ Estáticas: Cuando los procesos mantienen su prioridad constante durante su existencia en el sistema
 - ✓ Dinámicas: Cuando las prioridades sufren cambios.

Colas Múltiples

- El movimiento de los procesos se determina a través de varias colas de diferentes niveles.
- Un proceso nuevo entra a la red de colas, al final de la primera cola.
 Se desplaza por FIFO.
- Cuando a un proceso se le termina su quantum de tiempo, se coloca al final de la cola del siguiente nivel.
- El quantum asignado a un proceso cuando pasa a una cola de nivel inferior alcanza un valor mayor.
- Un proceso en cierta cola no puede ejecutarse a menos que estén vacías las colas de los niveles más altos.

Colas Múltiples



Evaluación de los Algoritmos de Planificación

Elementos de Medida:

 Tiempo de respuesta (T): Tiempo durante el cual el proceso está presente en el sistema

T= tiempo finalización - tiempo de llegada

- Tiempo de ejecución en el CPU (t)
- Tiempo desperdiciado(W) : W = T t
- Tasa de penalización (P) : P = T/t

Evaluación del Algoritmo F.I.F.O. (P.E.P.S.)



L: listo
U: instante
E: ejecución

| L | | | | E | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|----|---|----|---|----|---|----|---|---|----|---|---|----|---|----|---|----|
| U | | 11 | | 12 | | 13 | | 14 | | | 16 | | | 18 | | 19 | | 20 |
| Ε | D | | D | | D | | D | | D | Е | | Е | Е | | Е | | Е | |

| Proceso | Tiempo | | Tiempo | Tiempo | | | |
|---------|---------|---|----------|--------------|---|---|-----|
| | llegada | t | Arranque | Finalización | Т | W | Р |
| А | 0 | 3 | 0 | 3 | 3 | 0 | 1.0 |
| В | 1 | 5 | 3 | 8 | 7 | 2 | 1.4 |
| С | 3 | 2 | 8 | 10 | 7 | 5 | 3.5 |
| D | 9 | 5 | 10 | 15 | 6 | 1 | 1.2 |
| E | 12 | 5 | 15 | 20 | 8 | 3 | 1.6 |

Promedio: 6.2 2.2 1.74

Evaluación del Algoritmo Primer Trabajo más corto (S.J.F.)



L: listo

U: instante

E: ejecución

| L | | | | Ε | | | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|----|---|----|---|----|---|----|---|----|---|----|---|----|---|----|---|----|---|----|
| U | | 11 | | 12 | | 13 | | 14 | | 15 | | 16 | | 17 | | 18 | | 19 | | 20 |
| E | D | | D | | D | | D | | D | | Ε | | Ε | | Ε | | Ε | | Ε | |

| Proceso | Tiempo | | Tiempo | Tiempo | | | |
|---------|---------|---|----------|--------------|---|---|-----|
| | llegada | t | Arranque | Finalización | Т | W | Р |
| Α | 0 | 3 | 0 | 3 | 3 | 0 | 1.0 |
| В | 1 | 5 | 5 | 10 | 9 | 4 | 1.8 |
| С | 3 | 2 | 3 | 5 | 2 | 0 | 1.0 |
| D | 9 | 5 | 10 | 15 | 6 | 1 | 1.2 |
| E | 12 | 5 | 15 | 20 | 8 | 3 | 1.6 |

Promedio: 5.6

1.6

1.32

Evaluación del Algoritmo Tiempo restante más corto (S.R.T.)



L: listo

U: instante

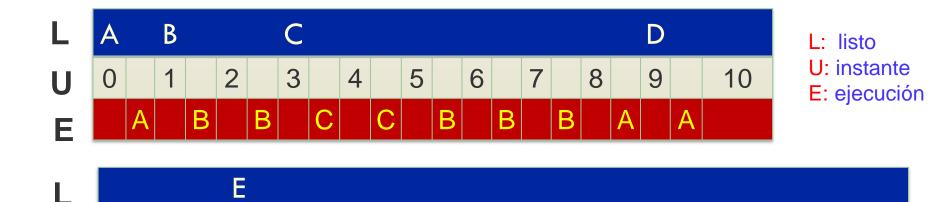
E: ejecución



| Proceso | | | Tiempo Arranque | Tiempo Finalización | Т | W | Р | |
|---------|----|---|--------------------|------------------------|---|---|-----|--|
| Α | 0 | 2 | 0 | 2 | 2 | 0 | 1.0 | |
| В | 1 | 5 | 2 | 9 | 8 | 3 | 1.6 | |
| С | 3 | 2 | 3 | 5 | 2 | 0 | 1.0 | |
| D | 9 | 4 | 9 | 15 | 6 | 2 | 1.5 | |
| Е | 10 | 2 | 10 | 12 | 2 | 0 | 1.0 | |

Promedio: 4 1 1.22

Evaluación del Algoritmo Prioridades



15

16

17

Promedio: 6.6

18

19

4.3

20

1.7

14

11

Menor numero,

mayor prioridad

U

E

12

13

| Proceso | Tiempo Ilegada | t | Prioridad | Tiempo Arranque | Tiempo Finalización | Т | w | Р |
|---------|-------------------|---|-----------|--------------------|------------------------|----|---|-----|
| Α | 0 | 3 | 4 | 0 | 10 | 10 | 7 | 3.3 |
| В | 1 | 5 | 2 | 1 | 8 | 7 | 2 | 1.4 |
| С | 3 | 2 | 0 | 3 | 5 | 2 | 0 | 1.0 |
| D | 9 | 5 | 4 | 10 | 15 | 6 | 1 | 1.2 |
| Е | 12 | 5 | 4 | 15 | 20 | 8 | 3 | 1.6 |

Evaluación del Algoritmo: Round Robin



L: listo

U: instante

E: ejecución



| Proceso | Tiempo Ilegada | t | Tiempo Arrangue | Tiempo Finalización | Т | W | Р |
|---------|-------------------|---|--------------------|------------------------|----|---|-----|
| Α | 0 | 3 | 0 | 3 | 3 | 0 | 1.0 |
| В | 1 | 5 | 3 | 10 | 9 | 4 | 1.8 |
| С | 3 | 2 | 7 | 9 | 6 | 4 | 3.0 |
| D | 9 | 5 | 10 | 19 | 10 | 5 | 2.0 |
| Е | 12 | 5 | 14 | 20 | 8 | 3 | 1.6 |

Promedio: 7.2

3.2

1.88